

اختبار في مادة التكنولوجيا

الموضوع الأول : نظام آلي لضخ الشكلاطة على واجهة بسكوت و تعليبها.

يحتوي الموضوع على 08 صفحات.

- العرض من الصفحة 1/17 إلى الصفحة 5/17.
- العمل المطلوب الصفحة 6/17
- وثائق الإجابة من الصفحة 7/17 إلى الصفحة 8/17.
- 1. دفتر الشروط المبسط

- الهدف : يعمل هذا النظام على ضخ الشكلاطة على واجهة بسكوت و تعليبها في أسرع وقت و بتكلفة أقل ما يمكن.
- الوصف : يحتوي هذا النظام في الإنتاج العادي على 6 أشغولات:

-الأشغولة 2 : ملأ خزان الشكلاطة والتسخين .

-الأشغولة 1 : الإتيان بالعلب الفارغة.

-الأشغولة 4 : تقديم البسكوت وملئه بالشكلاطة وتبريده

-الأشغولة 3 : ملا المضخة بالشكلاطة.

-الأشغولة 6 : عد البسكوت الجاهز و تصفيته داخل العلبة .

-الأشغولة 5 : دفع البسكوت الجاهز .

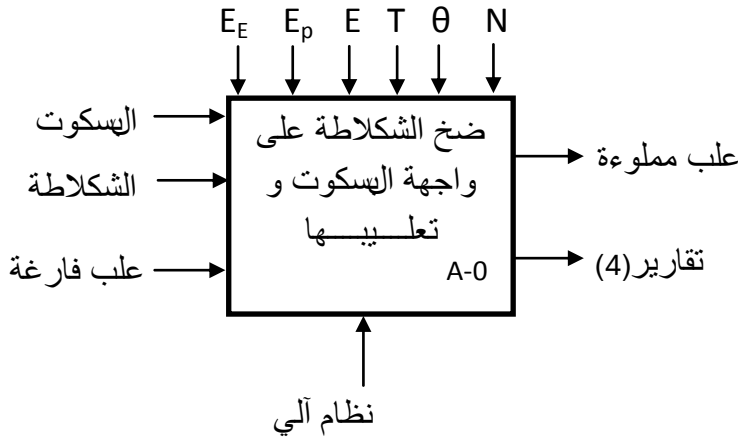
كيفية التشغيل:

الإتيان بالعلب الفارغة يتم بواسطة البساط (2) ينتهي بوجود علبة فارغة في مكان التعبئة في نفس الوقت تتم عملية ملأ خزان الشكلاطة و تسخينه. بعدها تتم عملية ملأ المضخة لمدة 0,5 ثانية ثم يتقدم البسكوت بواسطة البساط (1) حتى يصل إلى مكان ضخ الشكلاطة. حينها يتم الضخ بواسطة الرافعة (A) والتبريد. تدوم العمليتين 3 ثواني ثم تبدأ عملية دفع البسكوت الجاهز بنزول الرافعة (C) ليصبح البسكوت الجاهز صوب المنحدر، يدفع حينها بخروج الرافعة (B) ثم تعود إلى مكانها و تنتهي عملية الدفع بصعود الرافعة (C). أثناء نزول البسكوت في العلبة يكشف عنه بالخلية الكهروضوئية ليتم عده و بعد 1 ثانية من ذلك تتقدم العلبة بخطوة إلى الأمام عن طريق البساط (3) ثم تعاد الدورة بتقديم بسكوت جديد ليتم ملؤه و دفعه لينزل في الصف الثاني من العلبة و هكذا حتى نصل إلى 10 بسكوتات بمعنى علبة مملوءة ، يتم إخلائها بواسطة البساط (4) وفي نفس الوقت تتم تهيئة العداد والسجل لبدأ دورة جديدة و ذلك بتقديم علبة فارغة.

ملاحظة: عملية الإخلاء خارجة عن الدراسة.

II. التحليل الوظيفي:

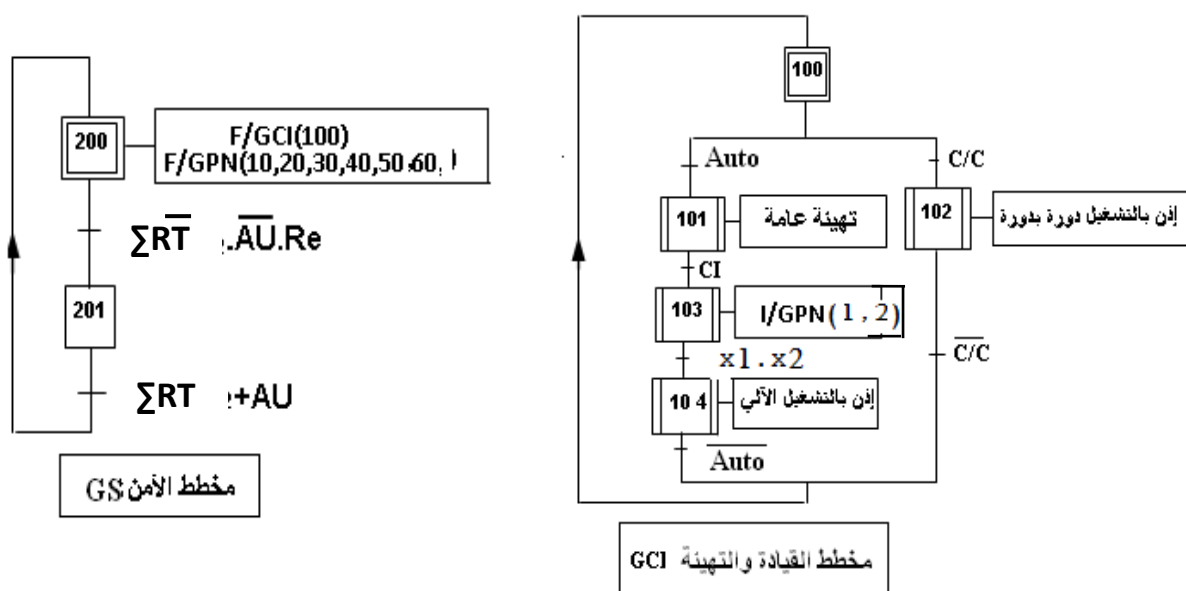
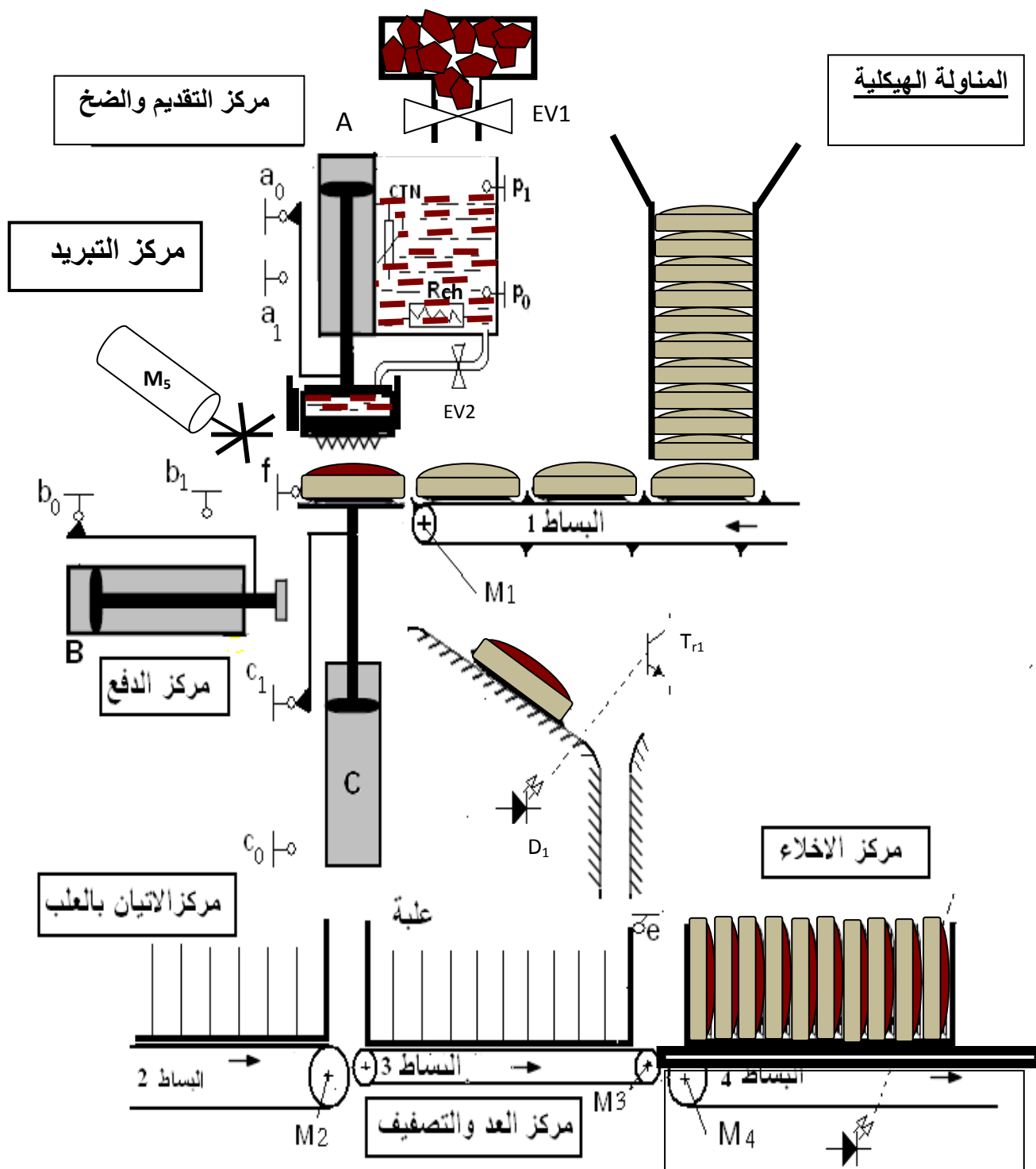
1. الوظيفة الشاملة :

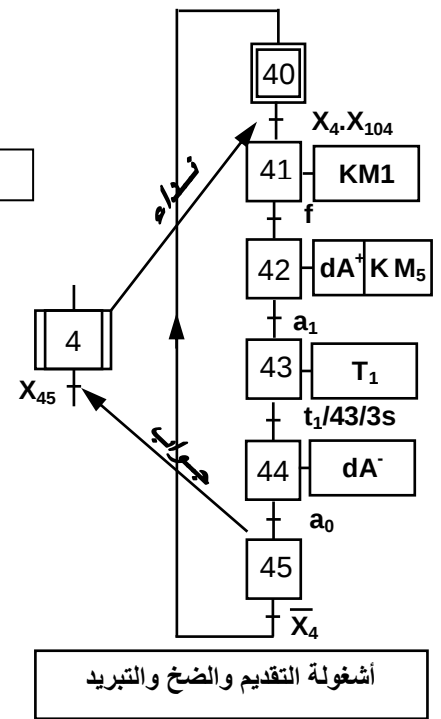
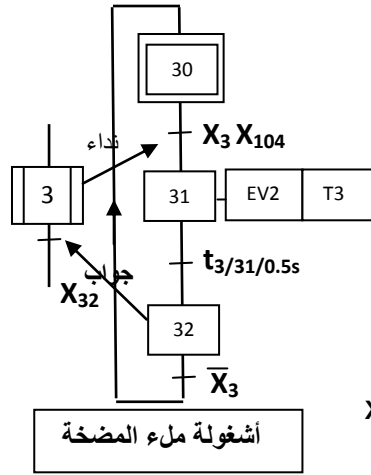
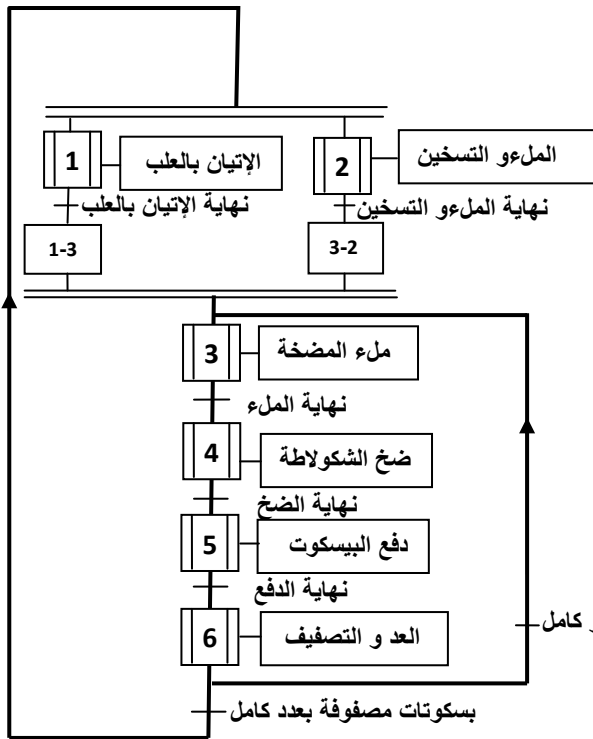


- E_E : طاقة كهربائية. (1)
- E_p : طاقة هوائية. (2)
- T : تأجيلات.
- N : عدد البسكوت.
- θ : درجة الحرارة.
- E : تعليمات الإستغلال. (3)

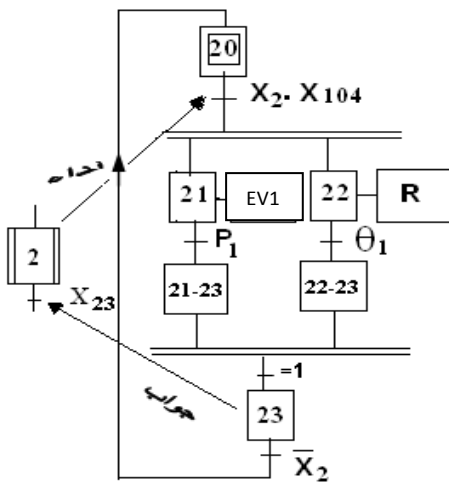
III. الاختيارات التكنولوجية :

المتقطات	المنفذات المتصدرة	المنفذات	الأشغولات
e : ملتقط نهاية شوط	$24v$; KM_2 ملامس	M_2 : محرك لا تزامني ثلاثي الطور	الإتيان بالعلب
p_0, p_1 : ملتقطات مستوى الخزان CTN : ملتقط حراري	K_{ev1} كهروصمام $\sim 24v$	EV_1 : صمام كهرومغناطيسي $\sim 220v$ R_θ مقاومة التسخين	ملء الخزان بقطع الشكلاطة وتسخينها
t_3 : ملمس مؤجل $0.5s$	K_{ev2} كهروصمام $\sim 24v$	EV_2 : صمام كهرومغناطيسي $\sim 220v$	ملا المضخة بالشكلاطة
a_0, a_1 : أضرار نهاية شوط f : ملتقط حضور البسكوت t_1 : مؤجل $3s$ زمن الضخ والتبريد	موزع $2/5$ كهروهوائي dA^+, dA^- KM_1 ملامس $24v$; KM_5 ملامس $24v$;	A : رافعة مزدوجة المفعول M_1 : محرك لا تزامني (3-) M_5 : محرك لا تزامني (3-)	تقديم البسكوت ملئه بالشكلاطة وتبريده
C_0, C_1 : أضرار نهاية شوط b_0, b_1 : أضرار نهاية شوط	موزع $2/5$ كهروهوائي dC^+, dC^- ; $24v$ موزع $2/5$ كهروهوائي dB^+, dB^- ; $24v$	C : رافعة مزدوجة المفعول B : رافعة مزدوجة المفعول	دفع البسكوت الجاهز
ملتقط كهر وضوئي t_2 : ملمس مؤجل $1s$	SN74194 سجل إزاحة حلقي	M_3 : محرك خطوة بخطوة ذو مغناطيس دائم	عد البسكوت وتصنيفه

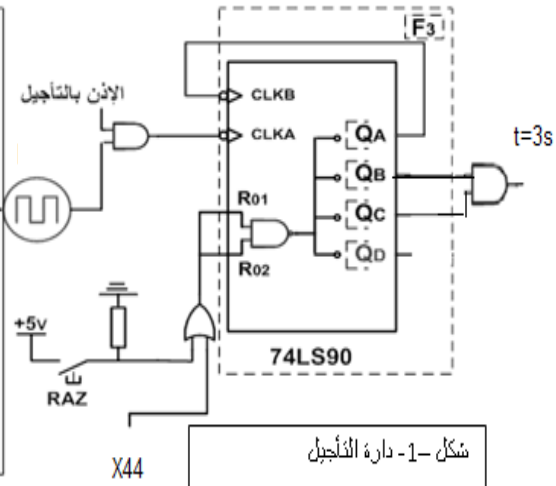
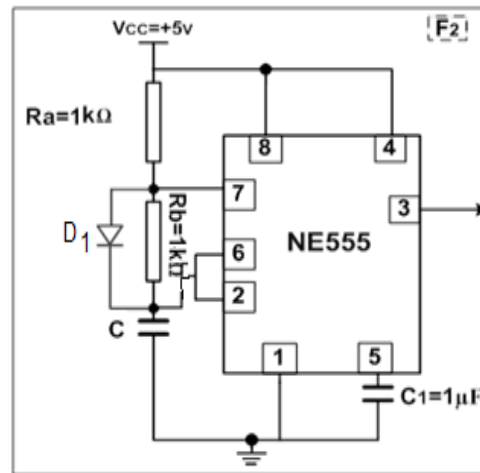




مخطط الإنتاج العادي GPN

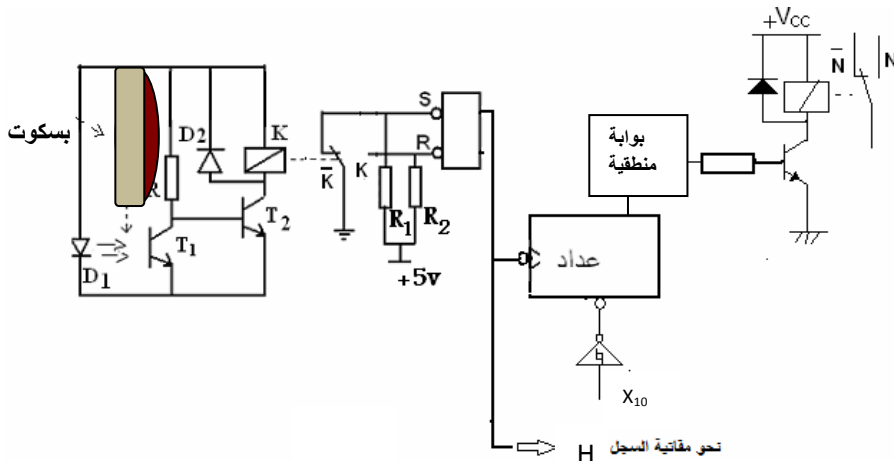


أشغولة الملء والتسخين

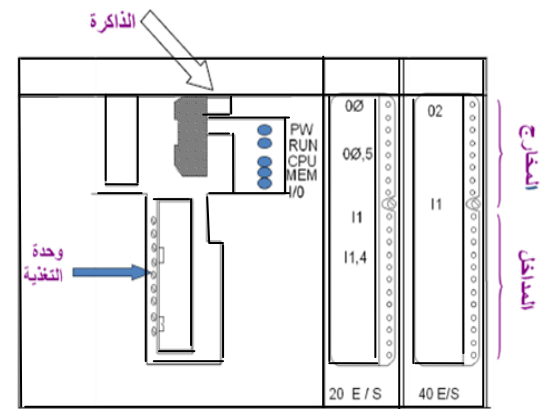


شكل -1- دائرة التأجيل

TSX17-20

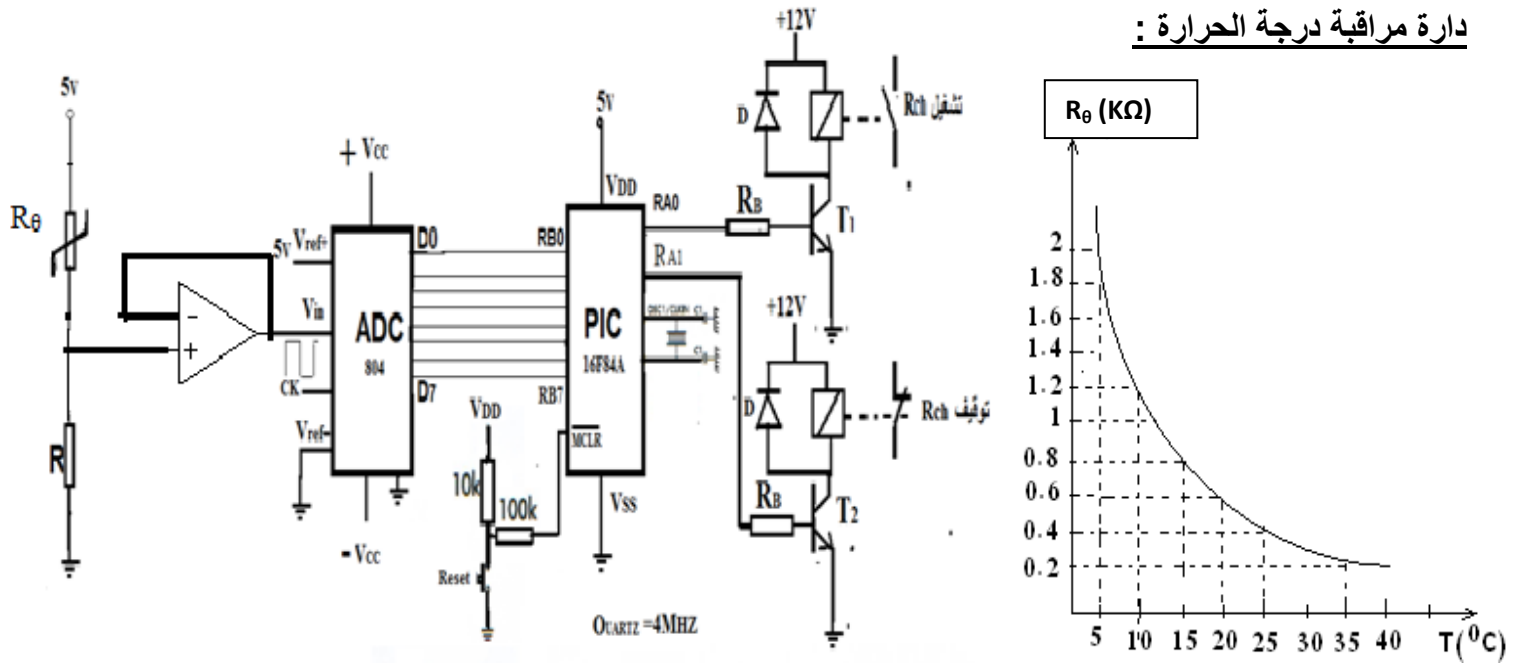


شكل -3- دائرة العد والتصفيف.



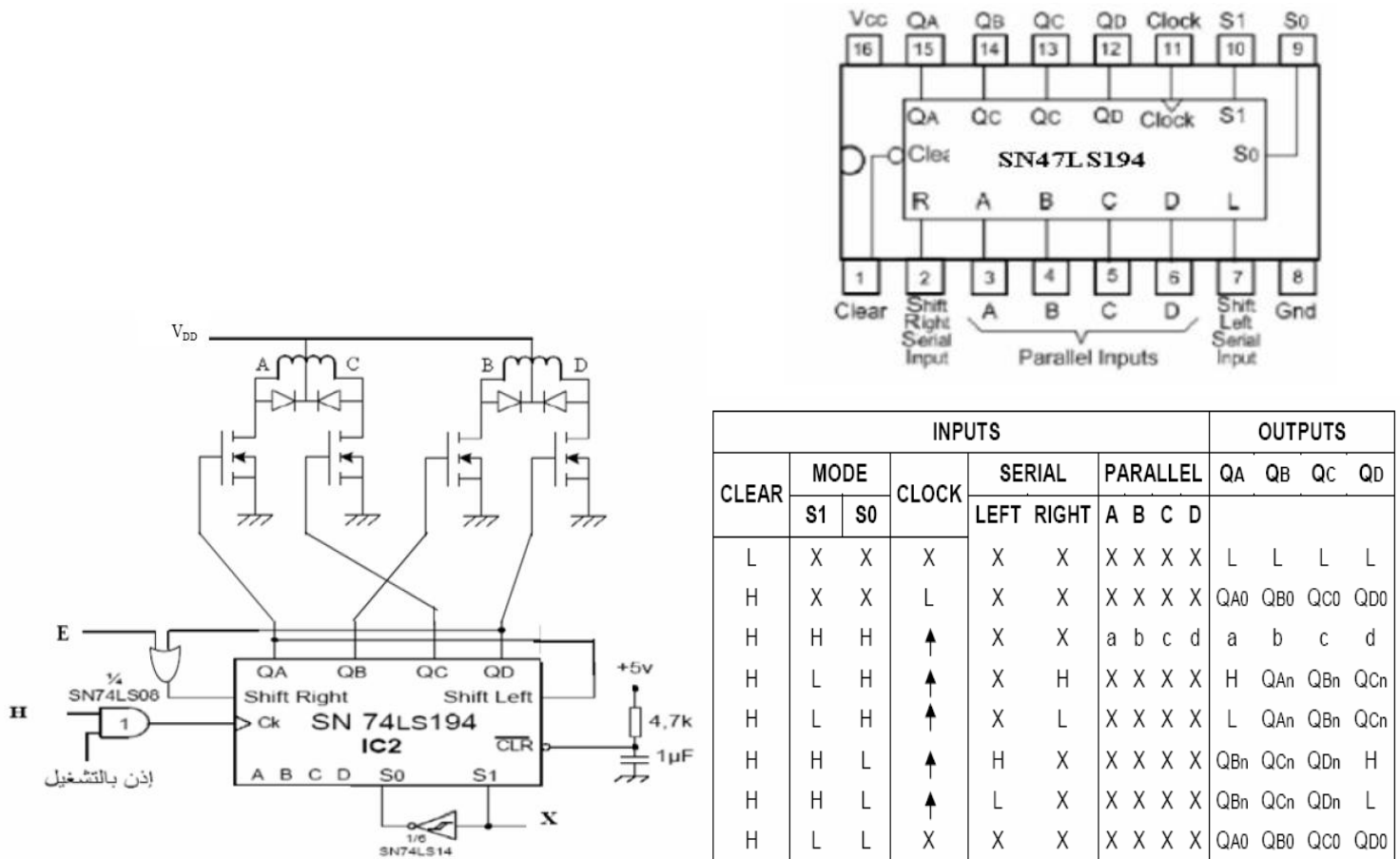
واجهة الآلي المبرمج TSX27-2430 شكل -2-

دائرة مراقبة درجة الحرارة :



شكل 6- دائرة التحكم في مغلومة التسخين

شكل 5- منحنى تغيرات CTN



شكل 7 - دائرة التحكم في المحرك في X/خ

شكل 8 - جدول عمل السجل 74LS194

أسئلة الامتحان:

التحليل الوظيفي: س 1: أكمل النشاط البياني A0 على ورقة الإجابة 1

التحليل الزمني: س 2: أوجد متمن أشغولة دفع البسكوتات الجاهزة من وجهة نظر جزء التحكم.
س 3: أكتب معادلات التنشيط , التخميل والمخارج على شكل جدول لأشغولة الملاءم والتسخين.

س 4: فسر الأوامر التالية: (10,20.....60) F/NPG ، (1,2) I/GPN

إنجازات تكنولوجية: * تجسيد وظيفة عد البسكوتات يكون بواسطة التركيب شكل-3- ص 4/17
س 5: أكمل المخطط المنطقي للعداد على ورقة الإجابة 01 مع تحديد نوع البوابة المناسبة؟
الحصول على التاجيل T_1 المستعمل في أشغولة التقديم , الضخ و التبريد نستعمل تركيب شكل-1- ص 4/17 .
س 6: أحسب قيمة المكثف C للحصول على مدة التأجيل المطلوبة ($t_1=3s$).

س 7: أشغولة الملاءم والتسخين أكمل رسم المعقب الهوائي على ورقة الإجابة 01
* تجسيد الأشغولة 4 في التكنولوجيا المبرمجة بإستعمال الآلي المبرمج (API) شكل-2- ص 4/17

س 8: عين حسب الأشغولة عنونة مداخل و مخارج الآلي المبرمج

س 9: أرسم متمن من وجهة نظر الآلي المبرمج (API)

*مراقبة درجة حرارة الشكلاطة يتم بواسطة مقاومة حرارية حسب التركيب شكل-6- ص 5/17

س 10: عين نوع المستبدل المستعمل ؟

س 11: أستخرج قيمة المقاومة R_θ الموافقة لدرجة الحرارة ($\theta_1 = 15^\circ$)

س 12: أحسب قيمة V_{in} من أجل درجة الحرارة (θ_1) من الشكل-5- ص 5/17 علماً أن $R=0.2k\Omega$

س 13: احسب الخطوة (q_v quantum) ثم استنتج القيمة الرقمية للتوتر؟

*دارة PIC الشكل -6- ص 5/17.

س 14: ماهي التعليمة التي تسمح لنا ببرمجة: TRISA كمدخل و TRISA كمخرج؟

س 15: عين محتوى سجلات التوجيه TRISA ; TRISB حسب الشكل -6- ؟

* **التغذية:** من بين العناصر المستعملة في تركيب دارة تغذية للمعقب الكهربائي وقع الاختيار على محول ذي المواصفات التالية

220v/24v ; 50Hz ; 60VA , علماً أن الهبوط في التوتر 2,4 v وعدد لفات الثانوي 60 لفة ؟

س 16: أحسب توتر الثانوي بدون حمولة ثم استنتج عدد لفات الابتدائي؟

س 17 : أحسب شدة التيار الثانوي في الحالة الاسمية ؟

الاستطاعة: * المحرك M_1 محرك لا تزامني ثلاثي الطور تحمل لوحته الإشهارية المعلومات التالية :

0,25kw ; 220v/ 380v ; 730trs/min ; 0,6A ; $\cos\phi=0.75$

س 18: كيف يتم إقران هذا المحرك على الشبكة (3x 380 V , 50 Hz) ؟

س 19 : استنتج سرعة التزامن , عدد أزواج الأقطاب ثم احسب الانزلاق في الحالة الاسمية ؟

س 20 - أحسب الاستطاعة الممتصة ثم مردود هذا المحرك في حالة التشغيل الاسمي ؟

*المحرك M_3 محرك خطوة / خطوة

س 21- أحسب عدد الوضعيات عند التشغيل المتناظر و استنتج الخطوة الزاوية ؟

* التحكم في تغذية المحرك M_3 يتم بواسطة سجل إزاحة SN 74LS194 شكل -7- ص 5/17 .

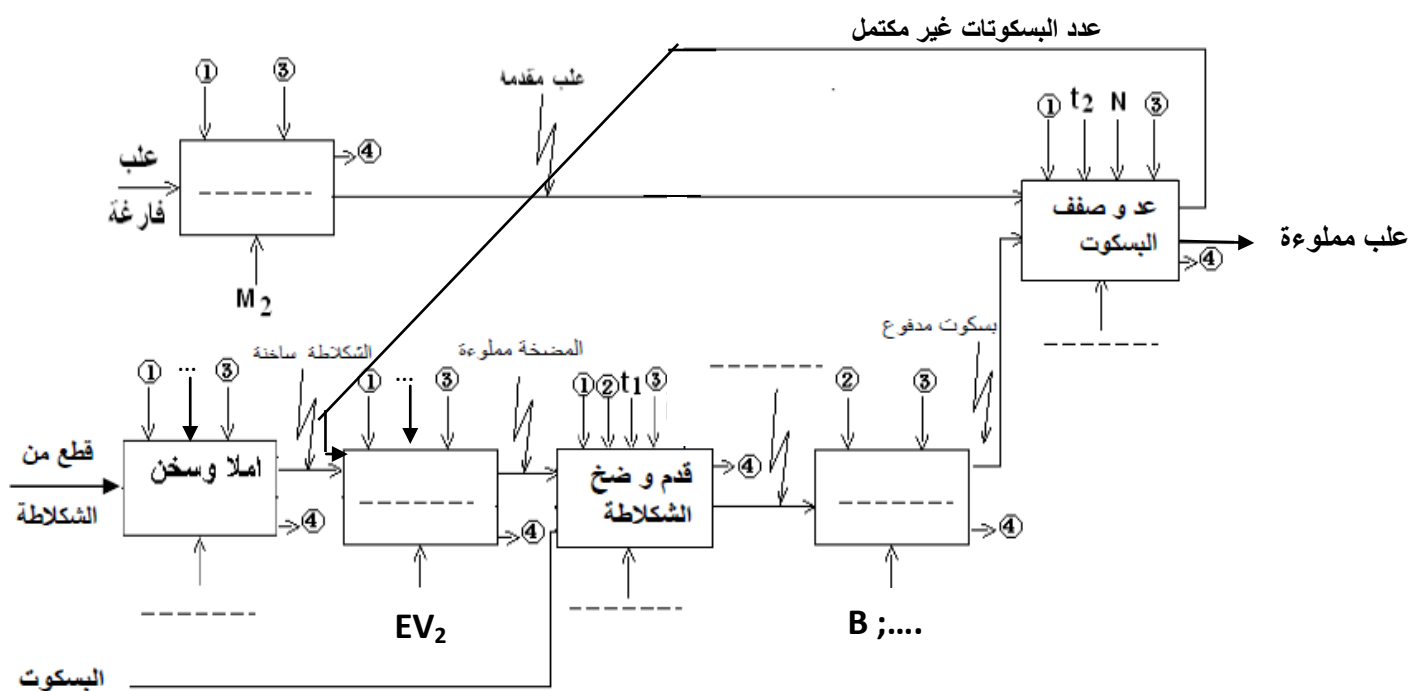
س 22-املاً جدول عمل المحرك خطوة خطوة الموافق للسجل على وثيقة الإجابة 02

س 23 - أكمل البيانات الزمنية للسجل على ورقة الإجابة 02 مستعينا بالشكلين 7 و 8 ؟

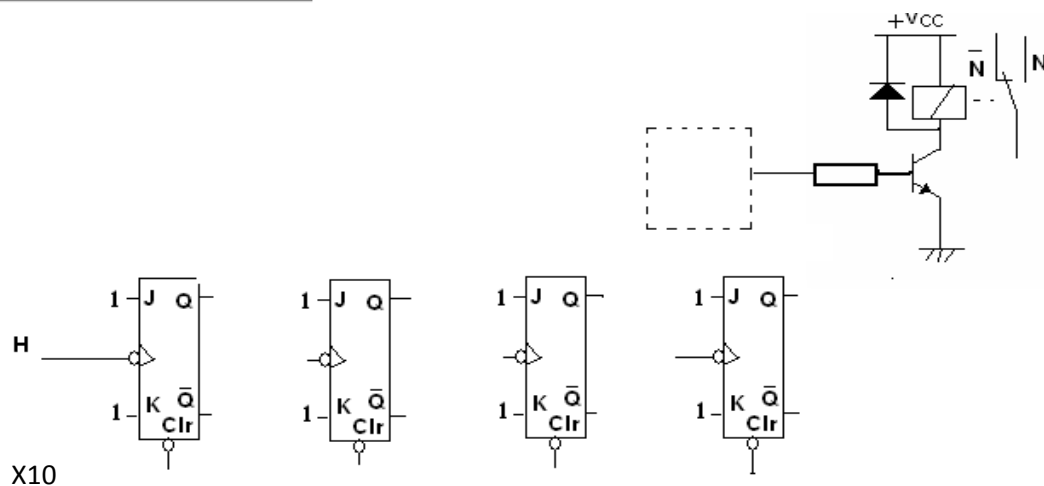
وثيقة الإجابة 01

الاسم : اللفب :

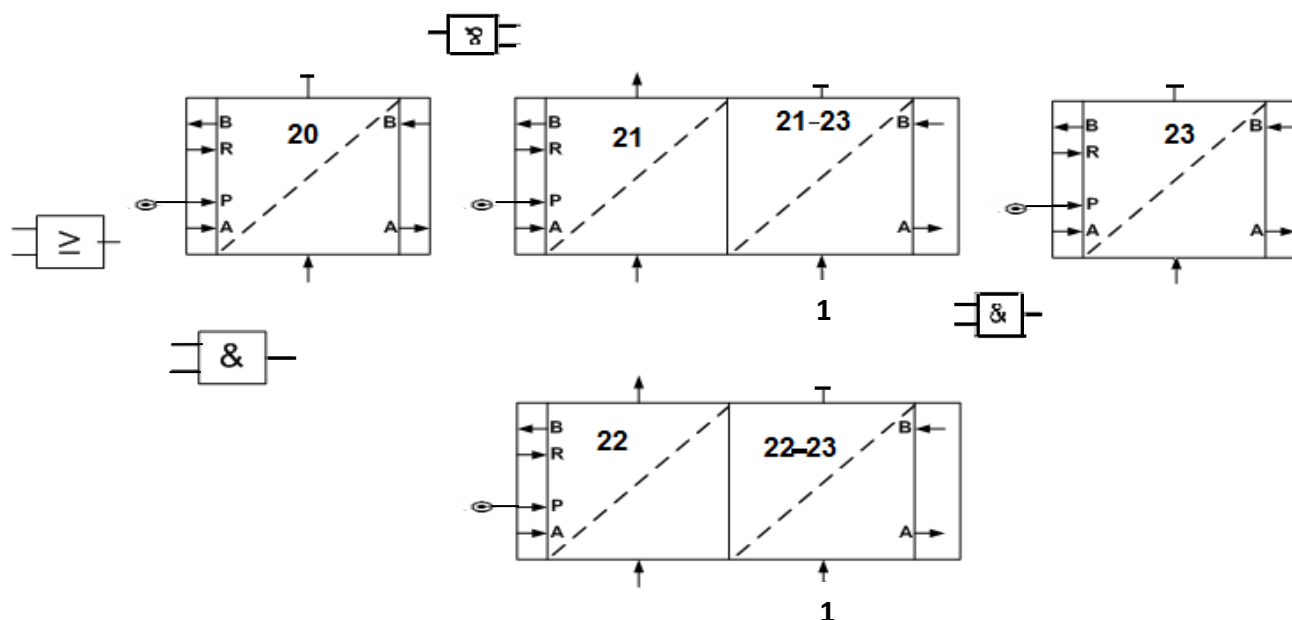
:1ج



ج 5:



:8ج



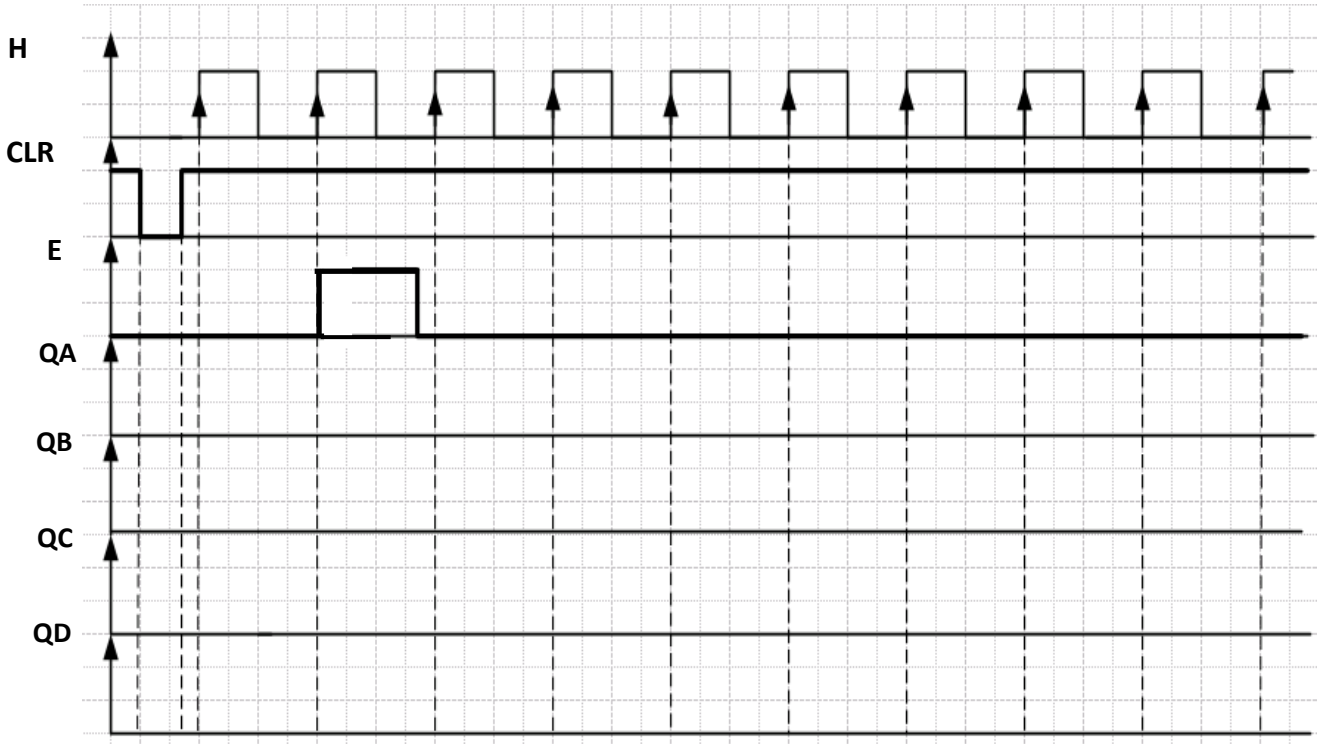
وثيقة الإجابة 02

الأسم: اللقب:

ج22: تكملة جدول التشغيل للمحرك خطوة - خطوة :

مخارج السجل				وشائع المحرك			
Q _A	Q _B	Q _C	Q _D	L _A	L _B	L _C	L _D
1	0	0	0				
0	1	0	0				
0	0	1	0				
0	0	0	1				
1	0	0	0				

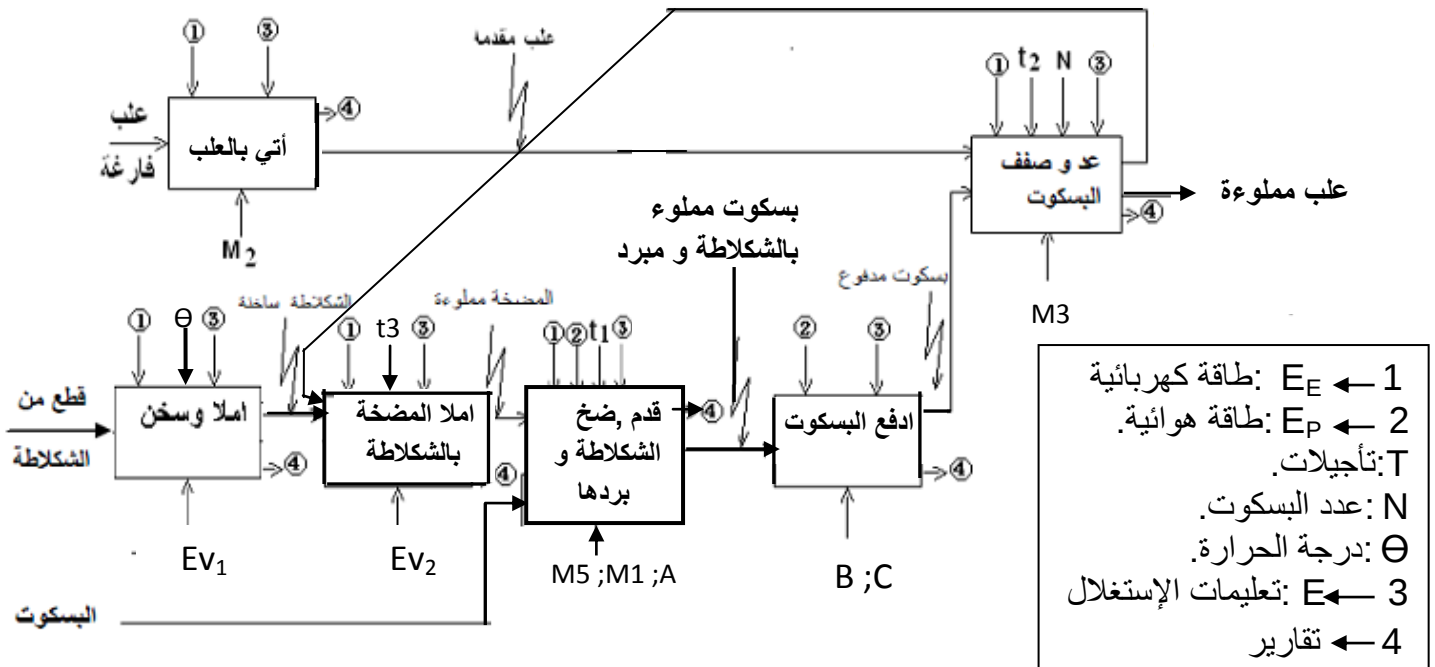
من اجل $X=0$ أكمل المخطط الزمني التالي :



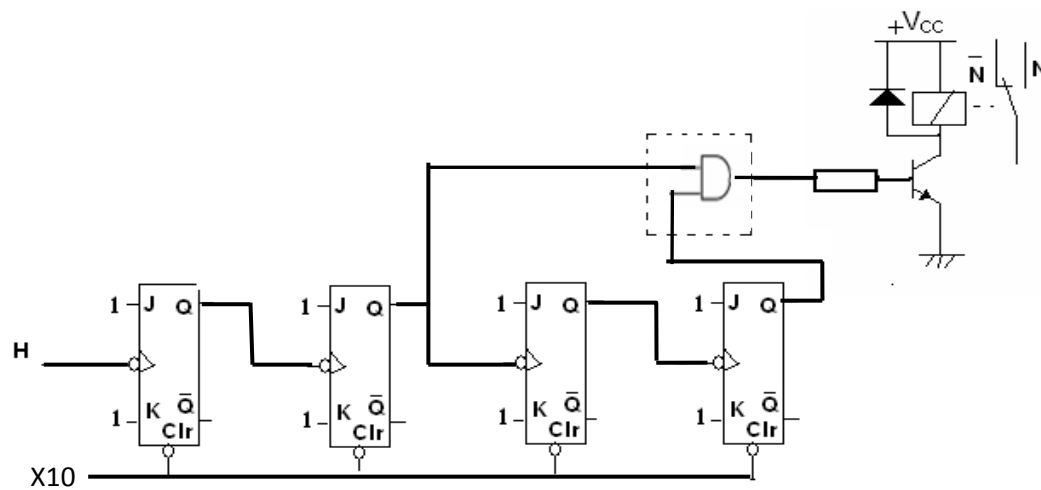
الإجابة النموذجية

عدد البسكوتات غير مكتمل

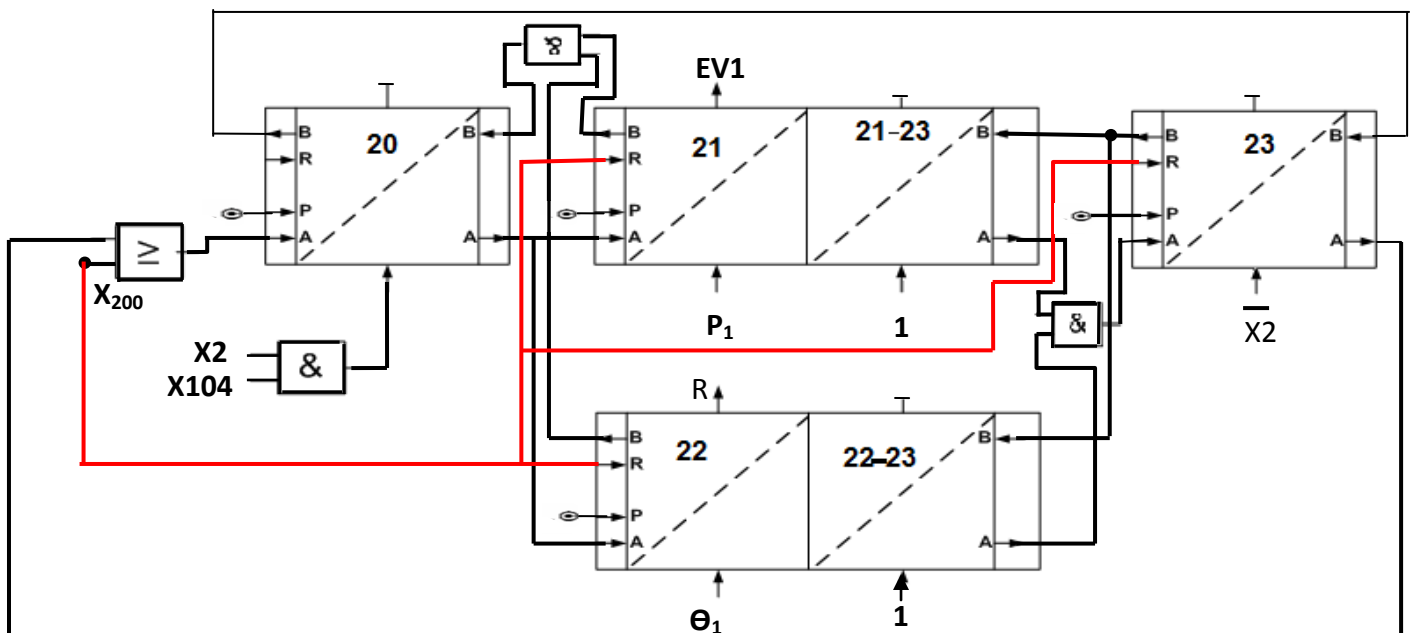
:1८



ج 5



:8ج



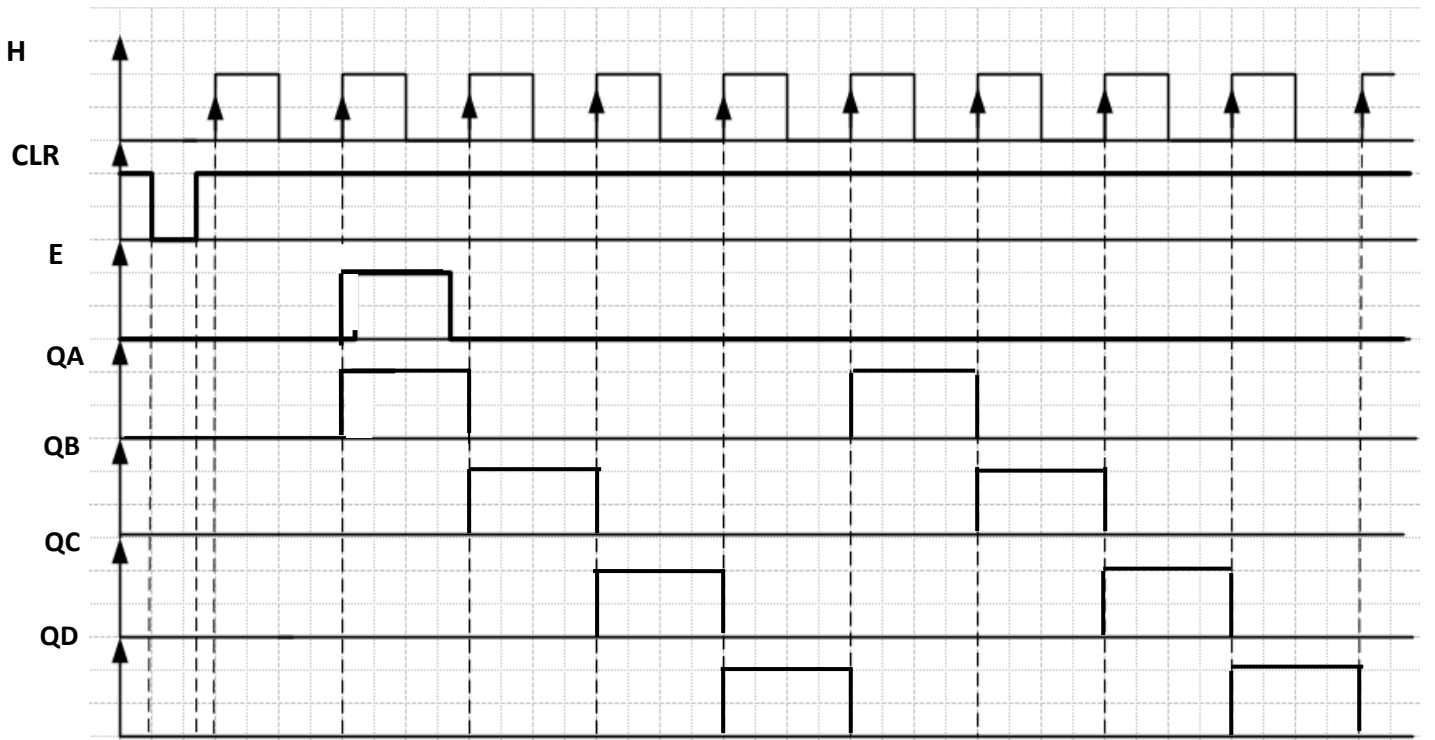
ج22: تكملة جدول التشغيل للمحرك خطوة - خطوة :

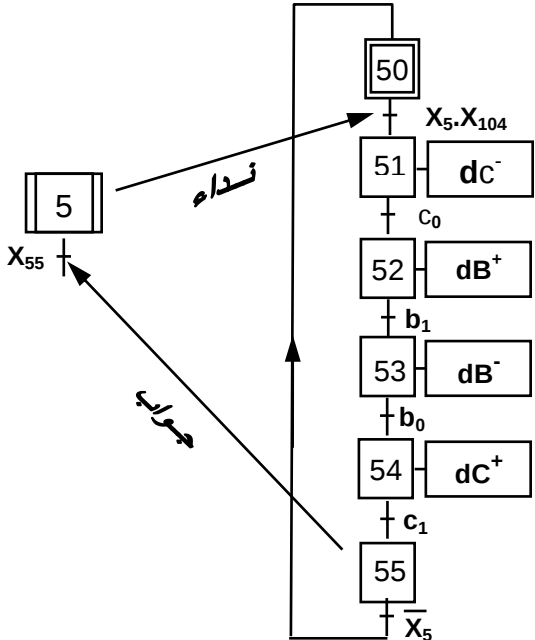
مخارج السجل				وشائع المحرك			
Q_A	Q_B	Q_C	Q_D	L_A	L_B	L_C	L_D
1	0	0	0	1	0	0	0
0	1	0	0	0	1	0	0
0	0	1	0	0	0	1	0
0	0	0	1	0	0	0	1
1	0	0	0	1	0	0	0

من اجل $X=0$ لدينا $S_0=1; S_1=0$ (الشكل 7) وهذا يوافق حسب الشكل 8 الوضعية الموضحة في الجدول التالي

INPUTS							OUTPUTS						
CLEAR	MODE		CLOCK	SERIAL		PARALLEL			QA	QB	QC	QD	
	S1	S0		LEFT	RIGHT	A	B	C	D				
H	L	H	↑	X	H	X	X	X	X	H	QAn	QBn	Qcn

المخطط الزمني



العلامة		عناصر الإجابة: الموضوع الأول	محاور الموضوع																												
الدرجة	البيان																														
02		ج1: النشاط البياني (A-0): على وثيقة الإجابة 01																													
1,5		ج2: م. ت. م. ن اشغولة دفع البسكوتات الجاهزة من وجهة نظر جزء التحكم كل مرحلة صحيحة مع القابلية (0,25) (1,5=6x0,25) 																													
1,5		ج3: جدول المعادلات <table border="1" data-bbox="295 1411 1252 1971"> <thead> <tr> <th>المراحل</th><th>النشاط</th><th>الخمول</th><th>المخارج</th></tr> </thead> <tbody> <tr> <td>X_{20}</td><td>$X_{23} \cdot \overline{X_2} + X_{200}$</td><td>$X_{21} \cdot X_{22}$</td><td></td></tr> <tr> <td>X_{21}</td><td>$X_{20} \cdot X_2 \cdot X_{104}$</td><td>$X_{21-23} + X_{200}$</td><td>EV1</td></tr> <tr> <td>X_{21-23}</td><td>$X_{21} \cdot P_1$</td><td>$X_{23} + X_{200}$</td><td></td></tr> <tr> <td>X_{22}</td><td>$X_{20} \cdot X_2 \cdot X_{104}$</td><td>$X_{22-23} + X_{200}$</td><td>R</td></tr> <tr> <td>X_{22-23}</td><td>$X_{22} \cdot \Theta_1$</td><td>$X_{23} + X_{200}$</td><td></td></tr> <tr> <td>X_{23}</td><td>$X_{21-23} \cdot X_{22-23} \cdot 1$</td><td>$X_{20} + X_{200}$</td><td></td></tr> </tbody> </table> النشاط (0,75) + الخمول (0,5) + المخارج (0,25) 3	المراحل	النشاط	الخمول	المخارج	X_{20}	$X_{23} \cdot \overline{X_2} + X_{200}$	$X_{21} \cdot X_{22}$		X_{21}	$X_{20} \cdot X_2 \cdot X_{104}$	$X_{21-23} + X_{200}$	EV1	X_{21-23}	$X_{21} \cdot P_1$	$X_{23} + X_{200}$		X_{22}	$X_{20} \cdot X_2 \cdot X_{104}$	$X_{22-23} + X_{200}$	R	X_{22-23}	$X_{22} \cdot \Theta_1$	$X_{23} + X_{200}$		X_{23}	$X_{21-23} \cdot X_{22-23} \cdot 1$	$X_{20} + X_{200}$		
المراحل	النشاط	الخمول	المخارج																												
X_{20}	$X_{23} \cdot \overline{X_2} + X_{200}$	$X_{21} \cdot X_{22}$																													
X_{21}	$X_{20} \cdot X_2 \cdot X_{104}$	$X_{21-23} + X_{200}$	EV1																												
X_{21-23}	$X_{21} \cdot P_1$	$X_{23} + X_{200}$																													
X_{22}	$X_{20} \cdot X_2 \cdot X_{104}$	$X_{22-23} + X_{200}$	R																												
X_{22-23}	$X_{22} \cdot \Theta_1$	$X_{23} + X_{200}$																													
X_{23}	$X_{21-23} \cdot X_{22-23} \cdot 1$	$X_{20} + X_{200}$																													

0,5	ج4: تفسير الاوامر (F/NPG (10 ,20..60):أمر إرغام من متمن الأمن إلى متمن الإنتاج العادي بتنشيط المراحل الابتدائية وتخميل باقي المراحل (0,25) (0,25) I/ GPN (1 ,2) : امرتهيئة الاشغولة الأولى و الثانية لمتمن الإنتاج العادي														
1,5	ج5: التصميم المنطقي للعداد على ورقة الإجابة 01 ربط JK (0,5) ربط اشارة الساعة (0,5) البوابة المنطقية (0,5)														
1,5	ج6:- دور إشارة الساعة T بالدارة المدمجة NE555 : $T=0,7(R_a+R_b).C$ (0, 5) $C=T/0,7(R_a+R_b)$ - عبارة التأجيل بالعداد (الدارة 74LS90): $t_1=T.N$ (الشكل 1 دارة التأجيل) - N- تكافئ القيمة: $(6)_{10}=(0110)_2$ ومنه (0, 5) $T=t_1/N=3/6=0,5s$ (0, 5) $C=0,5/0,7.2.10^3=357\mu F$														
2,5	ج7: المعقب الهوائي على ورقة الاجابة 01 (المخارج 0,5, التنشيط 1 الخمول 1)														
1,25	- اشغولة التقديم والضخ في التكنولوجيا المبرمجة بواسطة API ج8: عنونة المداخل و المخارج (0,75) <table border="1"> <thead> <tr> <th>-المنفذات</th><th>-الملتقطات</th></tr> </thead> <tbody> <tr> <td>KM1 → O∅,∅</td><td>$X_4 \rightarrow I1,\emptyset$</td></tr> <tr> <td>$dA^+ \rightarrow O\emptyset,1$</td><td>$X_{104} \rightarrow I1,1$</td></tr> <tr> <td>T1 → T1</td><td>$f \rightarrow I1,2$</td></tr> <tr> <td>$dA^- \rightarrow O\emptyset,2$</td><td>$a_0 \rightarrow I1,3$</td></tr> <tr> <td>KM5 → O∅,3</td><td>$a_1 \rightarrow I1,4$</td></tr> <tr> <td></td><td>$t_1 \rightarrow B1$</td></tr> </tbody> </table> ج9: متمن من وجهة نظر API X_4 و $\bar{X}_4$ لهما نفس العنوان (0,5) 4	-المنفذات	-الملتقطات	KM1 → O∅,∅	$X_4 \rightarrow I1,\emptyset$	$dA^+ \rightarrow O\emptyset,1$	$X_{104} \rightarrow I1,1$	T1 → T1	$f \rightarrow I1,2$	$dA^- \rightarrow O\emptyset,2$	$a_0 \rightarrow I1,3$	KM5 → O∅,3	$a_1 \rightarrow I1,4$		$t_1 \rightarrow B1$
-المنفذات	-الملتقطات														
KM1 → O∅,∅	$X_4 \rightarrow I1,\emptyset$														
$dA^+ \rightarrow O\emptyset,1$	$X_{104} \rightarrow I1,1$														
T1 → T1	$f \rightarrow I1,2$														
$dA^- \rightarrow O\emptyset,2$	$a_0 \rightarrow I1,3$														
KM5 → O∅,3	$a_1 \rightarrow I1,4$														
	$t_1 \rightarrow B1$														

	0,25	ج10: المستبدل المستعمل تماثلي رقمي CAN بالدارة المندمجة ADC804														
	0,25	ج11: من منحنى تغيرات CTN الشكل 5 : $R_{\theta}=0,8K\Omega$ عند درجة حرارة $\Theta_1=15^{\circ}$														
	0,5	ج12: حساب التوتر المراد تحويله V_{in} : $V_{in}=V_{ref} \cdot R / (R+R_{\theta})$ $V_{in}=5.0,2 / (0,2+0,8) = 1v$														
	01	ج13: - حساب الخطوة: $q_v=(V_{ref+}-V_{ref-})/2^n$ $q_v=5-(-5)/2^8=10/256$; $q_v=0,039v=0,04v$ - القيمة الرقمية للتوتر: $V_{in} = N q_v \rightarrow N=V_{in}/q_v$ $N=1/0,04=25$														
	0,5	دارة PIC ج14: التعليمة التي تسمح لنا ببرمجة TRISB كمدخل هي bsf TRISB التعليمة التي تسمح لنا ببرمجة TRISA كمخرج هي bcf TRISA														
	0,5	ج15: محتوى سجلات التوجيه حسب الشكل 6: TRISB <table border="1" style="margin: auto;"> <tr> <td>1</td><td>1</td><td>1</td><td>1</td><td>1</td><td>1</td><td>1</td><td>1</td> </tr> </table> TRISA <table border="1" style="margin: auto;"> <tr> <td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td> </tr> </table>	1	1	1	1	1	1	1	1	0	0	0	0	0	
1	1	1	1	1	1	1	1									
0	0	0	0	0												
	0,5	- <u>دراسة المحول:</u> ج16: -التوتر الثانوي U_{20} : $\Delta U_2=U_{20}-U_2 \rightarrow U_{20}=\Delta U_2+U_2$ $U_{20}=2,4+24=26,4v$ - عدد لفات الملف الثانوي N_2 : $N_2/N_1=U_{20}/U_1 \rightarrow N_1=N_2 \cdot U_1/U_{20}$ $N_1=60.220/26,4=500$ لفة														
	0,5	ج17: -التيار الثانوي I_{2N} : $I_{2N}=S_N/U_{2N}$ $I_{2N}=60/24=2,5A$														

5

الموضوع الثاني: نظام آلي لتوضيب حزم أوراق A₄

يحتوي الموضوع على 09 صفحات.

- العرض من الصفحة 9/17 إلى الصفحة 13/17.
- العمل المطلوب الصفحة 14/17
- وثائق الإجابة من الصفحة 15/17 إلى الصفحة 17/17

1- دفتر المعطيات:

1-الهدف: يسمح هذا النظام بتوضيب حزم من الأوراق على لوحات التحميل (palettes) في خمسة طوابق بصفة آلية.

2-الوصف: تنتجز عملية التوضيب في أربعة اشغولات:

- إتيان الحزم وتشكيل صف من حزمتين.
- مسك ورفع صف حزمتي الورق.
- نقل ووضع الحزم على لوحة التحميل .
- تغليف وإخلاء اللوحة المعبأة

3- مراحل التشغيل:

-يتم تقديم كل حزمتين على البساط بصفة متناوبة (حزمتين بالطول وحزمتين بالعرض) بواسطة

الجملة (المحرك M1 والواصل EM1) (Embrayage)

- تشكيل صف من حزمتين يتم بواسطة الرافعة A

- بعد تشكيل صف من حزمتين ينزل الملقط (pince) لمسك الصف بخروج ساق الرافعة B ثم يرفع الصف إلى المستوى العلوي .

- ينتقل الملقط إلى اليمين (فوق لوحة التحميل) بواسطة الرافعة C وقبل نزوله ولكي توضع

صفوف الحزم على لوحة التحميل بشكل بنائي لضمان تماسك جيد لها كما يوضحه الشكل 03-

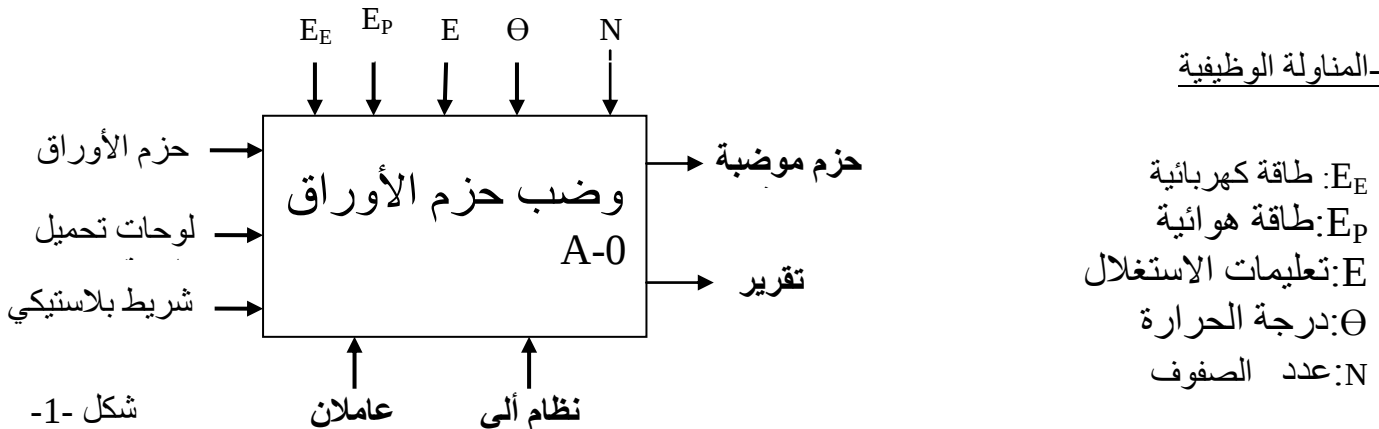
يتم تدوير الصفوف بالتناوب ولهذا يتم تزويد الملقط بنظام تدوير بزواوية 90° (متحكم فيه بالرافعة D) وبعد نهاية الصعود يجب إرجاع الملقط إلى وضعية 0° ليعود إلى وضعيته الأولية

- بعد تشكيل خمسة صفوف من الحزم تتم عملية التغليف بشريط بلاستيكي شفاف يحمل العلامة التجارية للمنتج ثم تولى اللوحة المعبأة.

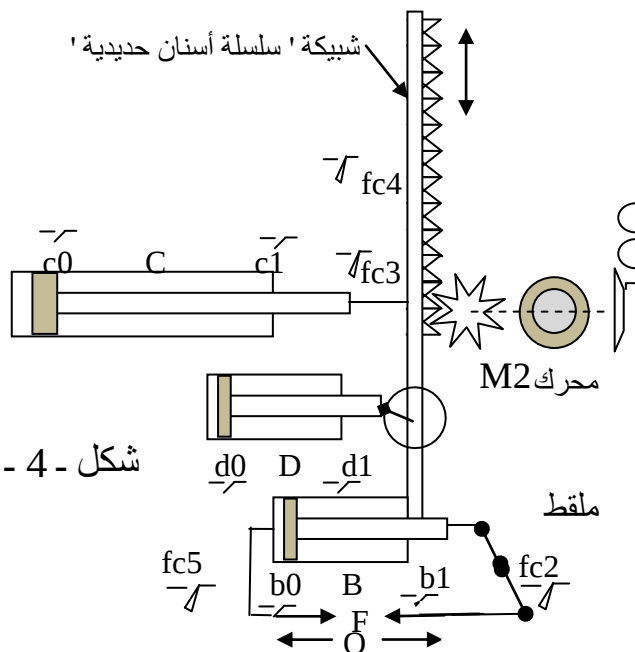
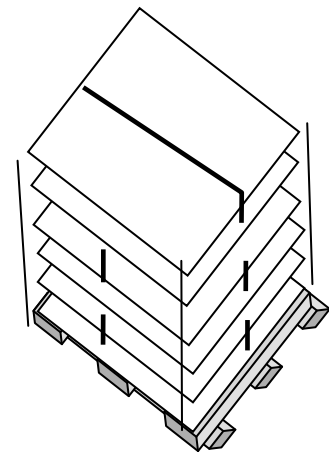
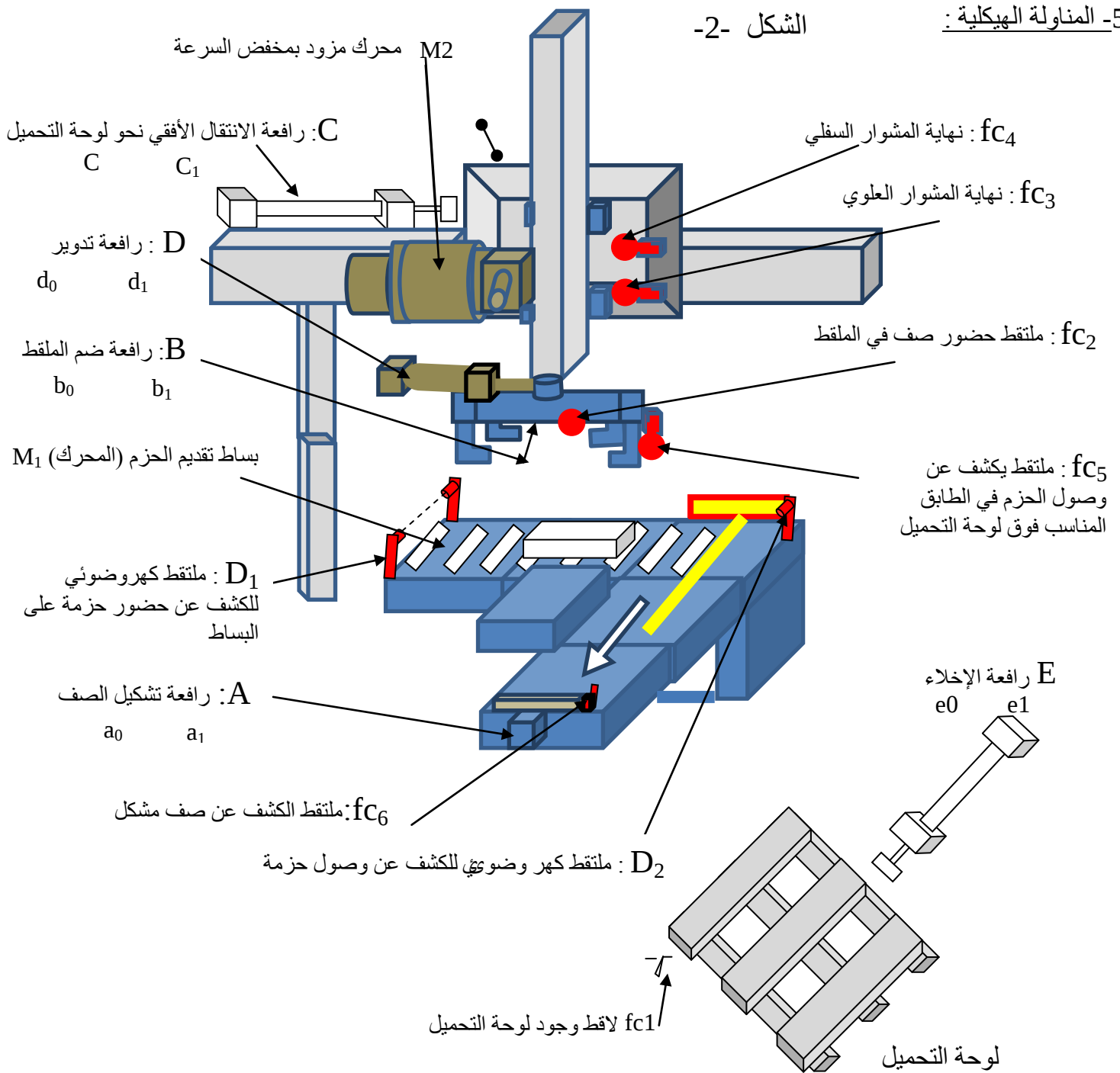
ملاحظة :- وضع لوحة تحميل فارغة يتم يدويا.

-نظام التغليف غير موضح في المناولة الهيكلية .

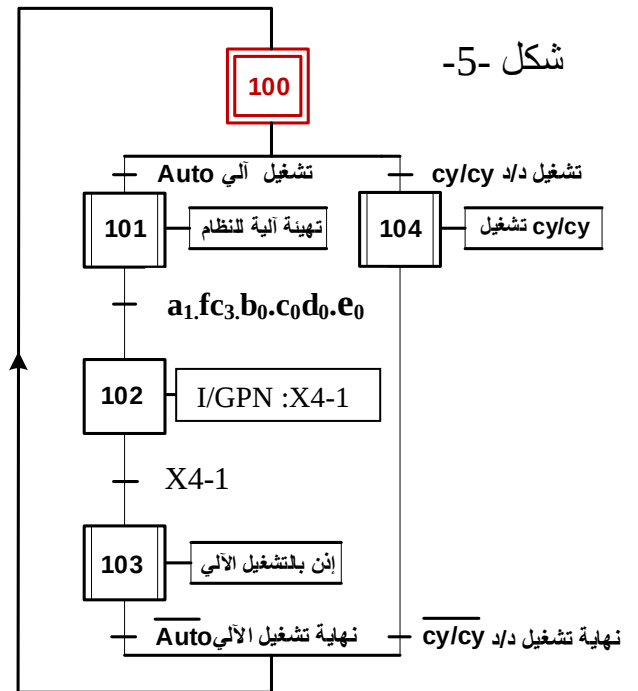
4- المناولة الوظيفية



شكل -1-

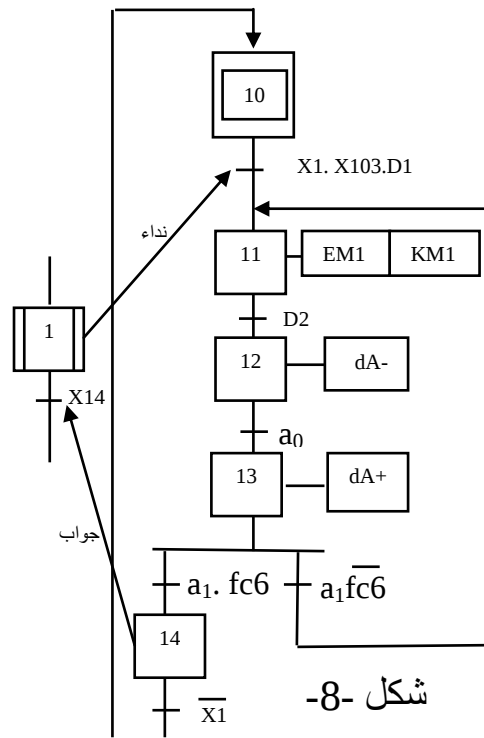


شكل 5-



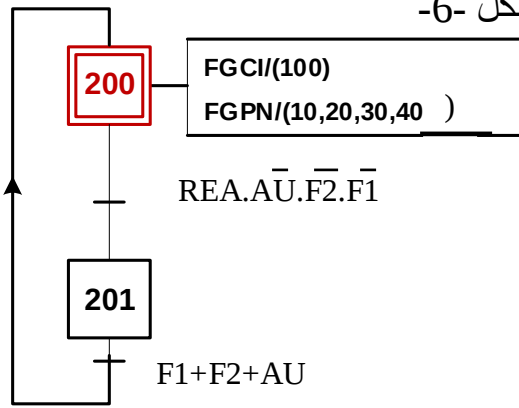
(GCI) متمن القيادة و التهيئة

اشغولة الإتيان بحزم الأوراق وتشكيل صف



شكل 8-

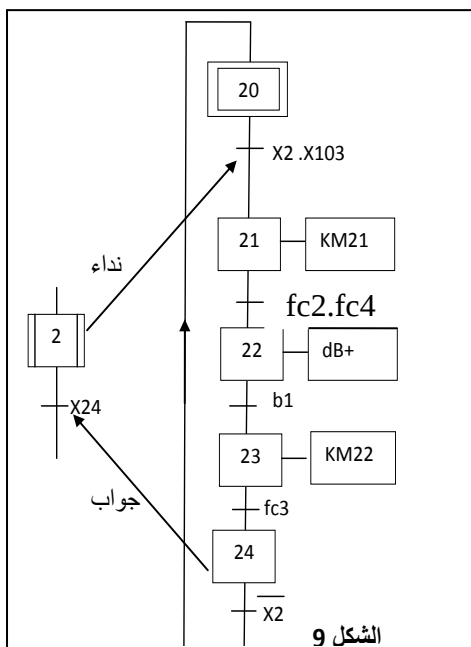
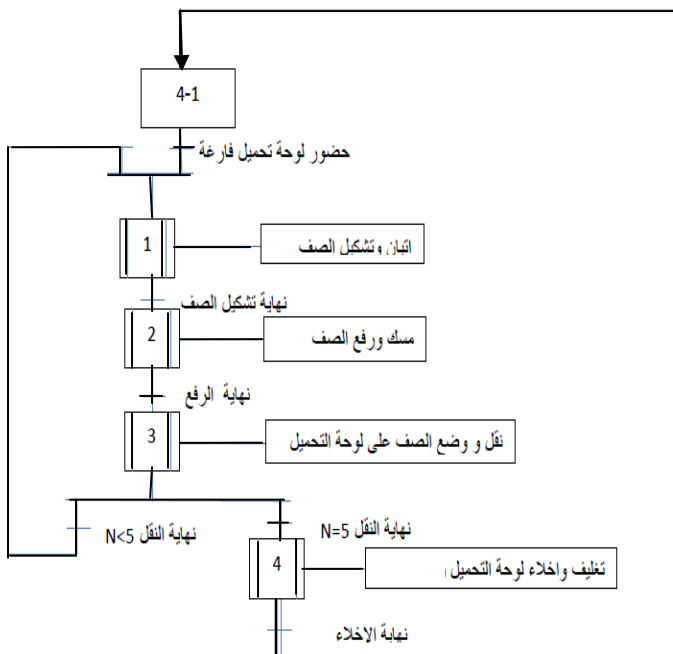
شكل 6-



(GS) متمن الأمن

REA : إعادة التسليح بعد الخلل

متمن تنسيق الاشغولات: شكل 7-



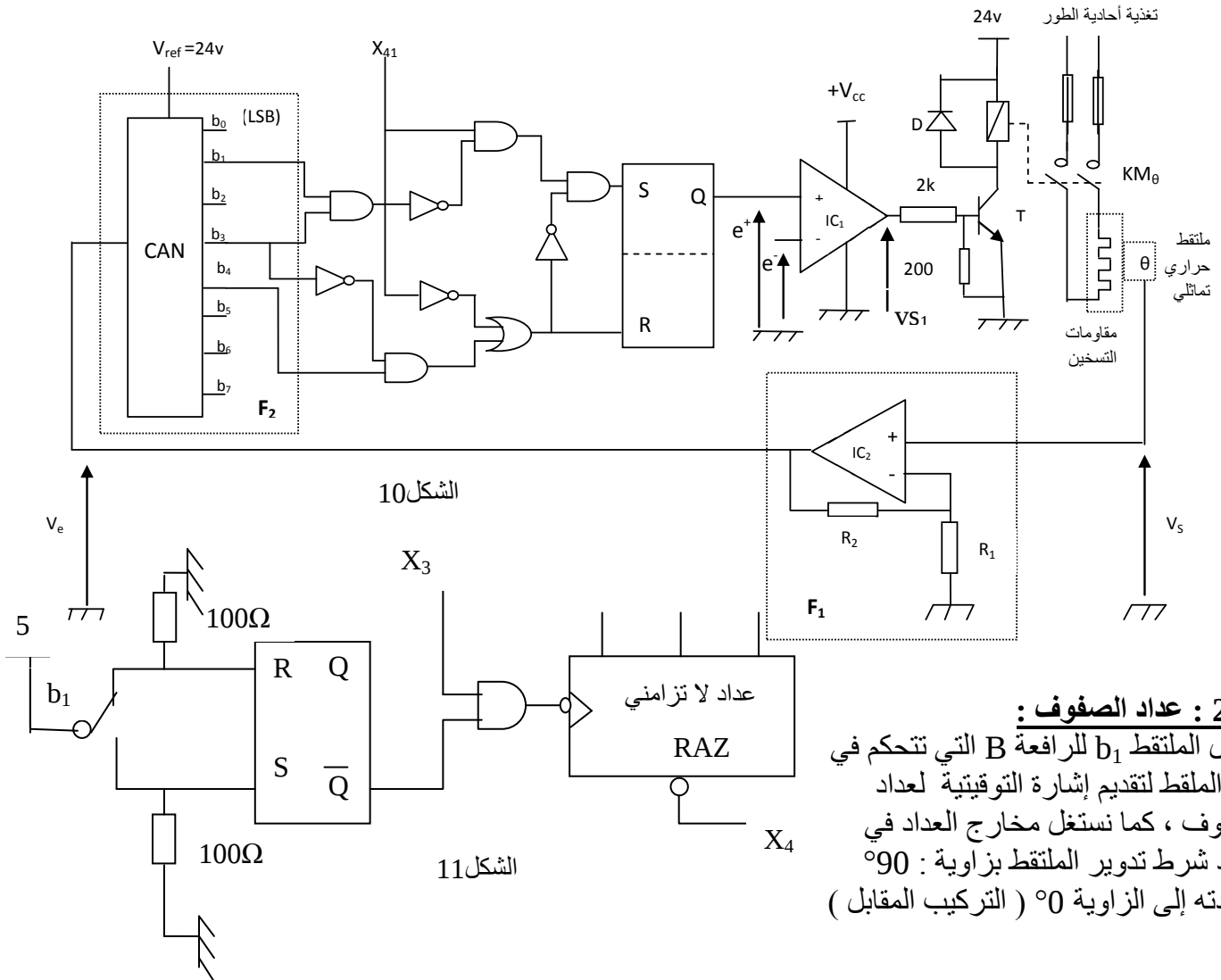
اشغولة مسك ورفع صف حزمتي الأوراق

7-جدول الاختيارات التكنولوجية:
خصائص الشبكة هي 3x380v ;50HZ

الاشغولات	المنفذات	المنفذات المتصدرة	الملتقطات
إتيان بحزم الأوراق وتشكيل صف من حزمتين	M1-: محرك لاتزامني ثلاثي الأطوار مزود بالواصل EM1 A-: رافعة مزدوجة الأثر	KM1-: ملامس كهرومغناطيس $\sim 24v$ KEM1-: ملامس كهرومغناطيس $\sim 24v$ dA^+, dA^- : موزع 5/2 كهرو هوائي $\sim 24v$	fc1-: ملتقط الكشف عن حضور لوحة التحميل D1-: كاشف حضور حزمة على البساط D2-: كاشف كهروضوئي يكشف عن وصول الحزمة لمركز تشكيل الصف fc6-: ملتقط ميكانيكي يكشف عن تشكيل صف. a_0, a_1 -: ملتقطي نهاية الشوط للرافعة A
مسك ورفع صف حزمتي الأوراق.	M2-: محرك لاتزامني ثلاثي الأطوار اتجاهين للدوران مزود بشبكة (سلسلة أسنان حديدية) B-: رافعة مزدوجة الأثر	KM21: $\sim 24v$ (نزول) KM22: $\sim 24v$ (صعود) $dB^+; dB^-$: موزع 5/2 كهرو هوائي $\sim 24v$	fc3: ملتقط المستوي العلوي fc4: ملتقط المستوي السفلي b_0, b_1 : ملتقطي نهاية الشوط للرافعة B fc2-: ملتقط يكشف عن حضور صف الحزم في الملقط
نقل ووضع الحزم على لوحة التحميل .	M2-: محرك لاتزامني ثلاثي الأطوار اتجاهين للدوران مزود بمكبج بغياب التيار بشبكة (سلسلة أسنان حديدية) B-: رافعة مزدوجة الأثر C-: رافعة مزدوجة الأثر D-: رافعة مزدوجة الأثر	KM21: $\sim 24v$ (نزول) KM22: $\sim 24v$ (صعود) $dB^+; dB^-$: موزع 5/2 كهرو هوائي $\sim 24v$ $dC^+; dC^-$: موزع 5/2 كهرو هوائي $\sim 24v$ $dD^+; dD^-$: موزع 5/2 كهرو هوائي $\sim 24v$	fc3: ملتقط المستوي العلوي fc4: ملتقط المستوي السفلي fc2-: ملتقط يكشف عن حضور صف الحزم في الملقط fc5: ملتقط يكشف عن وصول الملقط إلى مستوي وضع صف الحزم b_0, b_1 : ملتقطي نهاية الشوط للرافعة B c_0, c_1 : ملتقطي نهاية الشوط للرافعة C d_0, d_1 : ملتقطي نهاية الشوط للرافعة D
تغليف وإخلاء اللوحة المعبأة.	E-: رافعة مزدوجة الأثر R θ -: مقاومة تسخين الشريط البلاستيكي	$dE^+; dE^-$: موزع 5/2 كهرو هوائي $\sim 24v$ KM θ : ملامس $\sim 220v$	e_0, e_1 : ملتقطي نهاية الشوط للرافعة E θ : ملتقط حراري

8-انجازات تكنولوجية:

1-8 إدارة ضبط درجة حرارة مقاومة التسخين R_0 :



8 - 2 : عداد الصفوف :

نستغل الملتقط b_1 للرافعة B التي تتحكم في فكي الملقط لتقديم إشارة التوقيتية لعداد الصفوف ، كما نستغل مخارج العداد في تحديد شرط تدوير الملتقط بزاوية : 90° وإعادته إلى الزاوية 0° (التركيب المقابل)

8 - 3 : محول أحادي الطور : لتغذية الموزعات الكهروموائية استعملنا محول أحادي الطور يحمل الخصائص التالية :

220/24 V - 50 HZ - 0 ,48KVA

أجريت عليه التجارب التالية :

في الفراغ : $U_{20} = 26 V$ $U_1 = 220 V$ $P_{10} = 7 W$ $I_{10} = 0 .11A$

في الدارة القصيرة : $I_{2CC} = I_{2N}$ $P_{1CC} = 18 W$ $U_{1CC} = 10V$

تغذية اللف الأولي بتيار المستمر : $U_1 = 6 V$ $I_1 = 6 A$

8 - 5 : برنامج تهيئة المداخل و المخارج للميكرومراقب :

*****init des PORTS

```
BSF STATUS, RP0
MOVLW X"00"
MOVWF TRISA
MOVLW X"FF"
MOVWF TRISB
BCF STATUS, 5
CLRF PORTA
```

8-4: لوحة المواصفات للمحرك M_2 : شكل - 12 -

IP55 $T^\circ = 85^\circ C$ 4 Kg					
V	Hz	tr/min	Kw	Cos ϕ	A
220/ 380	50	1440	0.3	0.66	0,72/0,41
MOTEUR ASYNCHRONE					
TRIPHASE					

I التحليل الوظيفي

- س1- اتمم بيان التحليل الوظيفي التنازلي على ورقة الإجابة 1 مع تحديد منفذات كل اشغولة .
 س2- يلاحظ أن متمن تنسيق الاشغولات المقترح (الشكل -7-) يعمل بشكل خطي وبوتيرة إنتاج ضعيفة فلرفع وتيرة الإنتاج كيف يجب أن تكون الاشغولات في متمن التنسيق؟

II التحليل الزمني :

- س3- اتمم جدول معادلات التنشيط و التخميل والمخارج للاشغولة 1 على ورقة الإجابة 1
 س4- اتمم رسم المعقب الكهربائي للاشغولة 1 مع دائرة التحكم على ورقة الإجابة 1
 س5- ماهو دور الفلاب RS في تركيب العداد شكل-11-؟
 س6-العداد: أكمل تصميم دائرة العداد لعد خمسة صفوف باستعمال قلابات JK (↓) على ورقة الإجابة 2

-أنماط التشغيل والتوقيف:

- التشغيل العادي: عند الضغط على (Dcy) الموجود على لوحة التحكم و اختيار نمط التشغيل Auto أو cy/cy يشتغل النظام بصفة عادية.
التوقيف الغير العادي(خلل) : عند حدوث أي خلل ناتج عن أسباب داخلية تتدخل مرحلات الحماية الحرارية F1 أو F2 أو الضغط على AU يتوقف النظام و تسحب الحزم يدويا
إعادة التشغيل بعد الخلل: بعد زوال الخلل يتم التحضير لإعادة التشغيل و لذلك يقوم العامل بإرجاع الضغط ثم يضغط على Init زر التهئية و عند تحقيق الشروط الابتدائية CI يمكن لدورة جديدة أن تنطلق
 س7- أكمل حلقة الجيما على وثيقة الإجابة 2

انجازات تكنولوجية:

III الاشغولة 3:

- س8- أنشئ م. ت. م. ن للاشغولة 3 (نقل الصفوف إلى لوحة التحميل) من وجهة نظر جزء التحكم.
 الاشغولة 2:

- س9- للتحكم في الاشغولة 2 ص 11 استعملنا التكنولوجيا المبرمجة بواسطة الميكرو مراقب PIC16F84A
 ا- فسر التعليمتين الأولى والأخيرة من برنامج التهئية صفحة 13/17
 ب- قم بتوصيل المداخل والمخارج الموافقة للبرنامج ص 13 على ورقة الإجابة 3
 - دراسة المحول الصفحة 13/17

- س10- احسب نسبة التحويل m_0
 س11- احسب عدد لفات الملف الثانوي علما أن عدد لفات الأولى $N_1=500$ spires
 س12- احسب مقاومة لف الثانوي للمحول
 - دائرة ضبط الحرارة : (صفحة 13) نعتبر انه من اجل $Q=0$ يكون التوتر $e^+ < e^-$
 س13: اوجد عبارة V_e بدلالة V_s علما أن $R_2/R_1=1,68$
 س14: نعتبر أن التوتر V_s يتناسب طردا مع درجة الحرارة حيث أن معامل التناسب $K_V=80\text{mv}/^\circ\text{C}$
 احسب V_s واستنتج V_e عندما تكون درجة الحرارة 70°C
 س15: حلل تشغيل هذه الدارة بملا جدول التشغيل على ورقة الإجابة 3 موضحا دور الدارنتين المندمجتين $I_{C2}; I_{C1}$
 س16: نعتبر أن المستبدل المستعمل ذو تتابع تقاربي (CAN a approximations successives)
 حيث $V_{ref}=24\text{v}$. اوجد الكلمة الثنائية $b_7b_6b_5b_4b_3b_2b_1b_0$ المناسبة للحرارة 70°C
وظيفة الاستطاعة: المحرك M2 له الخصائص المدونة على لوحة المواصفات شكل 12
 إذا أهملنا جميع الضياعات ما عدا ضياعات جول للدوار احسب

س17: الانزلاق

س18: ضياعات جول للدوار

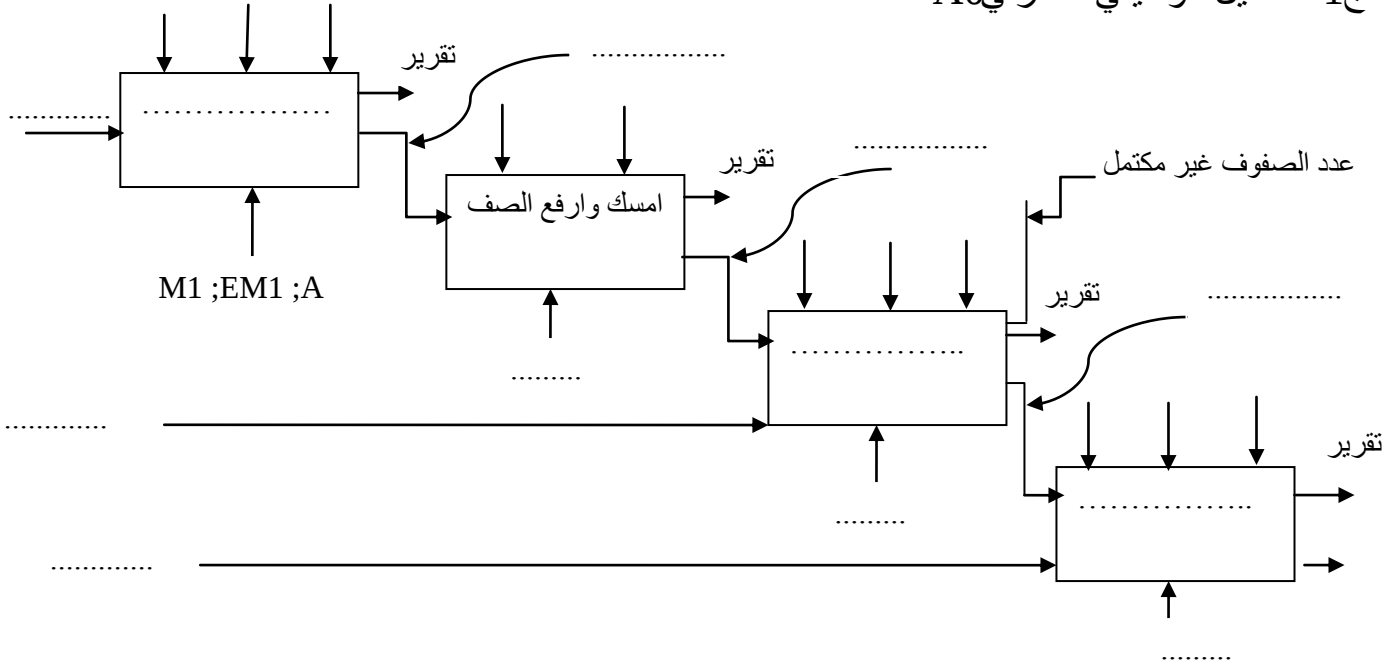
س19: شدة تيار خط التغذية ثم في ملف الساكن.

س20: المردود ثم العزم المفيد

س21: أكمل رسم تصميم دائرة الاستطاعة على وثيقة الإجابة 3

ورقة الإجابة 1

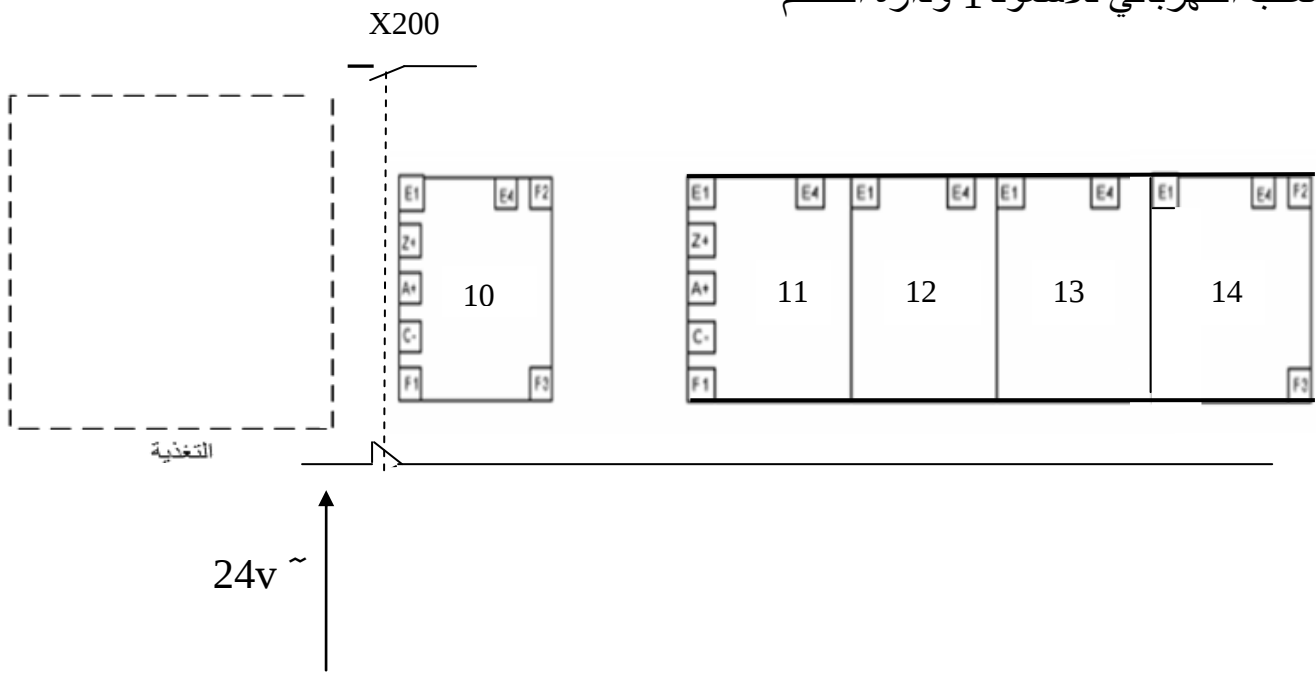
ج1- التحليل الوظيفي التنازلي A0



ج3- جدول معادلات التنشيط - التخميل والمخارج للاشغولة 1

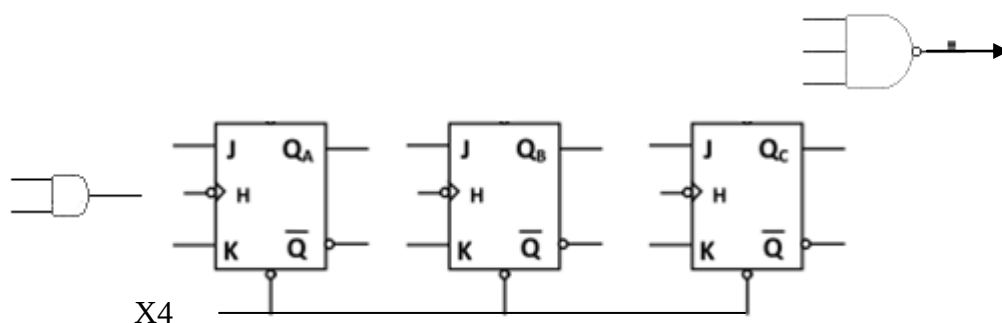
المراحل	التنشيط	التخميل	المخارج
10			
11			
12			
13			
14			

ج4- المعقب الكهربائي للاشغولة 1 ودارة التحكم

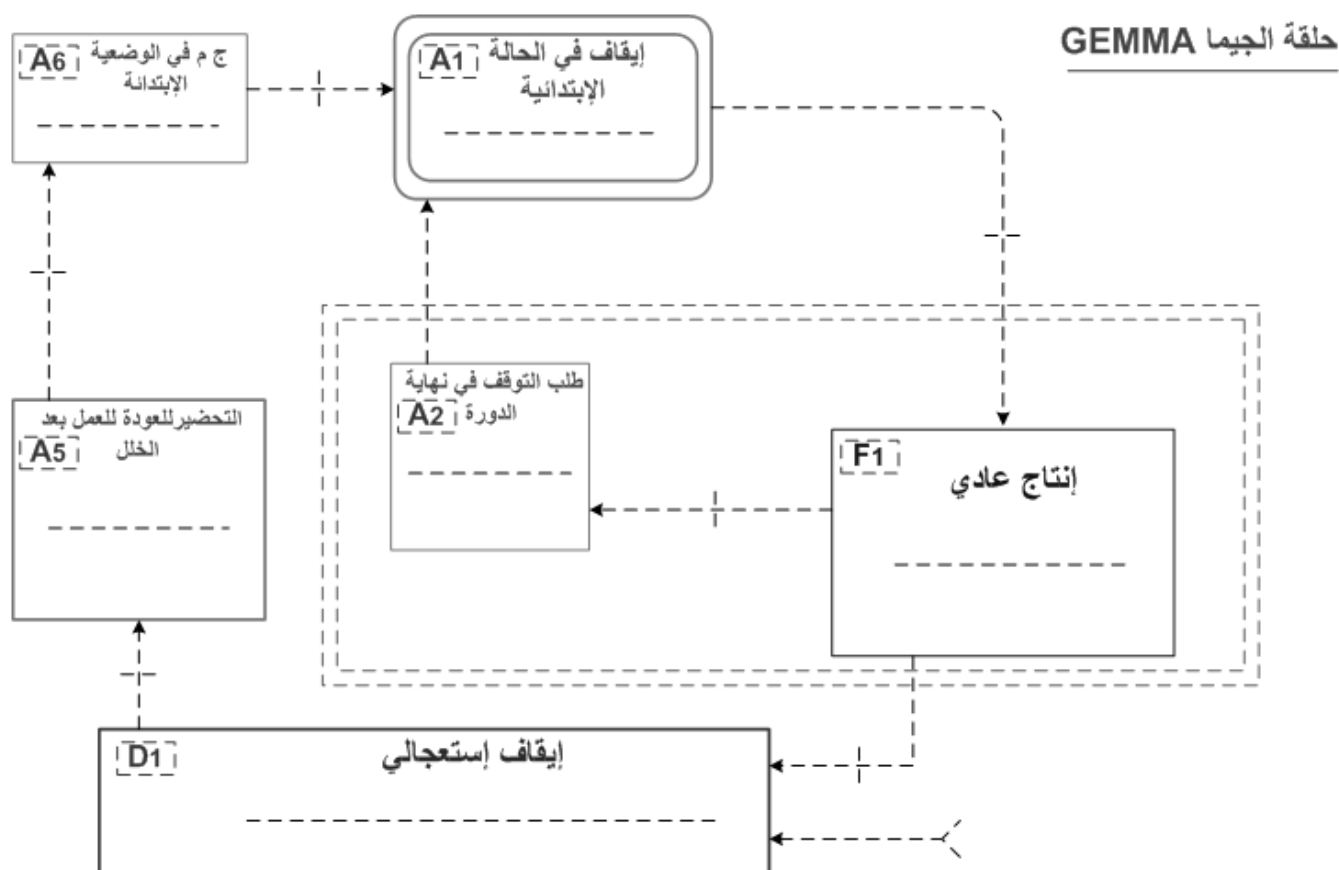


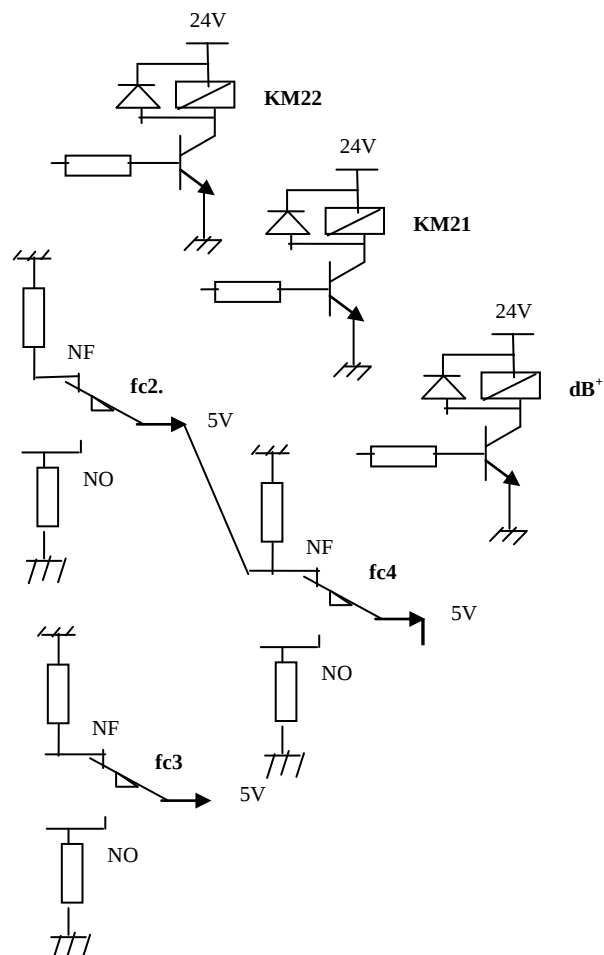
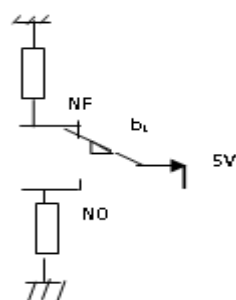
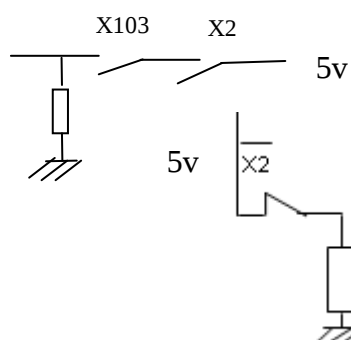
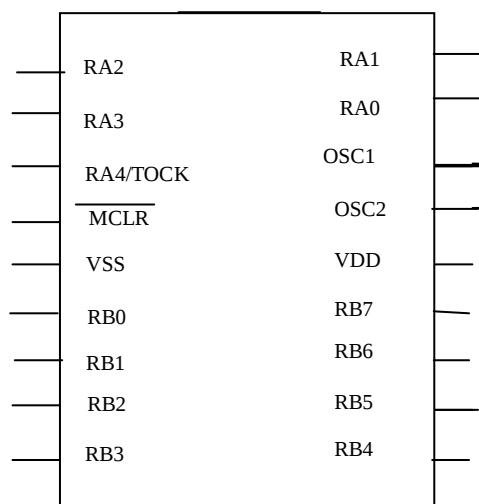
ورقة الإجابة 2

ج6: أكمل تصميم دائرة العداد لعد خمسة صفوف من الحزم



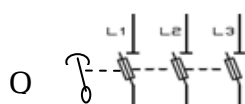
ج7:



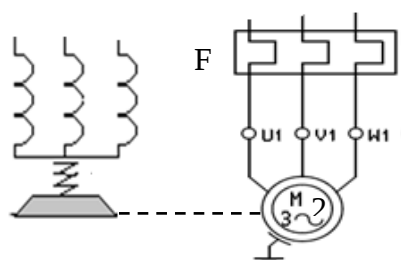


ج15: دور I_{c1} : دور I_{c2} :

	S	R	Q	V_{s1}	T	KM_{θ}	V_s	V_e
$e^+ < e^-$			0					
$e^+ > e^-$								

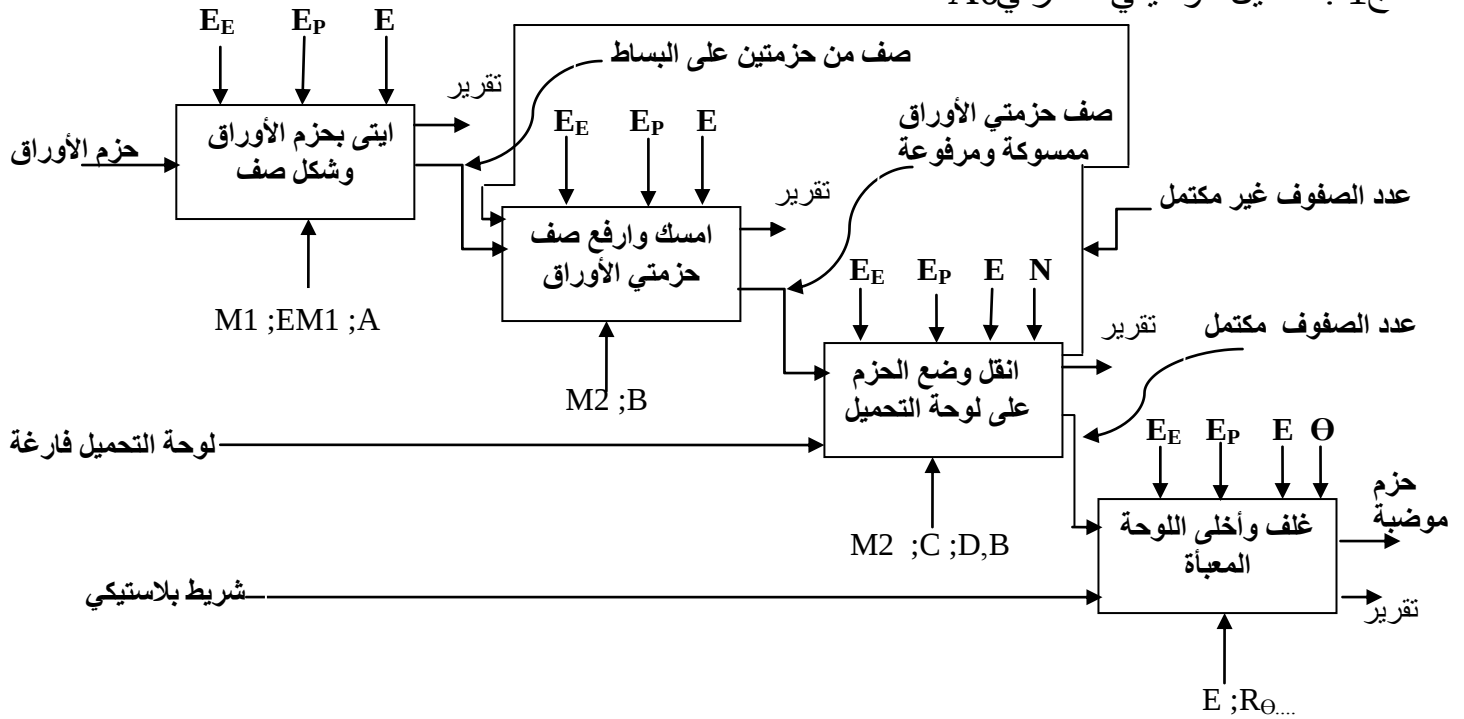


ج22: تصميم دائرة الاستطاعة للمحرك M2



الإجابة النموذجية

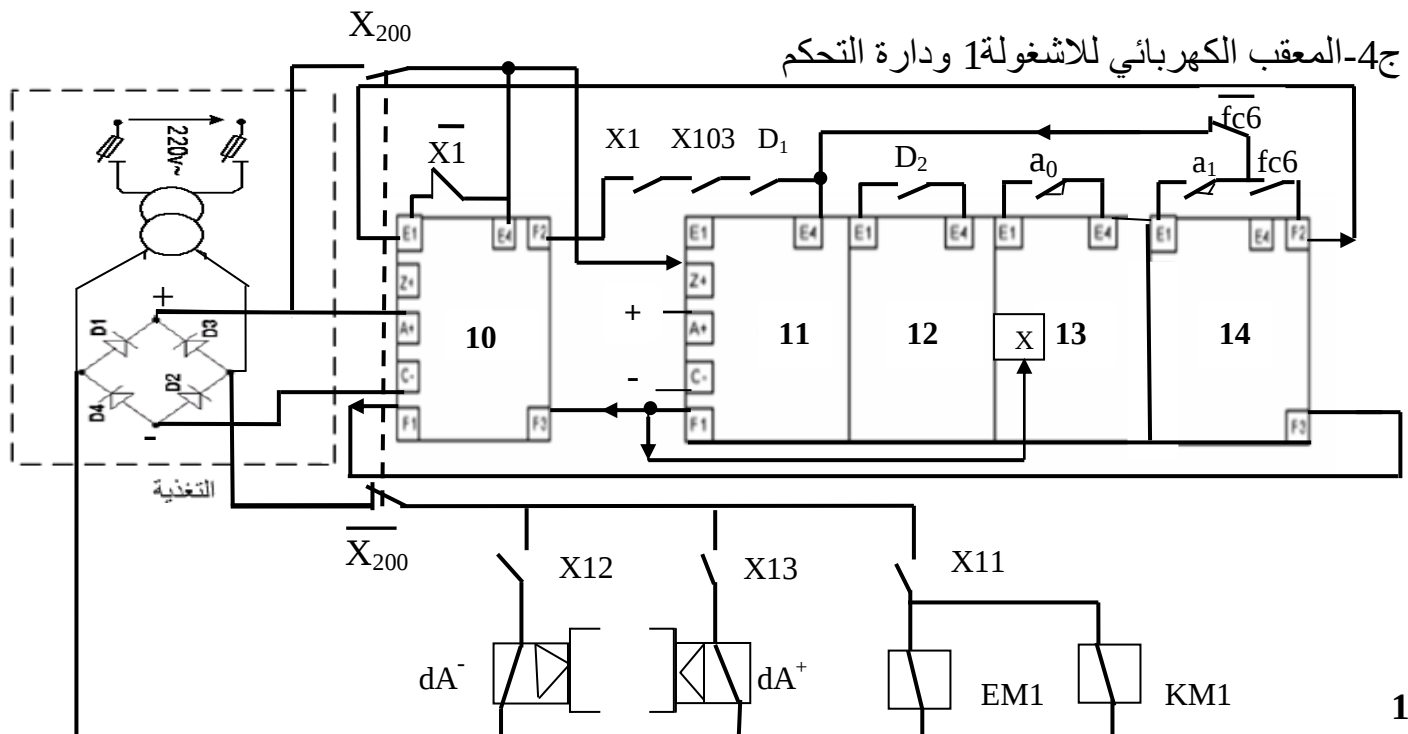
ج1: التحليل الوظيفي التنازلي A0



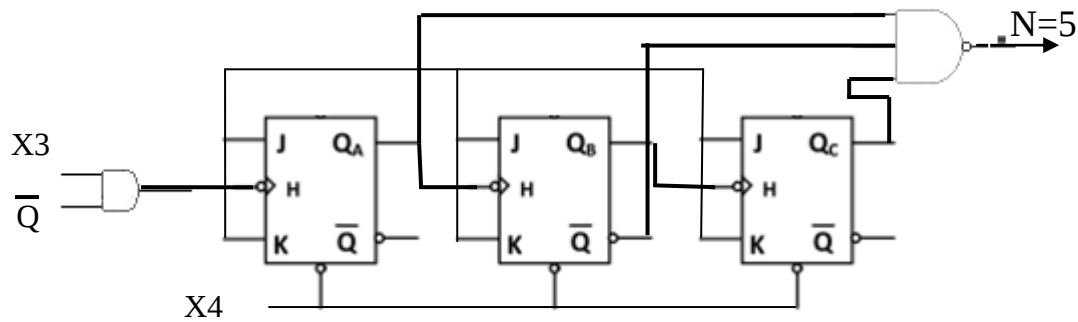
ج3- جدول معادلات التنشيط - التخميل والمخارج للاشغولة 1

المخارج	التخميل	التنشيط	المراحل
/	X_{11}	$X_{14} \cdot \bar{X}_1 + X_{200}$	10
EM1 KM1	$X_{12} + X_{200}$	$X_{10} \cdot X_1 \cdot X_{103} \cdot D_1 + X_{13} \cdot a_1 \cdot \bar{f}c_6$	11
dA^-	$X_{13} + X_{200}$	$X_{11} \cdot D_2$	12
dA^+	$X_{11} + X_{14} + X_{200}$	$X_{12} \cdot a_0$	13
/	$X_{10} + X_{200}$	$X_{13} \cdot a_1 \cdot f c_6$	14

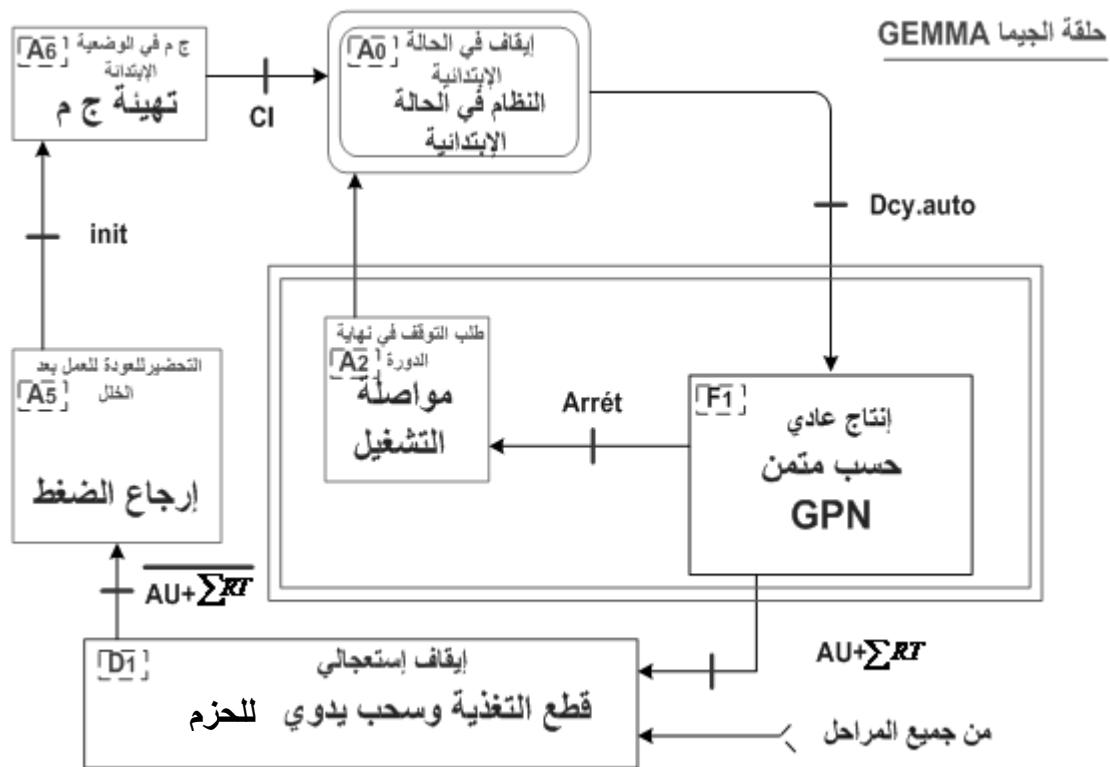
ج4- المعقب الكهربائي للاشغولة 1 ودائرة التحكم



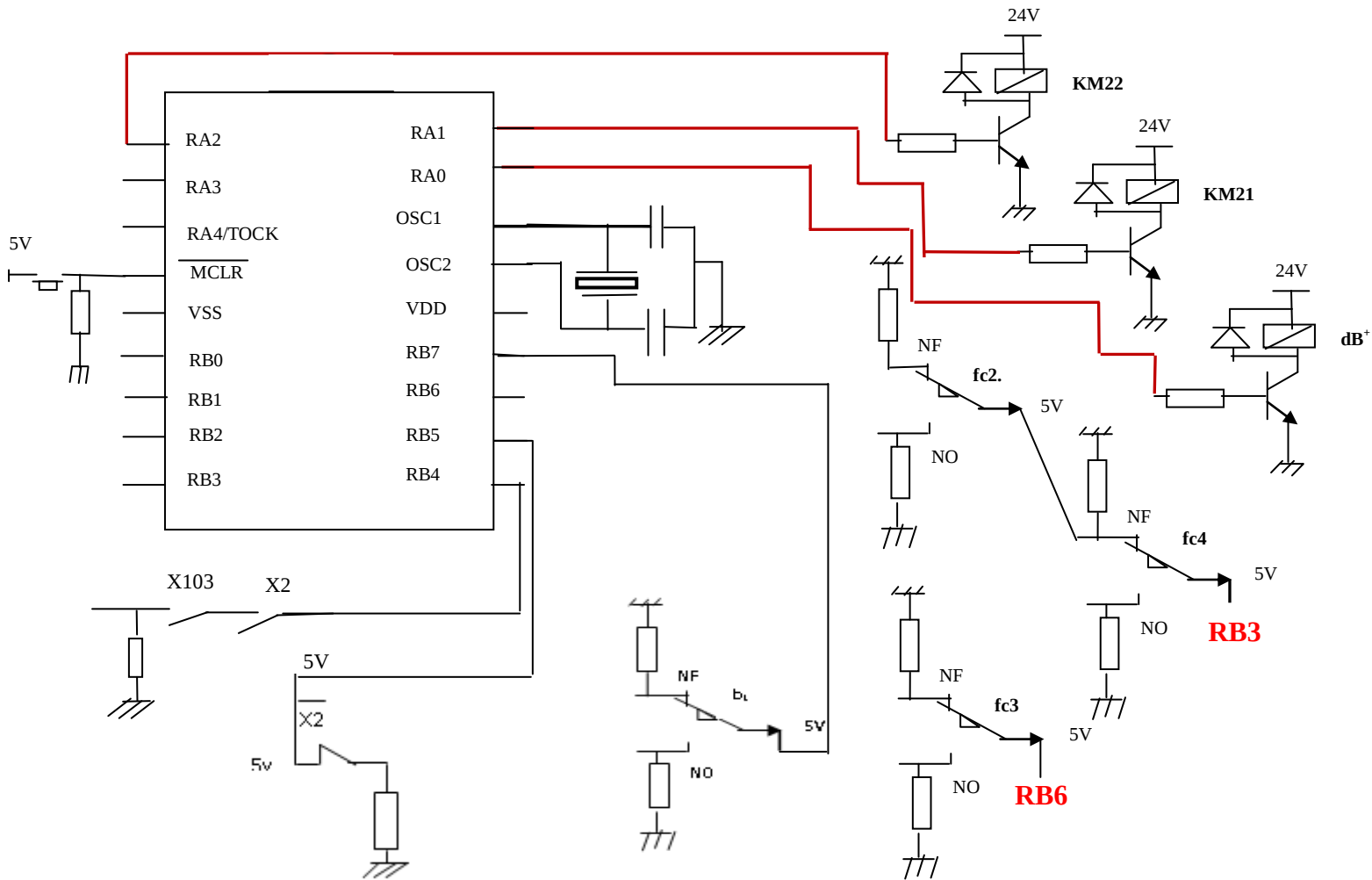
ج6: تصميم دائرة العداد لعد خمسة صفوف من الحزم



ج7:



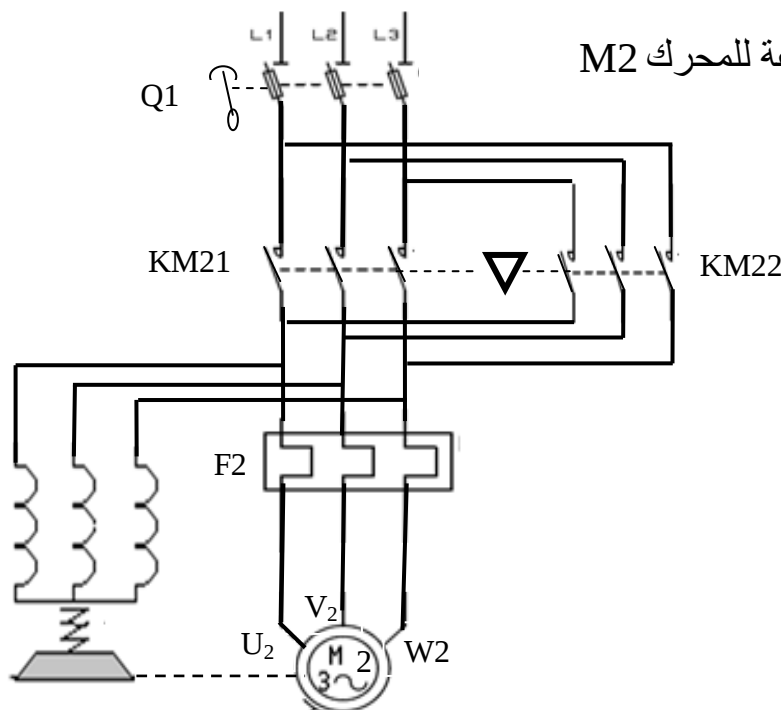
ج9- ب: توصيل المداخل والمخارج بالمكرو مراقب



ج15 Ic₁: مقارنة يقارن e⁺ مع e⁻
 Ic₂: مضخم عملي غير عاكس

	S	R	Q	V _{s1}	T	KM _θ	V _s	V _e
e ⁺ < e ⁻	0	1	0	0	مانع	مفتوح	0	0
e ⁺ > e ⁻	1	0	1	+V _{CC}	مشبع	مغلق	5,6v	15v

ج22: تصميم دائرة الاستطاعة للمحرك M2



العلامة		محاور الموضوع
الوقت	عناصر الإجابة: الموضوع الثاني	
1,5	ج1: النشاط البياني (A-0): على وثيقة الإجابة 1	
0,25	ج2: لرفع وتيرة الإنتاج يجب أن تكون الاشغولات في متمعن التنسيق آنية أي تعمل على التفرع	
01	ج3: معادلات التنشيط و التخميل على وثيقة الإجابة 1 (التنشيط 0,5, التخميل 0,25, المخارج 0,25)	
2,25	ج4: المعقب الكهربائي للاشغولة 1 مع دائرة التحكم على ورقة الإجابة 1 (التغذية 0,25, المعقب 01, دائرة التحكم 01)	
0,25	ج5: دور القلاب RS في تركيب العداد شكل-11: دائرة ضد الارتدادات	
01	ج6: العداد: على وثيقة الإجابة 2 (ربط JK 0,25 ربط إشارة الساعة 0,25, البوابة 0,5)	
01	ج7: حلقة الجيما على وثيقة الإجابة 2	
2,25	ج8: م. ت. م. ن للاشغولة 3 (نقل الصفوف إلى لوحة التخميل) من وجهة نظر جزء التحكم. كل مرحلة صحيحة مع القابلية (0,25) $2,25 = 9 \times 0,25$	4

01	ج9: افسر التعليمتين الأولى (bsf status ,RP0) : الذهاب إلى الصفحة الأولى من الذاكرة (0,25) الأخيرة (CLRF PORTA) : مسح محتوى السجل PORTA (0,25) ب- توصيل المداخل والمخارج الموافقة للبرنامج على ورقة الإجابة3 (0,5)	
0,25	- دراسة المحول الصفحة5/17 ج10: نسبة التحويل $m_0 = U_{20}/U_1 = 26/220 = 0,12$	
0,25	ج11: عدد لفات الملف الثانوي N_2: لفة $N_2 = m_0 \cdot N_1 = 0,12 \cdot 500 = 60$	
01	ج12: مقاومة اللف الثانوي R_2 $R_s = R_2 + m_0^2 \cdot R_1$; $R_2 = R_s - m_0^2 \cdot R_1$ (0,25) $R_1 = U_I/I_1 = 1\Omega$: حساب R_1 (0,25) (0,25) - حساب المقاومة المرجعة إلى الثانوي $R_s = P_{1CC}/I_{2CC}^2$: $I_{2CC} = I_{2N}$; $I_{2N} = S_N/U_{2N} = 480/24 = 20A$ $R_s = 18/(20)^2 = 0,045\Omega$ $R_2 = R_s - m_0^2 \cdot R_1 = 0,045 - (0,12)^2 \cdot 1 = 0,03$ (0,25) $R_2 = 0,03\Omega$	
0,25	من الشكل نلاحظ أن V_s توتر دخول المضخم و V_e توتر الخروج ج13: عبارة v_e بدلالة V_s : $V_s = 2,68$; $V_e/V_s = 1 + R_2/R_1 = 1 + 1,68$	
0,5	ج14: حساب V_s : $V_s = 5,6v$; $V_s = 80mv/c^\circ \cdot 70c^\circ$; $V_s = K \cdot 70c^\circ$ استنتاج $V_e = 5,6 \cdot 2,68$: $V_e = 15v$	
2,25	ج15: تحليل تشغيل الدارة : ورقة الإجابة3 - دور الدارتين: 0,25 - الجدول: (0,25x8)	

2,25	ج16: can مستبدل ذو تتابع تقاربي Vref=24v ;Ve=15v		
	الوزن	المقارنة و الجمع	النتيجة
	24/2=12	12<15	b7=1 الاحتفاظ
	24/4=6	6+12=18>15	b6=0 الرفض
	24/8=3	3+12=15	b5=1 الاحتفاظ
	24/16=1,5	1,5+15=16,5>15	b4=0 الرفض
	24/32=0,75	0,75+15=15,75>15	b3=0 الرفض
	24/64=0,375	0,375+15=15,375>15	b2=0 الرفض
	24/128=0,1875	0,1875+15=15,1875>15	b1=0 الرفض
	24/256=0,09375	15+0,09375=15,09375>15	b0=0 الرفض
القيمة الرقمية المكافئة ل Ve=15v هي 10100000 (0,25) كل بيت صحيح (0,25) المجموع(2=8x0,25)			
0,25	ج17:حساب الانزلاق: g=ns-nr/ns =1500-1440 /1500=0,04=4%		
0,5	ج18:حساب Pjr: بما أن الضياعات مهمة Pjr=g.Ptr ; Ptr=Pa Pa=Pu+Pjr→ Pa=Pu+g.Pa→ Pa(1-g)=Pu→ Pa=Pu/(1-g) (0,25) Pa=300/1-0,04 ;Pa=Ptr=312,5w (0,25) Pjr=0,04.312,5=12,5w		
0,5	ج19:شدة تيار خط التغذية : Pa=√3U.I.cosØ I=Pa/√3.U.cosØ I=312,5/√3.380.0,66 ;I=0,72A (0,25) بما أن الإقران نجمي يكون تيار الخط يساوي تيار ملف الساكن أي I=J =0,72A		
0,5	ج20:- المردود: η =Pu/Pa → 300/312,5= 0,96=96% -حساب العزم المفيد. Tu= Pu/ Ω '=Pu/2π.nr ; Tu=300/(6,28.1440/60) =1.99N.m (0,25)		
01	ج21:تصميم دائرة الاستطاعة على وثيقة الإجابة3		

3as.ency-education.com

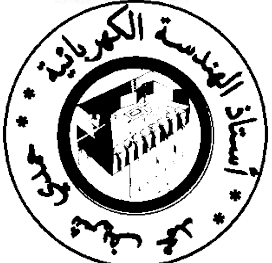
6

على المترشح أن يختار أحد الموضوعين التاليين:

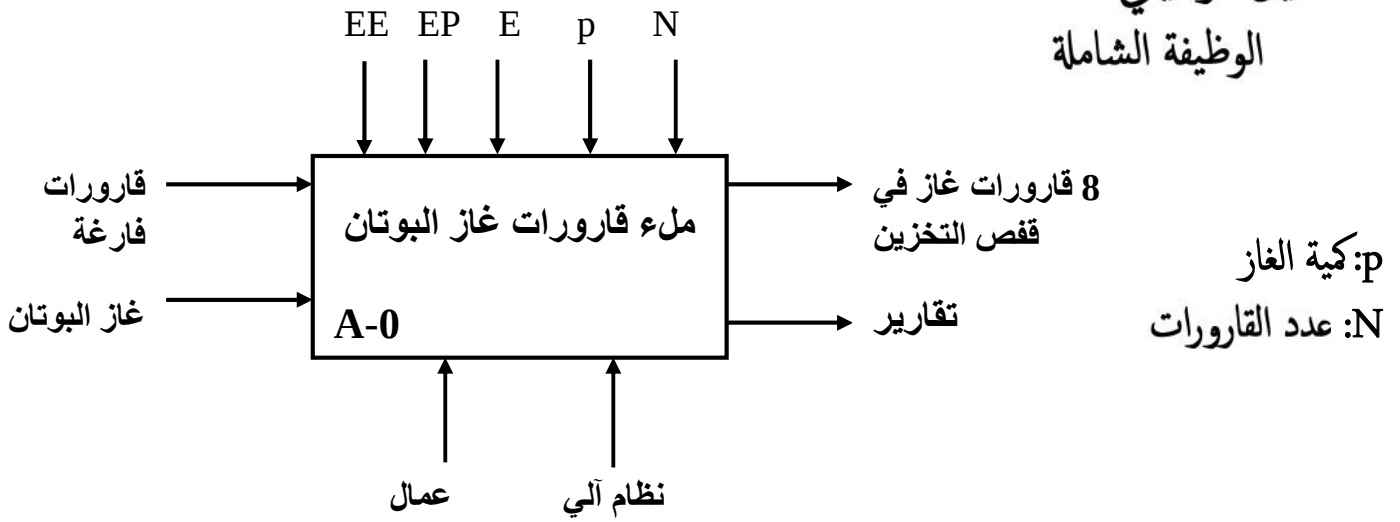
الموضوع لأول: نظام آلي لتعبئة قارورات غاز البوتان

I. دفتر الشروط المبسط

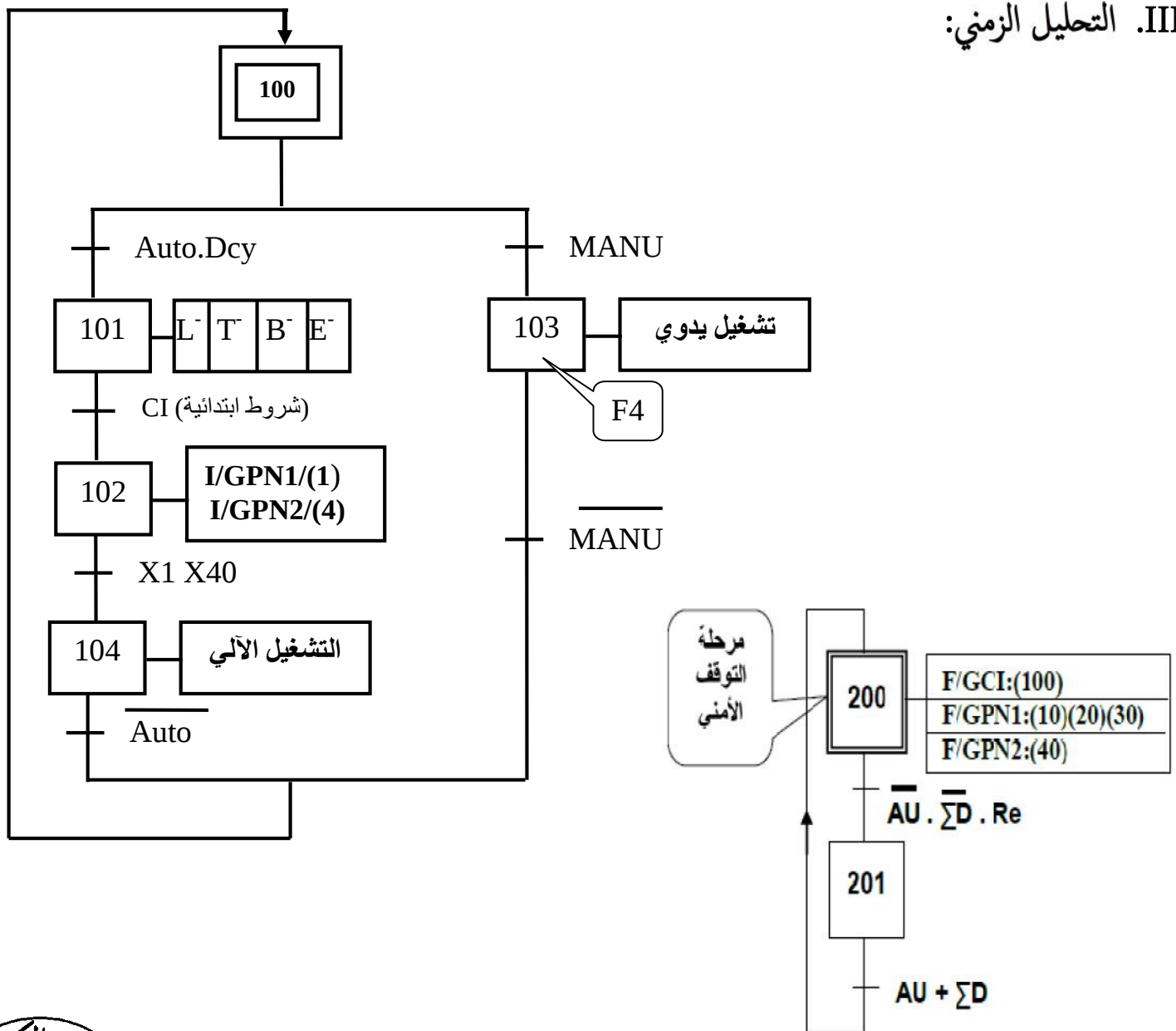
1. هدف التآلية: يهدف النظام إلى تعبئة قارورات غاز البوتان بشكل آمن و سريع.
2. المواد الأولية: قارورات غاز فارغة + غاز البوتان جاهز في خزان.
3. وصف الكيفية: تأتي القارورات الفارغة عبر منحدر خاص بها، ثم يتم تقديمها إلى مركز الملء بواسطة الصحن الدوار حيث تملأ إلى مستوى معين p ليدور بعدها الصحن الدوار بزاوية 90° ليحول القارورات المملوءة إلى مركز الوزن للتأكد من التعبئة الصحيحة، فإذا كان الوزن غير صحيح يتم التنبيه عن ذلك بدق الجرس لمدة 18 ثا لإبعادها يدويا، أما إذا كان الوزن صحيح يتم تحويل لقارورات المملوءة إلى البساط المتحرك الذي يغوص بها داخل حوض مائي نقي للكشف عن أي تسربات محتملة وتزال القارورة التي فيها تسرب يدويا، وينتهي البساط إلى تجميع 8 قارورات، ليتم خروج ساق الرافعة B ثم تحويل القارورات بواسطة الرافعة E إلى قفص التخزين.
4. الاستغلال: يحتاج النظام إلى تقني مختص للمراقبة و التهيئة، و عمال لشحن القارورات الفارغة و إزالة القارورات غير الصالحة.
5. الأمن: حسب الاتفاقيات المعمول بها دوليا.
6. أنماط التشغيل و التوقف: عند اختيار نمط التشغيل الآلي و الضغط على زر بداية الدورة Dcy يبدأ النظام بالتحضير للتشغيل العادي من خلال ضمان وجود قارورة أمام مركز الملء وقارورة أمام مركز الدفع، في حالة وجود أي خلل أو الضغط على زر التوقف الإستعجالي يخرج جزء الاستطاعة عن التغذية، وبعد معالجة الخلل وتهيئة النظام يمكن العودة إلى المرحلة الابتدائية بتوفير لشروط الابتدائية لإعادة العمل بعد الخلل.



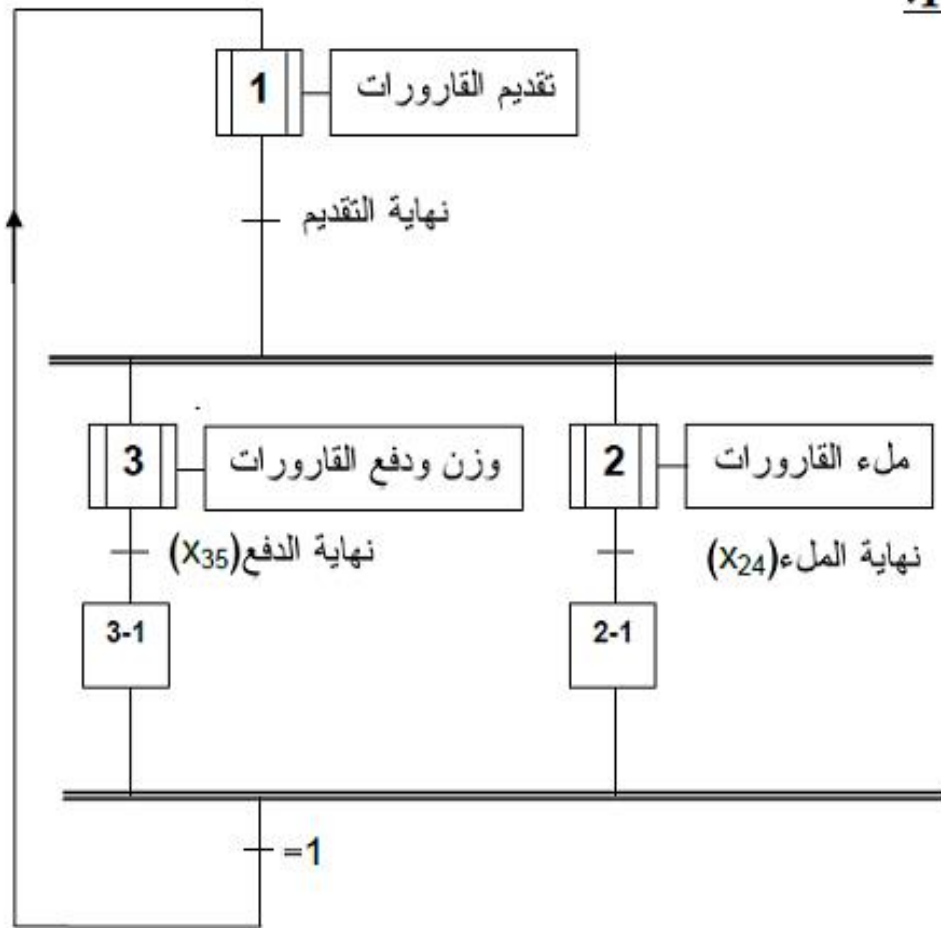
II. التحليل الوظيفي: الوظيفة الشاملة



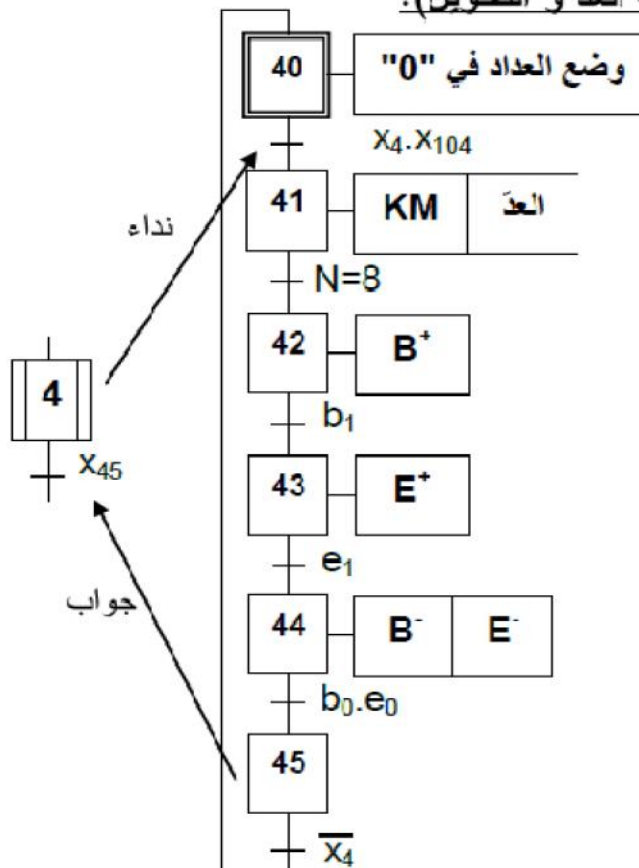
III. التحليل الزمني:

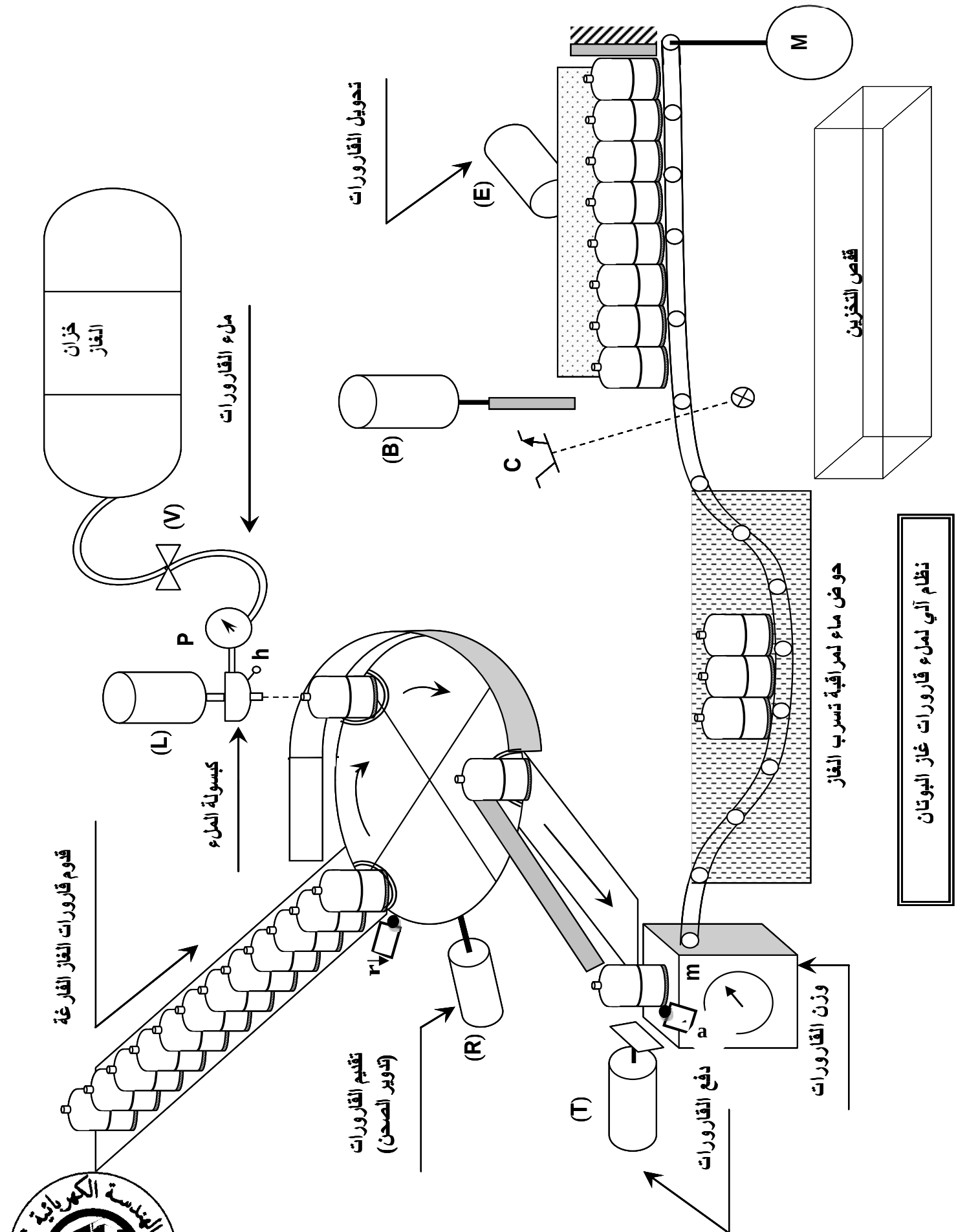


م.ت.م.ن الإنتاج العادي 1:



م.ت.م.ن الإنتاج العادي 2 (أشغولة العد و التحويل):



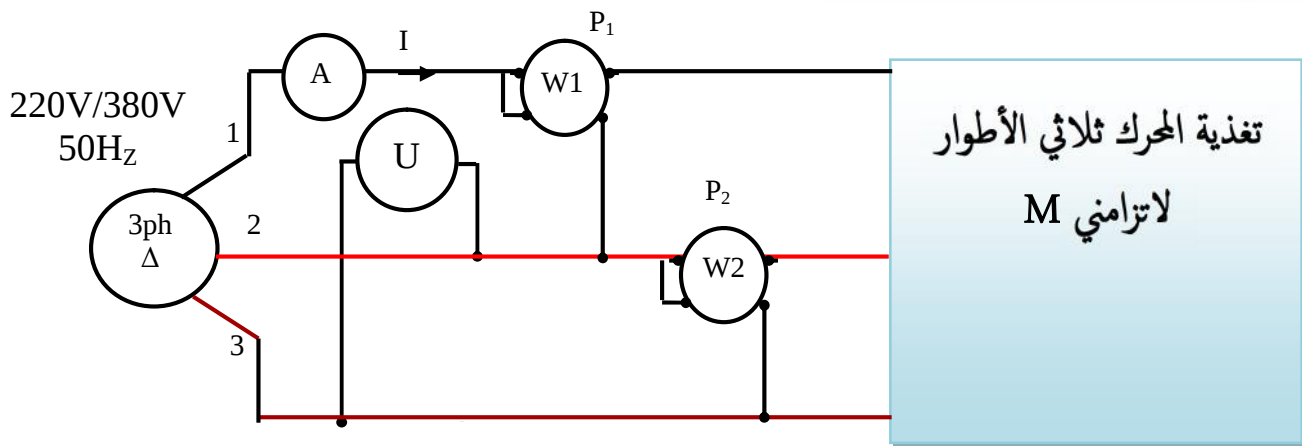


V. جدول الاختيارات التكنولوجية

المتنقذات	المتنقذات المتصدرة	المتنقذات	الأشغولة
$r \downarrow$: ملتقط نهاية الشوط للكشف عن دوران الصحن ب 90° (يعطي جبهة نازلة)	جسر المقاحل H	R: محرك خطوة خطوة يضمن دوران الصحن	تقديم القارورات
h: ملتقط نهاية الشوط للكشف عن وجود الكبسولة في المكان الصحيح للتعبئة p: الضغط المطلوب لملاء القارورة	dL موزع كهروهوائي لإخراج الساق KEV: للتحكم في تسرب الغاز	L: رافعة بسيطة المفعول. V: كهروصمام	ملء القارورات
t_0 ; t_1 : ملتقطات نهاية الشوط للكشف عن وضعيتي ساق الرافعة T a: ملتقط نهاية الشوط للكشف عن وجود القارورة أمام مركز الدفع m: للكشف عن الوزن الصحيح	dT^+ : موزع كهروهوائي لإخراج الساق dT^- : موزع كهروهوائي لإدخال الساق	T: رافعة مزدوجة المفعول	الوزن والقارورات
b_0 ; b_1 : ملتقطات نهاية الشوط للكشف عن وضعيتي ساق الرافعة B e_0 ; e_1 : ملتقطات نهاية الشوط للكشف عن وضعيتي ساق الرافعة E C: ملتقط كهروضوئي N=8 عدد القارورات.	dB^+ ; dB^- : موزع كهروهوائي للتحكم في ساق الرافعة B dE^+ ; dE^- : موزع كهروهوائي للتحكم في ساق الرافعة E KM: ملامس كهرومغناطيسي للتحكم في المحرك M KMY: ملامس الإقلاع النجمي. KMΔ: ملامس التشغيل المثالي.	B: رافعة مزدوجة المفعول E: رافعة مزدوجة المفعول M: محرك لاتزامني ثلاثي الأطوار إقلاع نجمي- مثلي اتجاه واحد للدوران. 380V/660V/50Hz. g=4% P=2 $P_{fs}=514W$ $P_{mecha}=0$	التقويم

VI. انجازات تكنولوجية

1. نظام تغذية وحساب استطاعة المحرك بطريقة الواط مترين



P1=5 KW

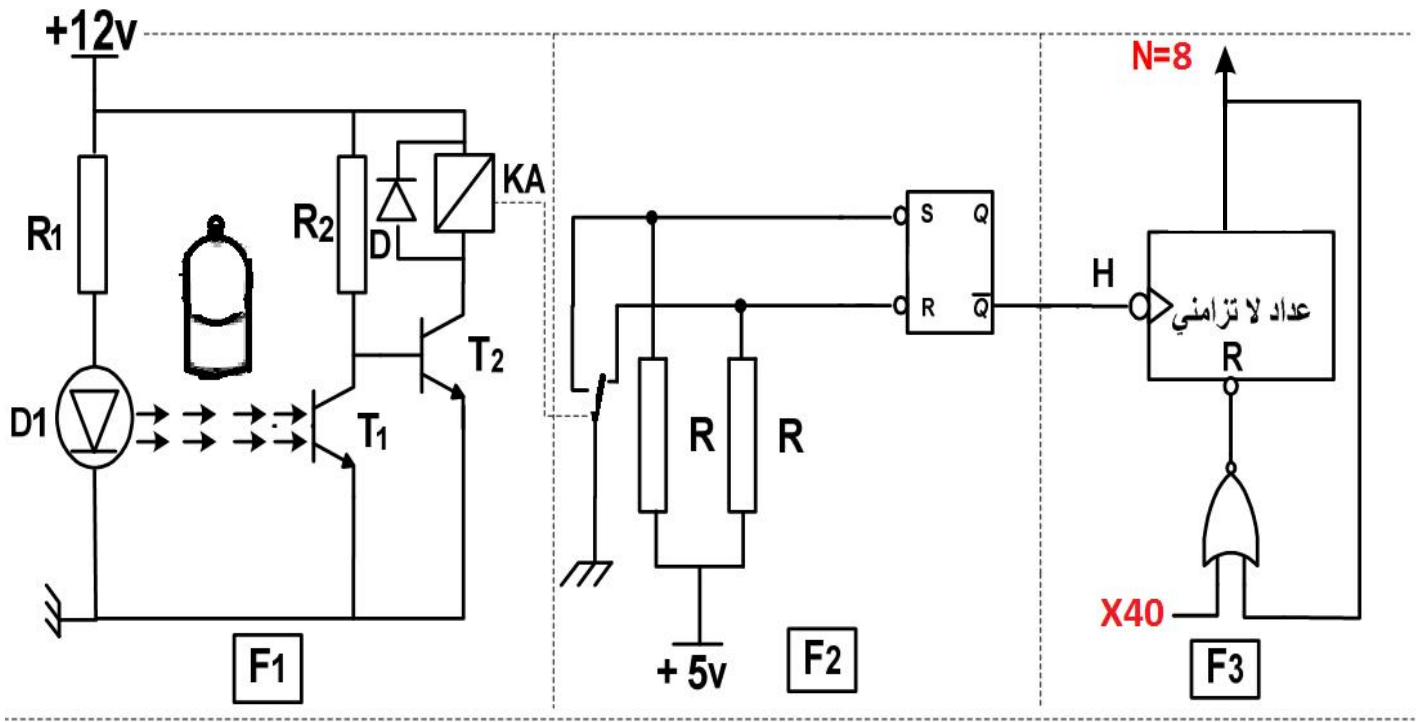
P2=2 KW

I=13.23A

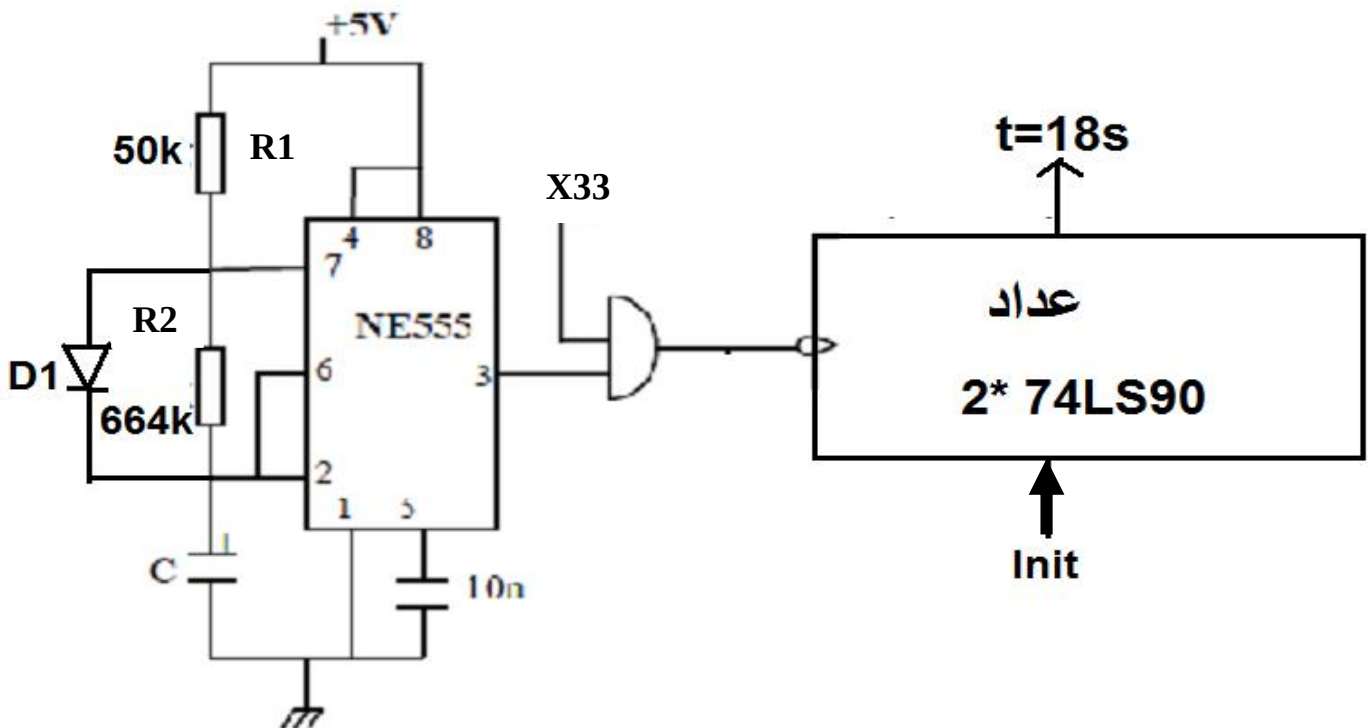
U=380V



2. دائرة الكشف وعد القارورات:

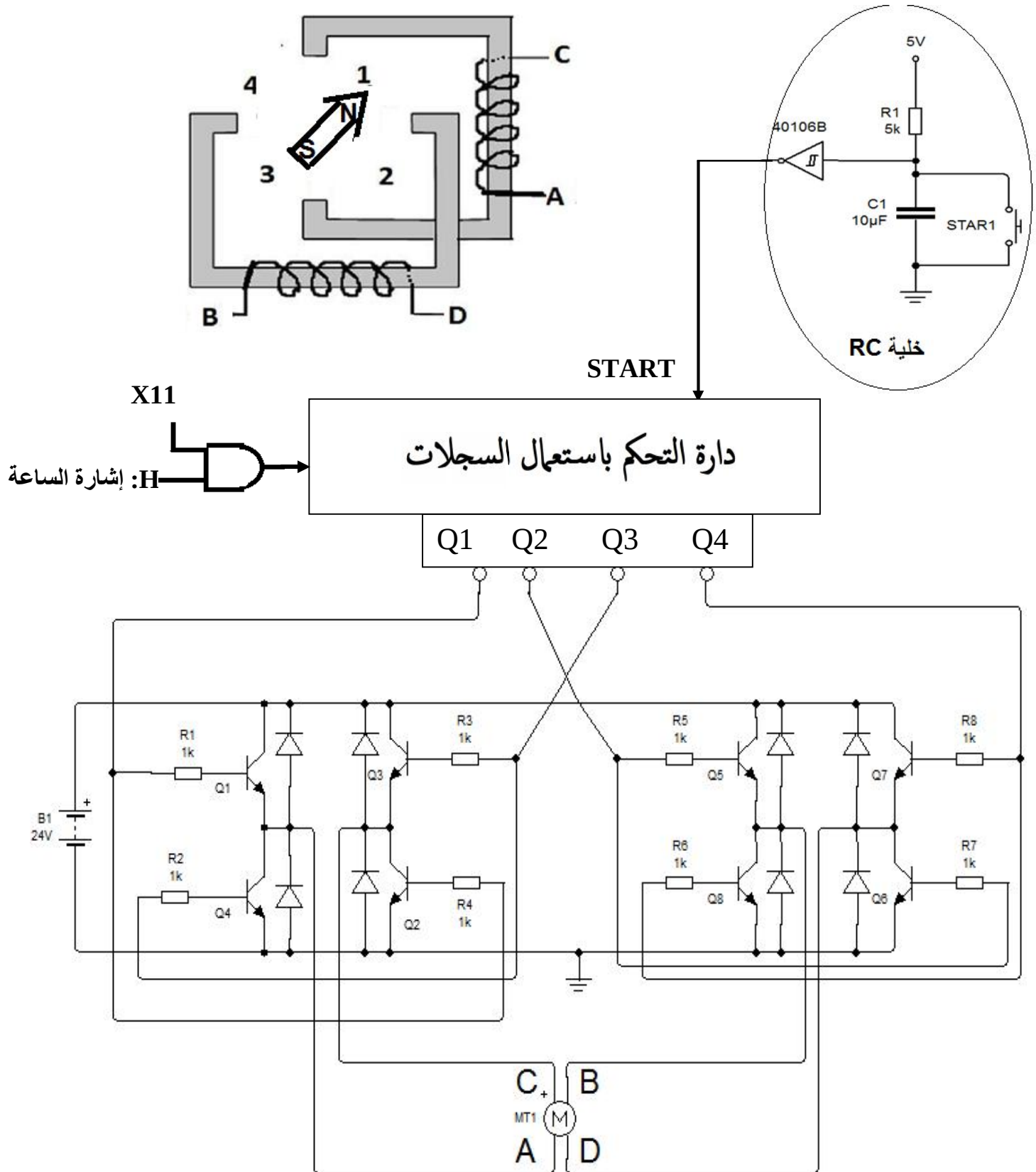


3. تصميم دائرة مؤقت التنبيه في أشغولة الوزن والدفع: من أجل تحقيق تأجيل قدره 18 ثانية نستعمل مؤقتة بعدد



4. دائرة التحكم في دوران الصحن (المحرك خطوة خطوة):

ليكن الشكل المقابل الذي يكافئ التركيب الداخلي للمحرك الخطوي



أسئلة الامتحان

1. أكمل على وثيقة الإجابة التحليل الوظيفي للأشغولة الشاملة A-0.
2. أنشئ متمعن أشغولة الوزن و الدفع من وجهة نظر جزء التحكم.
3. أعط مخطط تدرج المتامن وفسر الأوامر الموجودة في المرحلة X200.
4. أكمل على وثيقة الإجابة مخطط دليل أنماط التشغيل و التوقف المختصر.
5. أكمل على وثيقة الإجابة جدول معادلات التنشيط و التخميل لأشغولة العد و التحويل.
6. أكمل على وثيقة الإجابة المعقب الكهربائي وربط دائرة الاستطاعة لأشغولة العد و التحويل.

في دائرة الكشف وعد القارورات

7. ما هو دور كل طابق من الطوابق الثلاثة؟
8. ما دور كل من العناصر R1 ; T2 ; D ; R ؟
9. أكمل على وثيقة الإجابة جدول تشغيل الدارة.

في دائرة تأجيل التنبيه (t=18s):

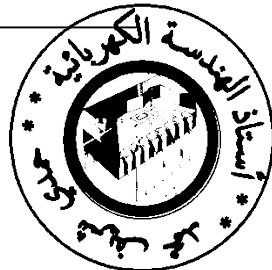
10. ما هو دور كل من الصمام D1 و البوابة AND في التركيب؟
11. أوجد قيمة المكثفة للحصول على إشارة الساعة ذات تردد 2Hz.
12. بعد إيجاد مقاس العداد، أكمل على وثيقة الإجابة ربط دائرة العداد باستعمال الدارة المندمجة 74ls90

دائرة التحكم في المحرك خطوة خطوة:

13. ما نوع المحرك الخطوي؟ وما قطبيته؟
14. إذا كان المحرك ينتقل بخطوة كاملة، أوجد عدد الخطوات خلال دورة كاملة؟
15. ما هو دور الخلية في التركيب؟
16. ما هو دور كل من البوابة AND و المدخل START للسجل؟
17. ما هو دور الجسرين H في دائرة التحكم؟ (لماذا لم نكتفي بـ 4 مقال عادية؟)
18. أكمل على وثيقة الإجابة جدول تشغيل دائرة التحكم، ثم استنتج نوع السجل المستعمل؟
19. أكمل على وثيقة الإجابة ربط دائرة السجل باستعمال قلابات JK.

وظيفة الاستطاعة

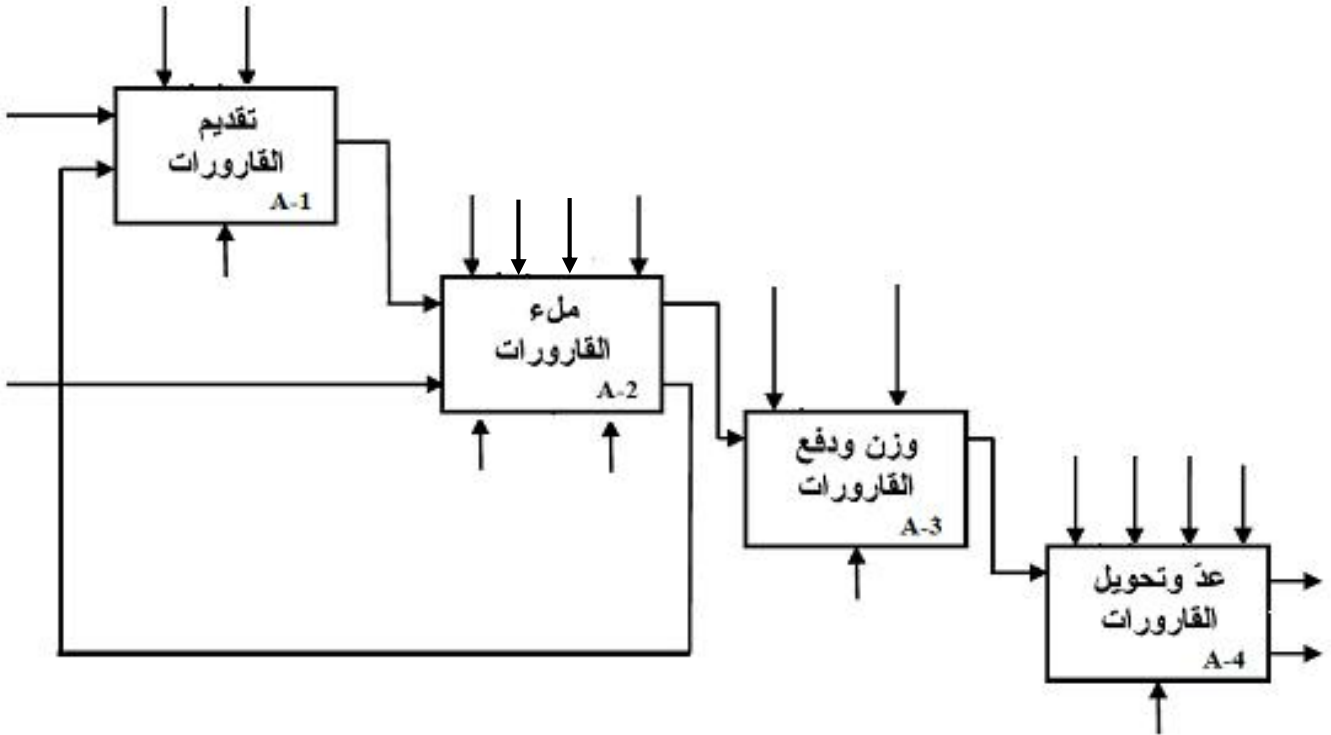
20. ما نوع إقران المحرك M في أشغولة العد و التحويل؟ علل.
21. أوجد الاستطاعة الظاهرية P و الاستطاعة الردية Q للمحرك، ثم استنتج معامل الاستطاعة.
22. أوجد تواتر (سرعة) الدوار.
23. إذا كانت المقاومة بين طورين $r=2,5\Omega$ ، أوجد الضياعات بفعل جول في الساكن ثم في الدوار.
24. استنتج مردود المحرك.
25. أكمل على وثيقة الإجابة دائرة الاستطاعة للمحرك (إقلاع نجمي - مثلي).



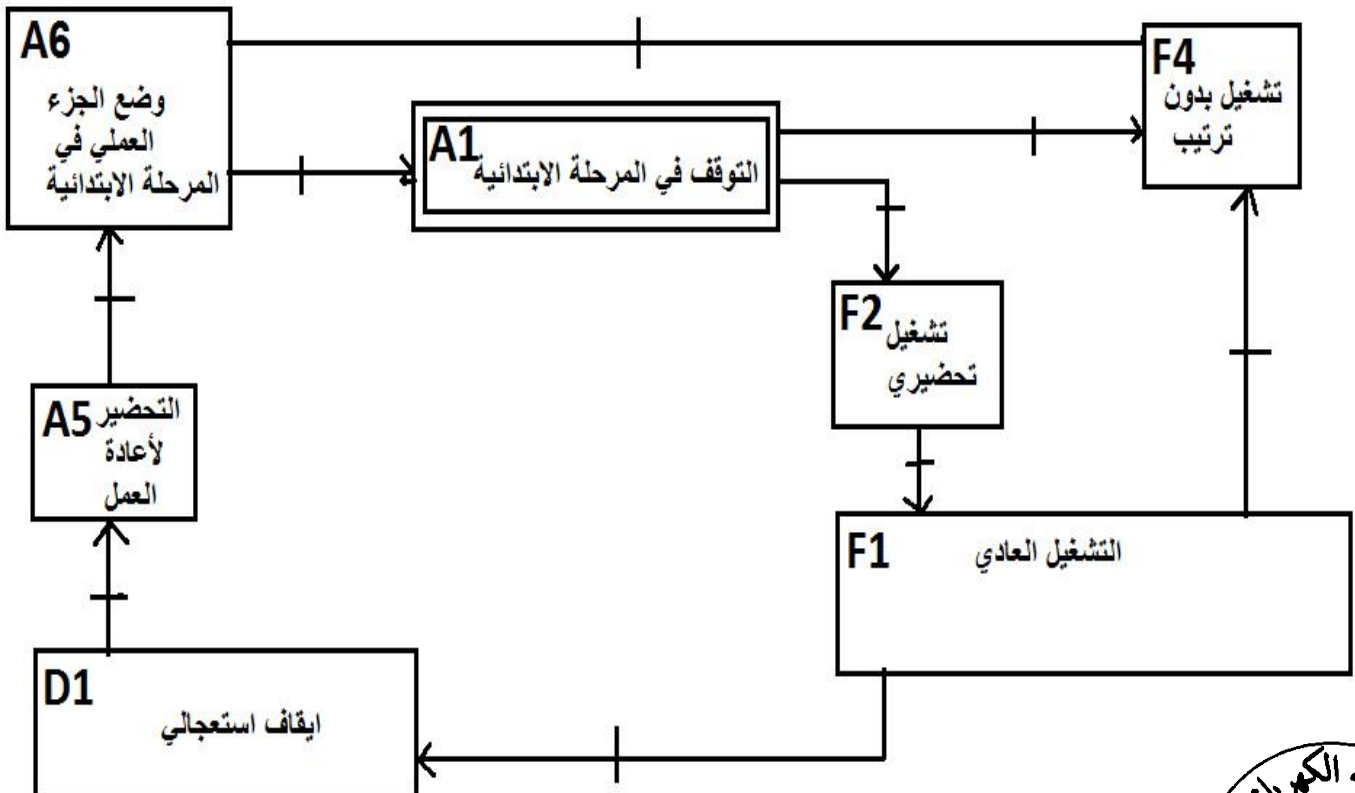
وثيقة الإجابة

الاسم و اللقب:

1. التحليل الوظيفي التنازلي:



2. مخطط أنماط التشغيل و التوقف المختصر GEMMA:



الأفعال

معادلة التخميل

معادلة التنشيط

رقم

X40

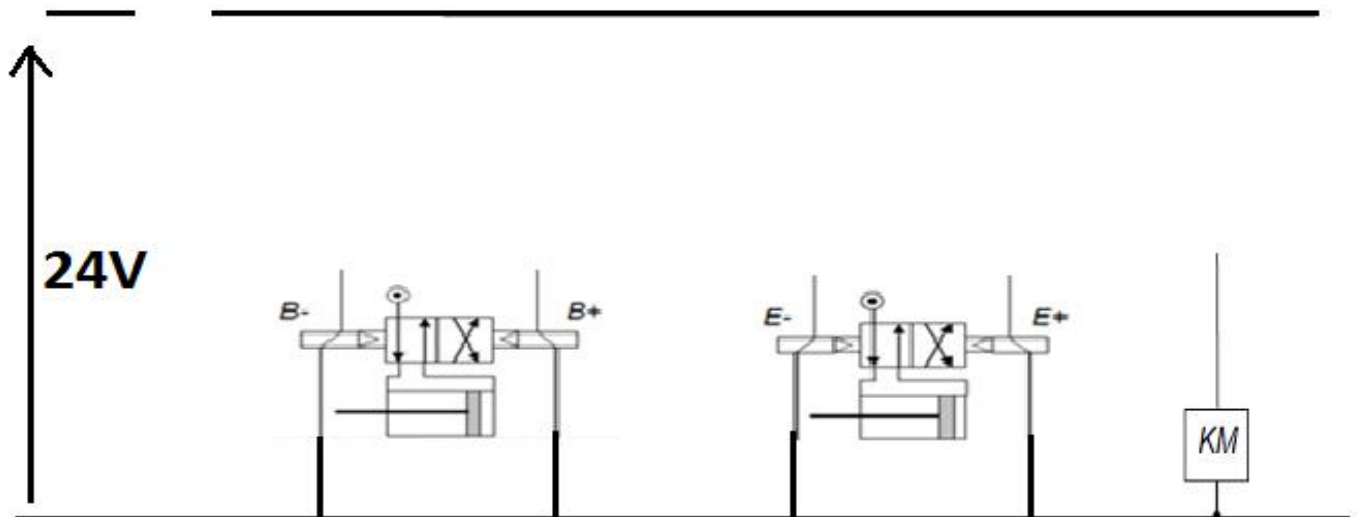
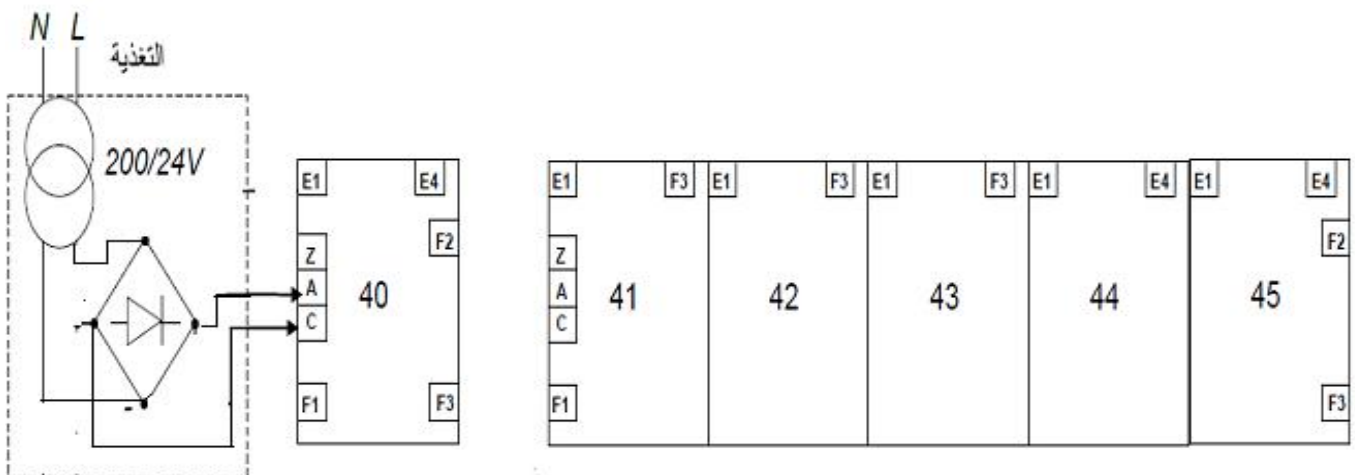
X41

X42

X43

X44

X45



تركيب التحكم والاستطاعة للرافعة B تركيب التحكم والاستطاعة للرافعة E

R

R

S

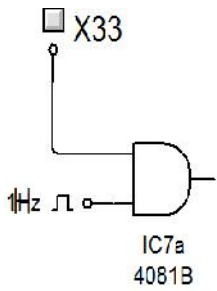
T2

T1

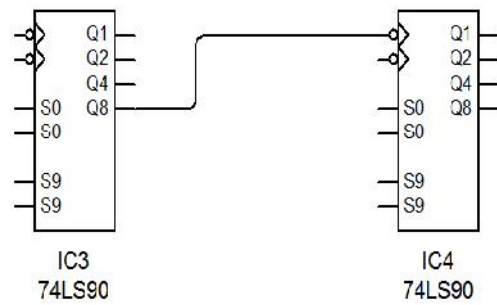
الحالة

غياب القارورة

حضور القارورة



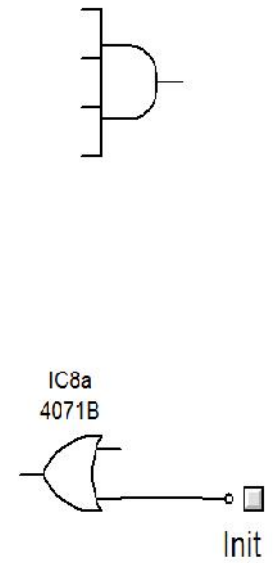
A



B



C

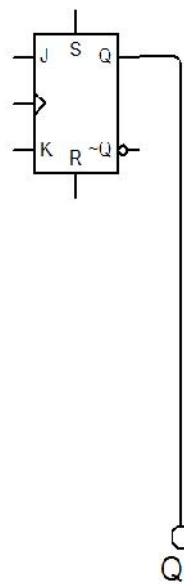
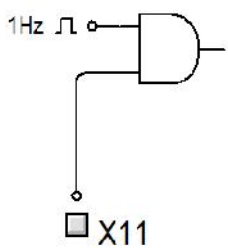


D

الوضعية

1
2
3
4

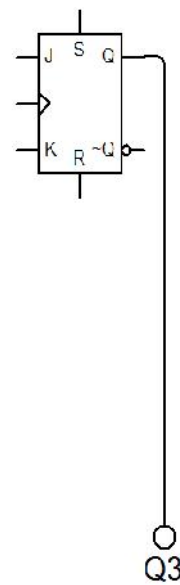
START



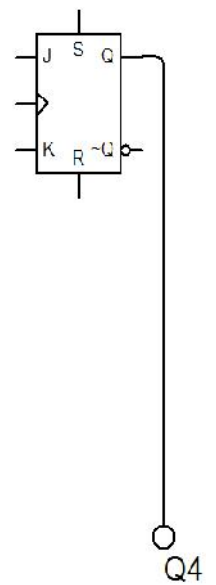
Q1



Q2

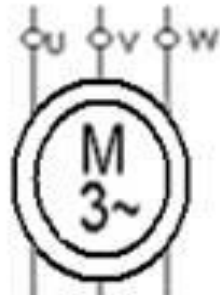


Q3

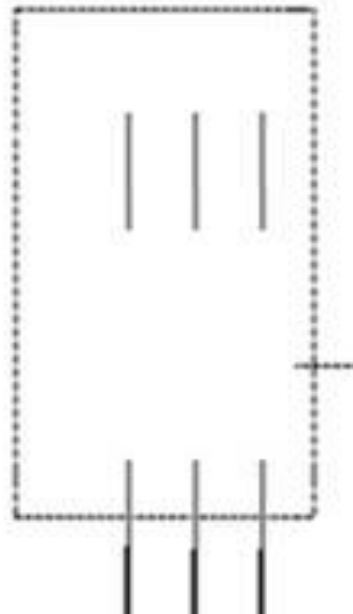


Q4

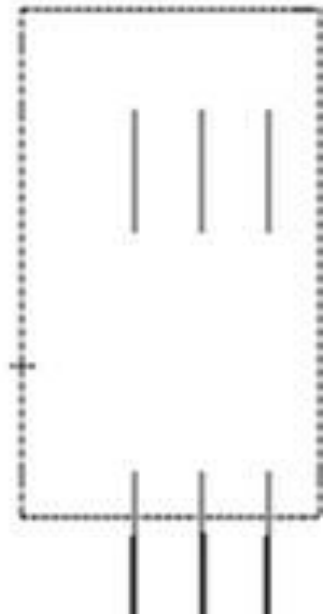
9. دائرة الاستطاعة للمحرك (إقلاع نجمي – مثلثي)



ملامس
للإقلاع المثلثي



ملامس
للإقلاع النجمي



الموضوع : نظام آلي لتوضيب قارورات زيت غذائي

يحتوي الموضوع على 11 صفحة من (11/1 إلى 11/11)

- العرض من الصفحة (11/1 إلى الصفحة 11/6)
- العمل المطلوب الصفحة (11/7)
- وثيقة الإجابة الصفحات (11/8 و 11/9 و 11/10 و 11/11)

I. دفتر الشروط المبسط :

– الهدف من التآلية: يهدف هذا النظام إلى غلق وتحويل وعد قارورات زيت غذائي بصفة آلية ومستمرة ومنتظمة

– وصف التشغيل : يحتوي النظام على (5) خمسة أشغولات:

- ❖ الأشغولة (1) : تقديم القارورات .
- ❖ الأشغولة (2) : غلق القارورات.
- ❖ الأشغولة (3) : تحويل القارورات المغلقة .
- ❖ الأشغولة (4) : وضع القارورات في مركز العد .
- ❖ الأشغولة (5) : وضع علامة الجودة والعد .

تأتي القارورات بواسطة البساط 1 إلى مركز الغلق ليكشف عنها بواسطة الملتقط cp_1 لتبدأ عملية الغلق والتحويل في آن واحد ، لتوضع القارورات المحولة بعدها في مركز العد ووضع علامة الجودة وهذا لنقلها والكشف عنها بواسطة البساط 2 والخلية cp_2 .

– أشغولة غلق القارورات : يكشف عن القارورة بواسطة الملتقط cp_1 ومنها خروج ذراع الرافعة A الحامل للسدادة ، ليتم

غلق القارورة بواسطة خروج ذراع الرافعة B ، ثم عودة ذراع الرافعة B أولا ، ليعود بعدها ذراع الرافعة A .

– الجاهزية : لا يتعدى توقيف النظام أثناء حدوث خلل 60 دقيقة .

– الأمن : حسب القوانين المعمول بها .

– الدعامة : يستوجب حضور عاملين :

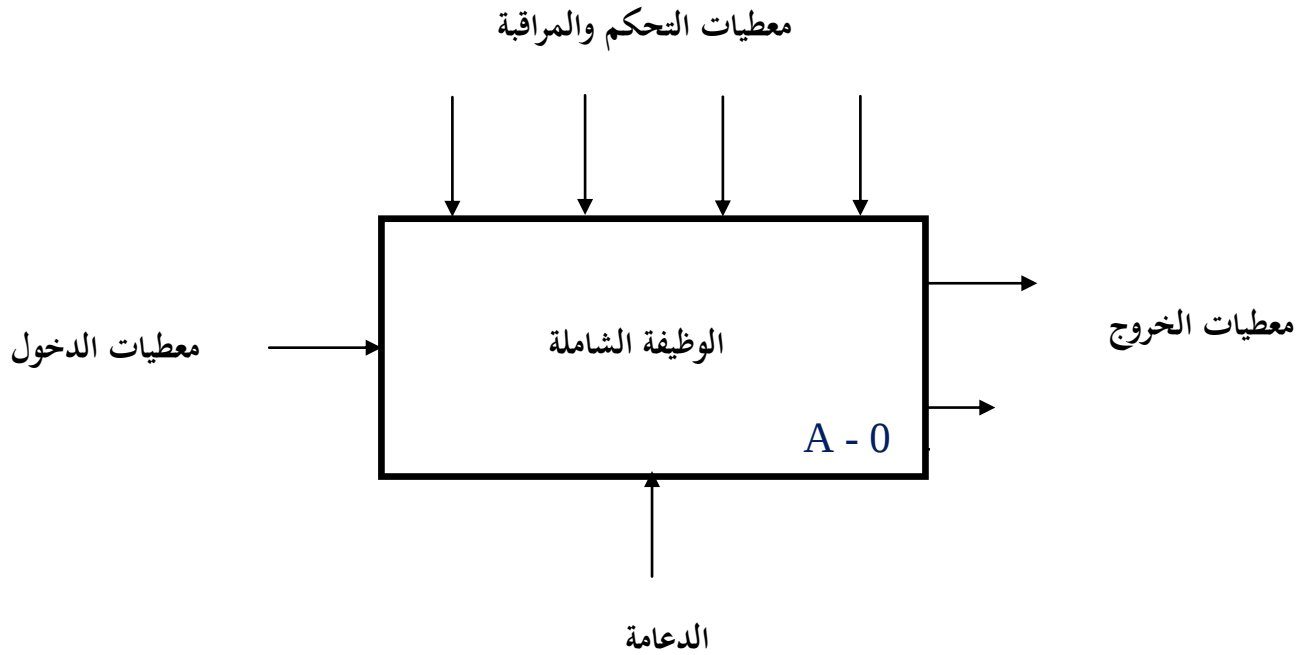
الأول مختص : دوره الصيانة الدورية .

الثاني دون اختصاص : دوره وضع القارورات في صناديق وملء قناة السدادات

II. أنماط التشغيل و التوقف GEMMA :

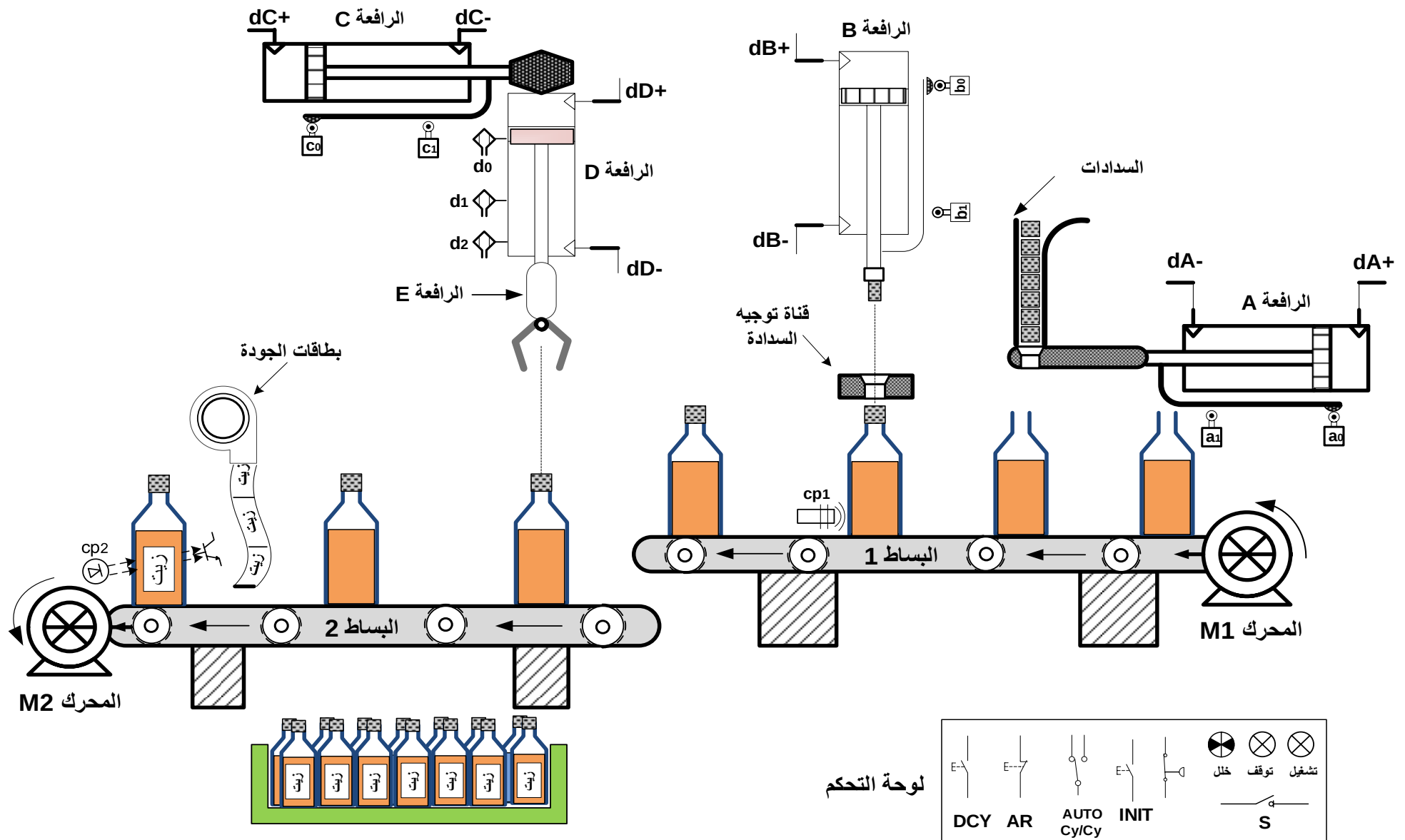
- تشغيل تحضير : لا يتم انطلاق الدورة إلا بعد حضور القارورة المغلقة عند مركز التحويل .
- التشغيل العادي: عند الضغط على الزر Dcy على لوحة التحكم وهيئة النظام واختيار نمط التشغيل Auto ، يبدأ النظام بالاشتغال بصفة عادية.

- **التوقف العادي:** عند طلب التوقف يقوم العامل بالضغط على Ar فيواصل النظام التشغيل حتى نهاية الدورة ثم يتوقف .
 - **التوقف غير العادي (خلل):** عند حدوث أي خلل ناتج عن أسباب داخلية أو الضغط على AU يؤدي إلى إيقاف استعجالي في وضعية معينة فيقوم العامل بقطع التغذية والسحب اليدوي للقارورات.
 - **إعادة التشغيل بعد الخلل:** بعد زوال الخلل يتم التحضير لإعادة التشغيل فيقوم العامل بالتنظيف وإعادة التغذية . ثم يضغط على زر التهيئة INIT وعند تحقيق الشروط الابتدائية CI يمكن أن تنطلق دورة جديدة.
- III. الوظيفة الشاملة : على وثيقة الإجابة 1

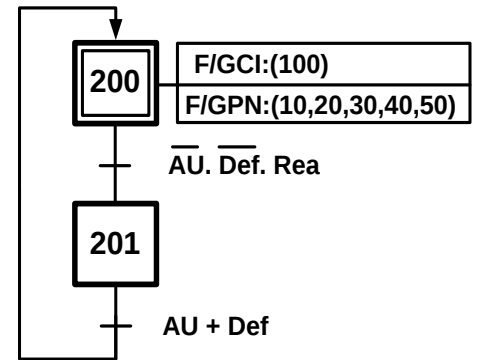


- معطيات التحكم والمراقبة**
- **W :** طاقة، **W_E :** طاقة كهربائية **W_p :** طاقة هوائية .
 - **E :** نمط التشغيل: آلي -دورة /دورة (AUTO - Cy/Cy) ، توقف إستعجالي AU إنطلاق الدورة DCY توقف في نهاية الدور AR .
 - **R :** جميع التعديلات التي تخص التشغيل ، العد N التأجيل T .
 - **C :** تشغيل النظام يتم بواسطة برنامج مخزن في ذاكرة الآلي المبرمج الصناعي API، لتغيير التشغيل يكفي تغيير البرنامج الموجود في الذاكرة .
- معطيات النشاط:**
- سدادات - علامة الجودة - قارورات جاهزة - تقارير - نظام آلي - عاملان - قارورات مملوءة
وضب قارورات زيت غذائي .

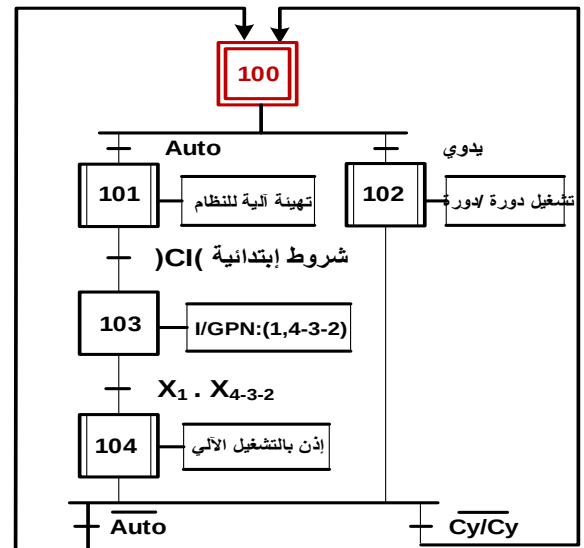
نظام آلي لتوضيب قارورات زيت غذائي



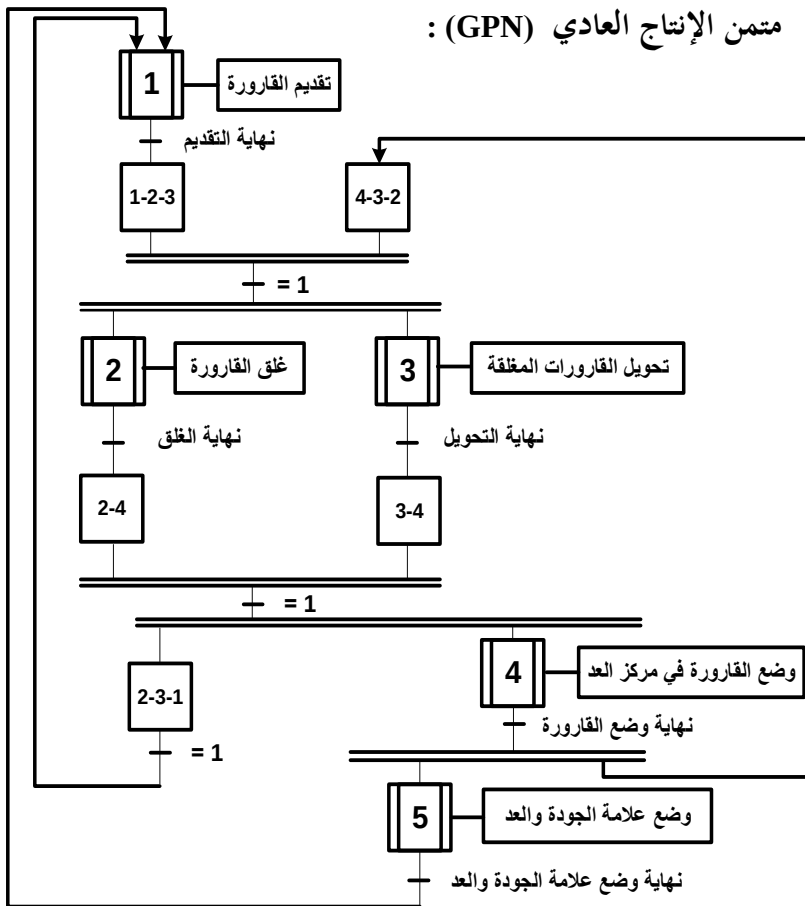
متمن الأمن (GS):



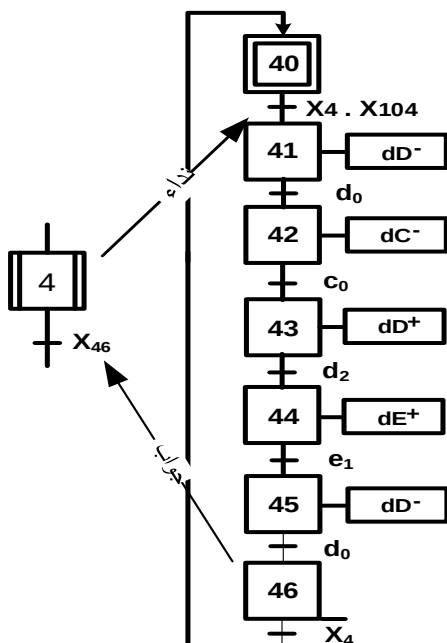
متمن القيادة والتهيئة (GCI):



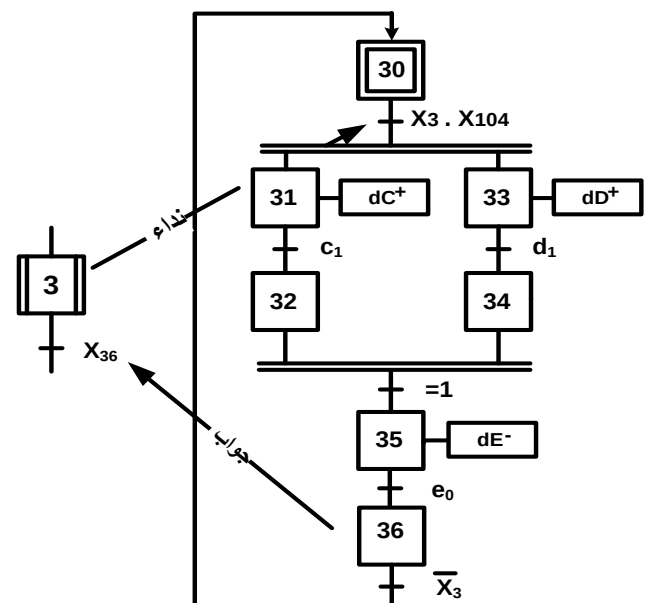
متمن الإنتاج العادي (GPN):



متمن الأشغولة 4: وضع القارورات في مركز العد



متمن الأشغولة 3: تحويل القارورات المغلقة



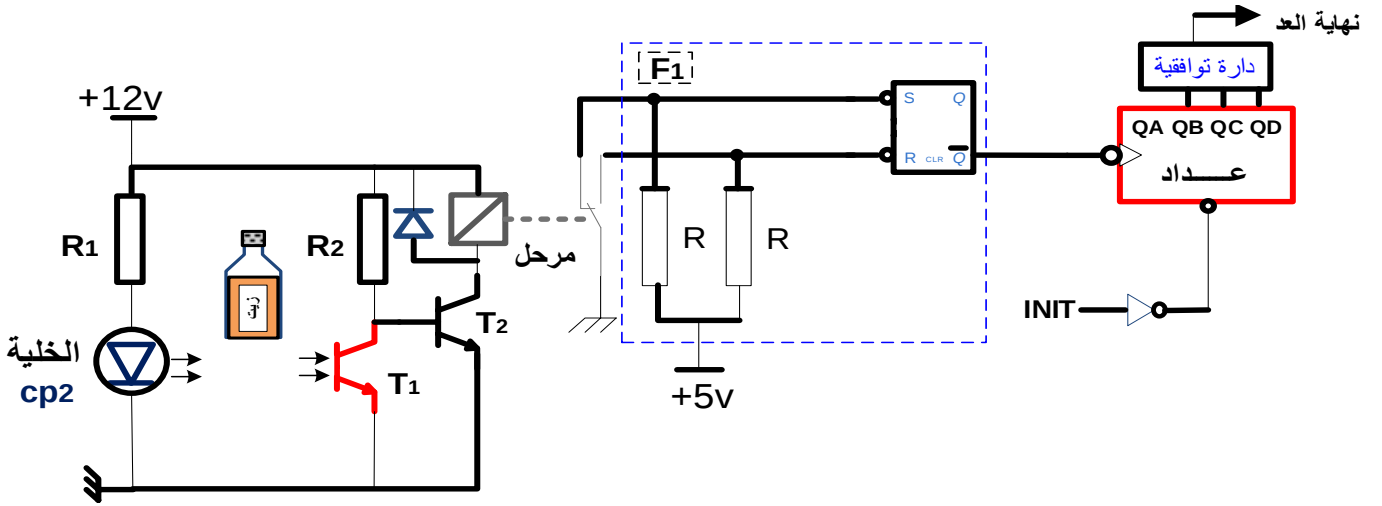
V - إختبارات تكنولوجية للمنفذات والمنفذات المتصدرة والملتقطات:

شبكة التغذية : 220V /380V ; 50HZ

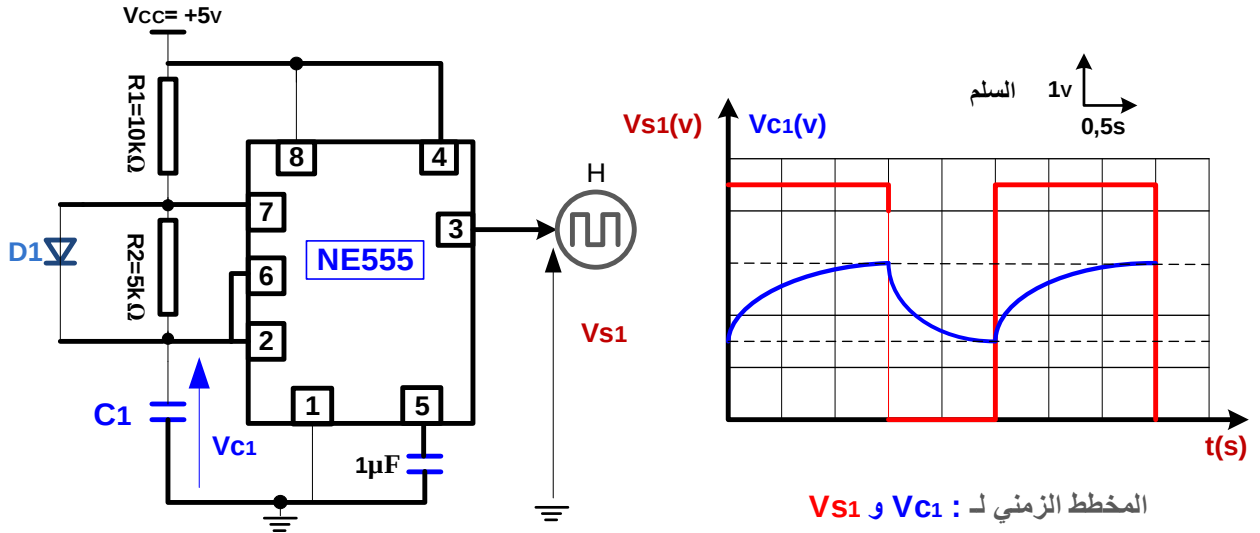
الأشغولة	تقديم القارورات	غلق القارورات	تحويل القارورات المغلقة	وضع القارورة في مركز العد	وضع علامة الجودة والعد	القيادة والأمن
المنفذات	M ₁ : محرك لا تزامني 3 ~ إقلاع مباشر إتجاهين للدوران	A :رافعة مزدوجة المفعول B :رافعة مزدوجة المفعول	C :رافعة مزدوجة المفعول D :رافعة مزدوجة المفعول E :رافعة مزدوجة المفعول	D :رافعة مزدوجة المفعول E :رافعة مزدوجة المفعول	M ₂ : محرك لا تزامني 3 ~ إقلاع مباشر إتجاه واحد للدوران	Auto – cy/cy : مبدلة لاختيار نمط التشغيل ألي دورة بدورة Dcy: بداية الدورة. Ar: زر التوقف. Au : زر التوقف الإستعجالي def: خلل في احدى المحركات. Init : زر التهيئة الآلية. Rea : زر إعادة التسليح S: زر تشغيل المحرك M2
المنفذات المتصدرة	KM1 : ملامس كهرومغناطيسي 24v~	dA: موزع كهروهوائي 4/2 ثنائي الإستقرار ~24 v dB: موزع كهروهوائي 5/2 ثنائي الإستقرار ~24 v dA+ dB+ : خروج الرافعتين dA- dB- : دخول الرافعتين	dC, dD, dE : موزعات كهروهوائية 5/2 ثنائ الإستقرار dC+ , dD+ : خروج الرافعات dC- , dE- : دخول الرافعات	dD, dE : موزعات كهروهوائية 5/2 ثنائي الإستقرار ~24v dD+ , dE+ : خروج الرافعات dD- , dE- : دخول الرافعات	KM2 : ملامس كهرومغناطيسي 24v~	
الملتقطات	cp ₁ : ملتقط سيعوي 220v~ يكشف عن حضور قارورة مملوءة	a ₁ , a ₀ : ملتقطات الوضعية خاصة بالرافعة A b ₁ , b ₀ : ملتقطات الوضعية خاصة بالرافعة B	c ₁ , c ₀ : ملتقطات الوضعية خاصة بالرافعة C d ₁ : ملتقط الوضعية خاص بالرافعة D e ₀ : ملتقطات الوضعية خاص بالرافعة E	d ₂ , d ₀ : ملتقطات الوضعية خاصة بالرافعة D e ₁ : ملتقط الوضعية خاص بالرافعة E ملتقطات الوضعية للرافعة D هي ملتقطات مغناطيسية	cp ₂ : ملتقط كهروضوئي يكشف عن مرور قارورات جاهزة للتوضيب.	

-IV إنجازات تكنولوجية :

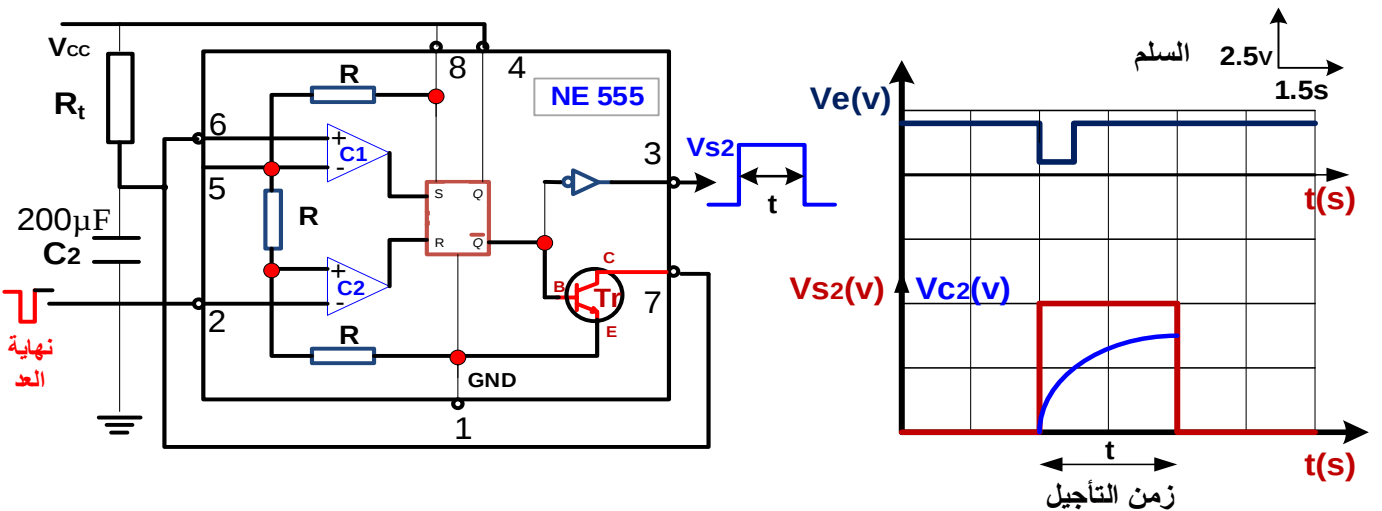
❖ دائرة إلكترونية لتحقيق عداد لعد 14 قلورة جاهزة :



❖ دائرة إشارة الساعة بالدائرة المندمجة NE555 :



❖ دائرة المؤجلة بالقلاب أحادي الاستقرار لتنبية العامل بنهاية العد .



أسئلة الإمتحان

I. التحليل الوظيفي :

- س1: أكمل مخطط الوظيفة الشاملة A-0 على وثيقة الإجابة 1 (صفحة 11/8) مستعينا بالمعطيات في (صفحة 11/2) .

II. التحليل الزمني :

- س2: أرسم متمن (أشغولة 2): غلق القارورات من وجهة نظر جزء التحكم وفقا لدفتر الشروط.
- س3: أكمل جدول معادلات التنشيط والتحميل على وثيقة الإجابة 3 (صفحة 11/10) .
- س4: ماهو دور المرحلة X_{102} في متمن القيادة والتهيئة والمراحل X_{2-4} , X_{3-4} في متمن الإنتاج العادي ؟.
- س5: أكمل مخطط دليل أنماط التشغيل والتوقف على وثيقة الإجابة -4- صفحة 11/11- حسب معطيات النظام.
- س6: فسر الأوامر التالية: (10,20,30,40,50) F/GPN: (1,4-3-2) I/GPN (الصفحة 11/4) .

III. إنجازات تكنولوجية:

- س7: أكمل رسم المعقب الكهربائي مع دائرة التغذية على وثيقة الإجابة 3 (صفحة 11/10) .
- س8: أكمل رسم دائرة الإستطاعة والتحكم لمحرك البساط 2 على وثيقة الإجابة 2 (صفحة 11/09) .

دائرة إلكترونية لتحقيق عداد لعد 14 قلورة جاهزة : (صفحة 11/ 06)

على وثيقة الإجابة 1 (صفحة 11/08) :

- س9 : أكمل رسم دائرة العداد
- س10: أكمل البيان الزمني لدائرة العداد
- س11 : ما هو دور الدارة F_1 ؟
- س12 : أحسب قيمة المقاومة R_1 لحماية الثنائي الضوئي CP2 والذي يحمل الخصائص التالية (1.5v,15mA) .

دائرة إشارة الساعة بالدائرة المندمجة NE555: (صفحة 11/ 06) .

- س13: أحسب قيمة سعة المكثفة C_2 .

دائرة المؤجلة بالقلاب أحادي الاستقرار (صفحة 11/ 06) .

- س14: في دائرة المؤجل ما هو دور كل من C_1 و C_2 ؟ ثم أحسب قيمة المقاومة R_t

IV. الآلي المبرمج الصناعي API ودائرة الميكرومراقب PIC16F84A :

- س15: أكمل المخطط المقترح للتحكم في محرك البساط 1 بلغة الملامس (Ladder) على وثيقة الإجابة 2 (صفحة 11/09).

– الدارة القابلة للبرمجة التي تعوض الآلي المبرمج الصناعي لبرمجة دائرة التحكم في دوران البساط 2 هي الميكرومراقب

PIC16F84A

- س16: أذكر دور السجلات الخاصة بها المستعملة في البرنامج على وثيقة الإجابة 3 (صفحة 11/10) .

V. المحرك M1 : له الخصائص التالية : 220V/380V , 1425tr/min , 736W ,

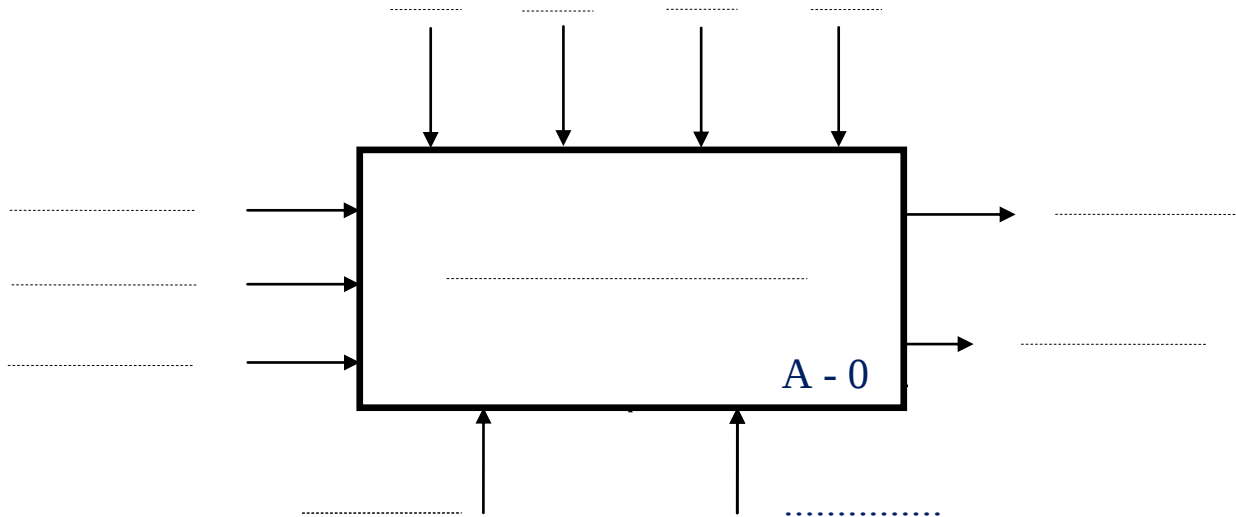
- س17: ما هو نوع الاقارن المناسب للمحرك؟ علل .

- س18: أحسب قيمة الانزلاق .

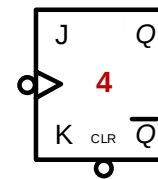
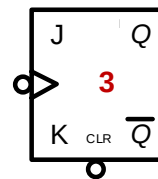
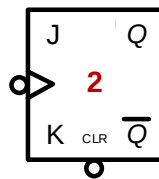
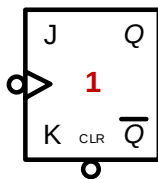
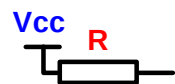
وثيقة الإجابة 1:

الاسم واللقب:

ج 1 / الوظيفة الشاملة A-0 :

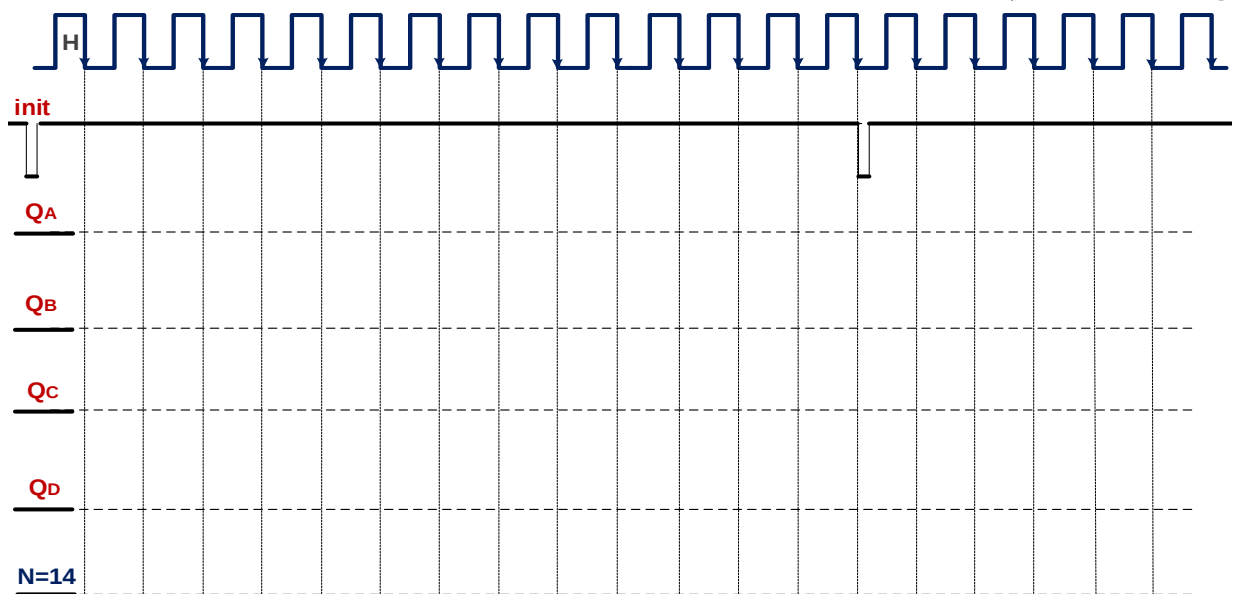


ج 7 / عداد لاتزامني لعد 14 قارورة جاهزة :

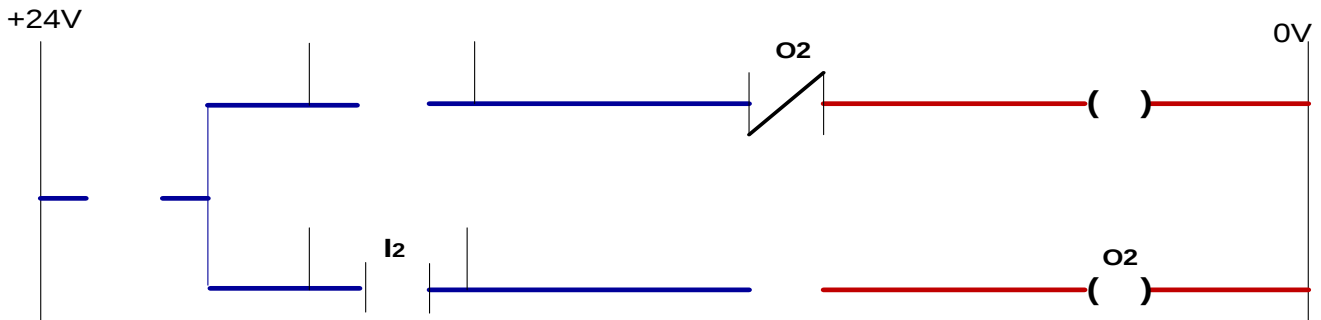


INIT ———

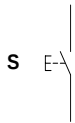
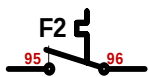
ج 6 / البيان الزمني للعداد لعد 14 قارورة جاهزة :



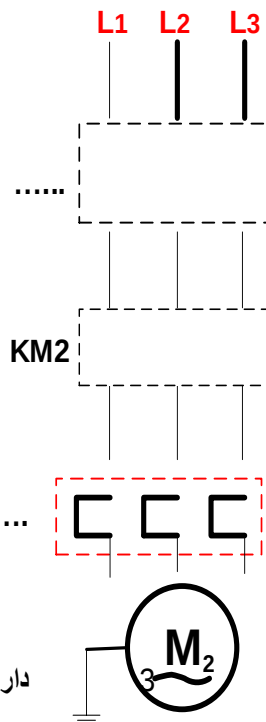
ج 14 / برمجة دائرة التحكم لمحرك البساط 1 يستعمل الآلي المبرمج الصناعي API :



ج 9 / دائرة التحكم و الإستطاعة لمحرك البساط 2 : (المنطق المربوط)



دائرة

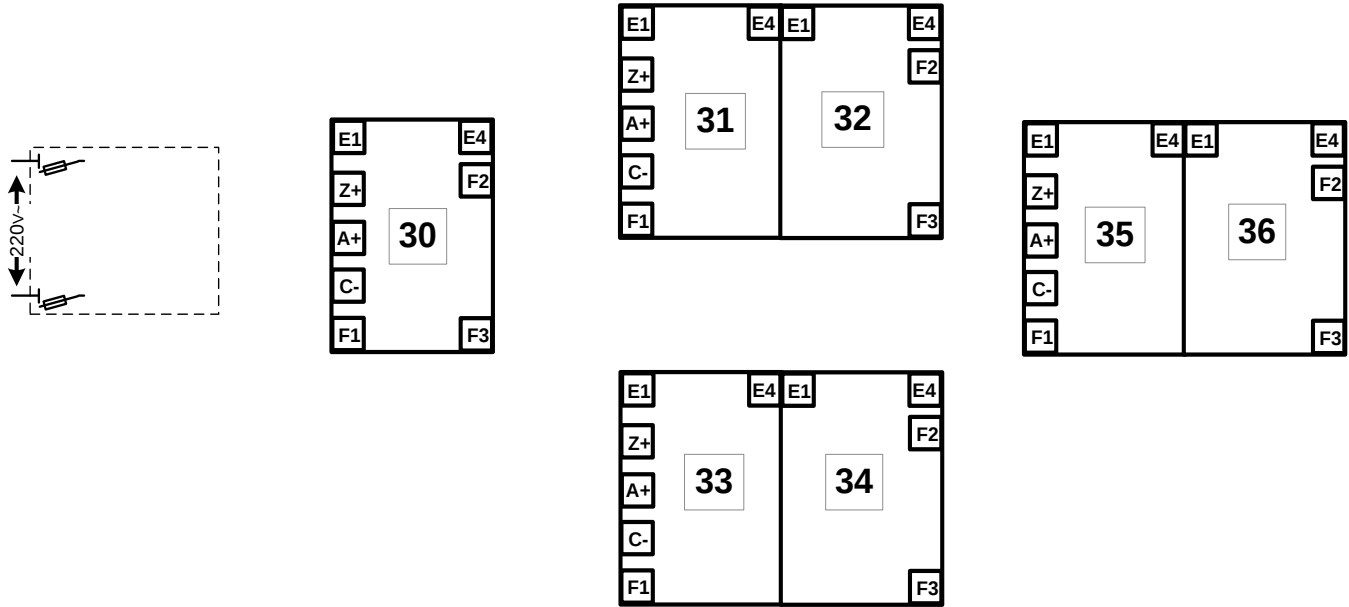


دائرة

ج 3/ جدول معادلات التنشيط و التخميل لبعض مراحل الأشغولات 3 و 4 :

المراحل	التنشيط	التخميل	الأفعال
X33			
X35			
X43			

ج 13 / المعقب الكهربائي لأشغولة التحويل (3) :



ج 15 / دائرة الميكرو مراقب : PIC 16F84A

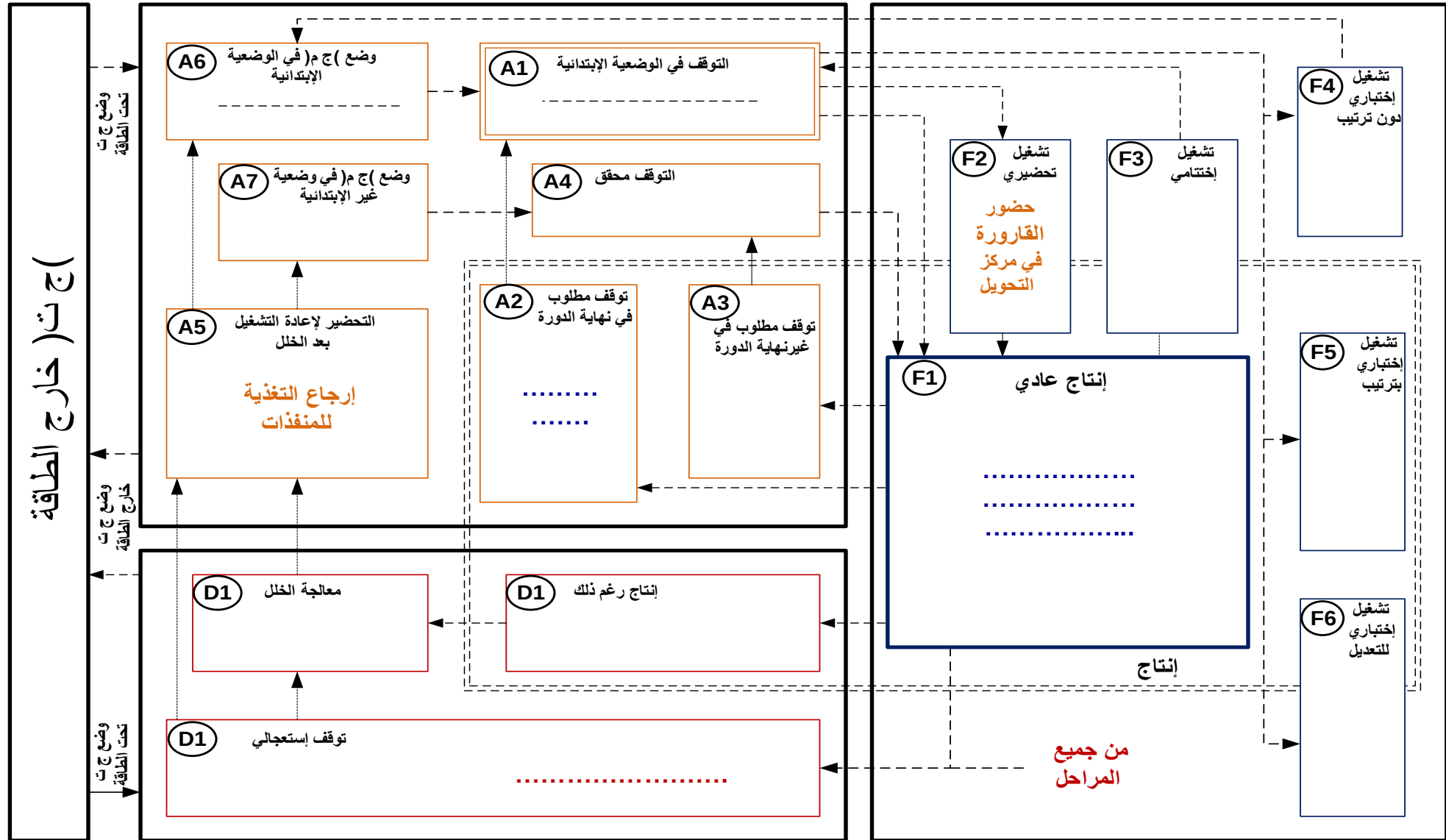
بعض السجلات الأساسية :

- STATUS :

- السجل W :

- PORTA :

- TRISA :



الاسم واللقب:

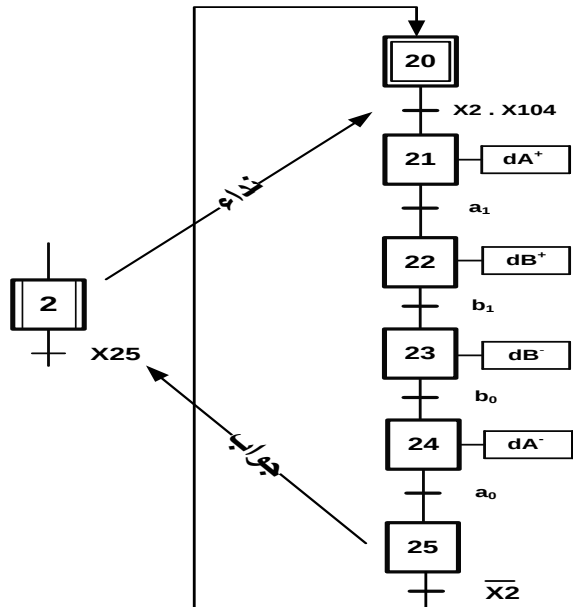
وثيقة الإجابة 4 :

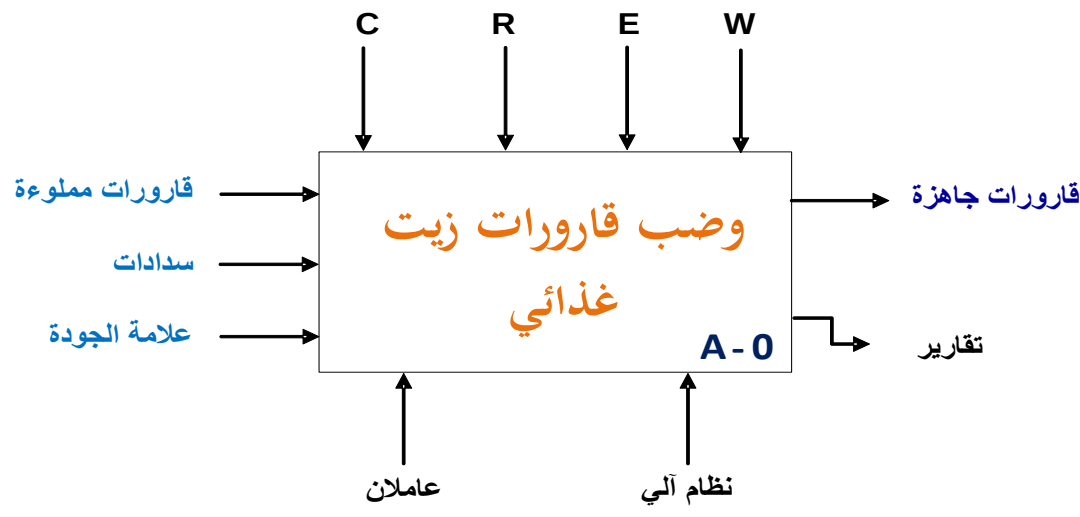
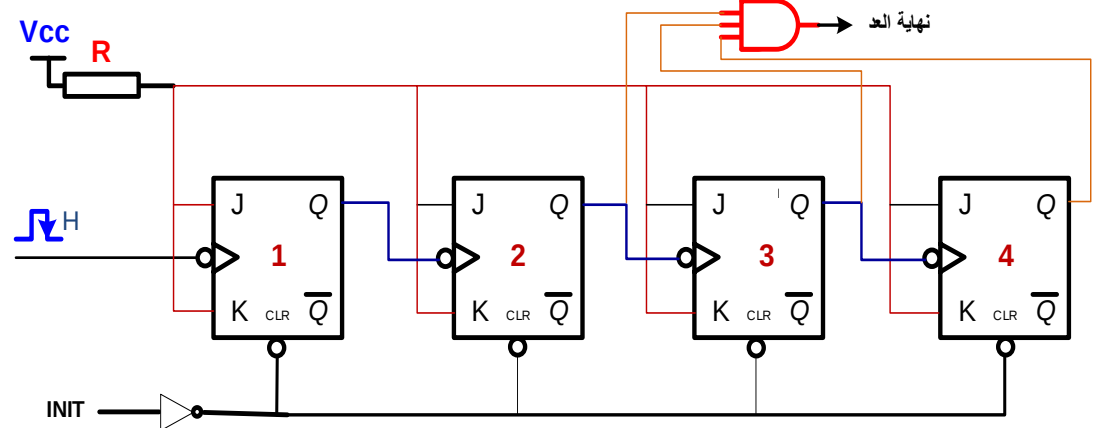
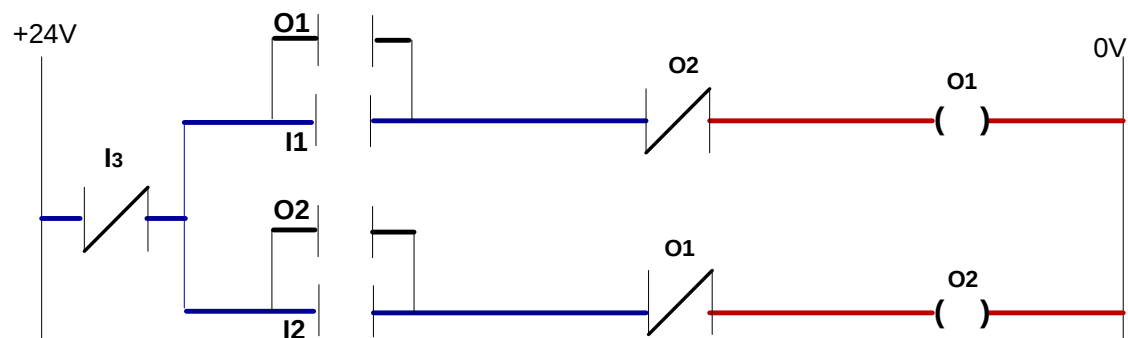
الموضوع 01 : نظام آلي لتوضيب قارورات زيت غذائي

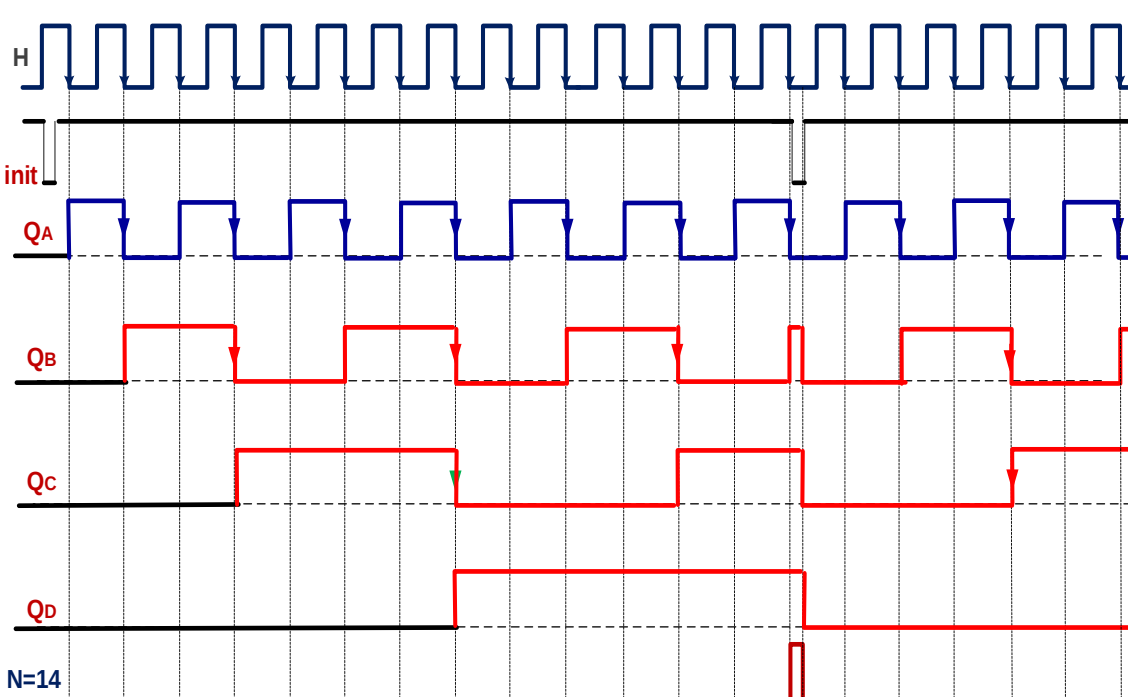
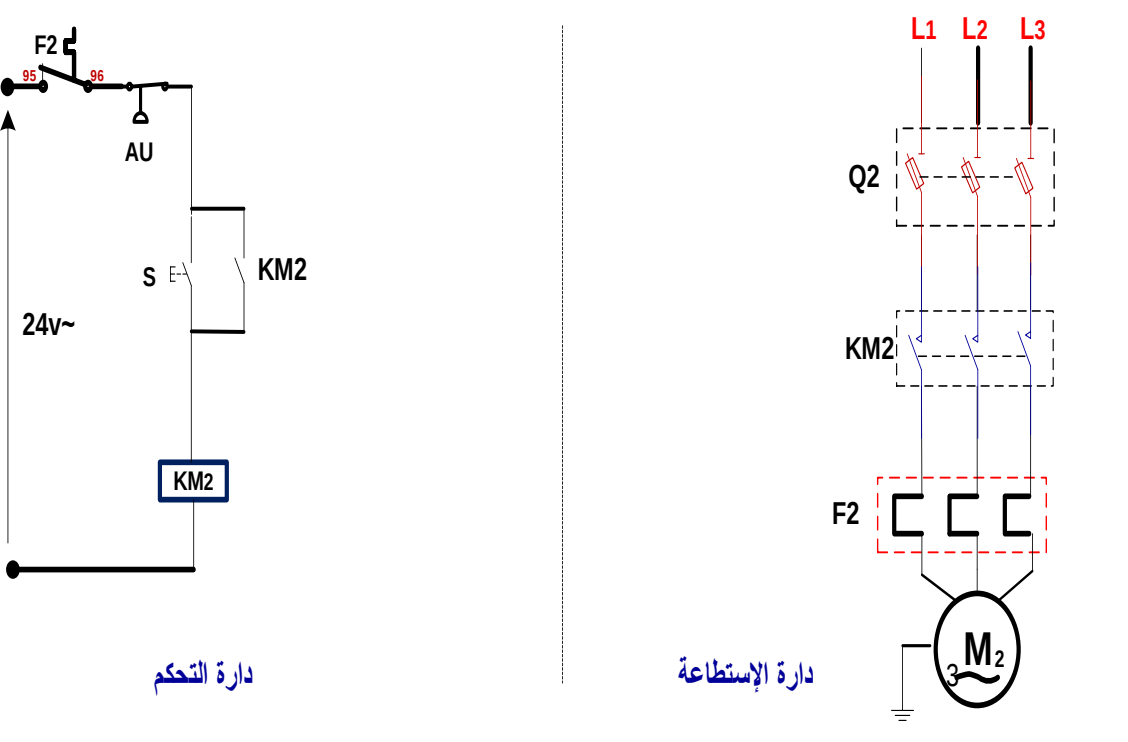
الإجابة النموذجية وسلم التنقيط

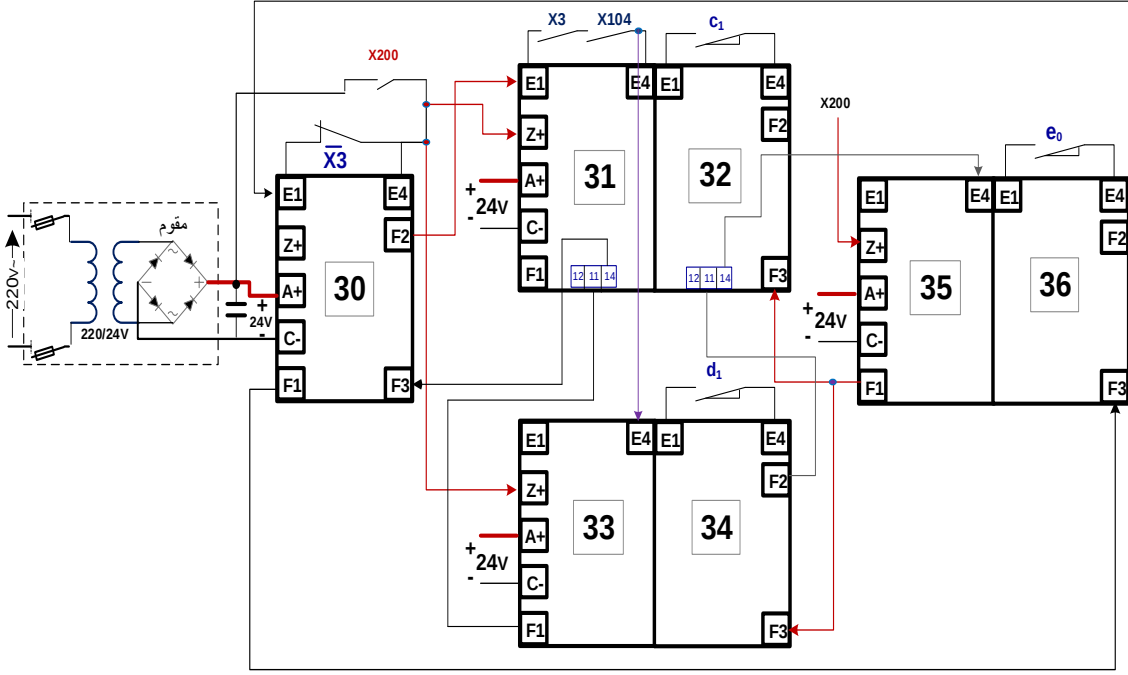
06

عدد الصفحات :

الموضوع	عناصر الإجابة		العلامة	
			مجزأة	المجموع
الموضوع	ج 2 : متمن أشغولة الغلق من وجهة نظر جزء التحكم 		16x 0.125	2 ن
	ج 4 : - دور X102 : هي مرحلة التشغيل اليدوي دورة/دورة - المراحل X₂₋₄, X₃₋₄ : هي مراحل إنتظار لتحقيق التقارب ب : و ET - فصري الأمر (10,20,30,40 ,50) : F/GPN : أمر ارغام صادر من متمن الأمن (GS) إلى متمن الإنتاج العادي (GPN) بتنشيط المراحل الابتدائية X10, X20, X30, X40, X50 , وتحميل باقي المراحل ويبقى ساري المفعول حتى زوال الخلل . - فصري الأمر (1,4-3-2) : I/GPN : أمر صادر من متمن القيادة والتهيئة (GCI) إلى متمن الإنتاج العادي (GPN) بتهيئة المراحل (1,4-3-2) ويزول الأمر بعد تنفيذه .		0.5 0.5 0.5 0.5	2 ن

العلامة	المجموع	عناصر الإجابة	الموضوع
1.5 ن	12 x 0.125	وثيقة الإجابة 1: ج 1 : الوظيفة الشاملة A-0 :  ج 7 : عداد لاتزامني لعد 14 قارورة جاهزة :  ج 14 : برمجة دائرة التحكم لمحرك البساط 1 يستعمل الآلي المبرمج الصناعي API : 	الأنظمة الآلية
2 ن	16 x 0.125		المنطق التعاقبي
1.25 ن	10 x 0.125		وظيفة التحكم

العلامة	مجزأة	عناصر الإجابة	الموضوع
1.25	0.25	وثيقة الإجابة 2 : ج 6 : البيان الزمني للعداد لعد 14 قلورة جاهزة : 	المنطق التعاقبي
1.25	0.25	ج 8 : دائرة التحكم و الإستطاعة لمحرك البساط 2 : (المنطق المربوط) 	وظيفة الإستطاعة

العلامة		عناصر الإجابة	الموضوع																
مجزأة	المجموع																		
1.5 ن	12x 0.125	وثيقة الإجابة 3 : ج 3 : جدول معادلات التنشيط و التخميل لبعض مراحل الأشغولات 3 و 4 : <table border="1"> <thead> <tr> <th>الأفعال</th><th>التخميل</th><th>التنشيط</th><th>المراحل</th></tr> </thead> <tbody> <tr> <td>dD^+</td><td>$X34+X200$</td><td>$X30.X3.X104$</td><td>$X33$</td></tr> <tr> <td>dE^-</td><td>$X36+X200$</td><td>$X32.X34$</td><td>$X35$</td></tr> <tr> <td>dD^+</td><td>$X44+X200$</td><td>$X42.c_0$</td><td>$X43$</td></tr> </tbody> </table>	الأفعال	التخميل	التنشيط	المراحل	dD^+	$X34+X200$	$X30.X3.X104$	$X33$	dE^-	$X36+X200$	$X32.X34$	$X35$	dD^+	$X44+X200$	$X42.c_0$	$X43$	وظيفة التحكم
الأفعال	التخميل	التنشيط	المراحل																
dD^+	$X34+X200$	$X30.X3.X104$	$X33$																
dE^-	$X36+X200$	$X32.X34$	$X35$																
dD^+	$X44+X200$	$X42.c_0$	$X43$																
2 ن	10x 0.10 10x 0.10	ج 13 : المعقب الكهربائي لأشغولة التحويل (3) : 	الدائرة القابلة للبرمجة																
1 ن	0.25 0.25 0.25 0.25	ج 15 : دائرة الميكرو مراقب : PIC 16F84A بعض السجلات الأساسية: - STATUS : سجل دوره الذهاب الى بنكي الذاكرة RAM حسب برمجة البيت الخامس RP0 - W العمل : أهم السجلات حيث نلجأ إليه دائما عند العمليات الحسابية و المنطقية - PORTA : سجل التعامل مع العالم الخارجي كمدخل أو كمدخل . - TRISA : سجل الاتجاه من خلاله يتم تعيين PORTA كمدخل أو كمدخل																	

العلامة	الموضوع	الموضوع
مجزأة	عناصر الإجابة	الموضوع
1.75	ج 5 / دليل أنماط التشغيل و التوقف GEMMA أساليب التشغيل F أساليب التوقف A أساليب الخلل D نظام الغلق والتحويل والعد القارورات زيت غذائي نظام الخلل	وظيفة التحكم

العلامة		عناصر الإجابة	الموضوع
المجموع	مجزأة		
0.5	0.25	ج 10 : دورة الدارة F1 في تركيب دائرة العداد هي دائرة ضد الإرتداد + انتاج نبضات اشارة الساعة للعداد	المنطق التعاقبي
	0.25	حساب قيمة المقاومة : $V_{CC}=R_1.I_1+V_{D1}$ $R_1 = (V_{CC} - V_{D1}) / I_1 = 12 - 1.5 / 15.10^3 = 700\Omega$	
0.5	0.25	ج 11 : حساب قيمة المقاومة : $T = 0.7(R_1 + R_2).C$	
	0.25	$C = T / 0.7(R_1 + R_2) = 2.5/0.7(15.10^3) = 238\mu F$	
0.5	0.25	ج 12 : دور كل من C1 و C2 : هما مقارنين .	وظيفة الإستطاعة
	0.25	حساب قيمة المقاومة : $t = R_t . C \ln 3 \Rightarrow R_t = t / C \ln 3 \Rightarrow$	
0.5		$R_t = 3 / 1,1 . 200.10^{-6}$	
		$R_t = 13k\Omega$	
0.5		ج 16 : الويط المناسب لإقران ملفات ساكن المحرك M1 هو ربط نجمي لأن كل لف يتحمل توتر بسيط 220V .	
		حساب الإنزلاق : $g = (n_s - n) / n_s$ $g = (1500 - 1425) / 1500$ $g = 0.05 = 5\%$	

الموضوع 02: نظام ألي لملأ وتوضيب علب الحلوى

يحتوي هذا الموضوع على 13 صفحة :

- * العرض: من الصفحة 1 من 13 إلى الصفحة 8 من 13
- * العمل المطلوب: من الصفحة 9 من 13 إلى الصفحة 10 من 13.
- * وثائق الإجابة: من الصفحة 11 من 13 إلى الصفحة 13 من 13.

1. دفتر الشروط:

1-1) الهدف من التآلية:

- إن متطلبات النظافة والمردودية في الصناعة الغذائية تستلزم معالجة كاملة تخضع لمقياس الجودة وفي أسرع وقت ممكن مع وتيرة عالية للإنتاج.
- **المادة الأولية :** علب من الكارتون مغلقة بالبلاستيك فارغة وحلوى محضرة سابقا وصناديق.
- 1-2) **الوصف :** يحتوي النظام على 6 أشغولات عاملة وهي :

- **الأشغولة 1:** الإتيان بالعلب.
- **الأشغولة 2:** ملأ العلب.
- **الأشغولة 3:** غلق العلب.
- **الأشغولة 4:** دفع العلب وعددها.
- **الأشغولة 5:** تكديس العلب.
- **الأشغولة 6:** إخلاء العلب.

1-3) التشغيل:

- الضغط على الزر MAR يؤدي إلى إقلاع المحرك M1 لنقل العلبة إلى مركز الملأ والغلق.
- **أشغولة الملأ:** الكشف عن وجود العلبة بواسطة الملتقط cp_1 يؤدي إلى فتح الخزان بواسطة الرافعة A لمدة زمنية 10 ثواني، بعدها يغلق الخزان برجوع الرافعة A إلى وضعيته الابتدائية.
- الكشف عن علبة بواسطة الملتقط cp_2 يؤدي إلى خروج ذراع الرافعة B لطى الغطاء .
- الضغط على b_1 يؤدي إلى تشغيل مقاومة التسخين R_0 من أجل الغلق الجيد لمدة 5 ثواني ثم تعود .
- الكشف عن علبة معبأة بواسطة خلية كهر وضوئية cp_3 يؤدي إلى خروج ذراع الرافعة D لدفع العلبة المملوءة إلى مركز التكديس وتشغيل عداد لعد 12 علبة حيث يستمد نبضاته من الملتقط الكهروضوئي k.
- عند الحصول عن 12 علبة في مركز التكديس يتم غلق المجموعة بواسطة الرافعة C ثم تشغيل المحرك M2 لإيصال مجموعة العلب إلى مركز الإخلاء وبعد الكشف عن المجموعة بواسطة الملتقط f ينطلق صوت من منبه صوتي معلل وصول المجموعة ليتم إخلاؤها يدويا.

1-4) أنماط التشغيل و التوقف GEMMA:

- يوجد زرير MAR و AR في لوحة التحكم يسمحان بتشغيل وتوقيف النظام.
- عند حدوث خلل في النظام يتم الضغط على الزر AU أو غلق ملمس RT_1 أو RT_2 للمحركين M1 و M2 مما يؤدي إلى توقف النظام.
- في حالة التوقف الأمني وبعد فحص ومعالجة الخلل تعاد التغذية للجزء المنفذ وهذا بإعادة التسليح والضغط على الزر Réa.
- كل دورة جديدة للتشغيل تتطلب إرجاع المنفذات إلى وضعيتهم الأصلية بواسطة الزر Init.

- يمكن تشغيل النظام حسب النمط الآلي Auto أو دورة بدورة Cy/Cy باستعمال المبدلة Auto-Cy/Cy.
- 1-5) الاستغلال:

تحتاج عملية توضيب علب الحلوى إلى 3 عمال:

- تقني خاص لعملية القيادة والمراقبة والتوقفات اليومية للتنظيف والأسبوعية للصيانة وإعادة التشغيل وضبطه.
- عاملان دون تخصص لعملية تزويد البساط -1- بالعلب في البداية ، وإخلاء الصناديق وتجميعها.

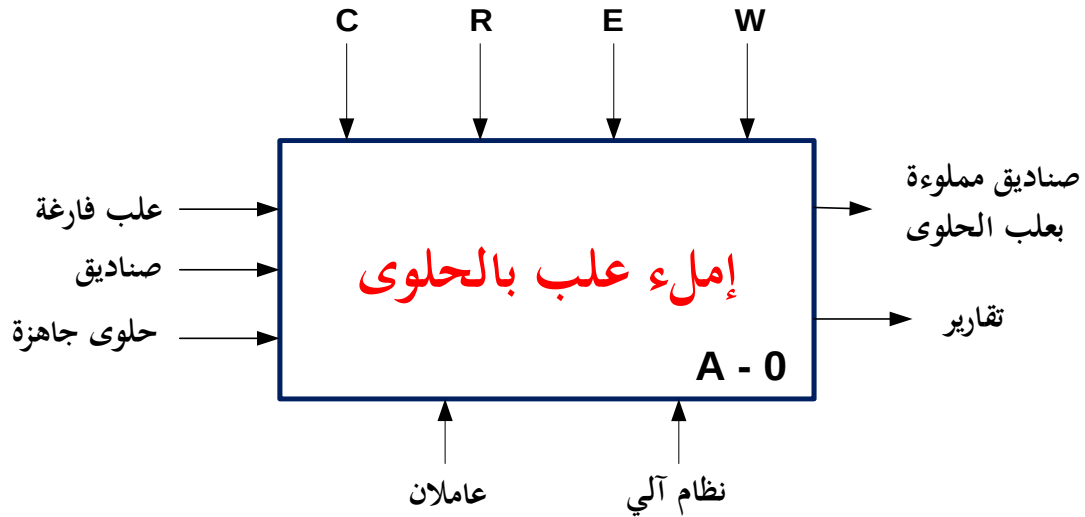
1-6) الأمن: حسب القوانين المعمول بها.

- ملاحظة :

لوحظ خلال عملية توصيل الصناديق إلى مستودع التخزين أنه في كل مرة يتقدم فيها العامل نحو باب المخزن يتوقف ليفتحه ثم يغلقه يدويا مما يخفض من وتيرة العمل. لهذا السبب زود الباب بنظام يجعله يفتح ويغلق أليا باستعمال دارة تحكم بواسطة ميكرومراقب PIC 16F84A (شكل - 10 - صفحة 7 من 14).

2. التحليل الوظيفي :

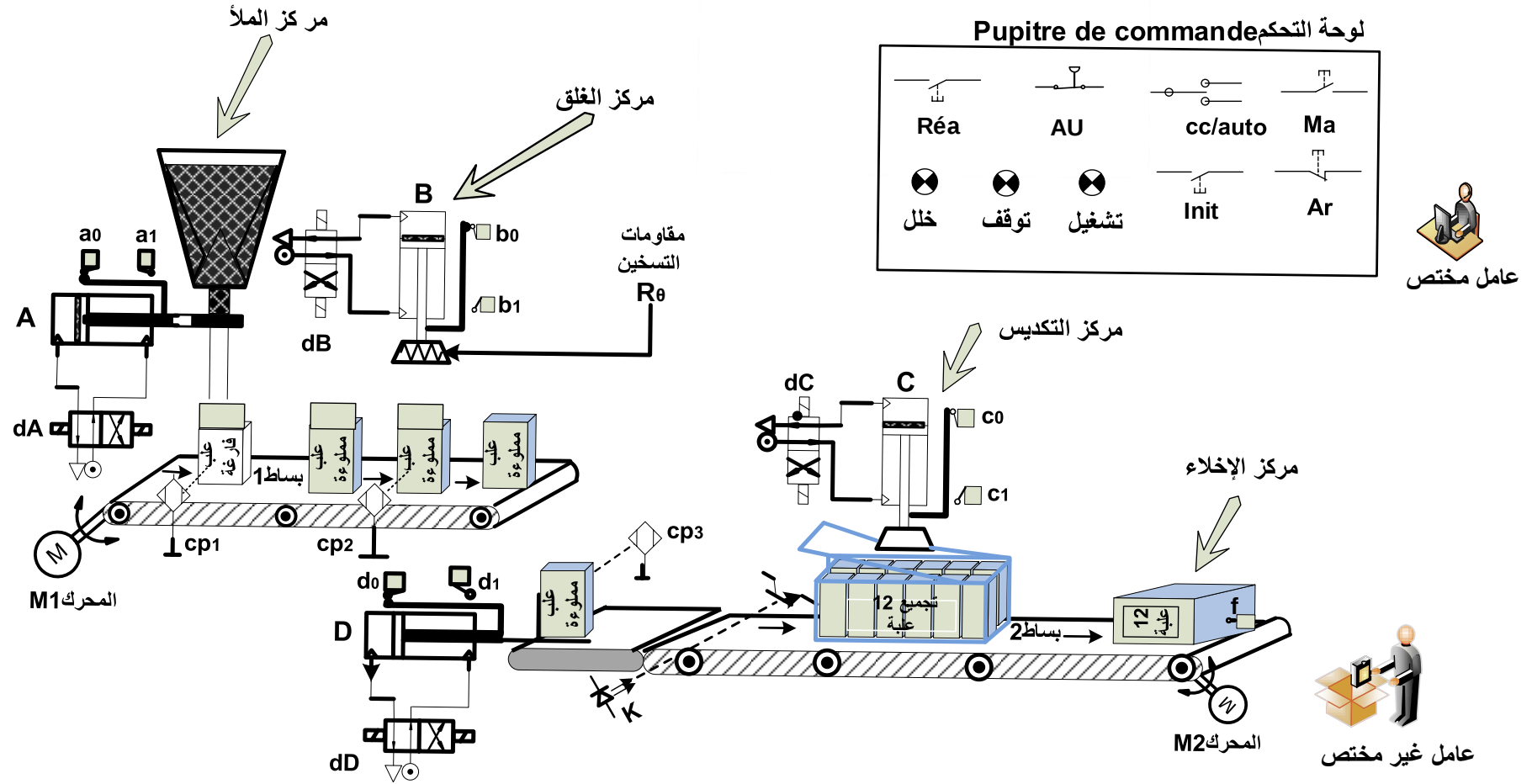
الوظيفة الشاملة : مخطط النشاط (A-0) شكل 1



- W (الطاقة) : E_E طاقة كهربائية ، E_P طاقة هوائية.
- R (التزامات الضبط) : N عداد ، t_1, t_2 تأجيل.
- E (تعليمات الإستغلال) : تشغيل آلي auto - تشغيل دورة / دورة cy/cy ، AU: توقف استعجالي.
- C (أوامر التشغيل).

نظام آلي لملء و توضيب علب الحلوى

3. المناولة الهيكلية

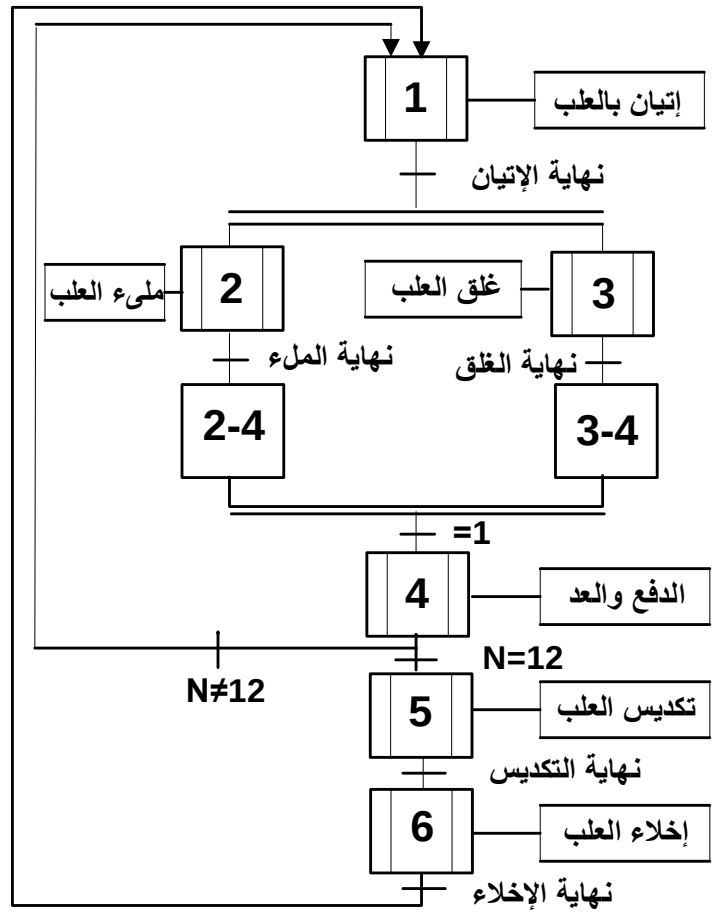


4. الاختيار التكنولوجي للمنظمات والمنظمات المتصدرة والملتقطات:

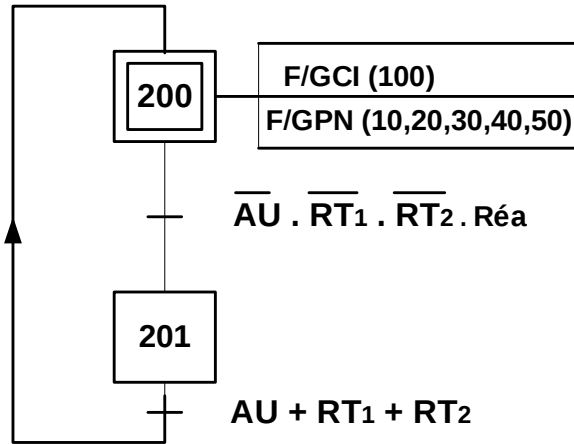
❖ شبكة التغذية 220V/380V ;50HZ

الاشغولة	المنظمات	المنظمات المتصدرة	الملتقطات	القيادة والأمن
الاتيان	M1: محرك لاتزامني 3~ 220/380V, 50HZ اقلاع مباشر	KM1: ملامس كهربائي تغذية 24V~	cp ₁ : ملتقط cp ₂ : ملتقط cp ₃ : ملتقط	مبدلة Auto-cy/cy لاختيار نمط التشغيل ألي دورة بدورة.
الملء	A: رافعة مزدوجة المفعول .	dA: موزع كهروهوائي 2/4 ثنائي الاستقرار، تغذية 24V~	a ₁ , a ₀ : ملتقطات نهاية الشوط للرافعة A t ₁ = 10s	MAR: زر التشغيل. Ar: زر التوقف.
الغلق	B: رافعة مزدوجة المفعول. R _θ : مقاومة التسخين تغذية 24V~	dB: موزع كهروهوائي 2/4 ثنائي الاستقرار، تغذية 24V~	b ₁ , b ₀ : ملتقطات نهاية الشوط للرافعة B t ₂ =5s	Au: زر التوقف الإستعجالي.
عد العلب		N: عداد لعد 12 علبة	k: ملتقط كهروضوئي	RT1, RT2: خلل في احدى المحركات.
التكديس	D: رافعة مزدوجة المفعول C: رافعة مزدوجة المفعول	dD: موزع كهروهوائي 2/4 ثنائي الاستقرار، تغذية 24V~ dC: موزع كهروهوائي 2/4 ثنائي الاستقرار، تغذية 24V~	d ₁ , d ₀ : ملتقطات نهاية الشوط للرافعة B c ₁ , c ₀ : ملتقطات نهاية الشوط للرافعة B	Init: زر التهيئة الآلية. Rea: زر إعادة التسليح.
الاخلاء	M2: محرك لاتزامني 3~ 220/380V, 50HZ 1380W , 1430tr/mn η=0.88; cosφ=0.8 اقلاع مباشر، اتجاهان للدوران منبه صوتي	KM2: ملامس كهربائي تغذية 24V~	f: ملتقط وضعية	

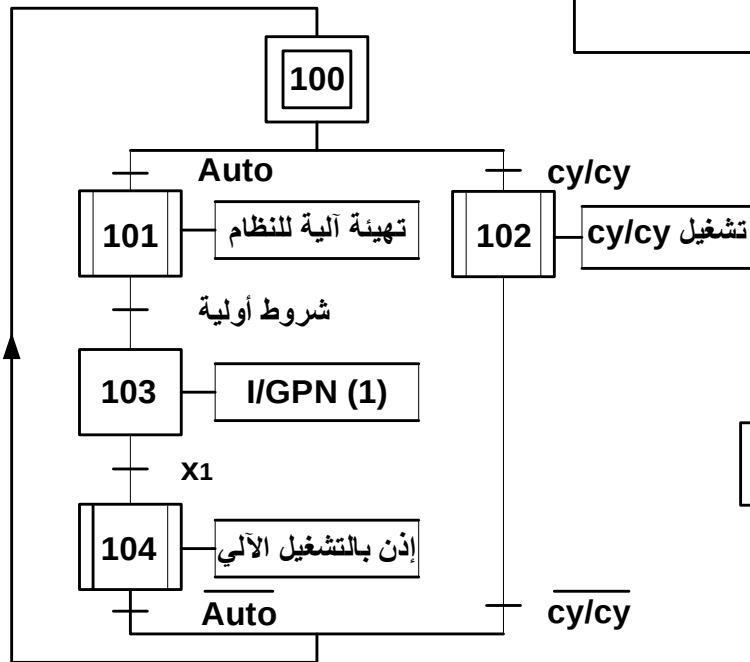
متن تنسيق الأشغولات (GPN) شكل 3



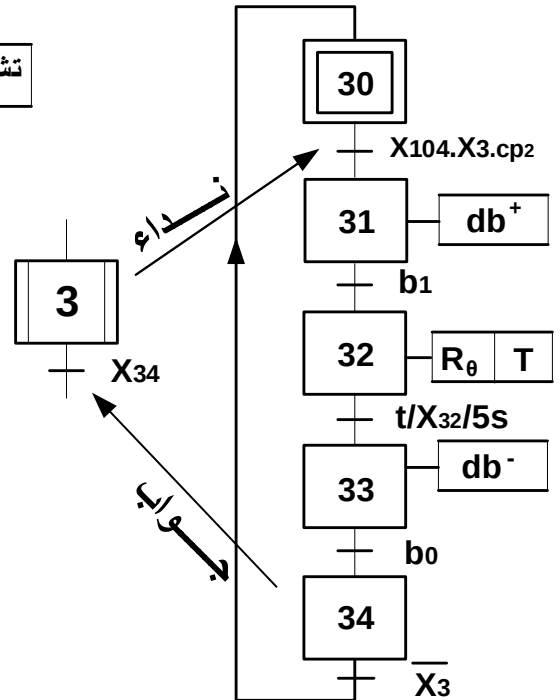
متن الأمن (GS) شكل 4



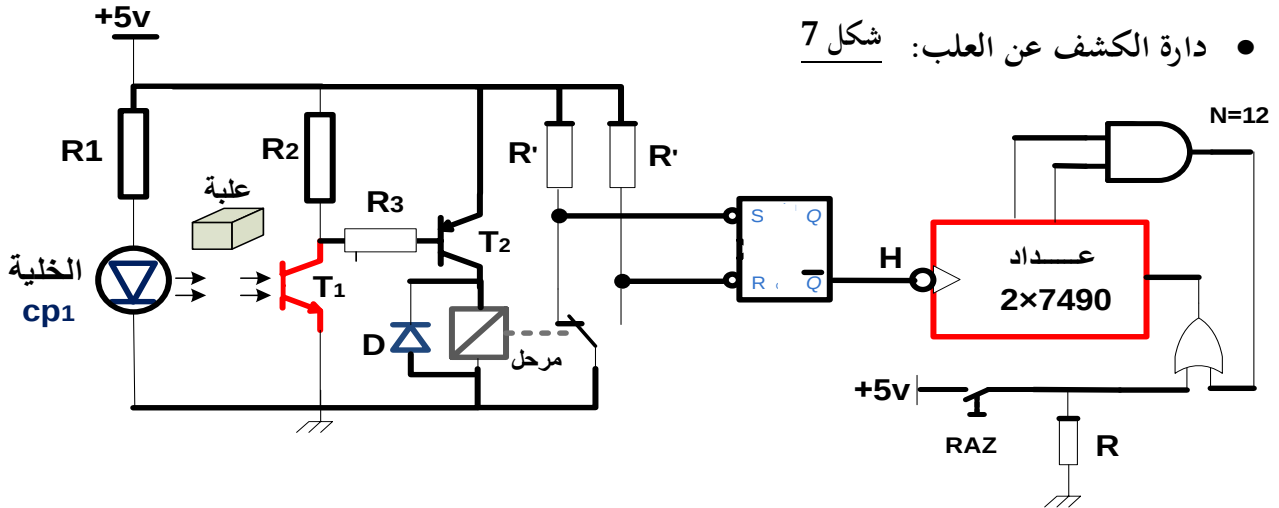
متن القيادة و التهينة (GCI) شكل 5



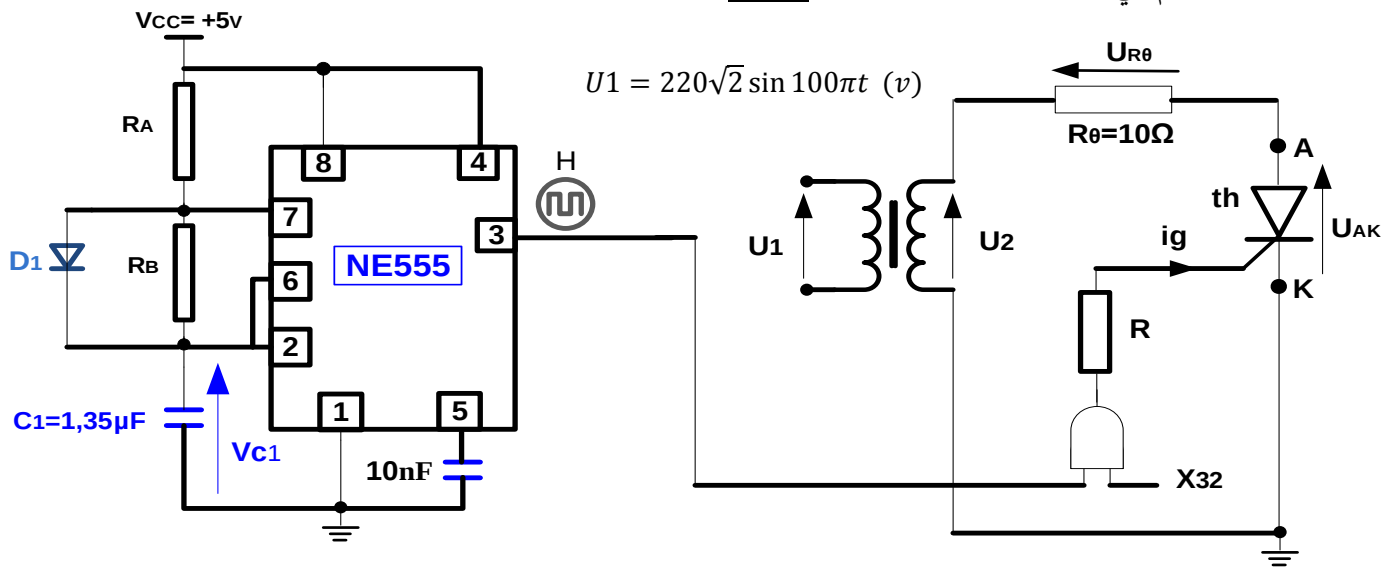
متن الأشغولة (3): غلق العب شكل 6



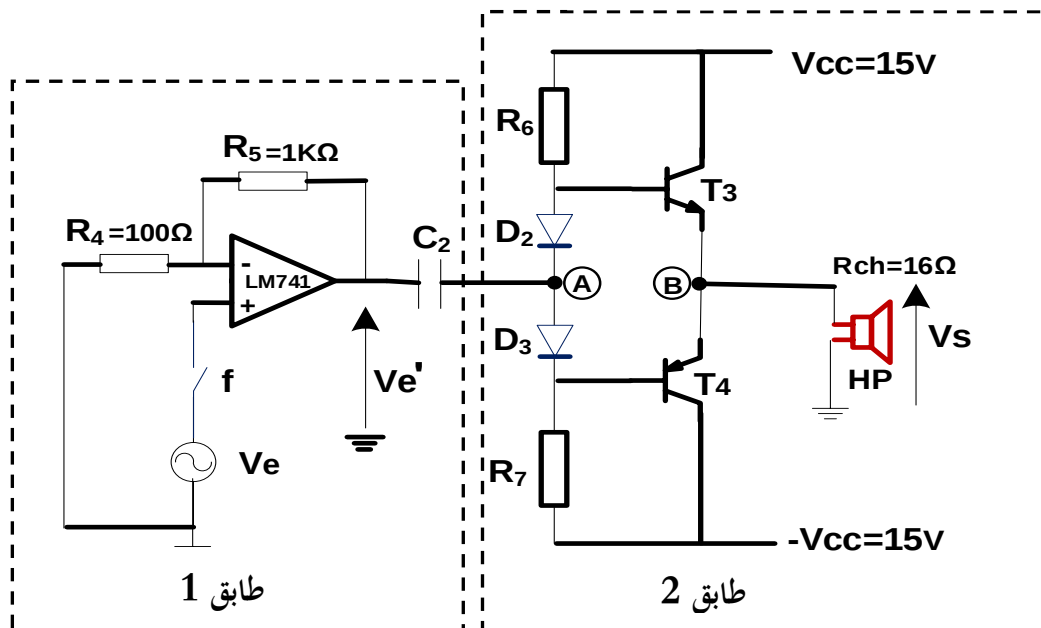
• دائرة الكشف عن العلب: شكل 7



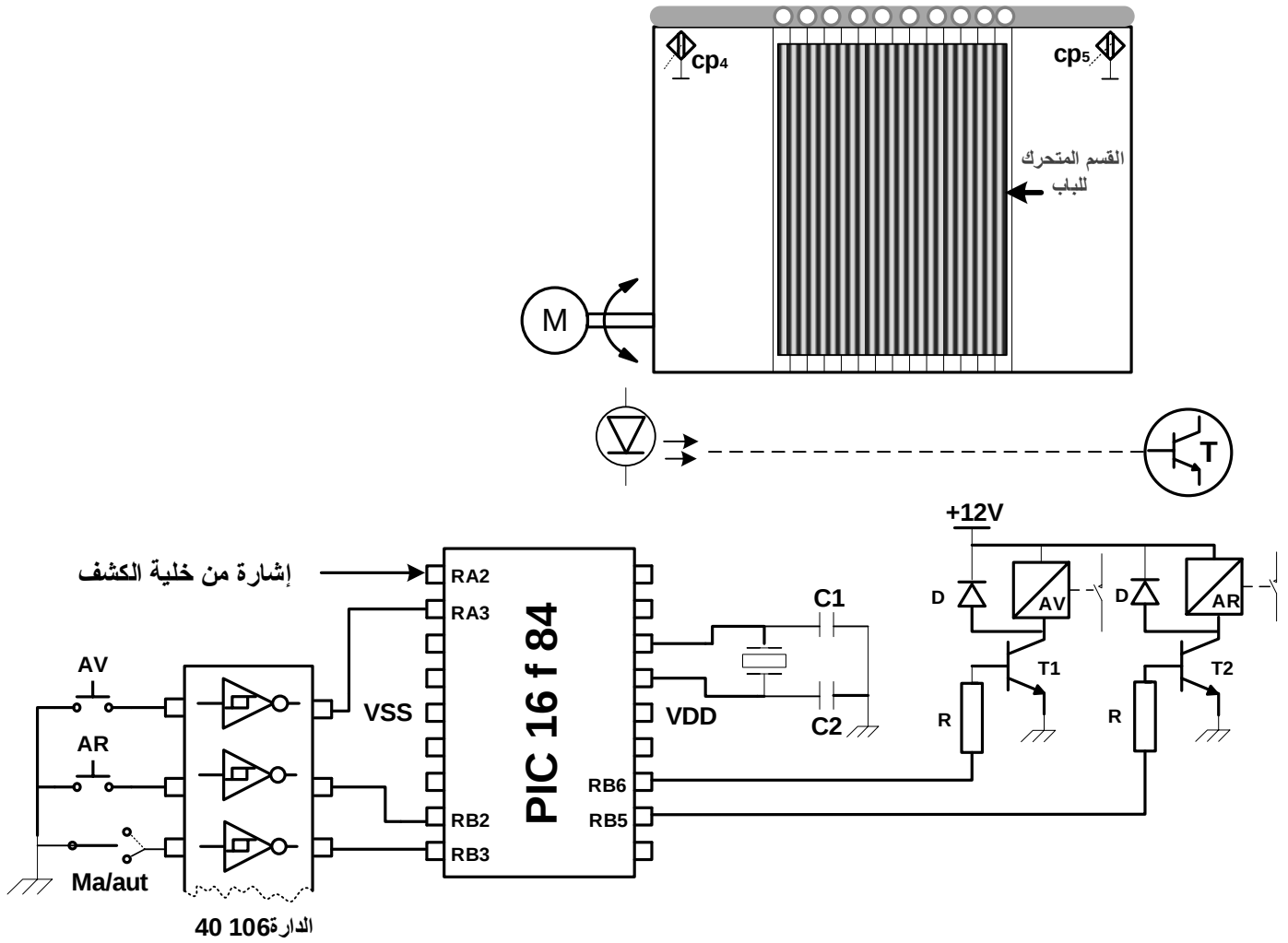
• دائرة التحكم في المقاومة الحرارية R_{θ} : شكل 8



• دائرة التحكم في المنبه الصوتي: شكل 9



• **دائرة التحكم في فتح وغلق الباب بطريقة مبرمجة:** شكل 10

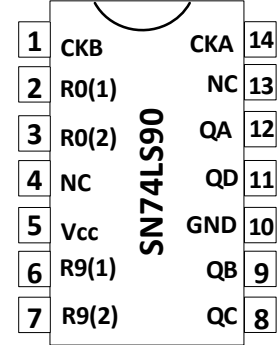
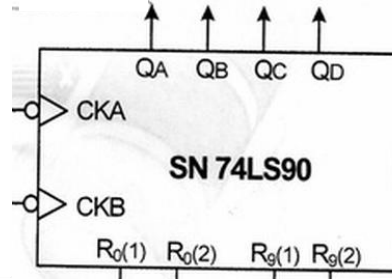


• جدول الحقيقة:

• الدارة المدمجة 74LS90 :

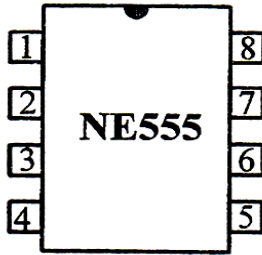
INPUTS				OUTPUTS			
R0(1)	R0(2)	R9(1)	R9(2)	Q _b	Q _c	Q _B	Q _A
H	H	L	X	L	L	L	L
H	H	X	L	L	L	L	L
X	X	H	H	H	L	L	H
X	L	X	L	COUNT			
L	X	L	X	COUNT			
L	X	X	L	COUNT			
X	L	L	X	COUNT			

• التمثيل المبسط:



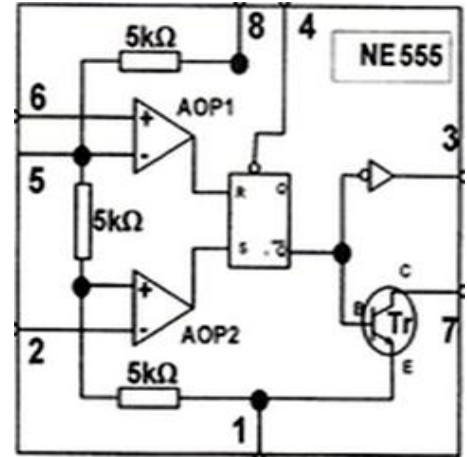
• الدارة المدمجة NE555 :

- 1:Gnd
- 2:Trigger
- 3:Output
- 4:Clear
- 5:Control
- 6:Threshold
- 7:Discharge
- 8:Vcc



صانع:

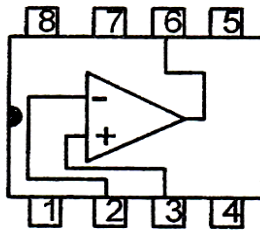
NATIONAL SEMICONDUCTOR



• المضخم العملي LM741

• دارة الميكرو مراقب PIC 16F84A :

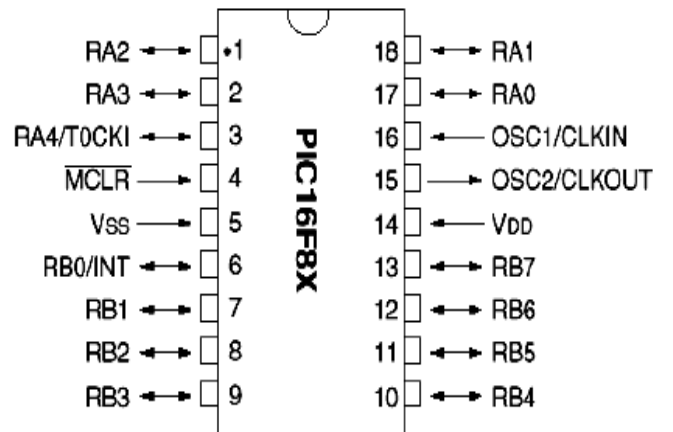
- 1: Offset
- 2: Input(-)
- 3: Input(+)
- 4: -Vcc
- 5: Offset
- 6: Output
- 7: +Vcc
- 8: NC



مضخم عملي LM 741

صانع:

NATIONAL SEMICONDUCTOR



الأسئلة:

(I) التحليل الوظيفي :

س1- أكمل المخطط الوظيفي التنازلي للنشاط البياني A-0 على وثيقة الإجابة -1- صفحة 11 من 13.

(II) التحليل الزمني:

- س2- أوجد متمن الأشغولة (2): ملء العلب من وجهة نظر جزء التحكم وفقا لدفتر الشروط.
- س3- اكتب على شكل جدول معادلات التنشيط والتحميل لمراحل الأشغولة (3): غلق العلب (شكل 6) وللمراحل X_{102} و X_{103} لمتمن القيادة والتهيئة GCI (شكل 5).
- س4- في متمن تنسيق الأشغولات GCI (شكل 5)، ما هي الاستقبالية المرتبطة بالانتقال "نهاية الغلق"؟
- س5- ارسم مخطط تدرج المتامن ثم فسر الأمر (100) F/GCI
- س6- أكمل مخطط دليل أنماط التشغيل والتوقف GEMMA على وثيقة الإجابة -1- صفحة 11 من 13 حسب معطيات دفتر الشروط.

III- إنجازات تكنولوجية:

- س7- ما نوع الملتقطين cp_1 ، cp_2 و cp_3 المستعمل لكشف عن العلب ؟ علل .
- س8- أكمل رسم المعقب الكهربائي للأشغولة (3): غلق العلب (شكل 6) على وثيقة الإجابة -2- صفحة 12 من 13، مع تمثيل دائرة التحكم والاستطاعة للرافعة A.

❖ دائرة الكشف وعد العلب : شكل -7- صفحة 7 من 13

- س9 : أكمل الجدول الذي يوضح تشغيل الدارة على وثيقة الإجابة -1- صفحة 11 من 13 .
- العدد المستعمل لعد 12 علبة يتكون أساسا من دارتين مندمجتين من نوع 74LS90 (وثيقة الصانع صفحة 8 من 13)
- س10: أكمل رسم دائرة هذا العداد على وثيقة الإجابة -2- صفحة 12 من 13 .

❖ دائرة التحكم في المقاومة الحرارية R_0 : شكل -8- صفحة 7 من 13

- بعد تنشيط المرحلة X_{32} من أشغولة الملء، يتم التحكم في تغذية المقاومة الحرارية R_0 لمدة 5 ثواني وهذا بواسطة مقداح (ثايرستور) الذي بدوره يستقبل نبضات تحكم موجبة انطلاقا من دائرة الالمستقر بالدائرة المندمجة NE555.
- س11- أحسب قيمة المقاومتين R_a و R_b للحصول في مخرج دائرة الساعة على إشارة دورها $T=10ms$ نبضة موجبة مدتها $t_H=0.5ms$
- س12- أحسب قيمة زاوية تأخر القدح α للحصول على شدة التيار المتوسط المار في الحمولة R_0 يساوي 1A، ثم استنتج زاوية التمرير β .
- س13- أكمل رسم المخططات الزمنية للتوترات $U_{AK}(t)$ ، $U_{R0}(t)$ ، $U_2(t)$ ونبضات التحكم $ig(t)$ على وثيقة الإجابة 2 صفحة 12 من 13 .

❖ دائرة التحكم في المنبه الصوتي: شكل -9- صفحة 7 من 13

س14- ما هو دور كل من الطابقين 1 و 2 و الشائيتين D_2 و D_3 والمكثفة C_2 ؟

س15: أوجد العلاقة التي تربط التوتر V_e والتوتر $V_{e'}$ ثم العلاقة بين التوتر V_s و $V_{e'}$.

س16: استنتج العلاقة التي تربط بين V_s و V_e ثم أحسب قيمة V_e للحصول على $V_s=15V$.

س17: أحسب الإستطاعة الأعظمية المقدمة من التغذية للمضخم قسم B والاستطاعة الأعظمية المقدمة للحمولة R_{ch} من طرف نفس المضخم ثم استنتج المردود الأعظمي.

❖ دائرة التحكم في فتح وغلق الباب بطريقة مبرمجة: شكل -10- صفحة 7 من 13

س18- عين المنافذ التي برمجت كمداخل والمنافذ التي برمجت كمخارج ثم حدد حالة أبيات السجلين TRISA و TRISB على وثيقة الإجابة 3 صفحة 13 من 13 .

س19- فسر التعليمات الواردة على وثيقة الإجابة - 3 - صفحة 13 من 13 والتي تمثل جزء من برنامج الميكرومراقب الخاص بفتح وغلق باب المخزن آليا.

❖ دراسة المحرك اللازامي ثلاثي الطور M2:

اعتمادا على خصائصه المدونة في جدول الاختيارات التكنولوجية.

س20- ما هو الإقران المناسب للفائف المحرك على الشبكة ؟ علل ؟

س21- * استنتج سرعة التزامن n_s

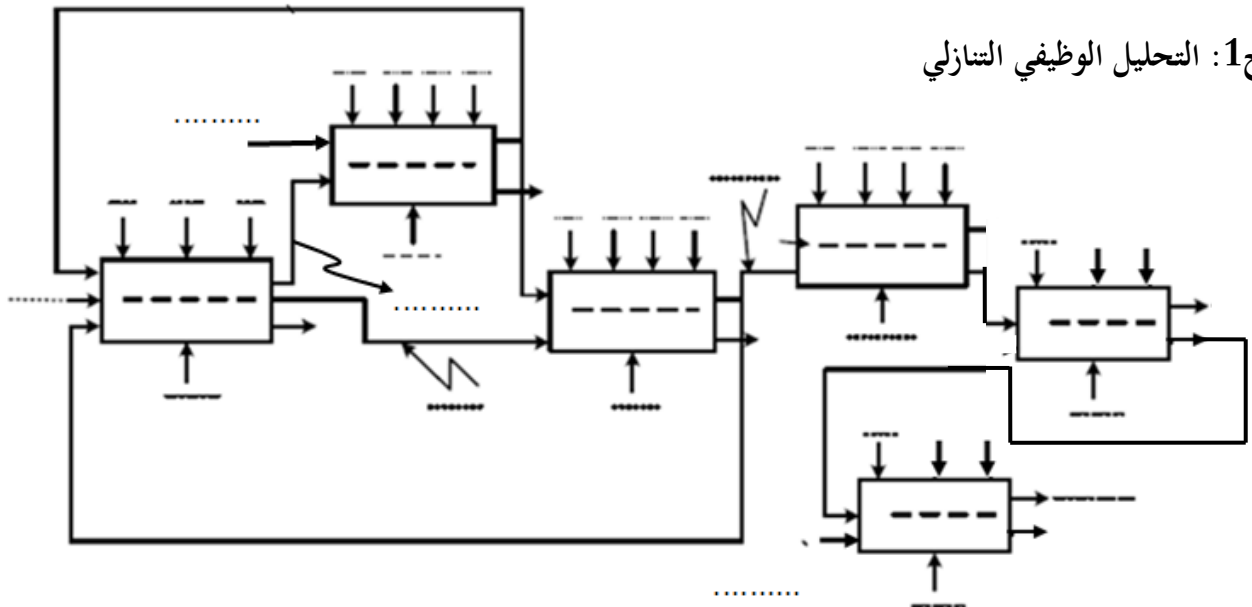
* أحسب الإنزلاق g

* أحسب الاستطاعة الممتصة من طرف المحرك.

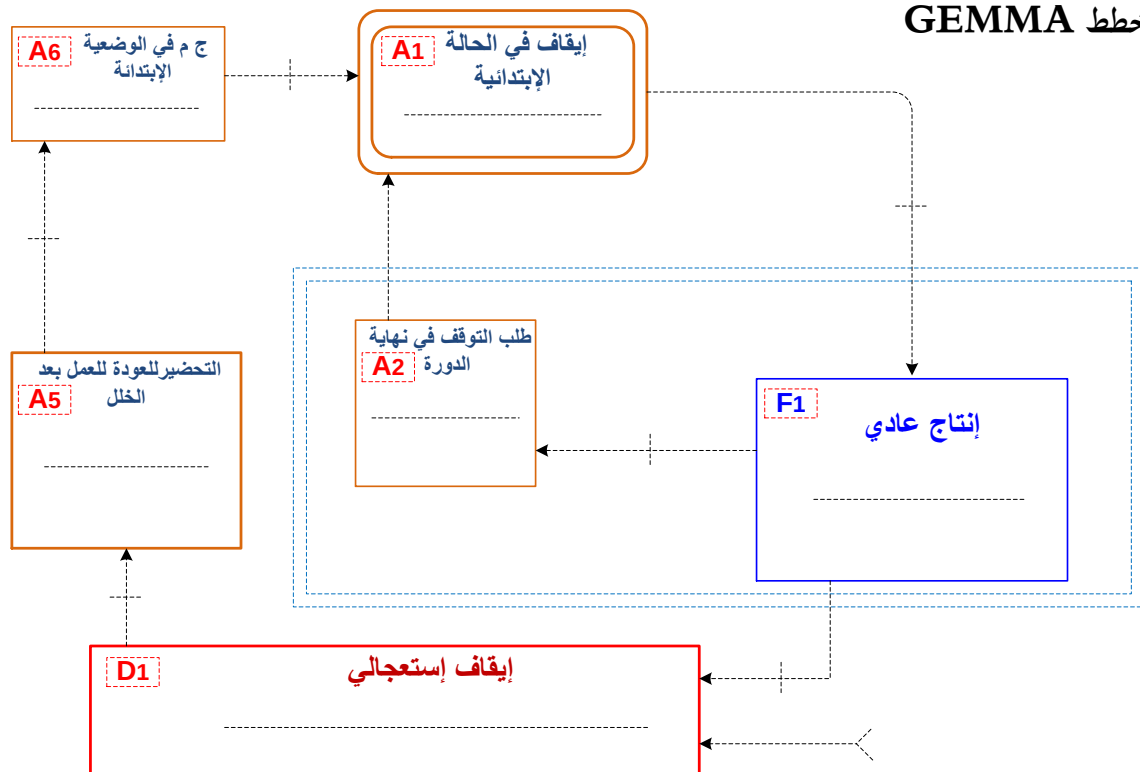
* استنتج شدة التيار الممتصة من طرف المحرك.

- بالتوفيق -

ج1: التحليل الوظيفي التنازلي



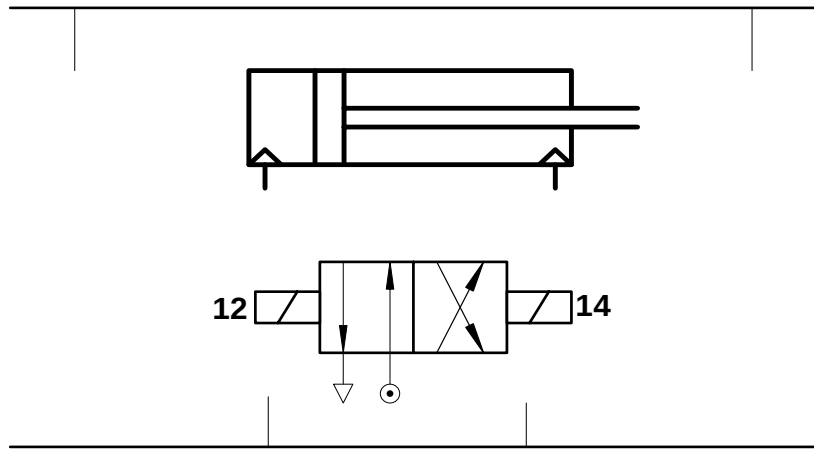
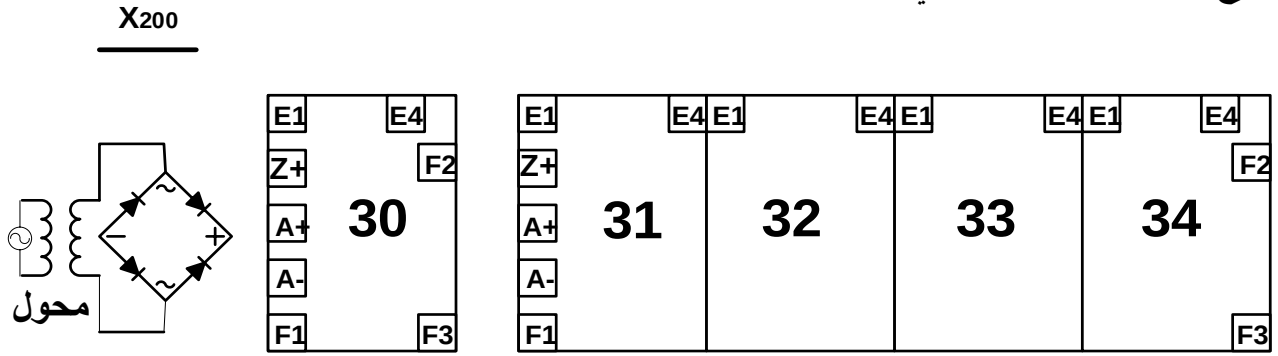
ج6: مخطط GEMMA



ج9: جدول تشغيل دائرة الكشف

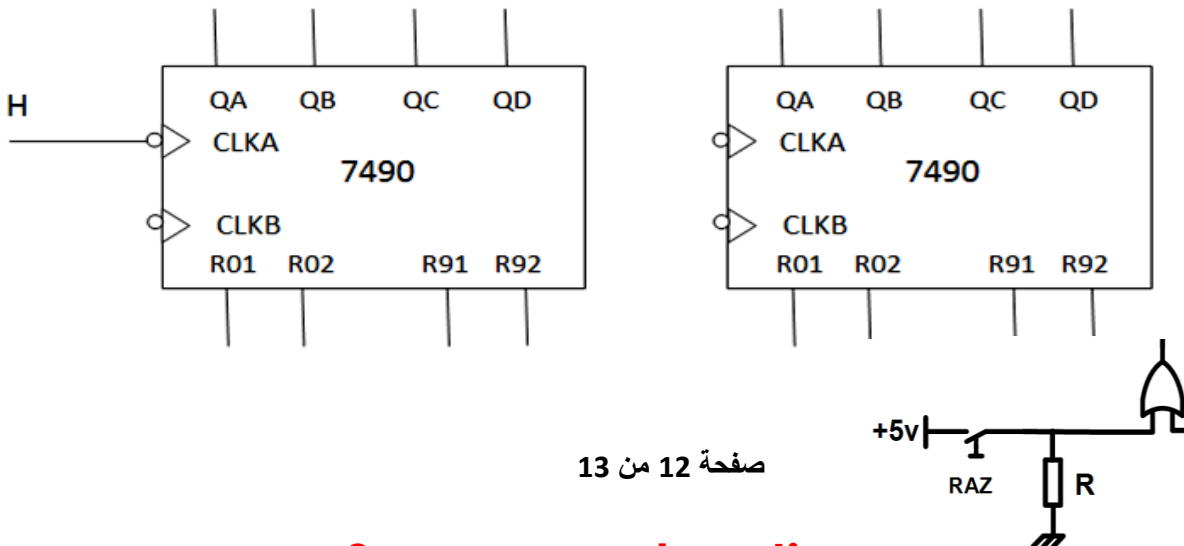
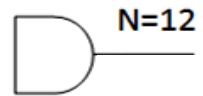
المستوى المنطقي H	التوتر بين طرفي المرحل	المقحل T_2	المقحل T_1	
				غياب العلبة
				حضور العلبة

ج8: دائرة المعقب الكهربائي للأشغولة (3): غلق العلب

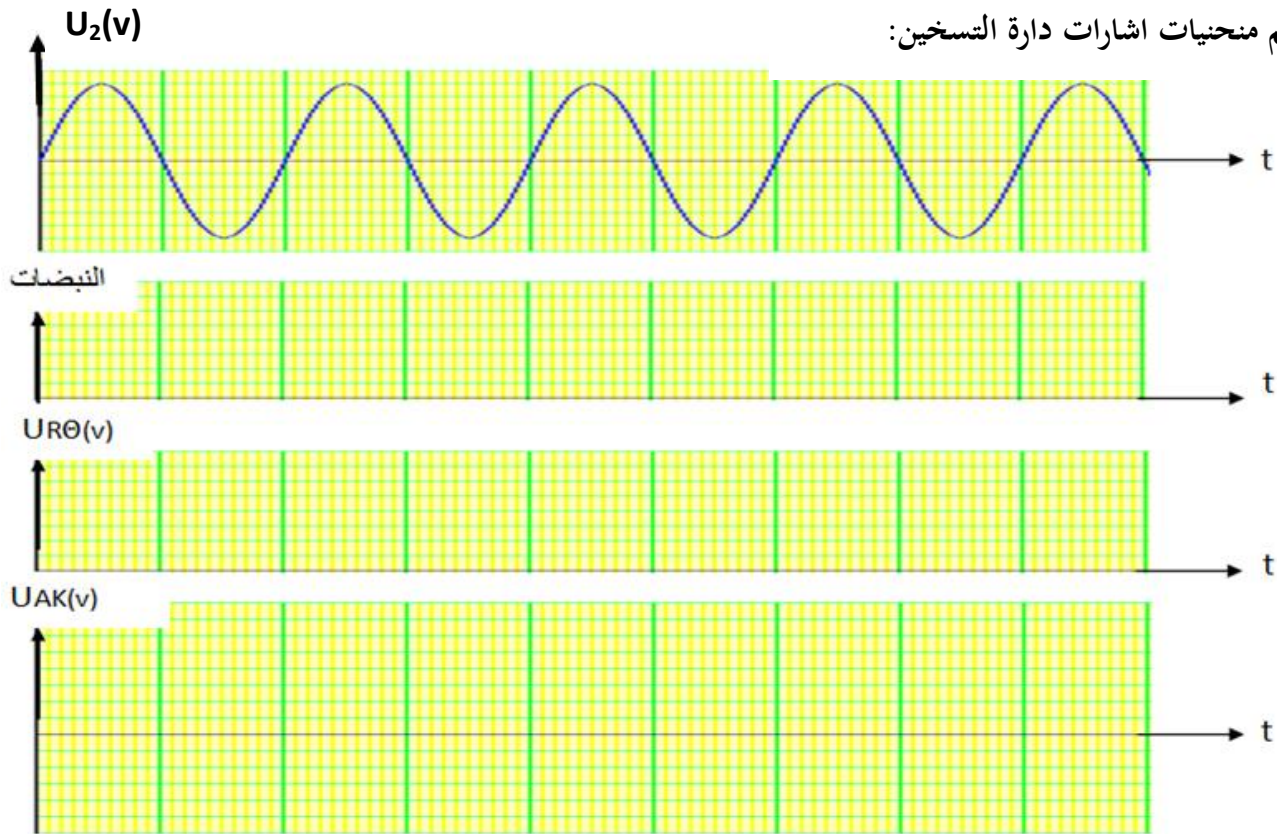


دائرة التحكم و الاستطاعة للرافعة B

ج10: دائرة العداد لعد 12 علبة



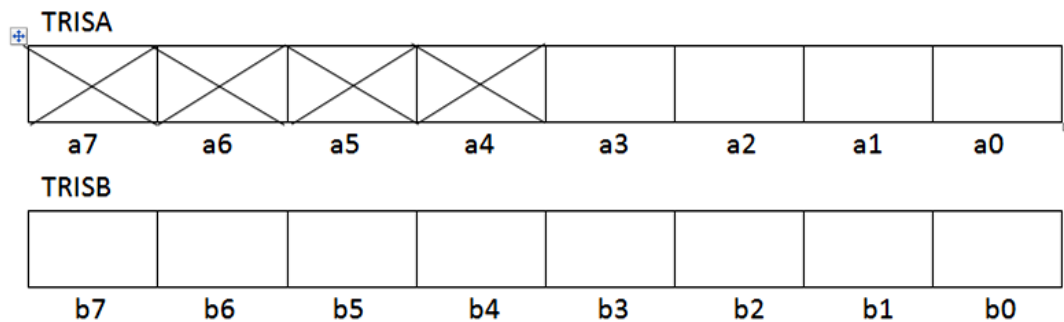
ج13: رسم منحنيات اشارات دائرة التسخين:



ج18: تعيين منافذ المدخل والمخرج وحالة السجلين TRISA و TRISB:

المنافذ المبرمجة كمدخل:

المنافذ المبرمجة كمخرج:



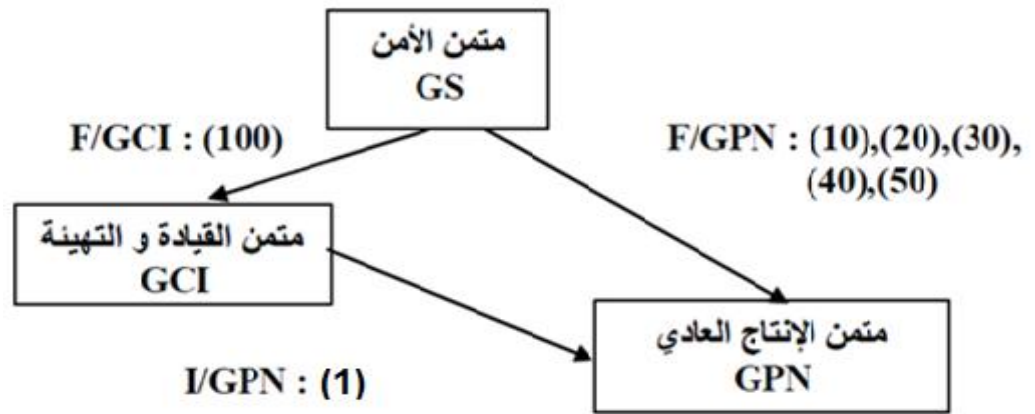
ج19: جزء من برنامج الميكرو مراقب الخاص بفتح وغلق باب المخزن آليا:

```

org 0x000      ; vecteur RESET
                ; اذهب إلى START
START bsf      STATUS,RP0 ;
                ; (برمجة البيت 2 للسجل PORTA كمدخل)
                bcf STATUS, RP0 ;
                ; غلق تماسات المرحل AR

```

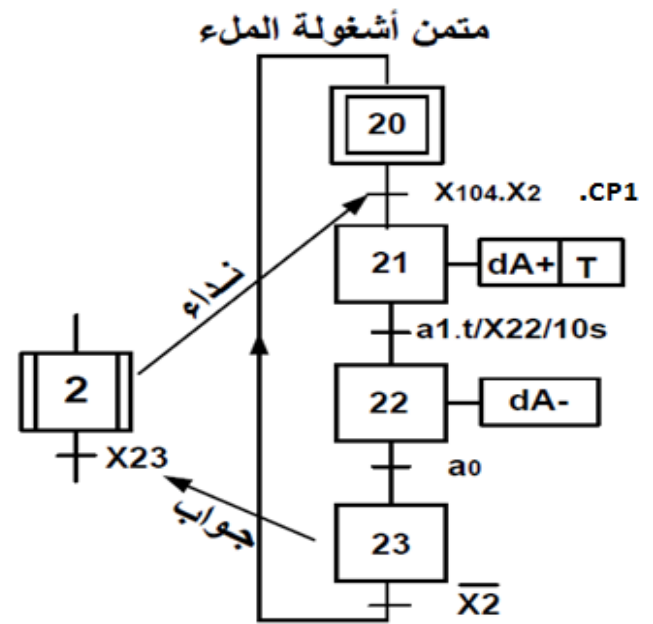
العلامة		عناصر الإجابة	محاو
المجموع	مجزأة		
1.5	0.05 X 25	1ج - مخطط النشاط البياني A-0: انظر وثيقة الإجابة 1 <u>وثيقة الإجابة 1</u> <u>التحليل الوظيفي التنازلي</u>	1ج
1.25	0.125 X 10	2ج - حلقة الـ GEMMA انظر وثيقة <u>حلقة الجيما GEMMA</u>	2ج



ج4 **تفسير الامر (100) FGCI:** أمر من متامن الأمن لإرغام متامن القيادة والتهيئة بتنشيط المرحلة X100 وتحميل بقية مراحله.

ج5 -الاستقبالية المرتبطة بالانتقال "نهاية الغلق" في متامن تنسيق الاشغولات GCI هي: X34

متامن اشغولة الملأ من وجهة نظر جزء التحكم:



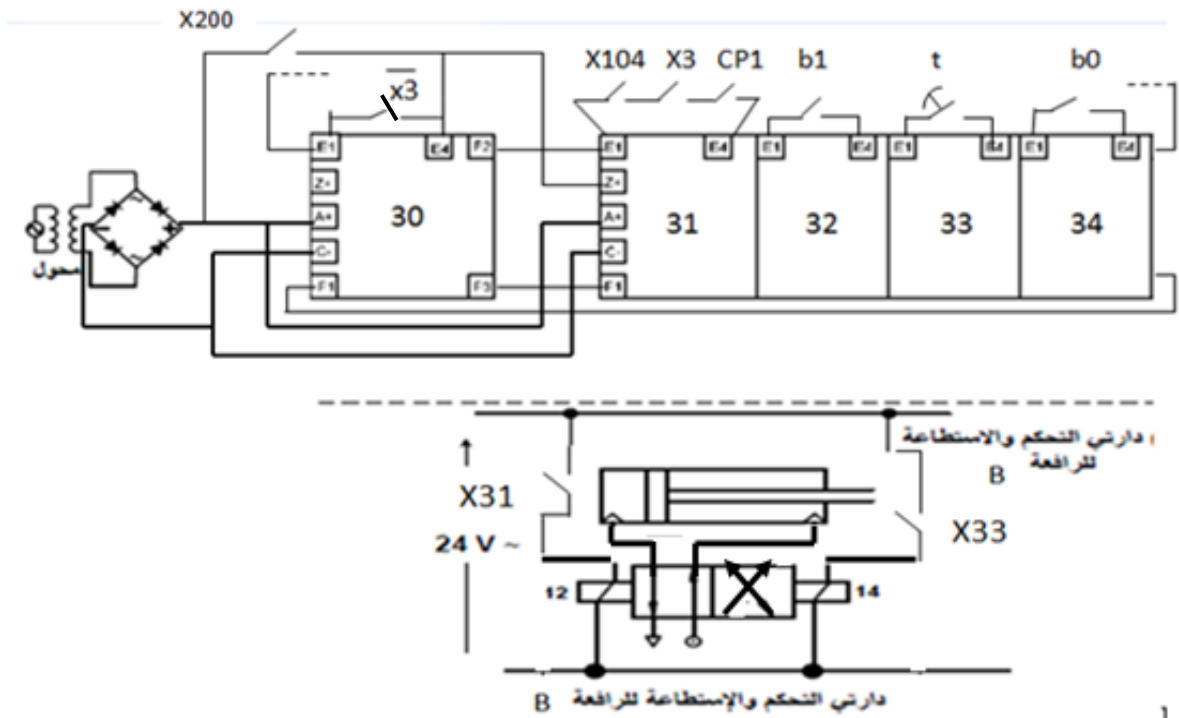
ج6 - نوع الملتقطات cp1 و cp2 و cp3 هي سيعية لأنها تكشف عن علب عازلة من الكرتون والبلاستيك
ج7 -جدول معادلات التنشيط والتحميل:

الأفعال	معادلات التحميل	معادلات التنشيط	المراحل
/	X31	X34.X3+X200	X30
db+	X32+X200	X30.X104.X2.CP2	X31
Rθ	T	X33+X200	X32
db-	X34+X200	X32.t	X33
/	X30+X200	X33.b0	X34
C/C	X100+X200	X100.MA.C/C	X102
I/GPN(1)	X104+X200	X100.CI	X103

ج8	-حساب قيمة المقاومتين RA وRB: قيمة RA لدينا : $tH=0.5ms$ و $tH=0.69 RA.C$ ومنه $RA = tH/ 0.69C= 536\Omega$ قيمة RB لدينا : $tL=069 RB. C$ حيث $tH=10-0.5=9.5 ms$ ومنه $tL/ 0.69C=RB=10.19K\Omega$														
ج9	H-ملا الجدول لحالة المققلين و التوتر في المرحل + حالة التوقيتية: <table><tr><th>المقفل T1</th><th>المقفل، T2</th><th>التوتر بين طرفي المرحل</th><th>المستوى المنطقي H</th></tr><tr><td>مانع</td><td>مانع</td><td>0v</td><td>1</td></tr><tr><td>مشبع</td><td>مشبع</td><td>5v</td><td>0</td></tr></table>			المقفل T1	المقفل، T2	التوتر بين طرفي المرحل	المستوى المنطقي H	مانع	مانع	0v	1	مشبع	مشبع	5v	0
المقفل T1	المقفل، T2	التوتر بين طرفي المرحل	المستوى المنطقي H												
مانع	مانع	0v	1												
مشبع	مشبع	5v	0												
ج10	- قيمة زاوية القدرح α: $\bar{U} = R \bar{I} = 10 \cdot 1 = 10v$$\bar{U} = \hat{U} (1 + \cos \alpha) / 2\pi \cos \alpha$$\cos \alpha = (2\pi \bar{U} / \hat{U}) - 1 = (6.28 \cdot 10 / 24\sqrt{2}) - 1 = 0.86$$\alpha = 32^\circ \longrightarrow t \alpha = 32 \cdot 10 / 180^\circ = 1.78ms$$\beta = 180^\circ - 32^\circ = 148^\circ \longrightarrow 14 \cdot 10 / 180 = 8.22ms$														
ج11	حنيات اشارات دائرة التسخين														

1.5

0.1
X
15

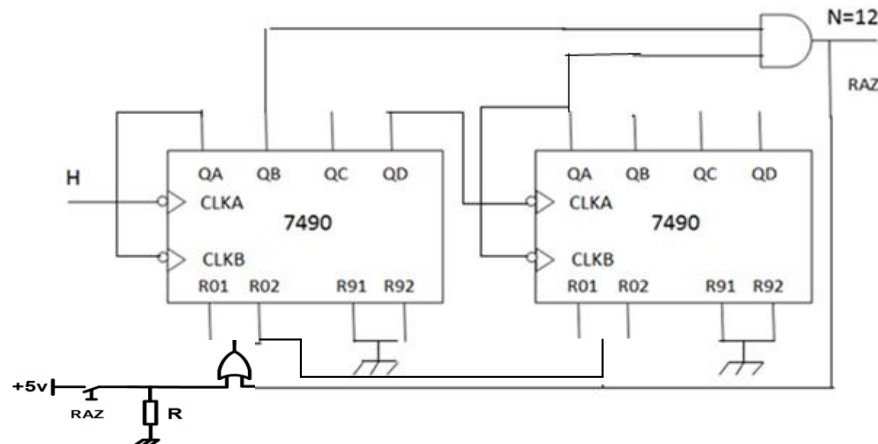


رسم دائرة العداد:

ج13

1

0.1
X
10



دور كل من الطابقين 1,2 والثنائيين D5, D6 والمكثفة C:

ج14

0.5

0.125
X
4

-الطابق 1: تضخيم التوتر
-الطابق 2: تضخيم التيار
-المكثفة: منع التيار المستمر المستقطب للتناقصين بالمرور في المضخم العملي.
- الثنائيين D5, D6 دورهما إزالة التشوهات الناتجة عن توتري عتبة المقحلين.
العلاقة التي تربط بين التوتر V_e و $V'e$:

ج15

$$V'e = ((R2 + R1) / R1) V_e = 11 V_e$$

ج16

0.75

0.25
X
3

$$V_s = V'e = 11 V_e ; V_s = 15 V \Rightarrow V_e = V_s / 11 = 15 / 11 = 1,36 V$$

ج17

-الاستطاعة المقدمة من طرف مصدر التغذية:

$$P_{f_{max}} = 2 V_{cc}^2 / \pi R_{ch} = 8,95 W$$

- الاستطاعة المقدمة R_{ch} للحمولة:

1

0.5
X
2

$$P_{s_{max}} = V_{cc}^2 / 2 R_{ch} = 15^2 / 2 \cdot 1,16 = 7,03 W$$

-استنتاج المردود:

$$\eta = P_{s_{max}} / P_{f_{max}} = 0,785 \Rightarrow \eta = 78,5 \%$$

1.25	0.125 X 6	المكرومراقب: RA2 ,RA3 ,RB2,RB3 هي برمجت مداخل هي RB5,RB6: هي برمجت مخرج هي	ج18																																
1	0.125 X 4	TRISA <table><tr><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>a7</td><td>a6</td><td>a5</td><td>a4</td><td>a3</td><td>a2</td><td>a1</td><td>a0</td></tr></table> TRISB <table><tr><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>0</td><td>1</td><td>1</td><td>0</td><td>0</td></tr><tr><td>b7</td><td>b6</td><td>b5</td><td>b4</td><td>b3</td><td>b2</td><td>b1</td><td>b0</td></tr></table> البرنامج:	0	0	0	0	1	1	0	0	a7	a6	a5	a4	a3	a2	a1	a0	0	0	0	0	1	1	0	0	b7	b6	b5	b4	b3	b2	b1	b0	ج19
0	0	0	0	1	1	0	0																												
a7	a6	a5	a4	a3	a2	a1	a0																												
0	0	0	0	1	1	0	0																												
b7	b6	b5	b4	b3	b2	b1	b0																												
1	0.25 X 4	<pre>org 0x000 ; vecteur RESET عنوان بداية تطبيق البرنامج GO TO START; START اذهب إلى START START <u>bsf</u> STATUS,RP0 ; الذهاب إلى البنك 1 <u>bsf</u> TRISA,2 ; (برمجة البيت 2 للسجل PORTA كمدخل) <u>bcf</u> STATUS, RP0 ; الرجوع إلى بنك 00 <u>bsf</u> PORTA, 5; AR غلق تماسات المرحل</pre>																																	
0.25	0.25	المحرك: الإقران المناسب للفائف المحرك هو إقران نجمي لأن كل لفين تحت جهد مركب.	ج20																																
	0.25	سرعة التزامن: $N_s=1500\text{tr/mn}$ حساب الانزلاق: g	ج21																																
	0.25	$g=(N_s-N)/N_s=(1500-1430)/1500=0,046=4,6\%$																																	
1	0.25	حساب الاستطاعة الممتصة من طرف المحرك $\eta=P_U/P_A \implies P_A=P_u/\eta=1380/0,88=1568,18\text{W}$																																	
	0.5	شدة التيار الممتصة: $I = P_a/\sqrt{3} U\cos \varphi=1568,18/\sqrt{3} .380.0.8=2,97\text{A}$																																	

BAC
2017



الموضوع:

نظام الملء ، الغلق ، المراقبة ، والتحويل

- يحتوي الموضوع على 20 صفحة من (1 / 20 إلى 20 / 20) .
- العرض من الصفحة (1 / 20 إلى 10 / 20) .
 - العمل المطلوب الصفحتان (18 - 19 - 20 / 20) .
 - وثائق الإجابة الصفحات (11 - 12 - 13 - 14 - 15 - 16 - 17 / 20) .

دفتري الشروط :

1. الهدف من التآلية : يهدف النظام إلى ملء ، غلق ، مراقبة ، عد وتحويل منتج بصفة آلية ومستمرة ومنتظمة .

2. وصف التشغيل :

تم تجزئة النظام الآلي إلى : (ستة (06) أشغولات) .

- الأشغولة (1) : التقديم والعد .
- الأشغولة (2) : ملء القارورة .
- الأشغولة (3) : غلق القارورة .
- الأشغولة (4) : مراقبة القارورة .
- الأشغولة (5) : التجميع وتقديم صندوق .
- الأشغولة (6) : تحويل القارورات .

■ العمل التحضيري :

يتم ملء الخزان ثم تسخين المنتج لدرجة حرارة 80°C بعدها :
تبدأ عملية ملء القارورة الأولى ، لتغلق بعدها ، ثم تراقب وعند حضور القارورات في المراكز الثلاثة يبدأ التشغيل الآلي للنظام .

■ التشغيل المختصر :

تبدأ عملية الملء ، الغلق ، والمراقبة في آن واحد . وعند حضور 12 قارورة في مركز التجميع بمصفوفة (3x4) مع حضور صندوق ، تحوّل القارورات إلى مركز تحويل القارورات لتوضع في صناديق بـ 12 قارورة .

■ مركز التقديم : يدور المحرك M1 حتى الملتقط k 1 ، فإذا كانت القارورة جيدة فستقطع الخلية k1 لتعد ، عندها يتوقف المحرك وتنتهي العملية .

■ مركز تحويل القارورات : عند تجميع 12 قارورة ، يخرج ذراع الرافعة D حتى d1 ، ثم يعود ذراع الرافعة مع تنشيط المصاصة V^{+} حتى d0 ، بعدها يدور المحرك M3 إتجاه أمام مع خروج ذراع الرافعة C حتى c1 ، ليخرج ذراع الرافعة D مرة أخرى حتى d1 مع تخميل المصاصة V^{-} ليعود ذراع الرافعة D مرة أخرى حتى d0
بعدها يدور المحرك M3 إتجاه خلف مع دخول ذراع الرافعة C حتى c0 وتنتهي العملية .

▪ دليل أنماط التشغيل و التوقف GEMMA :

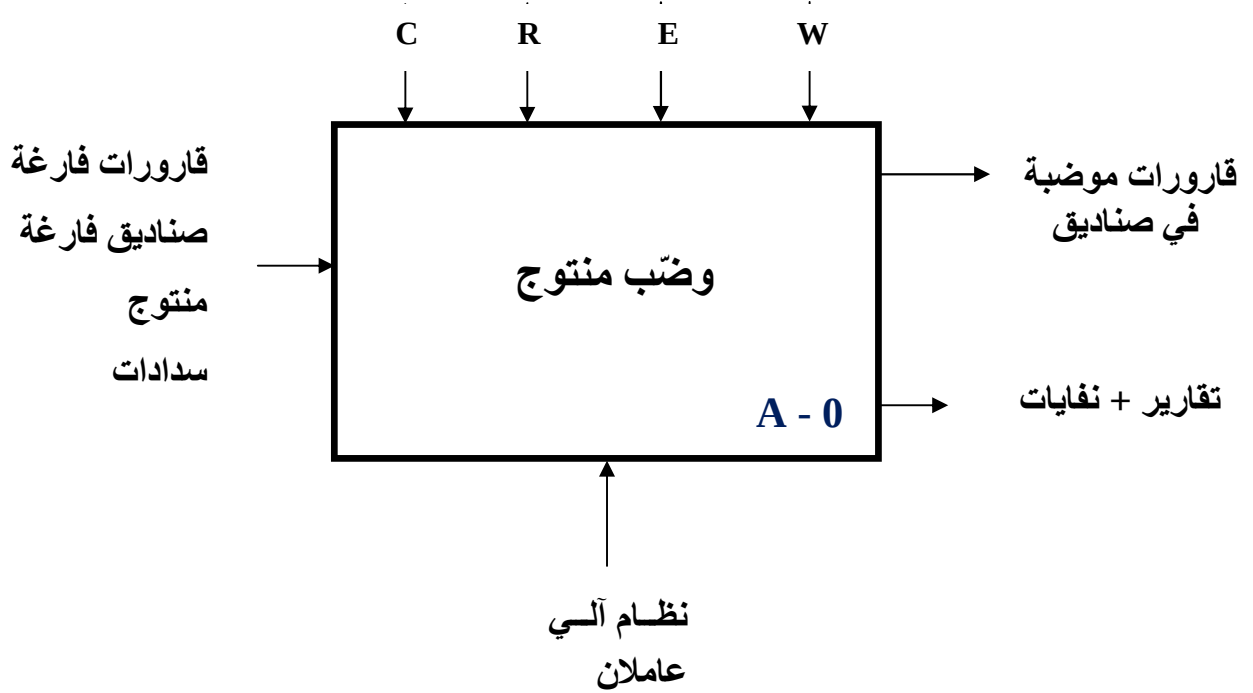
عند الضغط على AU أو تدخل أحد المرحلات الحرارية ΣRT تقطع التغذية على جميع المنفذات يفتح العامل المقطاع Q، وبعد معالجة الخلل يغلق العامل المقطاع Q يدويا، ثم يحرر AU ويضغط على Rea ويضع المبدلة في وضعية Auto، يسحب العامل القارورة الغير مملوئة والغير مغلقة والغير مراقبة ثم يضغط على init لتعود جميع منفذات الجزء العملي إلى الوضعية الأصلية ، وعند تحقيق الشروط الإبتدائية CI يعود النظام إلى وضعية الراحة .

ملاحظة : قدوم القارورة و قدوم الصندوق (خارج عن الدراسة)

3. الأمن : حسب القوانين المعمول بها دوليا فيما يخص أمن الأشخاص والعتاد .

4. الاستغلال : يستوجب حضور عاملين واحد دون اختصاص لإجلاء صندوق القارورات الموضبة وإحضار القارورات والصناديق الفارغة و ملء قناة السدادات والآخر مختص في القيادة والصيانة الدورية .

5. الوظيفة الشاملة : مخطط النشاط : (A-0)



W : طاقة . wp : طاقة هوائية we : طاقة كهربائية
C : التزامات الضبط .
E : تعليمات الاستغلال .
R : تعديلات . N : عداد t : زمن التأجيل

ملاحظة هامة : يجب إضافة التزامات الضبط C في كل الأشغولات في التحليل الوظيفي التنازلي A0 .

ملاحظة هامة : أجب على 25 سؤال فقط .

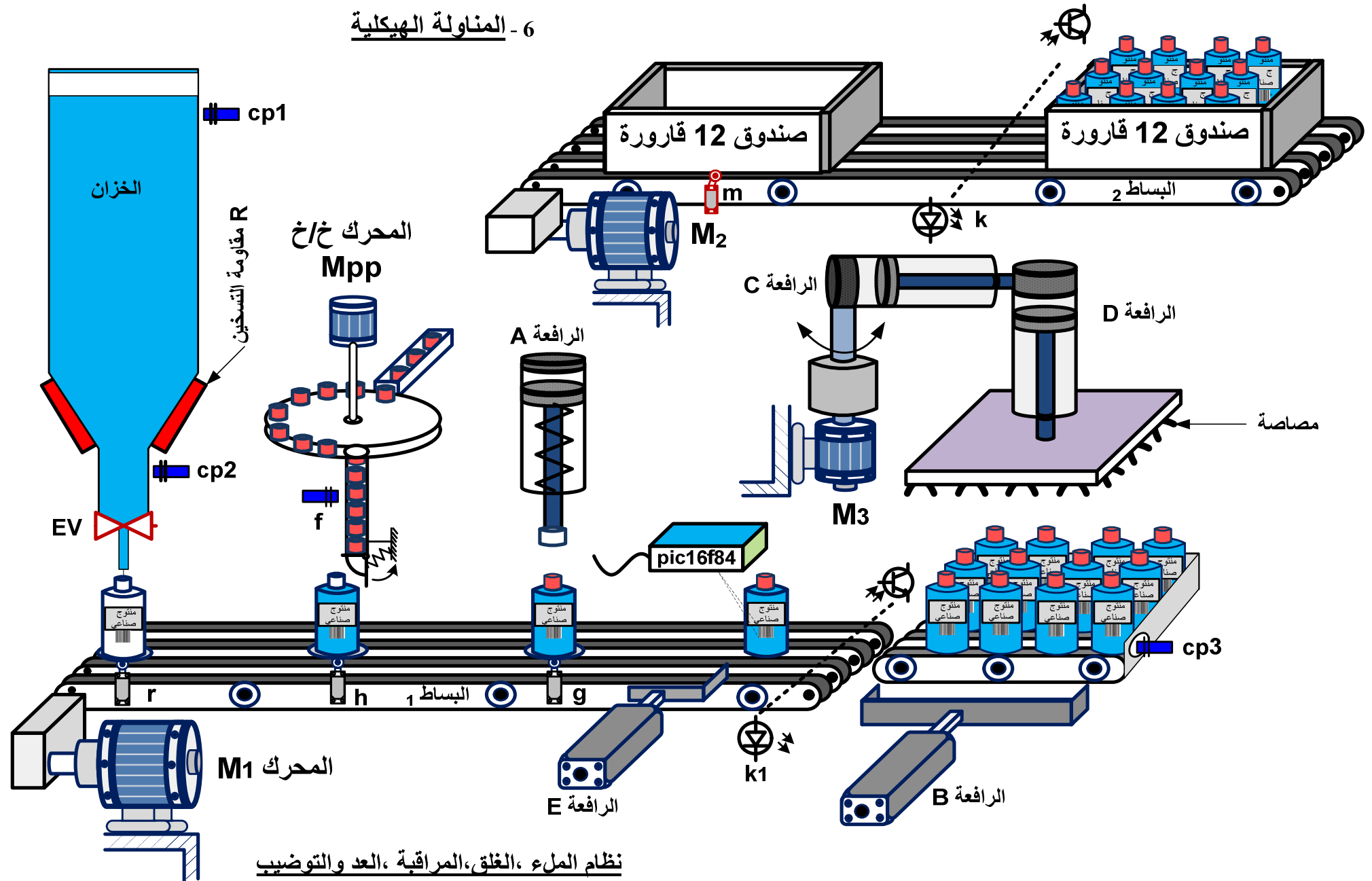
5. جدول الاختيارات التكنولوجية للمنفذات والمنفذات المتصدرة والملتقطات :

- ملاحظة : - تغذية المنفذات المتصدرة تكون بـ : $24V$.
 - التحكم في الرافعات مزدوجة المفعول بموزعات كهروهوائية 5/2 ثنائية الإستقرار .
 - المحركات لاتزامنية 3 الطور بققص سنجاب .

التقديم والعد	ملء القارورة	غلق القارورة	مراقبة القارورة	تجميع وتقديم صندوق	تحويل القارورات
المنفذات	M_1 محرك لا تزامني إقلاع مباشر	EV1 : كهروصمام $220V$ ~	A : رافعة بسيطة المفعول M : محرك خ/خ .	M_2 محرك لا تزامني إقلاع نجمي- مثلثي B : مزدوجة المفعول	C ، D مزدوجة المفعول M_3 : محرك لا تزامني إتجاهين للدوران
المنفذات المتصدرة	K EV1 KM1 : ملامس كهرومغناطيسي T1 : مؤجلة	dA : موزع 3/2 كهروهوائي 1 الإستقرار الدارة : SAA1027	dE^- دخول الذراع dE^+ خروج الذراع	KA : ملامس مؤجل KMA : إقران Δ KMY : إقران Y dB^+ dB^- خروج ودخول الذراع	KM31: أمام V^+ : تنشيط V^- : تخمیل dD^- dC^- dC^+ dD^+ خروج دخول الذراع خلف : KM32
الملتقطات	h, g ملتقطات الكشف عن وجود قارورات k1 : خلية العد	f ملتقط الكشف عن السداة a_1 ملتقط نهاية الشوط	e_1, e_0 , ملتقطات نهاية شوط cp3 كشف 4 قارورات	k : خلية الكشف m : ملتقط نهاية الشوط b_1, b_0 ملتقطات نهاية الشوط	d_1, d_0 c_1, c_0 ملتقطات نهاية الشوط

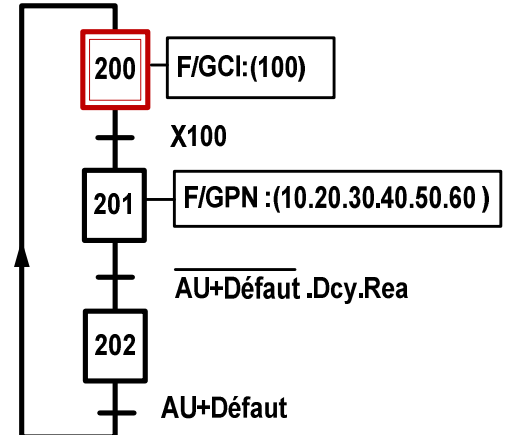
▪ شبكة التغذية : $3x 380 V ; 50 Hz$

6 - النمذجة الهيكلية

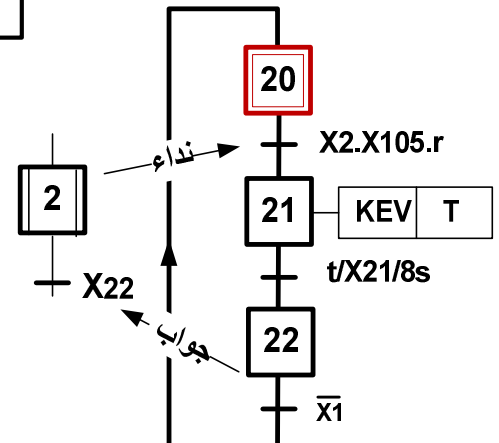


7. المناولة الزمنية :

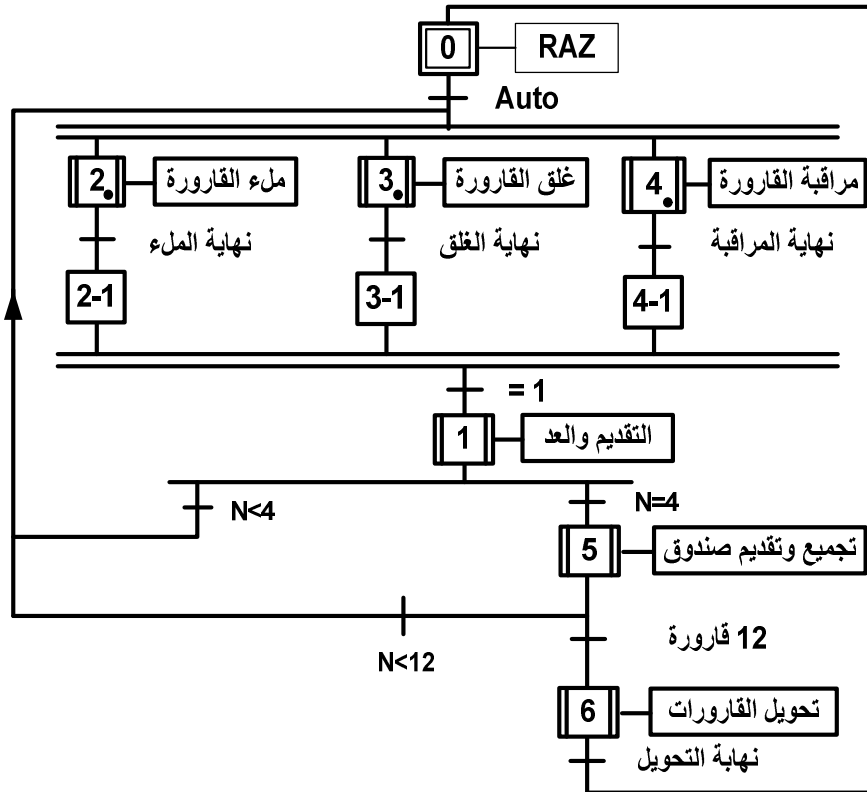
متمن الأمن (GS) :



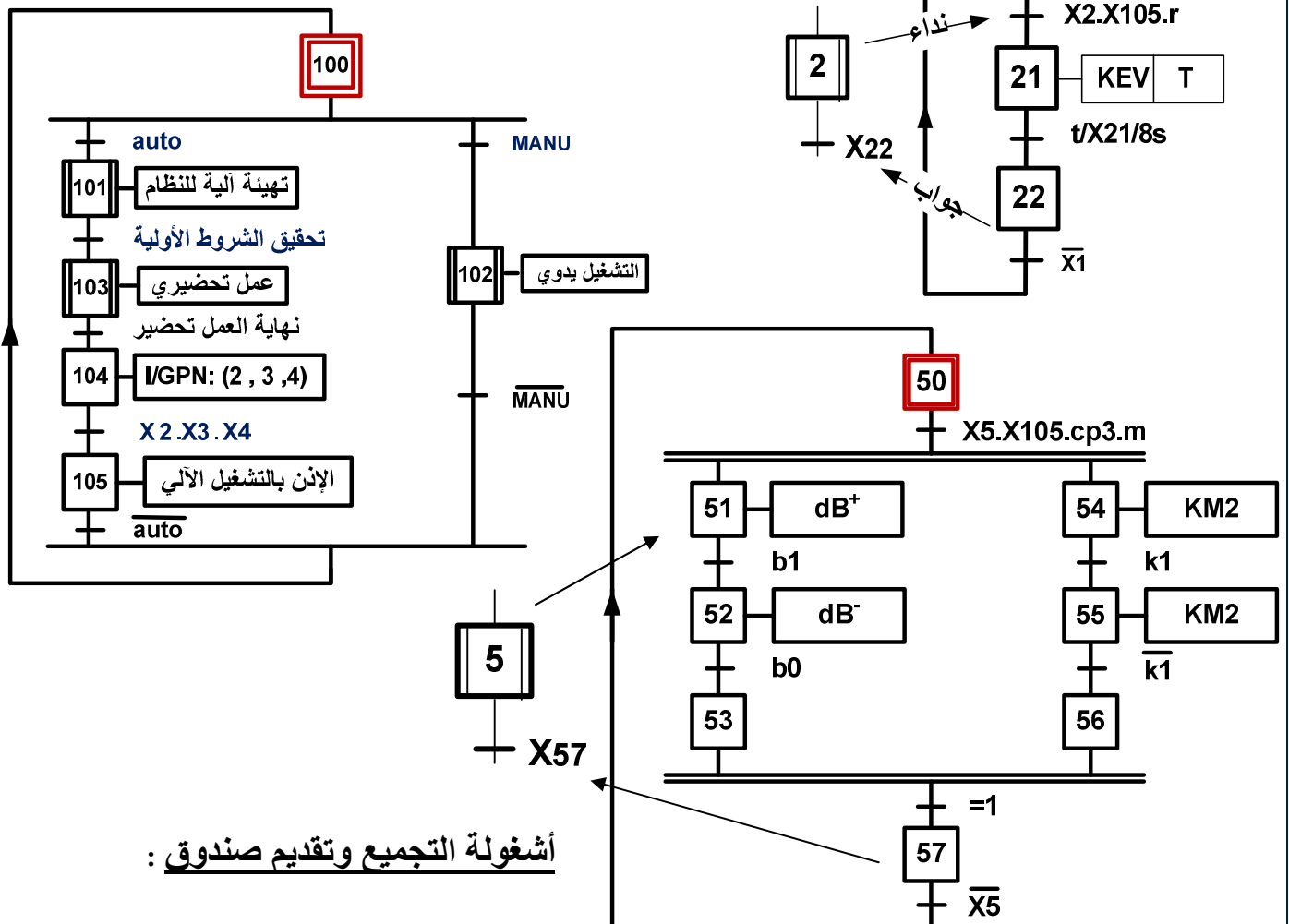
متمن أشغولة ملء القارورة :



متمن الإنتاج العادي (GPN) :



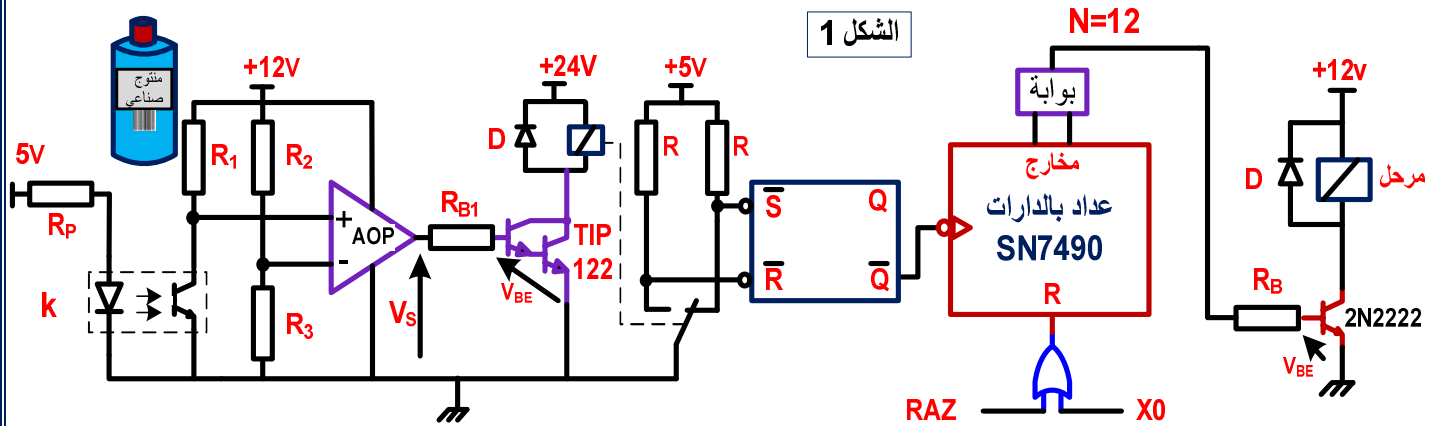
متمن القيادة و التهيئة (GCI) :



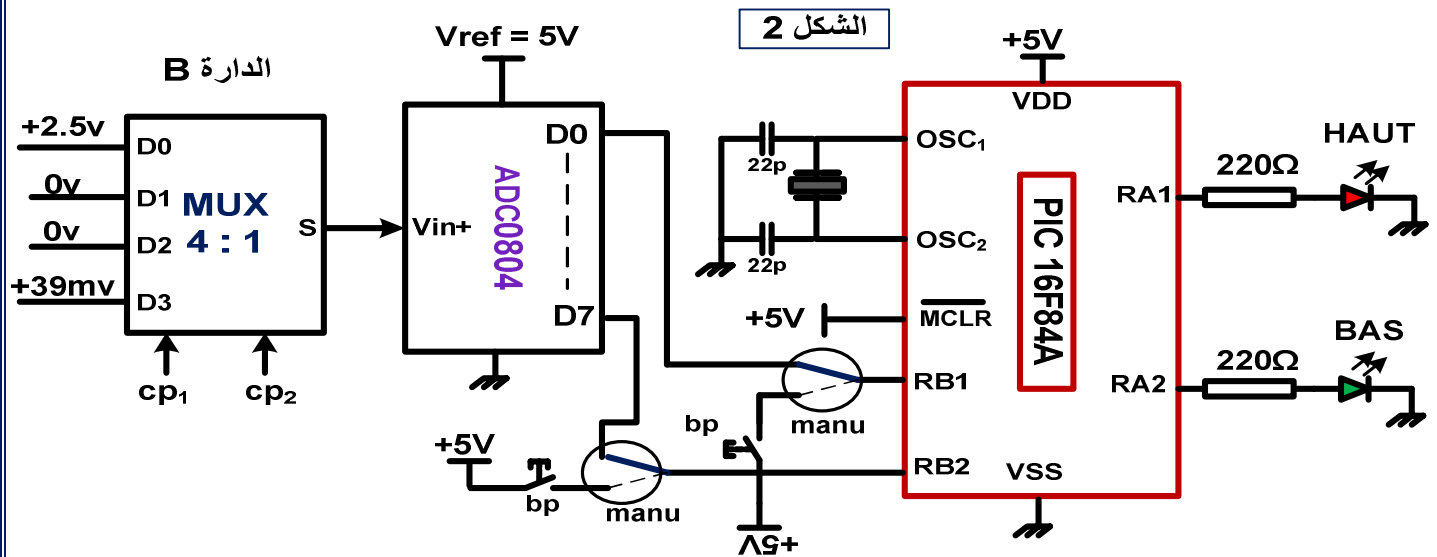
أشغولة التجميع وتقديم صندوق :

8. إنجازات تكنولوجية :

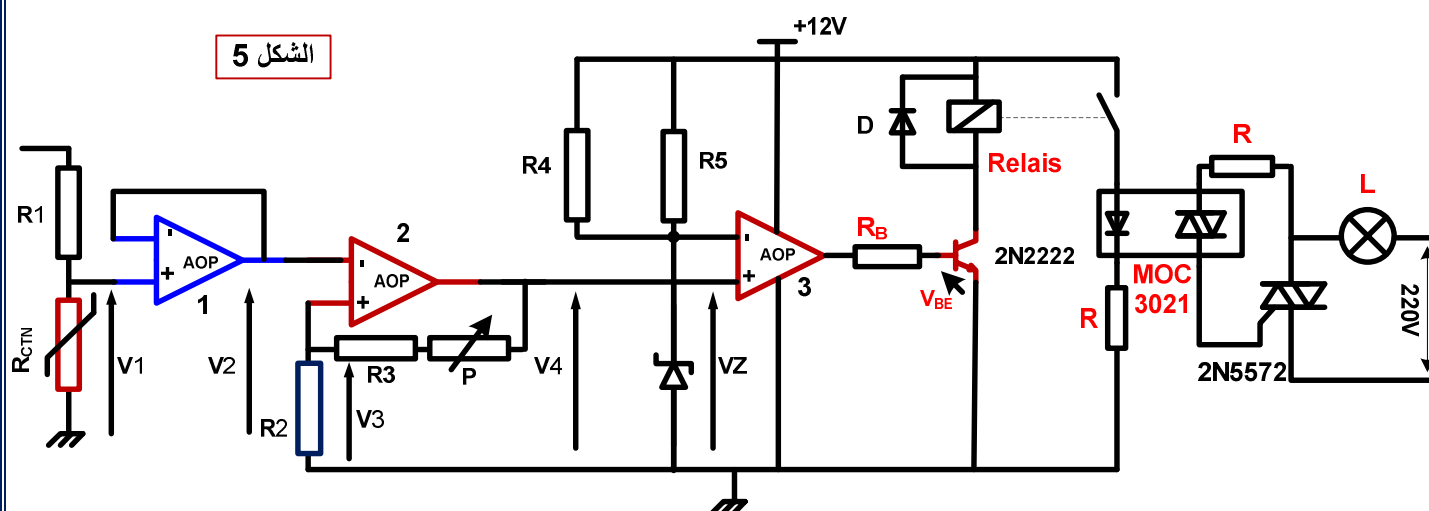
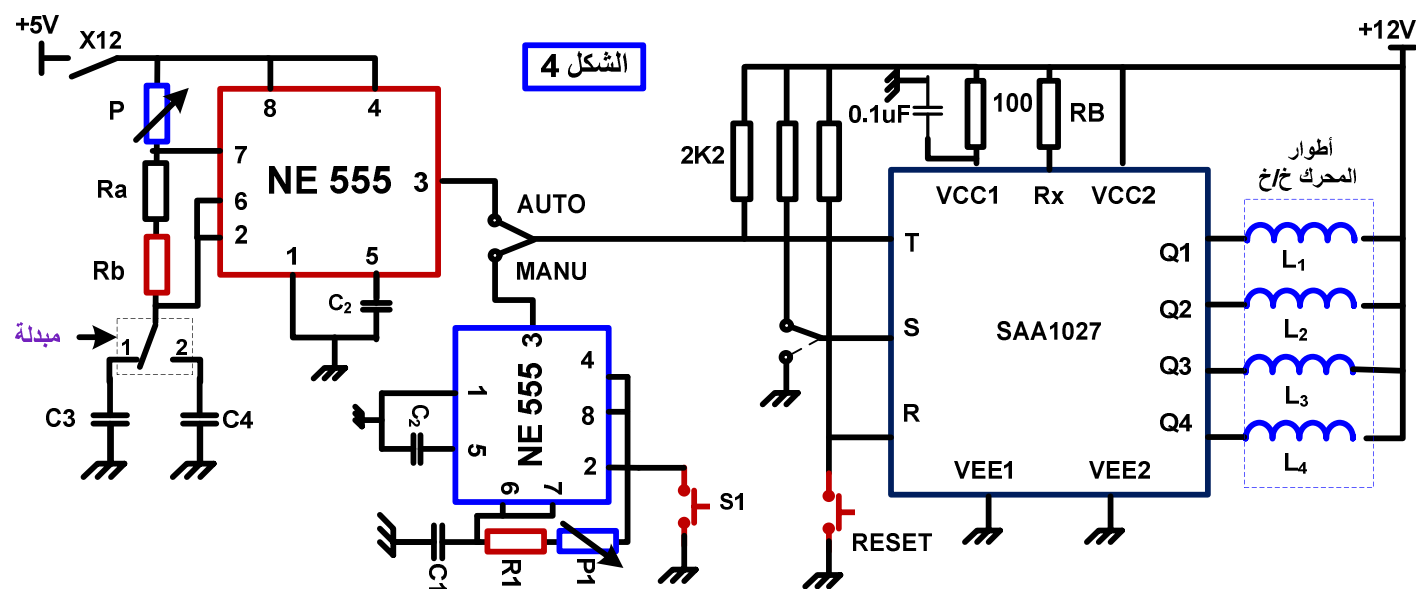
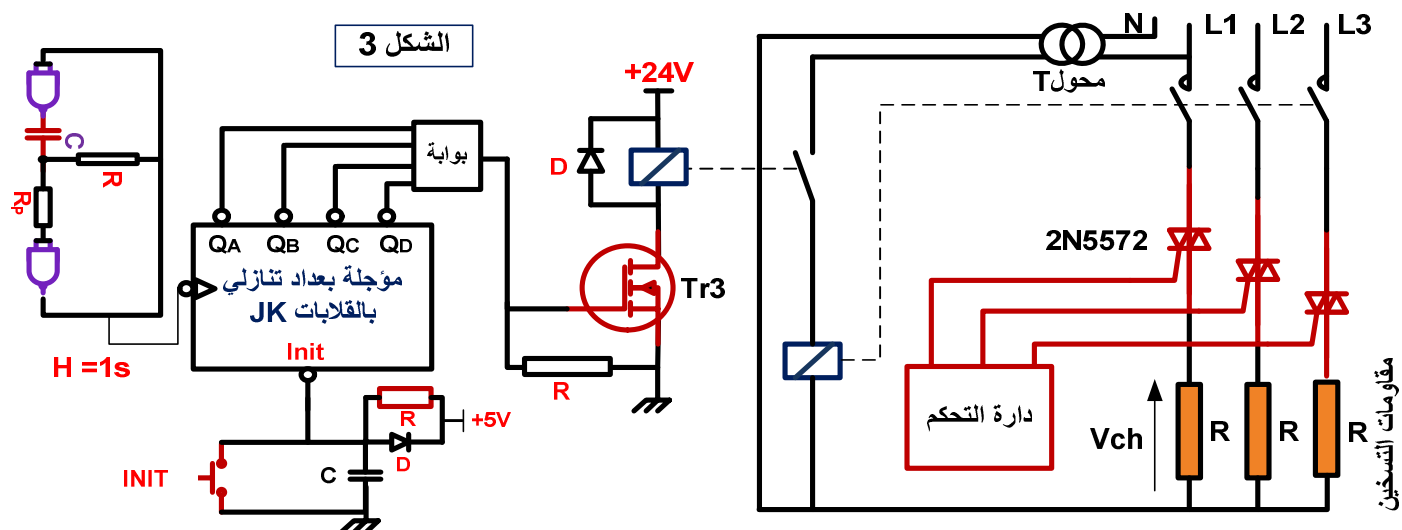
• دائرة الكشف وعد 12 قارورة :

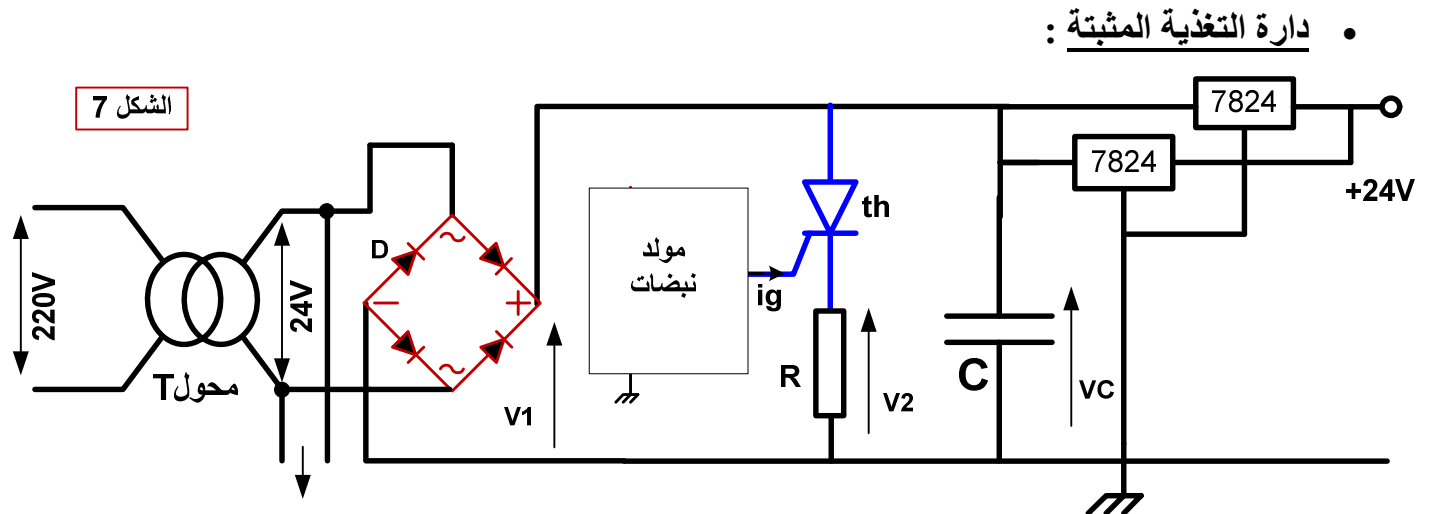
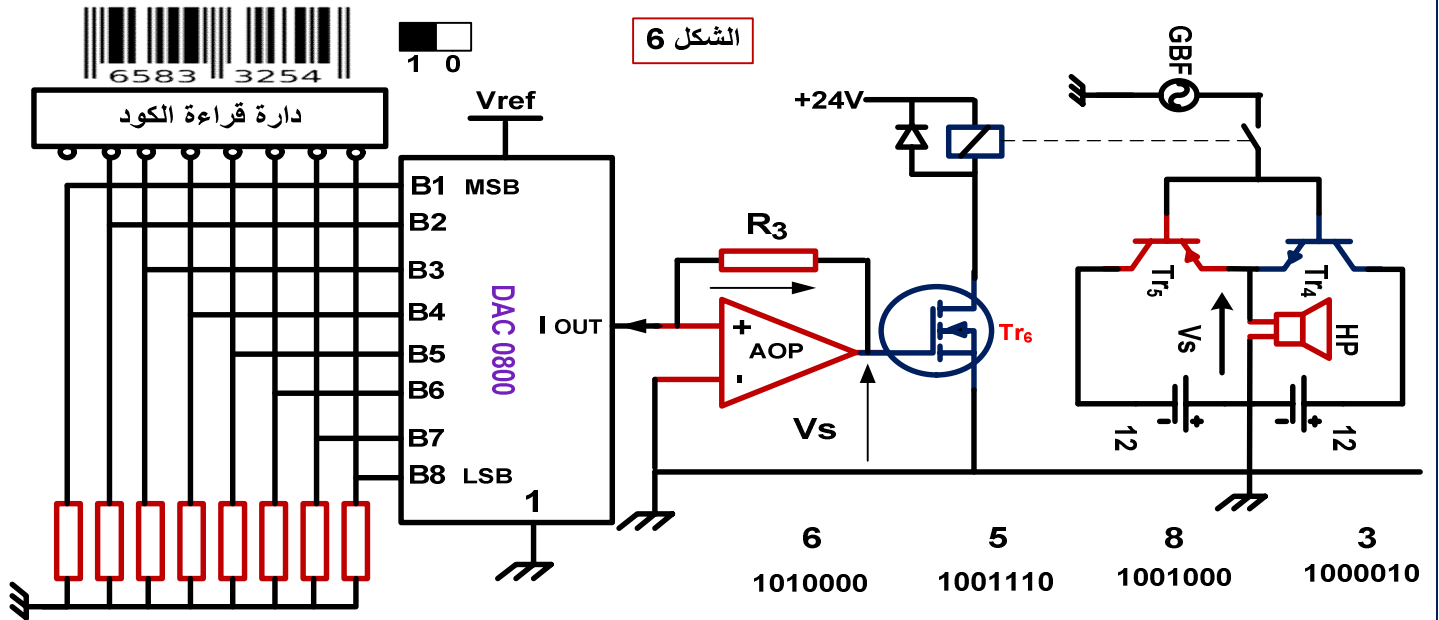


• دائرة مراقبة خزان المنتج :



• دائرة المؤجلة T والتحكم في درجة حرارة المنتج في الخزان :





10. ملاحظ .
المقارن :

NPN 2N2222	VCEmax= 40V VCEsat= 0.3V	Pmax = 500mW	ICMAX:800mA VBE:0.75V	hFE:100 $\beta=100$
MOSFET 4800B	VDS(V)	RDS(Ω)	ID (A)	
	30v	VGS = 10v 0.0185	9 A	
		VGS = 5v 0.035	7 A	
BTA10-400B TRIAC	VDRM 400V	ITRMS 10A	IGT 50mA	IH = 50mA IL = 70mA
DARLINGTON TIP 122	VCE = 100v	IC = 5A	IB = 0.1A VBE = 1.4V	hFE:1000
BD 135	NPN	P _{MAX} = 12.5 w	IC _{max} = 1.5A	VCE _{max} = 45v

BD 134	PNP	$P_{MAX} = 12.5 \text{ w}$	$I_{Cmax} = 1.5A$	$V_{CEmax} = 45v$
--------	-----	----------------------------	-------------------	-------------------

المرحلات الكهرومغناطيسية :

توتر التغذية	التيار الأقصى	مقاومة الوشيعية	الإستطاعة الإسمية
12VDC	10A	360 OHM	450mW
24VDC	10A	600 OHM	900mW
6 VDC	10A	51 OHM	900mW
48 VDC	10A	2.560 OHM	900mW

■ خصائص المحولات الكهربائية (transformateurs) :

TS40/12	220v / 12v	S = 40 VA	I2= 3.33A
TSZSW30.002M	220v / 24v	S = 30 VA	I2= 1.25A
TS40-022	220v / 9v	S = 40 VA	I2= 4.44A
TSZZM160-48V	220v / 24v	S = 100 VA	I2= 3.3A

■ خصائص المقاحل (transistors) :

2N2222A	NPN	$V_{CEmax} = 75 \text{ v}$	$I_{Cmax} = 0.8 \text{ A}$	$P_{MAX} = 0.5 \text{ w}$
BD 135	NPN	$V_{CEmax} = 45v$	$I_{Cmax} = 1.5A$	$P_{MAX} = 12.5 \text{ w}$
BD 134	PNP	$V_{CEmax} = 45v$	$I_{Cmax} = 1.5A$	$P_{MAX} = 12.5 \text{ w}$
BD681S	Darlington	$V_{CEmax} = 100 \text{ v}$	$I_{Cmax} = 4 \text{ A}$	$P_{MAX} = 40 \text{ w}$
BT138-800	triac	$V_{max} = 800 \text{ v}$	12A	تيار التحكم 35mA
IRF7341	MOSFET – N-	$V_{DSmax} = 55 \text{ v}$	$I_{Dmax} = 4.7 \text{ A}$	$P_{MAX} = 2 \text{ w}$

■ خصائص المرحل الكهرومغناطيسي (relais) :

G5NB-1A-12DC	12 v	مقاومة الوشيعية 270 Ω	تيار الوشيعية 16.7 mA	تيار التماس 3A
G2R-1-T-12DC	12 v	مقاومة الوشيعية 275 Ω	تيار الوشيعية 43.6 mA	تيار 10A

■ خصائص المستبدلات (les convertisseurs) :

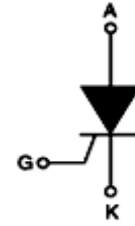
ADC0804LCN-NOPB	Resolution : 8bits	DAC0800LCN	Resolution : 8bits
-----------------	--------------------	------------	--------------------

■ خصائص المرحلات الحرارية (relais thermiques) :

3RB2016-1SB0	النوع	تيار الضبط 3A	NO + NC	إستطاعة التبديل 5.5 kW
3RB2016-1PB0	النوع	تيار الضبط 1A 4A	NO + NC	إستطاعة التبديل 1.5 kW

■ المقداح BTW69 (thyristor SCR) :

Symbol	Value	Unit
$I_{T(RMS)}$	50	A
V_{DRM}/V_{RRM}	600 to 1200	V
I_{GT}	80	mA



■ خصائص الدارة المندمجة SAA1027 : جدول التشغيل

R Dirrection conditoins

S Set conditions

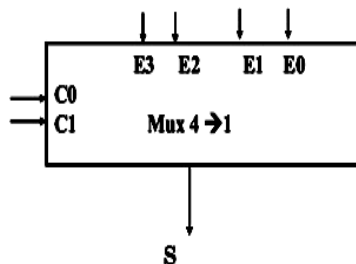
T Trigger condition

S=H									
R=H					R=L				
T	Q1	Q2	Q3	Q4	T	Q1	Q2	Q3	Q4
0	L	H	L	H	0	L	H	L	H
1	H	L	L	H	1	L	H	H	L
2	H	L	H	L	2	H	L	H	L
3	L	H	H	L	3	H	L	L	H
4	L	H	L	H	4	L	H	L	H

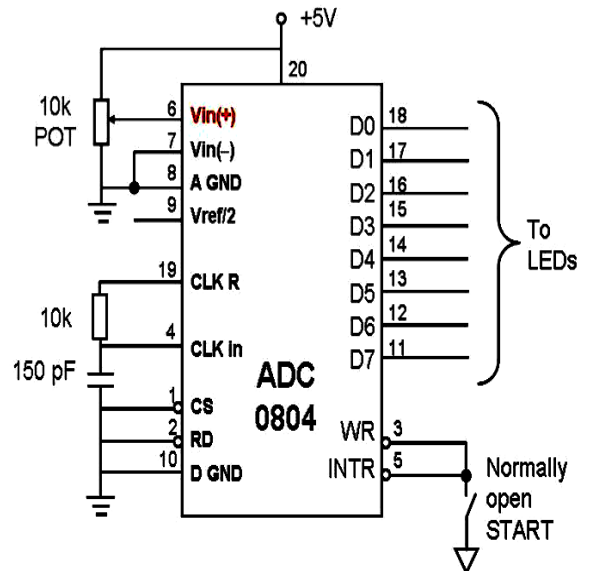
منتخب المعلومات MUX 4 : 1

MULTIPLEXEUR 4 BITS VERS 1

C1	C0	S
0	0	E0
0	1	E1
1	0	E2
1	1	E3

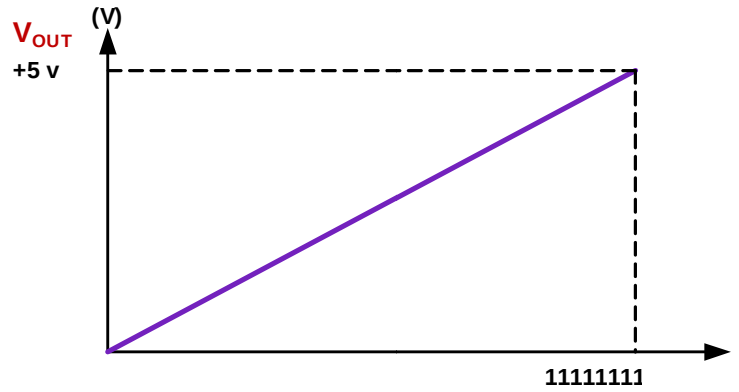


1. الدارة المندمجة ADC0804 :



2. جدول تشغيل الدارة المندمجة DAC 0800 :

Digital Input	Analog Output
0000 0000	$\frac{0}{2^8} \times 5$ Volts
0000 0001	$\frac{1}{2^8} \times 5$ Volts
0000 0010	$\frac{2}{2^8} \times 5$ Volts
0000 0011	$\frac{3}{2^8} \times 5$ Volts
...	...
1111 1111	$\frac{255}{2^8} \times 5$ Volts



خاصية المستبدل الرقمي التماثلي
CNA

3. اللوحة الإشارية للمحرك M1 :

LS		LEROY SOMER	MOT. 3~	LS80 L	T
			N° 734570	BJ 002	kg 9
IP 55		I cl.F	40°C	S1	
V	Hz	min⁻¹	kW	cos φ	A
Δ 220	50	2780	0,75	0,86	3,3
Y 380					1,9
Δ 230	50	2800	0,75	0,83	3,3
Y 400					1,9
Δ 240	50	2825	0,75	0,80	3,3
Y 415					1,9

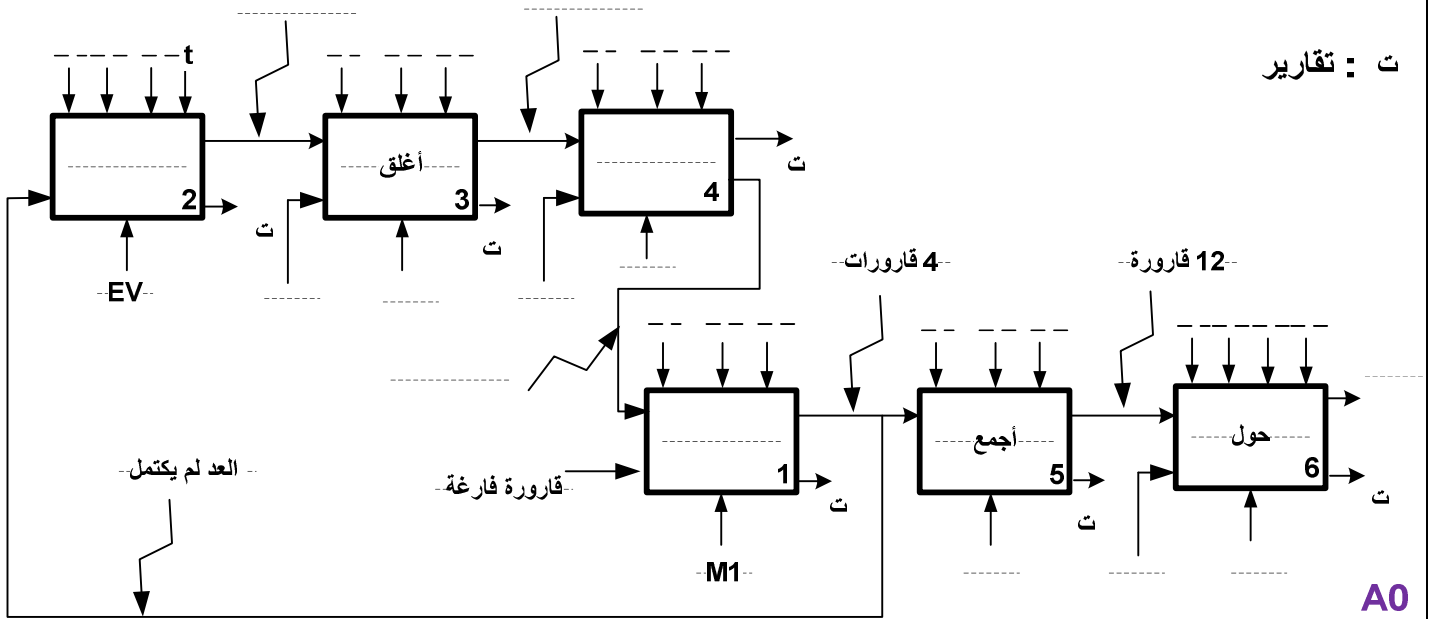
MOT. 3~ : moteur triphasé alternatif
LS : série
80 : auteur d'axe
L : Symbole de carter
T : Indice d'impregnation

N° : numéro de série moteur
B : année de production
J : mois de production
002 : N° d'ordre dans la série
kg : masse
IP55 : indice de protection
Icl.F : classe d'isolation F
40°C : température maxi de fonctionnement
V : tension d'alimentation
Hz : fréquence d'alimentation
min⁻¹ : nombre de tours par minute
kW : puissance nominale
cos φ : facteur de puissance
A : intensité nominale
Δ : branchement triangle
Y : branchement étoile

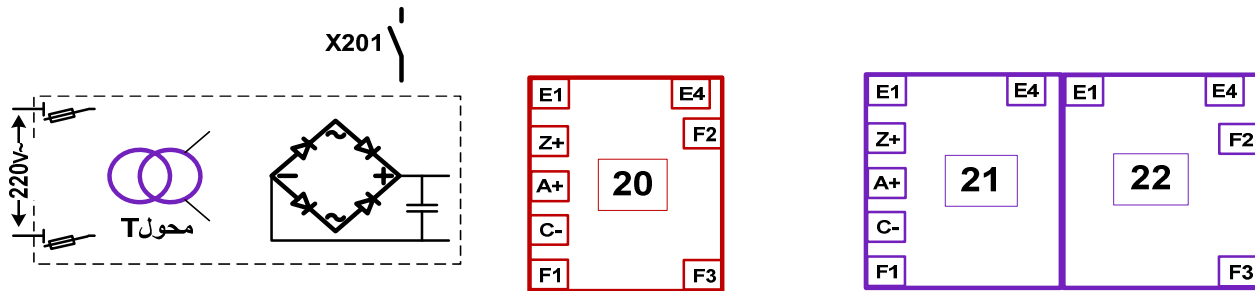
وثيقة الإجابة 7/1 : (تعداد مع أوراق الإجابة)

ج / مخطط النشاط A0 :

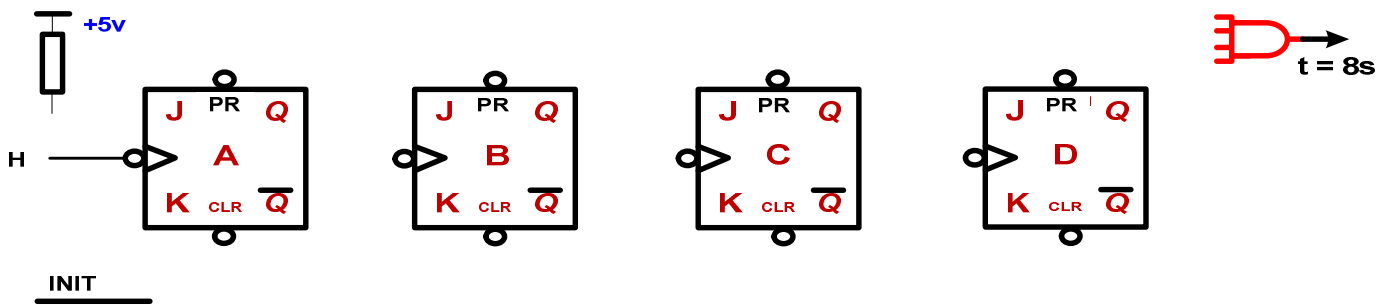
ت : تقارير



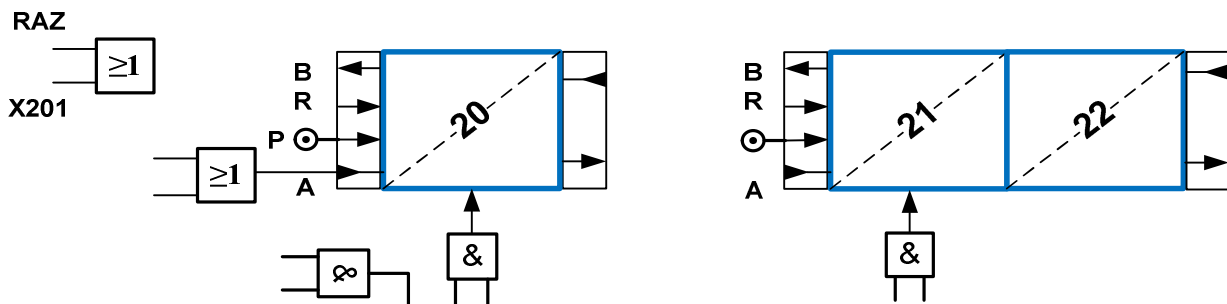
ج / المعقب الكهربائي لأشغولة (02) ملء القارورة :



ج / المخطط المنطقي لدارة المؤجلة بعدد تنازلي :

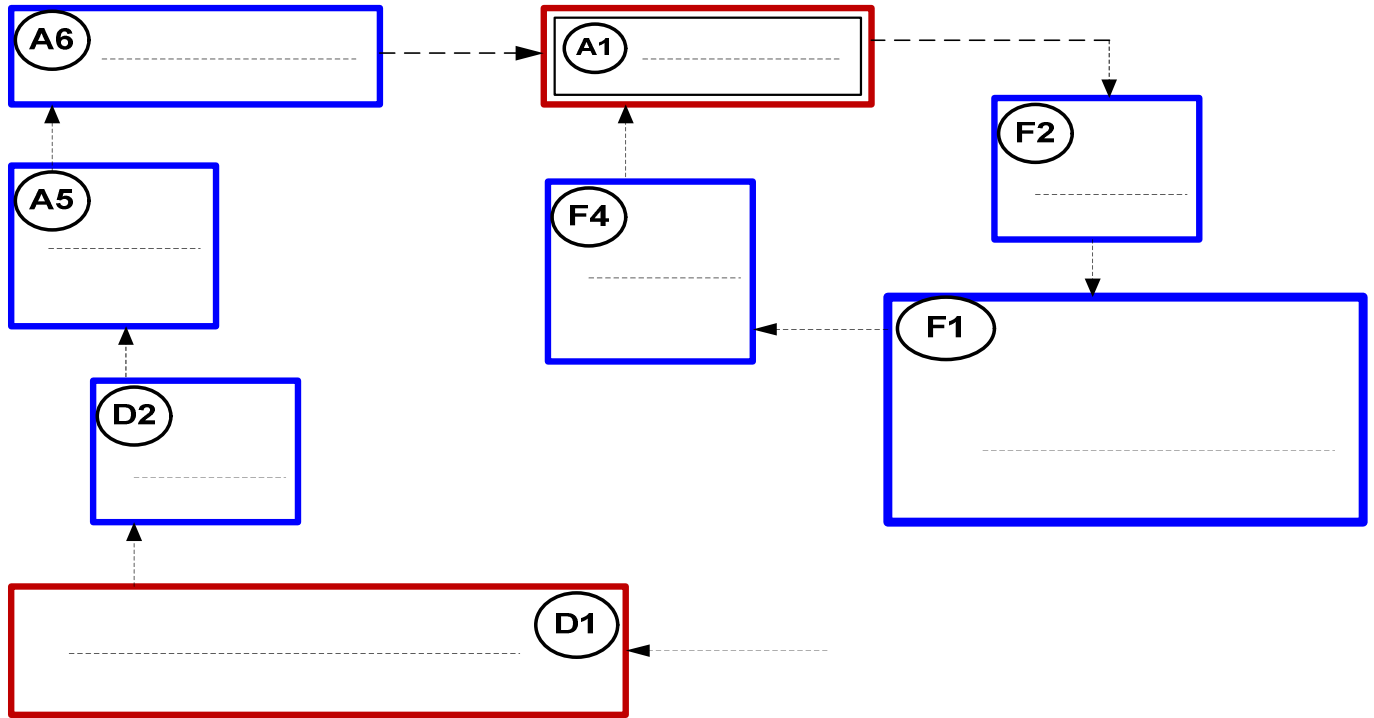


المعقب الهوائي للأشغولة (02) ملء القارورة :



وثيقة الإجابة 7/2 : (تعاد مع أوراق الإجابة)

ج / حلقة الجيما الخاصة بالتشغيل الآلي الخلل والتهينة :



ج / جدول تنشيط وتحميل والأفعال للمراحل للأشغولة 05:

المراحل	التنشيط	التحميل	الأفعال
50			
51			
52			
53			
54			
55			
56			
57			

ج / جدول تنشيط وتحميل والأفعال للمراحل للأشغولة 02:

المراحل	التنشيط	التحميل	الأفعال
20			
21			
22			

وثيقة الإجابة 7/3 : (تعداد مع أوراق الإجابة)

ج / جدول التشغيل لدارة التحكم في المحرك خ/خ:

$$R = S = H$$

T التحكم	L1	L2	L3	L4
1 الوضعية				
2 الوضعية				
3 الوضعية				
4 الوضعية				

ج / جدول تشغيل دارة الكشف عن القارورة :

حالة العداد	/Q	/S	/R	Tr	VS	k
						حضور القارورة
						غياب القارورة

ج / تعليمات تهيئة المرافئ PORTA و PORTB :

```
BSF STATUS, 5 ; .....
MOVLW 0xff ; .....
..... TRISB ; .....
..... 0x00 ; .....
MOVWF TRISA ; .....
..... STATUS, 5 ; .....
CLRF PORTA ; .....
```

ج / تعليمات البرنامج الرئيسي :

```
Test btfss BP ; .....
      Goto OFF ; .....
      Call ..... ; .....
      .... Test ; .....
OFF bcf LED ; .....
      Goto Test ; .....
      End ; .....
```

ج / تعليمات البرنامج الفرعي للتأجيل (حلقة واحدة) :

```
TOMPO
      bsf LED ; .....
boucle3 decfsz compteur3,f ; .....
      goto boucle3 ; .....
```

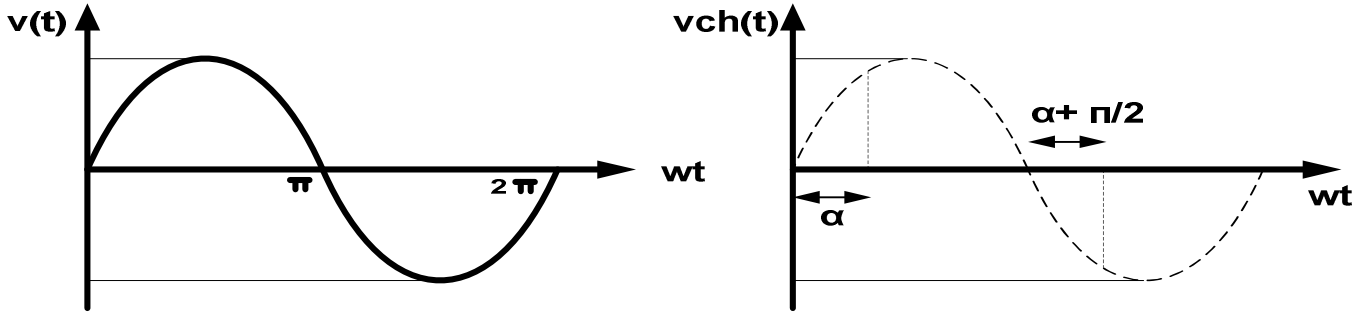
.....

؛

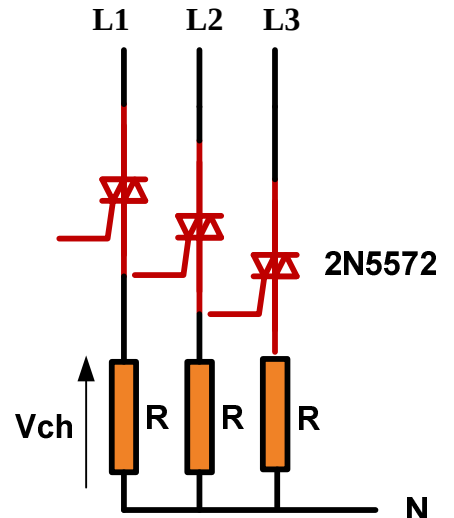
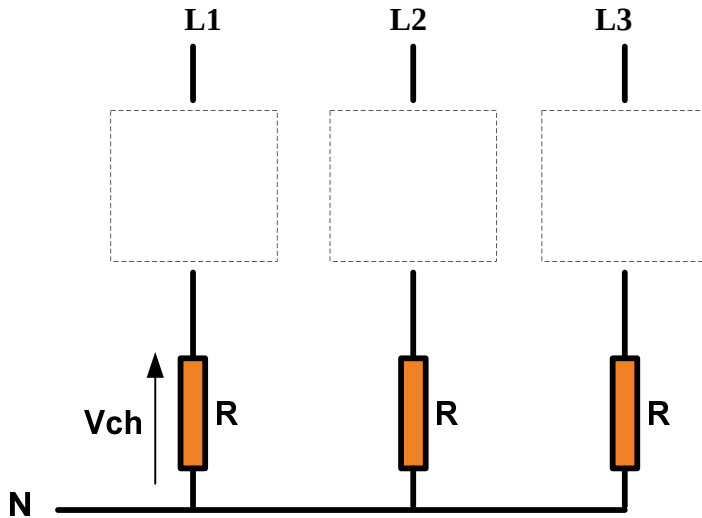
وثيقة الإجابة 7/4 : (تعداد مع أوراق الإجابة)

دائرة مراقبة درجة الحرارة (دائرة المدرّج) :

• شكل إشارة V_{ch}



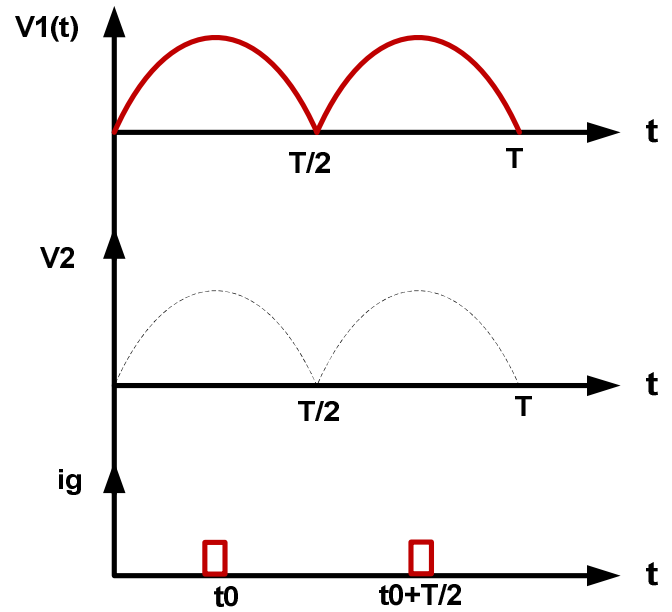
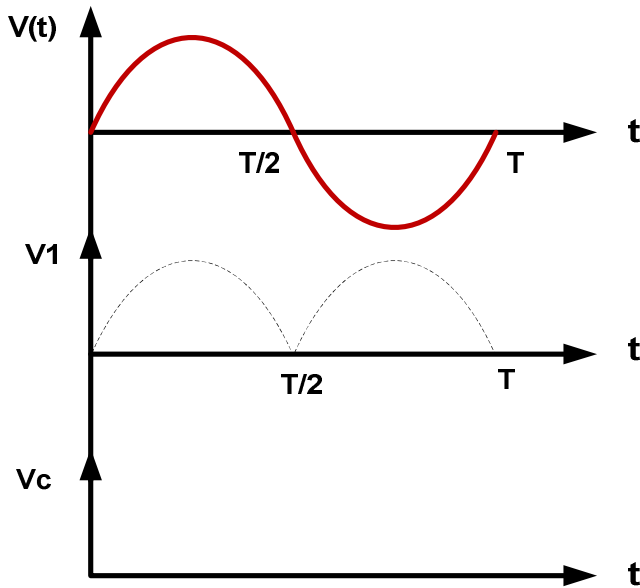
• تعويض الترياك بالعنصر المقترح :



دائرة التغذية المستقرة :

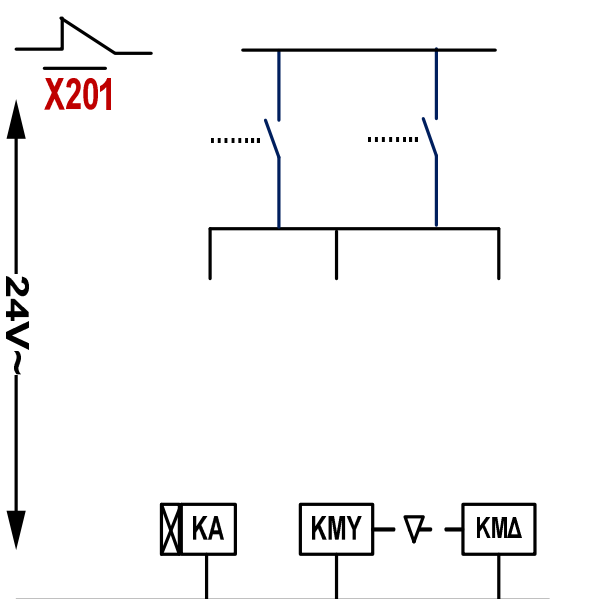
شكل إشارة التوترين v_1 و v_c :

شكل إشارة التوتر v_2 :

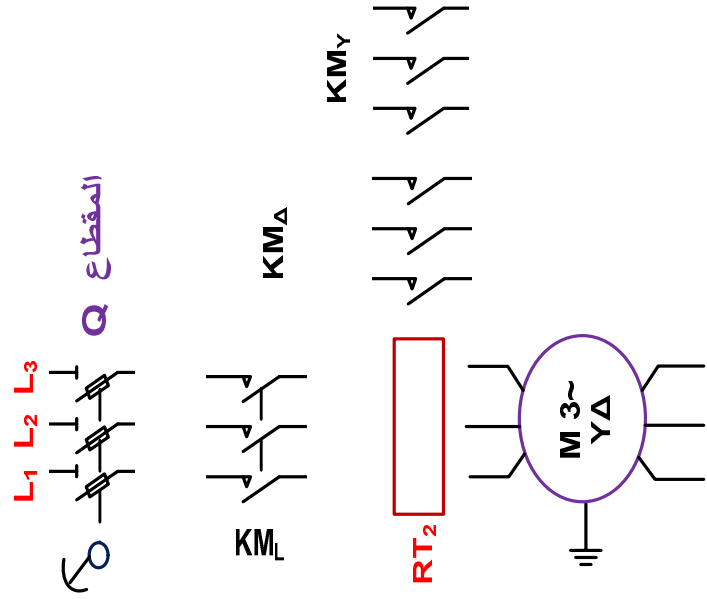


وثيقة الإجابة 7/5 : (تعداد مع أوراق الإجابة)

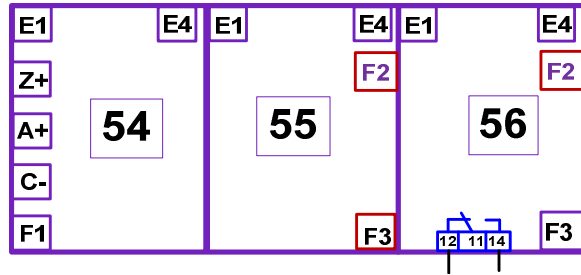
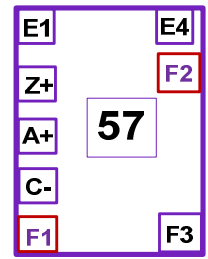
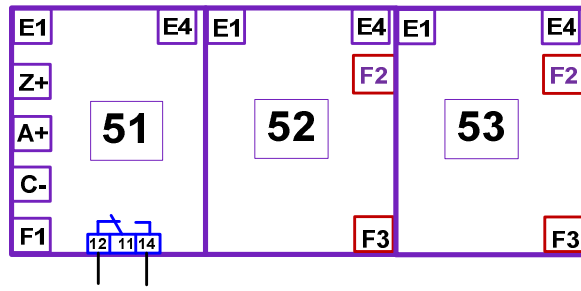
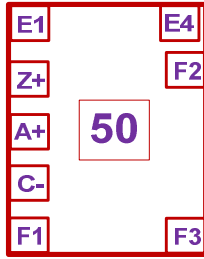
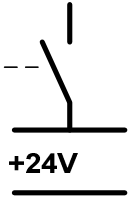
دائرة التحكم والإستطاعة للمحرك M2 :



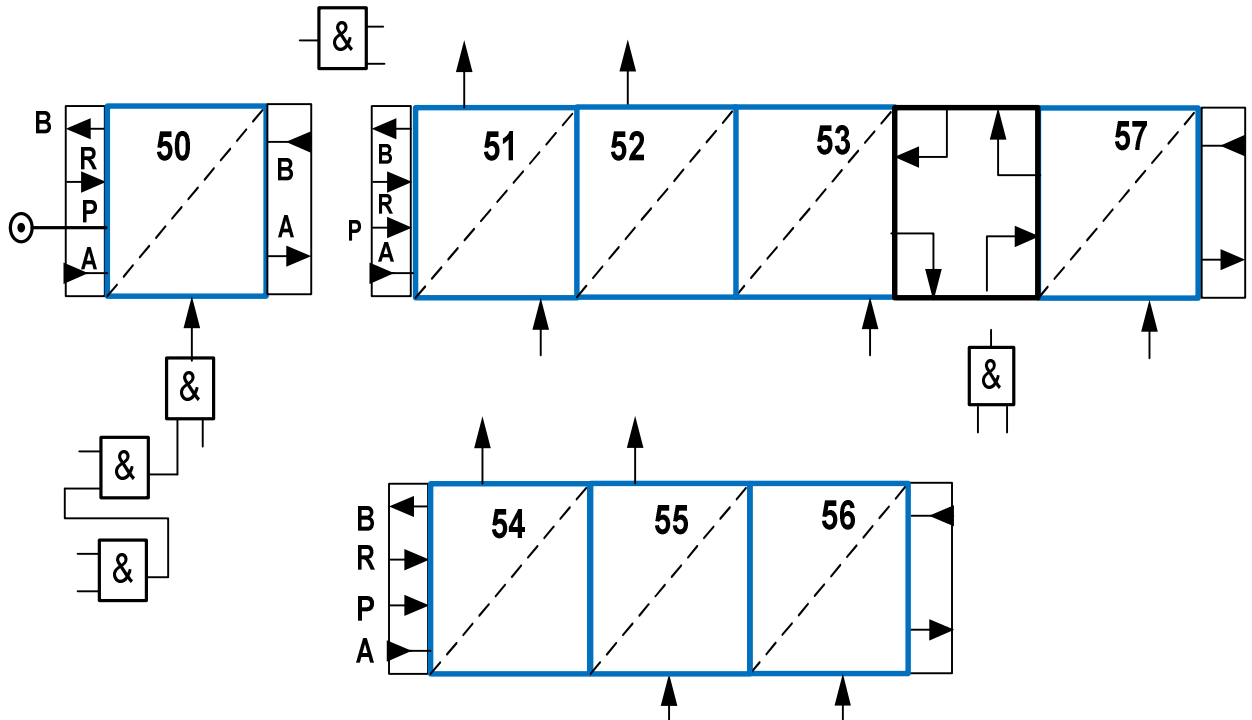
دائرة التحكم والإستطاعة للرافعة B :



دائرة الإستطاعة للمحرك M1 :



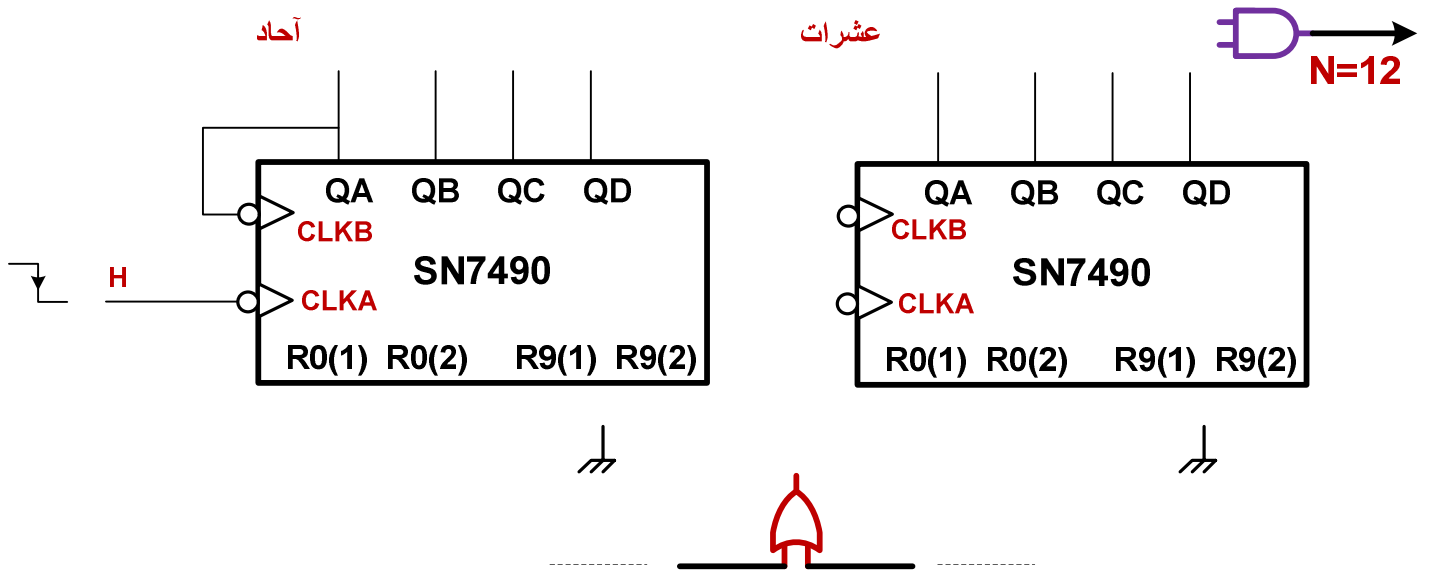
ج / المعقب الهوائي لأشغولة (05) التجميع وتقديم الصندوق :



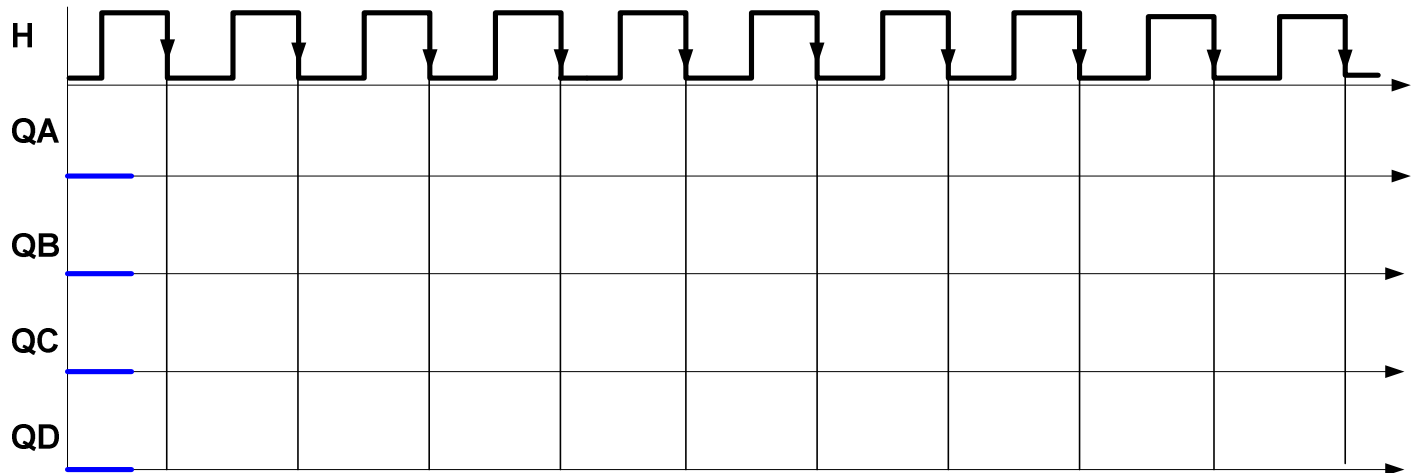
X201

وثيقة الإجابة 7/7 : (تعاد مع أوراق الإجابة)

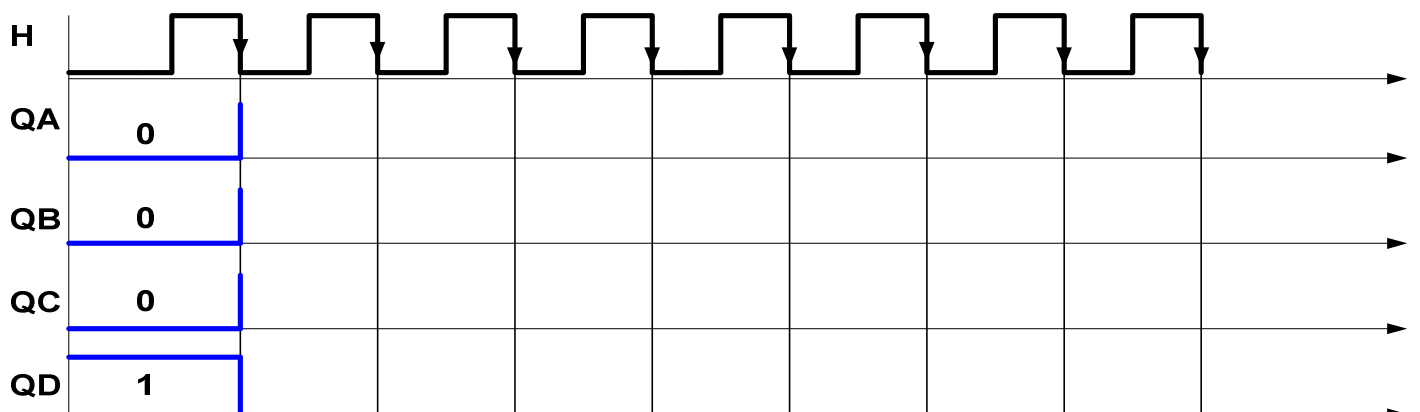
ج / المخطط المنطقي لدائرة العداد لعد 12 قارورة :



ج / المخطط الزمني لدائرة الآحاد لعد 12 قارورة :



ج / المخطط الزمني لدائرة المؤجلة T بالعداد التنازلي لتحقيق تأجيل $t = 8s$:



الأسئلة

١. التحليل الوظيفي :

س1 : أكمل مخطط النشاط A0 على وثيقة الإجابة 7/1 .

II. التحليل الزمني :

- س2 : أنشئ متمعن الأشغولة (1) التقديم والعد من وجهة نظر جزء التحكم .
س3 : أنشئ متمعن الأشغولة (6) تحويل القارورات من وجهة نظر جزء التحكم .
س4 : إملأ جدول معادلات تنشيط ، تخمير و الأفعال لمراحل الأشغولة (5) على وثيقة الإجابة 7/2 .
س5 : إملأ جدول معادلات التنشيط ، التخمير والأفعال لمراحل الأشغولة (2) على وثيقة الإجابة 7/2 .
س6 : أكمل حلقة الجيما (GEMMA) حسب التشغيل المحدد في دفتر الشروط على وثيقة الإجابة 7/2 .
س7 : أنشئ متمعن الأشغولة (2) ملء القارورة موجه API (المراحل X_V و T لا تبرمج) .
س8 : أرسم تدرج المتامن ، وما هو دور المراحل X2-1 X4-1 X3-1 في المتمعن GPN .
س9 : فسر التعيينات التالية : (10.20.30.40.50.60) : F/GPN و (100) : F/GCI .
س9 : ماهي القابلية التي تحقق الشروط الابتدائية CI .

III. إنجازات تكنولوجية :

- س10 : أكمل ربط دائرة المعقب الكهربائي والهوائي للأشغولة (2) على وثيقة الإجابة 7/1 .
س11 : أكمل ربط دائرة المعقب الكهربائي والهوائي للأشغولة (5) على وثيقة الإجابة 7/6 .
1. دائرة الكشف وعد 12 قارورة : (الشكل 1) (المقارن تعمل في نظام التبديل) .

- س12 : ماهو دور (القلاب /R /S) ؟ ما هونوع المقفل TIP 122 .
س13 : ماهي البوابة الموافقة لشرط نهاية العد (N=12) .
س14 : اختر المرحل RELAIS المناسب ، ثم حساب تيار المجمع Icsat للمقفل TIP 122 .
س15 : أحسب المقاومة المناسبة RB1 .
س16 : اختر المرحل RELAIS المناسب مع حساب تيار المجمع Icsat للمقفل 2N2222
ماذا يمثل هذا التيار، ثم أحسب المقاومة المناسبة RB علما أن معامل التشبع هو 2 .
س17 : أكمل رسم المخطط المنطقي لدائرة العداد بالدائرة 7490 على وثيقة الإجابة 7/7 .
س18 : أكمل رسم المخطط الزمني لدائرة الأحاد للعداد بالدائرة 7490 على وثيقة الإجابة 7/7 .
س19 : إملأ جدول تشغيل دائرة الكشف عن القارورة على وثيقة الإجابة 7/3 .

2. دائرة مراقبة خزان المنتج : (الشكل 2)

س20 : ما نوع الملتقطات cp1 و cp2 لمراقبة مستوى الخزان . علل .

- دراسة المستبدل ADC0804 :
س21 : أحسب خطوة المستبدل q .
س22 : أحسب التباين R بالنسبة المنوية ، و بعدد الأبيات .
س23 : أحسب القيم الرقمية $(N)_{16}$ المكافئة لكل من القيم التماثلية التالية : $V_e = 2.5V$ ، $V_e = 0.039V$:
■ دراسة الميكرومراقب 16F84A :
س24 : عين المداخل و المخرج .
س25 : أكمل تفسير تعليمات البرنامج على وثيقة الإجابة 7/3 .

3. دائرة المؤجلة T والتحكم في درجة حرارة المنتج في الخزان : (الشكل 3)

- س26 : ماهو عدد القلايات اللازمة لتحقيق التأجيل $t = 8s$ ، علما أن دور إشارة الساعة $T_1 = 1s$.
س27 : أحسب سعة المكثفة C لدائرة إشارة الساعة بالبوابات CMOS علما أن $R = 100k$.
س28 : ما هي البوابة الموافقة لنهاية التأجيل t .

س29 : أكمل المخطط الزمني لتحقيق التأجيل t على وثيقة الإجابة 7/7 .
 س30 : أكمل المخطط المنطقي لتحقيق التأجيل t على وثيقة الإجابة 7/1 .
 س31 : المقحل Tr3 من نوع MOSFET 4800B ، أحسب التيار المار في المرحل و الإستطاعة المستهلكة من طرف المقحل Tr3 .

س32 : أذكر اسم العنصر الإلكتروني 2N5572 ، وهل يمكن تعويضه بعنصر إلكتروني آخر أذكر نوعه .
 ثم أكمل الرسم مبينا العنصر المقترح على وثيقة الإجابة 7/4 .

س33 : أحسب الإستطاعة المستهلكة من طرف مقاومة التسخين Pch علما أن $R=100\Omega$ و $V_{ch}=192V$
 ثم إستنتج الإستطاعة المستهلكة من طرف المقاومات الثلاثة .

س34 : أكمل رسم المنحنى للإشارة بين طرفي الحموله V_{ch} على وثيقة الإجابة 7/4 .

4. دائرة التحكم في المحرك خ/خ (pas a pas) : (الشكل 4)

س35 : ماهو نوع المحرك خ/خ (Mpp) .

س36 : أحسب عدد الخطوات في الدورة N_{pt} ، ثم إستنتج الخطوة الزاوية α علما أن $k2=1$ (معامل التبديل) .

س37 : ماهو دور كل من المرباط R S T للدائرة SAA127 . (من وثيقة ملاحق)

س38 : تم تعويض الدارة SAA1027 بسجل نوع SIPO حلقي أكمل ربط الدارة التحكم على وثيقة الإجابة 7/5 .
في التشغيل AUTO

س39 : ماهو نوع التركيب بالدائرة NE555 ، أحسب الدور T2 بحيث : $P=50k$ $R_a=R_b=4k7$ $C3=10\mu F$
 س40 : نريد الحصول على إشارة مربعة ($t_H = t_L$) ، إقتراح حلا مناسباً لذلك .

في التشغيل MANU

س41 : ما نوع التركيب بالدائرة NE555 ، أحسب زمن التأجيل $t2$ بحيث : $P1=100k$ $R1=4k7$ $C1=10\mu F$

5. مراقبة درجة حرارة المنتج في الخزان : (الشكل 5)

س42 : ما هو دور كل من المضخمات العملية : AOP1 AOP2 AOP3 .

س43 : أكتب معادلة $V1$ بدلالة كل من $V4$ ، P ، $R2$ ، $R3$.

س44 : ماهو اسم الدارة MOC2031 ، إستنتج الإستطاعة المستهلكة من طرف المصباح الذي يحمل الخصائص التالية : $L : 220V$ $150W$ ، علل إجابتك ، ثم أحسب التيار المار في المصباح I_L .

6. مراقبة الكود code barre : (الشكل 2)

س45 : أحسب مردود مضخم الإستطاعة η إذا كان : $V_{cc}=15V$ $V_s=12V$ $R_{HP}=4\Omega$

س46 : أحسب التيار I_s في مكبر الصوت .

س47 : قارن مردود المضخم η مع المردود الأعظمي η_{max} .

س48 : ماهو دور الدارة DAC0800 ، ثم أحسب ما يلي .

- خطوة المستبدل q .

- التباين R بالنسب المنوية وبالفلوط .

- ماهو دور المضخم AOP .

س49 : قم بتحويل القيم الرقمية التالية إلى قيم تماثلية مكافئة لها (1010000 1001110 1001000) .

7. دائرة التغذية المثبتة :

س50 : أكمل رسم كل من التوترات التالية : $v_1(t)$ $v_c(t)$ على وثيقة الإجابة 7/4 .

س51 : أكمل رسم التوتر $v_2(t)$ ، علما أن زمن التأخير $t_0=5ms$ على وثيقة الإجابة 7/4 .

س52 : أحسب التوتر v_{2moy} علما أن $v_{1max}=24\sqrt{2}$ ، ثم أحسب I_{moy} علما أن $R=10k$.

8. دراسة دائرة المحول لتغذية المنفذات المتصدرة :

إستعملنا محول له الخصائص : $160VA \quad 220V / 24V$

أجريت عليه التجارب التالية :

التجربة في فراغ : $P_{10} = 5w \quad U_{20} = 24V$

التجربة في القصر : $I_{2CC} = I_{2N} \quad P_{1CC} = 7W$

س53 : أحسب نسبة التحويل $m0$.

س54 : ماذا تمثل كل من الإستطاعات P_{10} و P_{1cc} .

س55 : ماهو عدد لفات الثانوي $N2$ إذا كان عدد لفات الأولي $N1=300$.

س56 : أحسب قيم كل من التيارات الإسمية للأولي والثانوي I_{1N} ، I_{2N} .

س57 : أحسب قيمة $\Delta U2$ إذا كان المحول يصب تيارا $4A$ في حمولة مقاومة علما أن $R_s = 0.52\Omega$.

س58 : أحسب الإستطاعة $P2$ ، ثم أحسب مردود للمحول η .

س59 : أحسب المردود الأعظمي للمحول η_{max} .

وظيفة الإستطاعة :

• دراسة الرافعة B :

س60 : أكمل ربط دائرة التحكم و الإستطاعة للرافعة B على وثيقة الإجابة 7/5 .

• دراسة المحرك M2 :

س61 : أكمل ربط دائرة التحكم و الإستطاعة للمحرك على وثيقة الإجابة 7/5 .

• دراسة المحرك M1 :

خصائص المحرك (إستعن باللوحة الإشارية في صفحة ملاحق) .

س62 : أكمل ربط دائرة التحكم و الإستطاعة للمحرك على وثيقة الإجابة 7/5 .

س63 : ما هو نوع الإقران المناسب لللفات المحرك ، علل إجابتك .

س64 : هل يمكن للمحرك الإقلاع بالأسلوب (النجمي - المثلي) ، علل .

س65 : إستنتج سرعة التزامن ns ، ثم أحسب كل من عدد أزواج الأقطاب p و الإنزلاق g .

س66 : أحسب الإستطاعة الممتصة Pa

س67 : أحسب الضياع بمفعول جول في الساكن Pjs إذا كنت $r = 1\Omega$ (مقاومة لف واحد) .

س68 : أحسب الإستطاعة المرسله P_{tr} إذا كانت الضياعات الثابتة $p_c = 100w$ والضياع الميكانيكي $p_m = 60w$.

س69 : أحسب الضياع بمفعول جول في الدوار p_{jr} .

س70 : أحسب العزم الكهرومغناطيسي Tem والعزم المفيد Tu .

س71 : أحسب مردود المحرك η .

.....حظ سعيد وبالتوفيق في شهادة البكالوريا 2017.....

الثقة بالنفس

تجعل

من العصفور صقرا

ومن الوردة حديقة

ومن الحلم حقيقة

سلام

البيالوريا التحريية لمادة التكنولوجيا تخصص الهندسة الكهربائية

الموضوع الأول: نظام آلي لصناعة علب وتعبئتها بالزبادي (Yaourt) وغلقها.

1. دفتر المعطيات

الهدف من التألية: يهدف النظام لتصنيع العلب وتعبئتها بالزبادي وغلقها بجودة عالية في أدني وقت ممكن.

وصف التشغيل:

- (a) المواد الأولية: زبادي، شريط بلاستيكي، شريط المنيوم لتشكيل العلب.
- ✍ يتم شحن الشريط البلاستيكي يدويا حيث الشريط الأول لصناعة العلب أما الشريط الثاني فلتغطيتها
- ✍ دورة واحدة للمحرك M_{pap} تصل الكمية اللازمة لصناعة علبتين في طاولة التشكيل أين توجد الدافعتين V_P و V_A
- ✍ تشكيل العلب يتم بخروج ساقا الدافعتين A و P في آن واحد.
- ✍ عند وصول العلب إلى مركز الملء يفتح الكهروصمام V_1 لمدة $6S$
- ✍ عند تعبئة العلب بالزبادي وغلقها بالشريط يقوم المحرك M بتوصيل 4 علب عند مركز التقطيع عند الدافعة V_G
- ✍ لتسهيل عملية التعبئة يتم تسخين الزبادي بالمقاومات ومراقبة درجة الحرارة بملتقط حراري.
- (b) الاستغلال: عامل مختص لعمليات القيادة والصيانة الدورية وعامل دون إختصاص لإخلاء العلب الجاهزة.
- (c) الأمين: حسب القوانين المعمول بها دوليا.

2. المناولة الوظيفية:

1. الوظيفة الشاملة : A-0

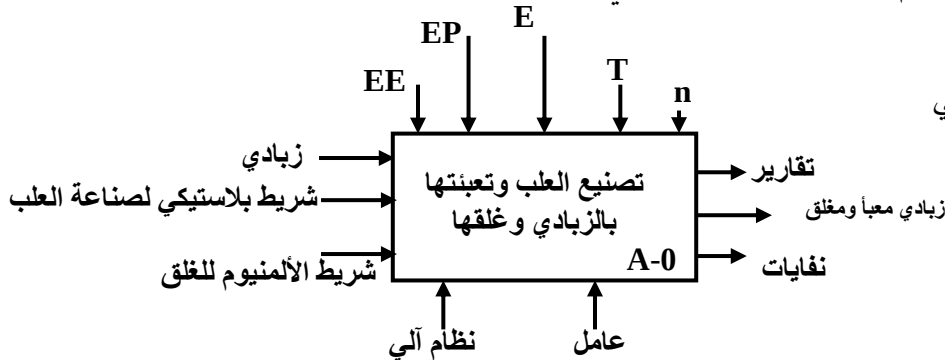
2. التحليل الوظيفي التنازلي: تم تجزئة النظام إلى 4 أشغولات عاملة هي:

➤ الأشغولة 01: تشكيل العلب

➤ الأشغولة 02: تقديم الشريط البلاستيكي

➤ الأشغولة 03: ملء العلب

➤ الأشغولة 04: تقطيع العلب



EE: طاقة كهربائية.

EP: طاقة هوائية.

E: تعليمات الاستغلال

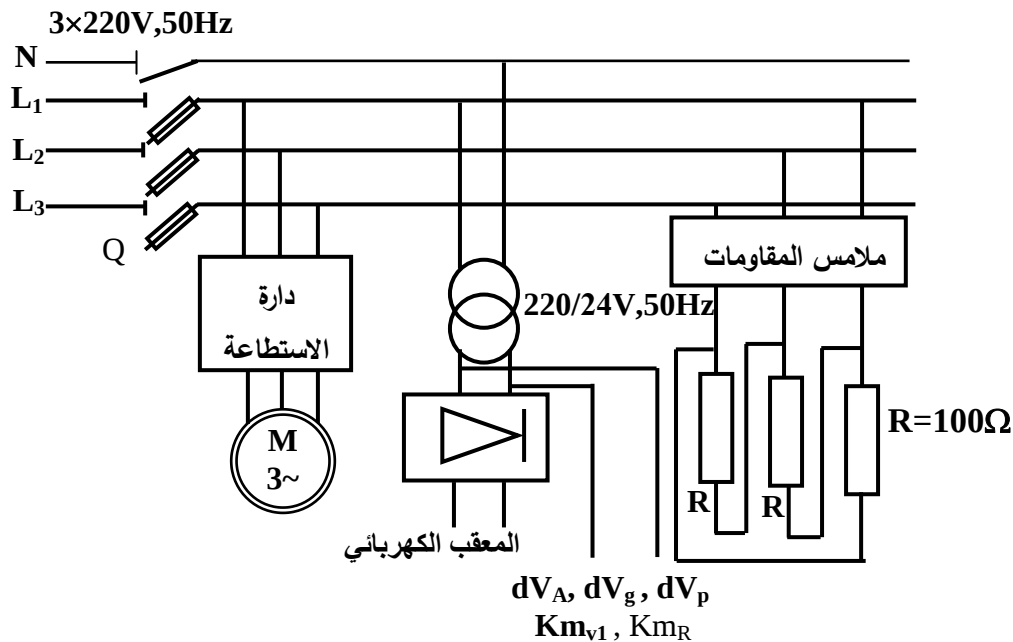
n: العد

T: تأجيل.

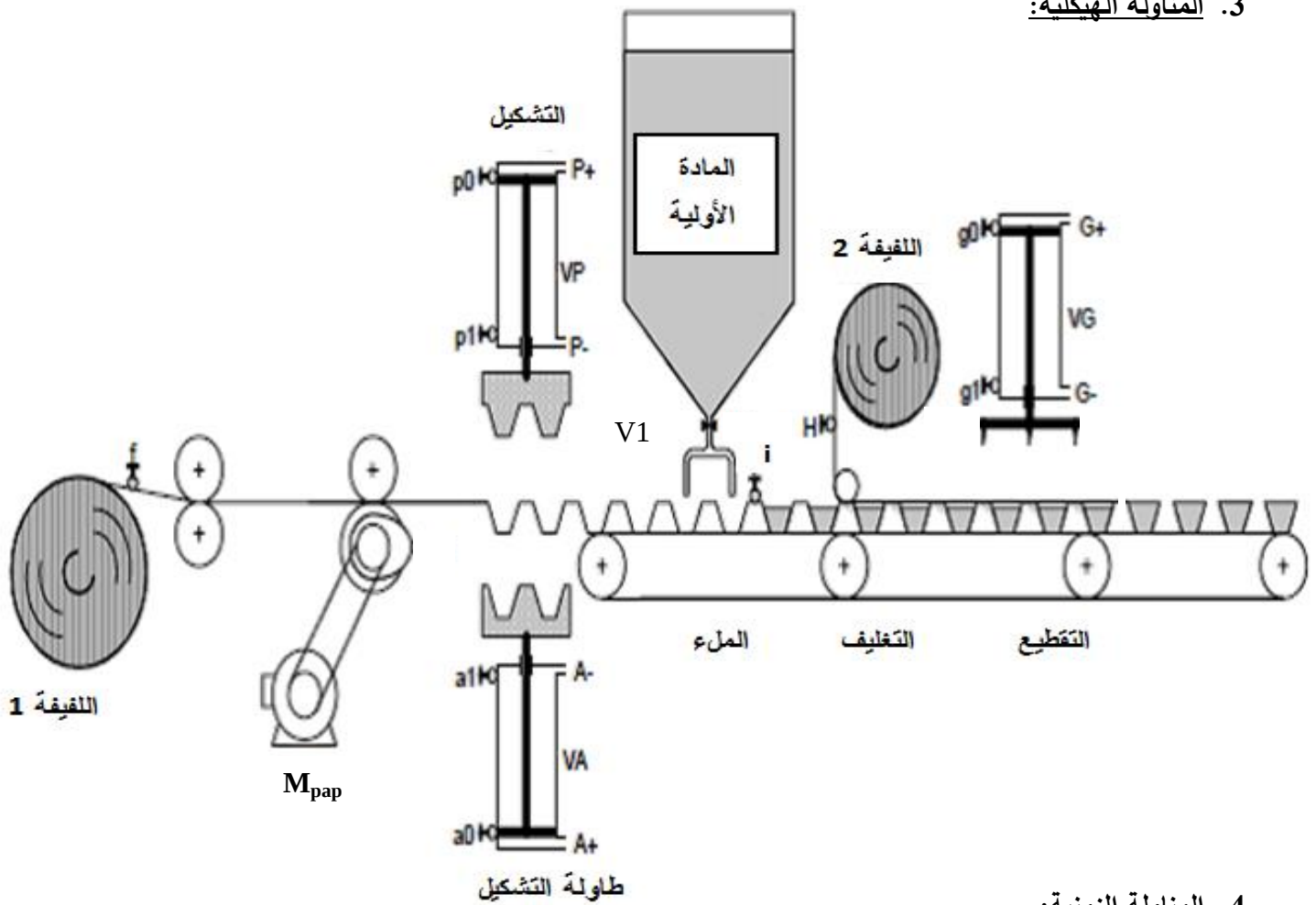
جدول الاختيارات التكنولوجية:

المتقطات	المنفذات المتصدرة	المنفذات	الأشغولة
A_0, A_1 :ملتقطات نهاية شوط للدافعة A $P : P_0, P_1$	dV_A^+, dV_A^- : موزع هوائي 4/2 ثنائي الاستقرار قيادة كهربائية $24V \sim dV_P^+$ dV_P^- : موزع هوائي 4/2 ثنائي الاستقرار قيادة كهربائية $24V \sim$	V_A, V_P : دافعتين مزدوجة المفعول	تشكيل العلب
	سجل إزاحة يمين حلقي	M_{pap} محرك خطوة - خطوة ذو مغناطيس دائم	تقديم الشريط البلاستيكي
i : ملتقط نهاية شوط للكشف عن العلب في مركز الملء	KM_{V1} : ملامس التحكم في الكهروصمام $24V \sim$ KM_R : ملامس التحكم في المقاومات $24V \sim$	EV_1 : كهروصمام R : مقاومات التسخين	ملء العلب
G_0, G_1 : ملتقطات نهاية شوط الدافعة G	KM_1 : ملامس التحكم في المحرك M dV_G^+, dV_G^- : موزع هوائي 4/2 ثنائي الاستقرار قيادة كهربائية $24V \sim$	M : محرك لاتزامني ثلاثي الطور . $220V/380V$ $I_Y=6A ; I_\Delta=9A ; 80\% ; 0,8 ; 1470tr/min$ V_G : دافعة مزدوجة المفعول	تقطيع العلب
C_1 : مبدلة التشغيل (آلي / دورة - دورة) f : ملتقط نهاية شوط للكشف عن وجود الشريط البلاستيكي h : ملتقط نهاية شوط للكشف عن وجود شريط الألمنيوم 16F84A : ميكرو مراقب			

شبكة التغذية

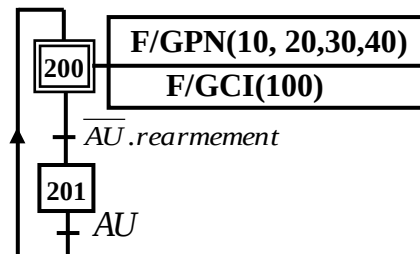


3. المناولة الهيكلية:

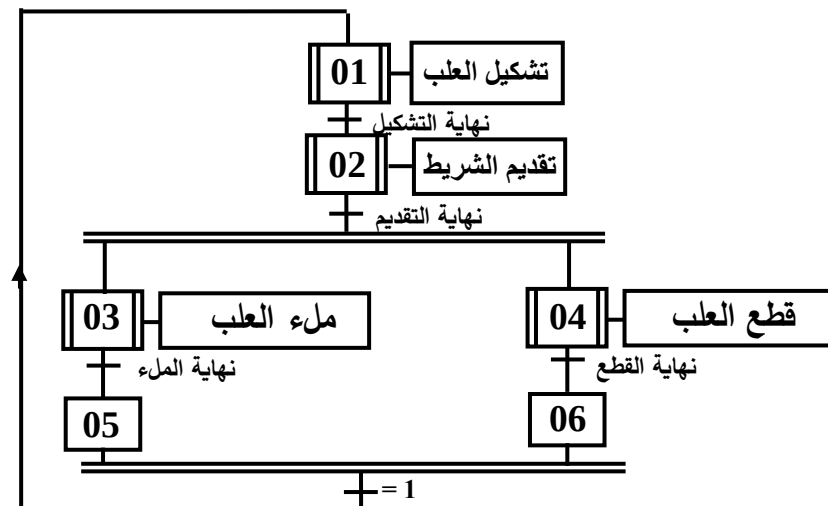


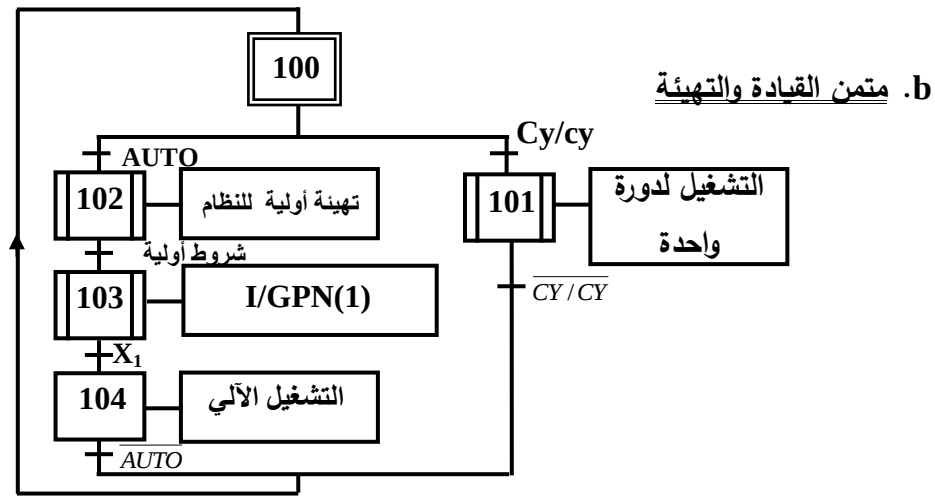
4. المناولة الزمنية:

a. متمن الأمن:

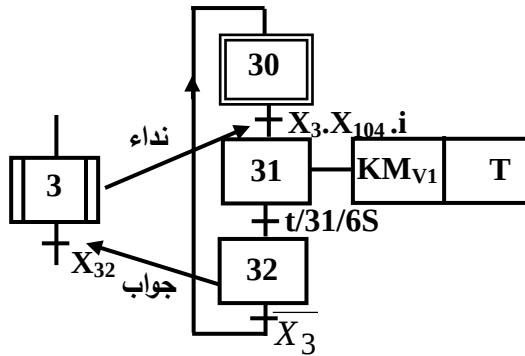


a. متمن الإنتاج العادي:

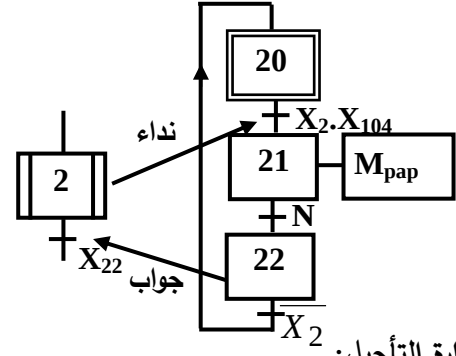




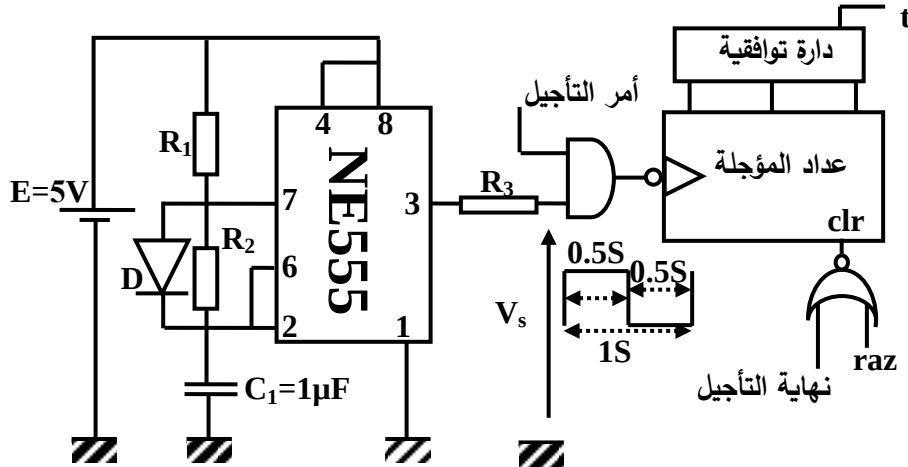
e- متن الأشغولة 3 (ملء العلب)



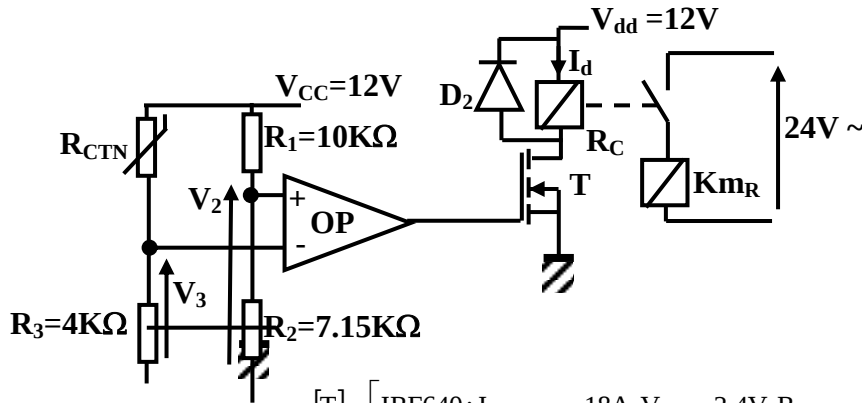
d- متن الأشغولة 02 (أشغولة تقديم الشريط):



3- دائرة التأجيل:



4- دائرة الملتقط الحراري



ومقاومة وشيعة

$$[T] \left[\text{IRF640: } I_{Dmax} = 18A, V_{th} = 2.4V, R_{DS(on)} = 0.18\Omega, V_{DSmax} = 200V \right]$$

$$R_C = 600\Omega$$

المرحل

الأسئلة

التحليل الوظيفي

1. أكمل التحليل الوظيفي التنازلي A0 الموضح في وثيقة الإجابة الصفحة (8 من 9)

التحليل الزمني

2. أنشئ متمن الأشغولة 1 (تشكيل العلب) من وجهة نظر جزء التحكم
3. اكتب في جدول معادلات تنشيط وتخميل ومخارج للأشغولة 2 (تقديم الشريط البلاستيكي).
4. ارسم مخطط تدرج المتامن.

المناولة المادية

5. أكمل رسم المخطط المنطقي للعداد الموجل ذات 6s وثيقة الإجابة 2 ص (9 من 9)
6. أكمل المعقب الكهربائي للأشغولة 3 (ملء العلب) في وثيقة الإجابة مع ربط دائرة المخارج وثيقة الإجابة (1 ص 8)
7. ما نوع متلق الجوار f (حثي أو سعوي) ولماذا ؟

المحرك: M_{pag}

8. حدد عدد الأطوار m ، عدد أزواج أقطاب الدوار P
9. أكمل الجدول الموضح في وثيقة الإجابة
1. ما نوع التبدل المستعمل (متناظر أو غير متناظر)
10. حدد عدد الخطوات في الدورة الواحدة

دائرة مولد النبضات

11. ما دور الصمام D في الدارة (ص 4 من 9)
12. أحسب قيمة المقاومتين R₁ و R₂ (ص 4 من 9)

المحول أحادي الطور:

- المقاومة المرجعة للثانوي $R_S = 0.2\Omega$ $X_S = 0.4\Omega$ وتوتر الحاملة الحثية $V_2 = 24V$ $I_4 = 4A$, $\cos\varphi_2 = 0.8$
13. أحسب الهبوط في التوتر
 14. أحسب توتر الفراغ في الثانوي واستنتج نسبة التحويل.
 15. أحسب الاستطاعة الظاهرية لهذا المحول.

مقاومة التسخين:

16. أحسب تيار الفرع (الطور) في المقاومة j وتيار الخط I
17. أحسب الاستطاعة الممتصة من طرف الحاملة P_{abs}

دائرة الملتقط الحراري:

18. أحسب قيمة V₂ & V₃
19. أوجد قيمة المقاومة R_{CTN} التي عندها يحدث التبدل وكم تكون درجة الحرارة عندها (ص 4 من 9)
20. ما نوع المقحل T المستعمل في الدارة (ص 4 من 9)
21. أحسب التيار I_d وهل المقحل المستعمل مناسب في التركيب (ص 4 من 9)

دائرة الميكرومراقب 16F84A:

22. اشرح دلالات الاختصار PIC16F84A

23. ما دور ذكر أسم الدارات الموجودة في التركيب F1,F2, F4 (ص 5 من 9)

24. البرنامج الموجود في وثيقة الإجابة هو جزء من برنامج فتح الكهروصمام أكمل هذا البرنامج (وثيقة الإجابة 2 ص 9)

M1 المحرك

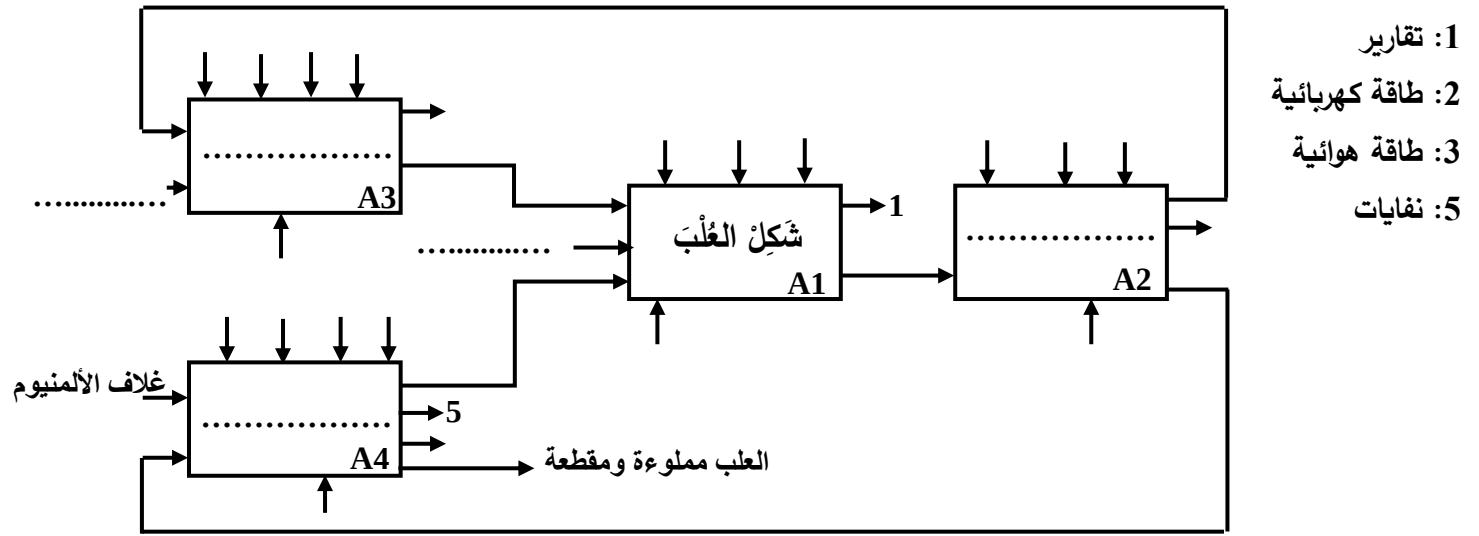
25. ما هو الإقران المناسب لهذا المحرك ؟ مع التعليل.

26. أحسب الاستطاعة الظاهرية لهذا المحرك.

27. أحسب الإنزلاق وحدد عدد الأقطاب.

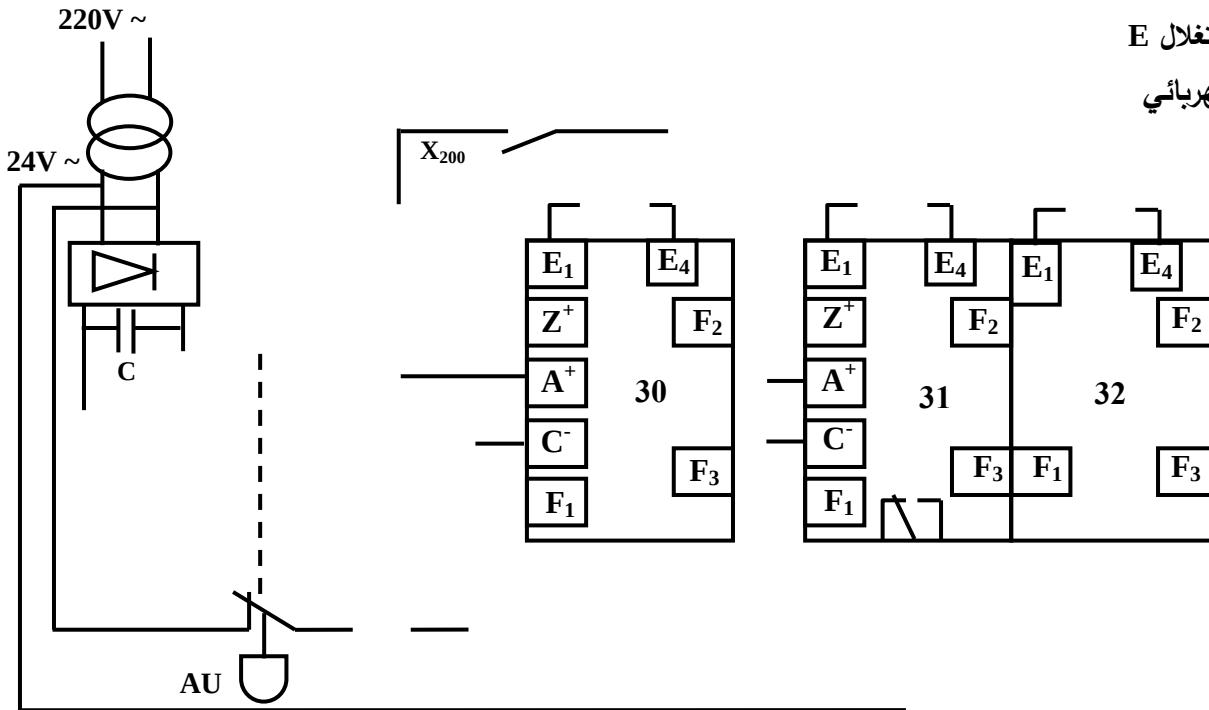
28. أرسم دارتي الاستطاعة والتحكم للإقلاع المباشر

ج1: التحليل الوظيفي التنازلي A0:

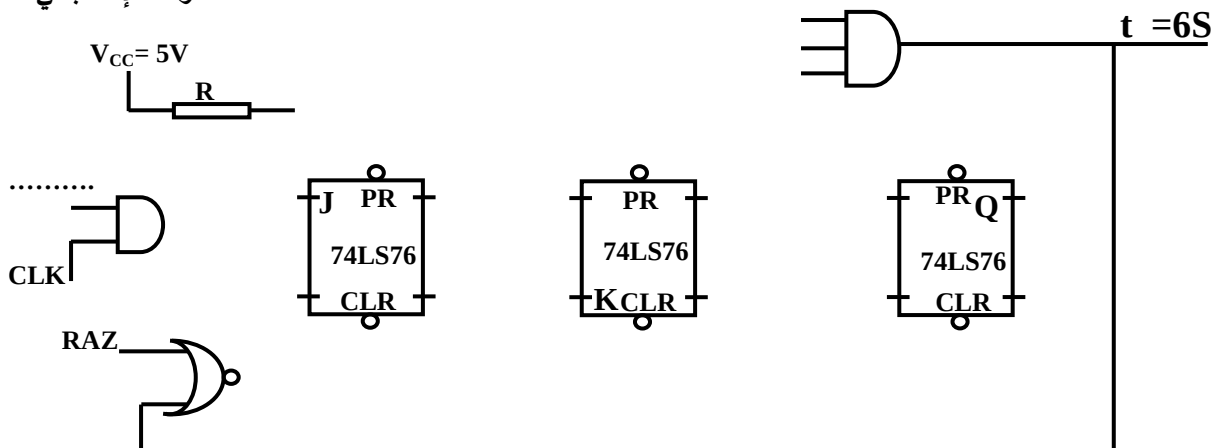


4 : تعليمات الاستغلال E

ج6: المعقب الكهربائي



ج5: العداد



وثيقة الإجابة 2

ج08: جدول المحرك خطوة - خطوة

الجدول 02				
الأطوار المغذاة				وضعية الدوار
Q ₁	Q ₂	Q ₃	Q ₄	
				1
				2
				3
				4
				5
				6
				7
				8

ج19: البرنامج

```

*****
ORG    00                      ; شعاع المسح وبداية الذاكرة
GOTO   GENIE                   ; اذهب إلى البرنامج genie
*****

; برنامج تهيئة المداخل والمخارج
*****
GENIE                      ; .....
ORG    05                      ; إقفز إلى العنوان 05 لتخطي شعاع القطع
..... STATUS,RP0             ; الانتقال إلى الصفحة 1 من الذاكرة SRAM
MOVLW  0x00                   ; .....
MOVWF  .....                 ; جعل جميع خانات PORTB كمخارج
MOVLW  0x1F                   ; .....
MOVWF  .....                 ; جعل جميع خانات PORTA كمداخل
BCF    .....                 ; الرجوع إلى الصفحة 0 من الذاكرة SRAM
CLRF   PORTB                  ; .....
*****

; البرنامج الرئيسي
*****
BAC17                      ; .....
..... PORTA,0                 ; راقب RA0 فإذا RA0=0 نفذ التعليمات الموالية أما إذا RA0=1 اقفز إلى التعليمات التي بعدها
GOTO   BAC17                 ; .....
BSF    PORTB,2                ; .....
CALL   RETARD                 ; .....
BCF    .....                 ; .....
GOTO   BAC17                 ; استمر في عملية المراقبة

```

1- دفتر الشروط المبسط

الهدف من التأليه: يهدف النظام إلى انجاز ثقب و مجاري على عدد كبير من قطع معدنية بجودة ودقة عاليتين

المواد الأولية: قطع معدنية

وصف التشغيل: يبدأ النظام بتحويل القطع إلى البساط ، ثم ينطلق في آن واحد عمليتا ثقب و انجاز مجرى على القطع

و بعد ذلك تجلى القطعة المصنعة (منقوبة و منجز عليها مجرى) بواسطة البساط الذي يديره المحرك M_1 .

- **عملية انجاز مجرى:** تبدأ العملية بتقديم حامل أداة التفريز مع دوران المحرك M_4 نحو اليمين ثم تعود إلى اليسار .
الأمن: حسب القوانين المعمول بها.

الاستغلال: يستوجب تشغيل هذا النظام وجود عاملين:

الاول متخصص: يقوم بعمليات القيادة والمراقبة والصيانة الدورية .

و الثاني دون اختصاص: لإجلاء القطع.

1- أنماط التشغيل و التوقيف:

بالنسبة لهذه الآلة تم قبول الحالات التالية:

A1- معرفة وفق المناولة الهيكلية وتمثل حالة الراحة بالنسبة للآلة.

F1- عند وضع الآلة في حالة سير يتم الانتقال إلى حالة الانتاج العادي (أي الثقب و انجاز مجرى) الذي يتم وصفه بـ
بمتمن للانتاج العادي.

A2- يمكن طلب التوقف عن الانتاج العادي، عند اي نقطة من نقاط الشوط. يؤدي هنا إلى إتمام الشوط الجاري.

F2- عندما تكون الآلة فارغة، يجب وضعها تدريجيا في حالة سير بجعل كل مركز يبدأ بالإقلاع بوجود أول قطعة.

F3- تسمح هذه الحالة بالتوقيف التدريجي للآلة مع إجلاء القطع.

D1- عند حدوث توقف استعجالي، يجب توقيف كل الحركات الجارية (وضع كل المتمنات في الحالة الابتدائية).

A5- بعد توقف استعجالي، من الضروري القيام بالتنظيف والتحقق من اجل التحضير لإعادة السير.

A6- بعد كل خلل أو تحقق، فإن تهيئة الجزء التنفيذي ضروري وهذا جعل كل الرافعات داخلة.

F5- من اجل التحقق والضبط، تم اللجوء إلى تشغيل دورة بدورة لكل مركز على حدى أو للمجموعة ككل.

عناصر القيادة المراقبة

على لوح القيادة يوجد مبدل رئيسي بثلاث وضعيات (auto, OFF, Cy/Cy) لاختيار نمط التشغيل:

• التشغيل الآلي (auto)

- زر انطلاق الدورة dcy وآخر للتوقيف arrêt. مزودين بذاكرة M .

- مبدل AC1 لتفريغ الآلة او الترخيص للرافعة A بالخروج.

- p1 ; p2 : ملتقطين لكشف قطع ، في مركزي الثقب و انجاز مجرى.

ملاحظات:

1- الملتقطات والمبدلات السابقة تسمح بالكشف عن الحالات D3 ; A2, F2, F3, A1,

2- عدم وجود القطع في أحد المراكز الثلاثة يهدف الى السير التدريجي للآلة (F2) أو التفريغ التدريجي لها

(F3) عند وجود الإشارة AC1 .

• التشغيل دورة بدورة توافق الحالة F5

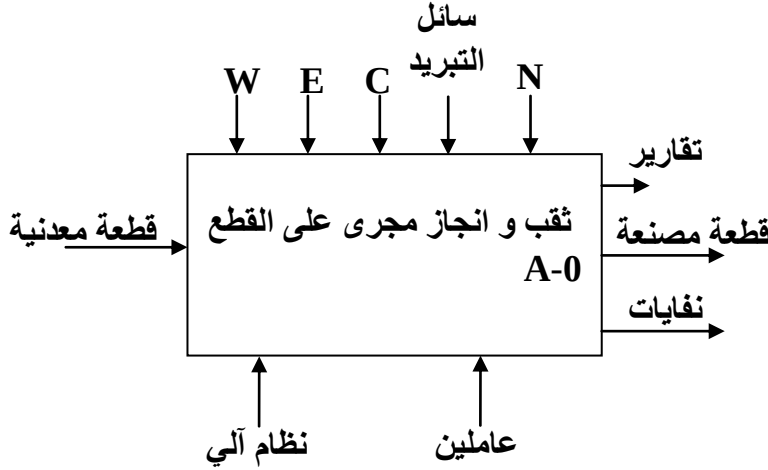
- إن وجود المبدل الرئيسي في هذه الوضعية وبعد الضغط على الزر m ، يسمح بكشف سيرورة شوط واحد لأحد المركز (1 أو 2 أو 3) وهذا حسب وضعية المبدل Cy/Cy .
- في هذا النوع من التشغيل فإنه من الضروري تكرار بعض المراحل بالمركزيين 2 و 3.

• التوقف ألالستعجالي

- مهما كانت الحالة الموجود فيها النظام، فان التأثير على زر التوقف ألالستعجالي (AU) أو خلل في احد المحركات ($R_{T1} + R_{T2} + R_{T3} + R_{T4}$) يضع الآلة في الحالة D1 . عند إلغاء المعلومة (AU) ،وبالضغط على الزر Rear يجب أن نقوم بوظيفتي التنظيف والتحقق . وبالضغط على الزر Init. يوضع الجزء التنفيذي في حالة تهيئة $L_{10} \cdot L_{20}$

II- التحليل الوظيفي

أ- الوظف: ملة: النشاط البياني A-0

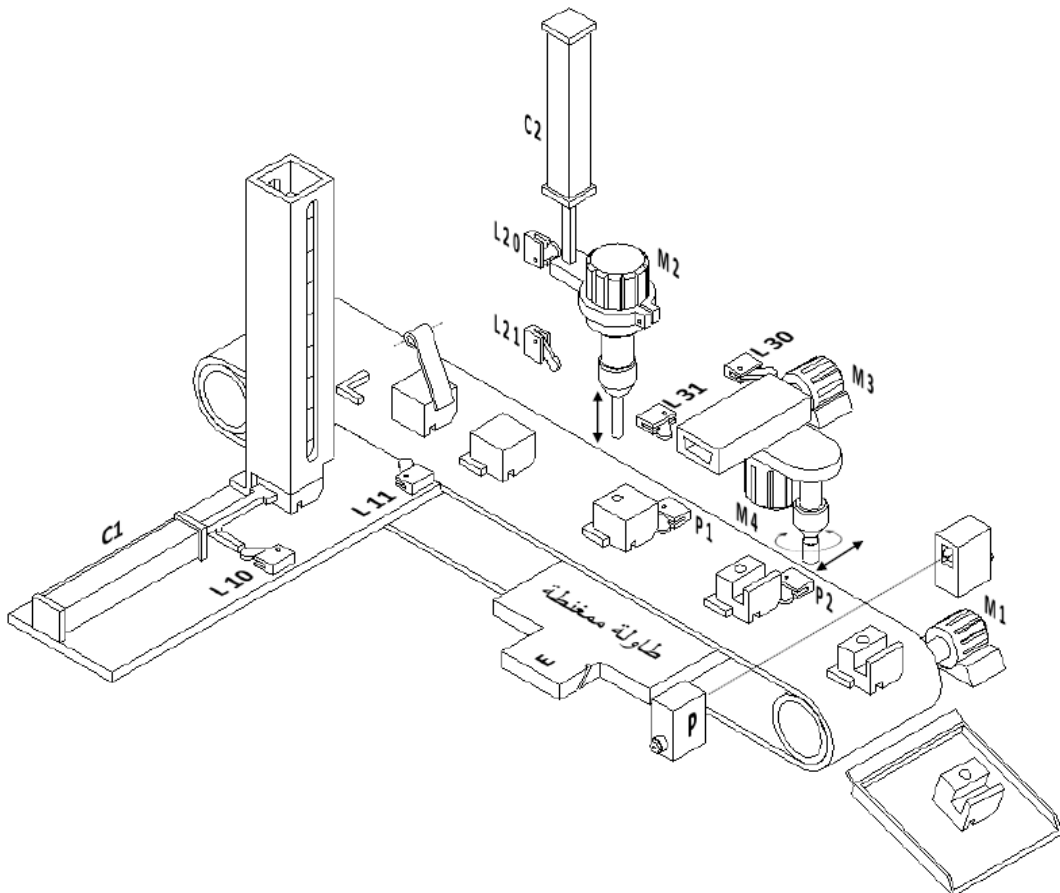


التحليل الوظيفي التنازلي (AO)

تم تقسيم النظام إلى أربعة أشغولات عاملة:

- 1- تحويل القطع
- 2- ثقب القطع
- 3- انجاز مجاري على القطع
- 4- إجلاء القطع
- 5- التجميع (خارج الدراسة).

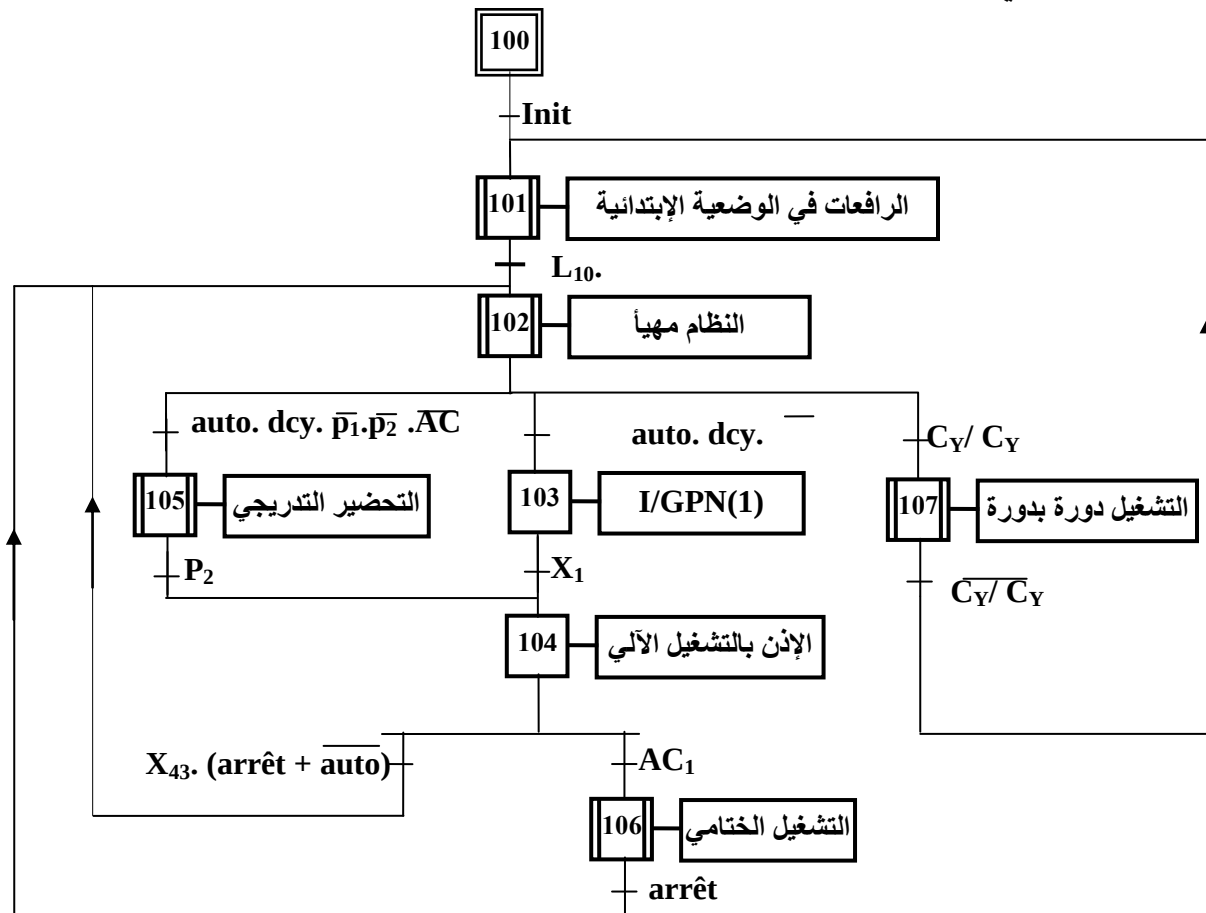
III- المناولة الهيكلية



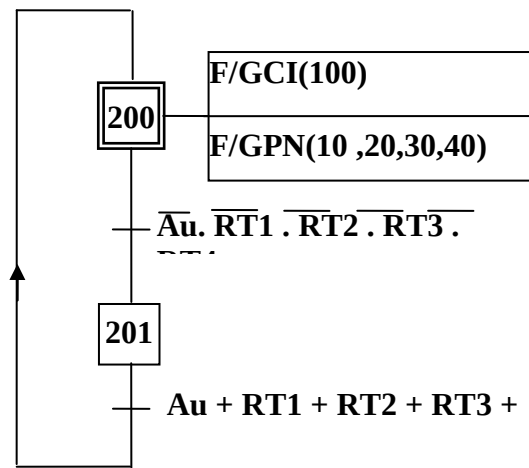
الاختيارات التكنولوجية

الاشغولات	المنفذات	المنفذات المتصدرة	الملتقطات	عناصر القيادة والتهيئة والأمن
تحويل القطع	C1: رافعة مزدوجة المفعول لوضع القطع فوق البساط.	dC_1^+, dC_1^- موزع الرافعة C ، ثنائي الاستقرار قيادة كهربائية 24V.	L_{11}, L_{10} : ملتقطات تحدد نهايتي دخول وخروج الرافعة C1.	Auto/Cy.Cy: مبدل لاختيار نمط التشغيل آلي/دورة دورة. dcy: زر بداية الدورة. m: زر بداية التشغيل دورة بدورة. Arrêt: زر التوقف العادي. AC1: مبدل لتوقيف الرافعة C عن التشغيل. AU: زر التوقف الاستعجالي.
ثقب القطع	C2: رافعة مزدوجة المفعول لتقديم نظام الثقب M2: محرك أداة الثقب E: كهرومغناطيس لمغطة طاولة التثبيت.	dC_2^+, dC_2^- موز الرافعة C2 ، ثنائي الاستقرار قيادة كهربائية 24V. T: تريك. KE: لمغطة طاولة التثبيت.	L_{21}, L_{20} : ملتقطات تحدد نهايتي دخول وخروج الرافعة C2. P1: ملتقط يكشف عن وجود قطعة في مركز الثقب.	AC1: مبدل لتوقيف الرافعة C عن التشغيل. AU: زر التوقف الاستعجالي.
انجاز مجاري على القطع	M3: محرك تقديم نظام انجاز المجري. ثلاثي الطور لا متزامن ذو اتجاهين للدوران مع اقلاع مباشر وكبح بانعدام التيار. M4: محرك تدوير أداة انجاز المجري.	KM3d: ملاس المحرك M3، اتجاه لليمين. KM3g: ملاس المحرك M2، اتجاه لليسار. KM4: ملاس المحرك M4.	L_{31}, L_{30} : ملتقطات تحدد نهايتي ذهاب ورجوع نظام انجاز المجري. P2: ملتقط يكشف عن وجود قطعة في مركز انجاز المجري.	$R_{T1}, R_{T2}, R_{T3}, R_{T4}$: ملاص المرحلات الحماية لحماية المحركات.
إجراء القطع	M1: محرك البساط.	KM1: ملاس المحرك M1.	p: ملتقط يكشف عن اجلاء القطع.	

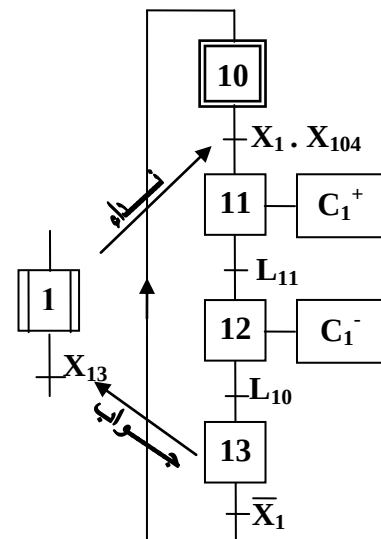
IV- التحليل الزمني



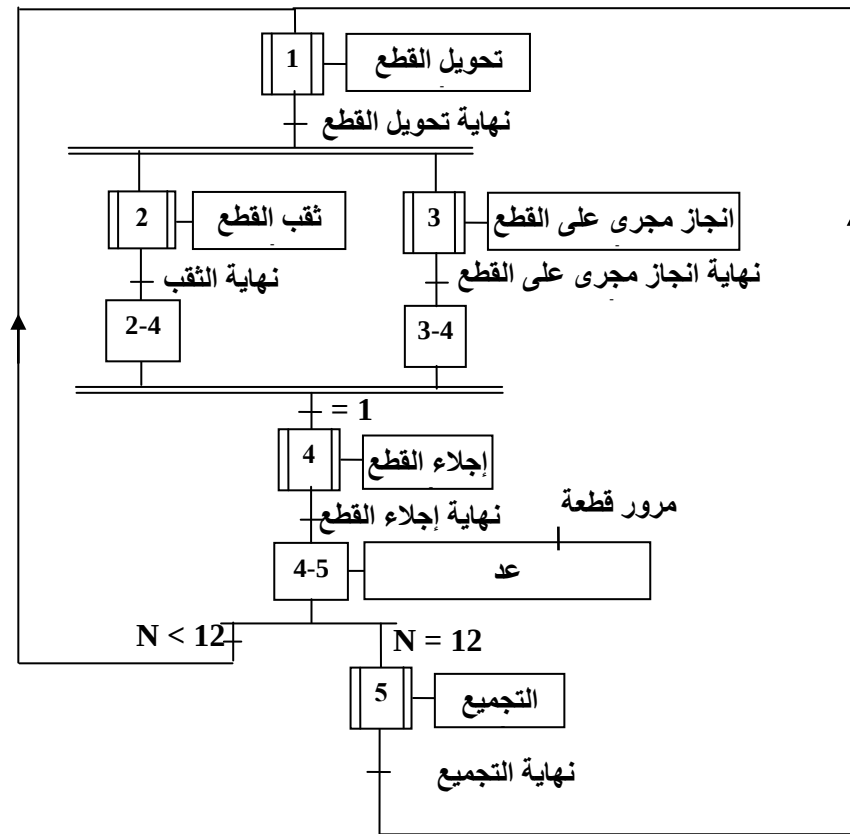
متمن القيادة و التهيئة GCI



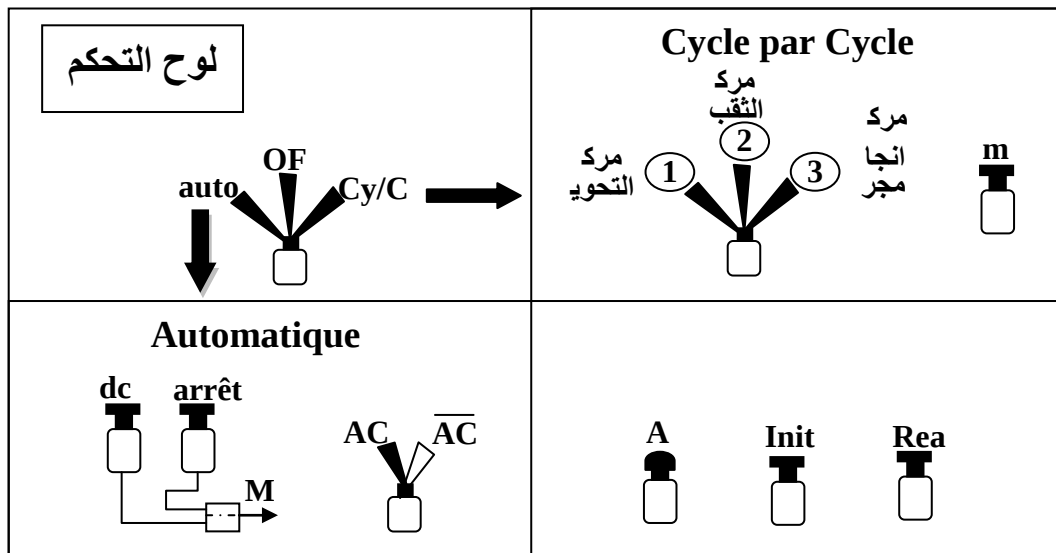
متمن الأمن GS



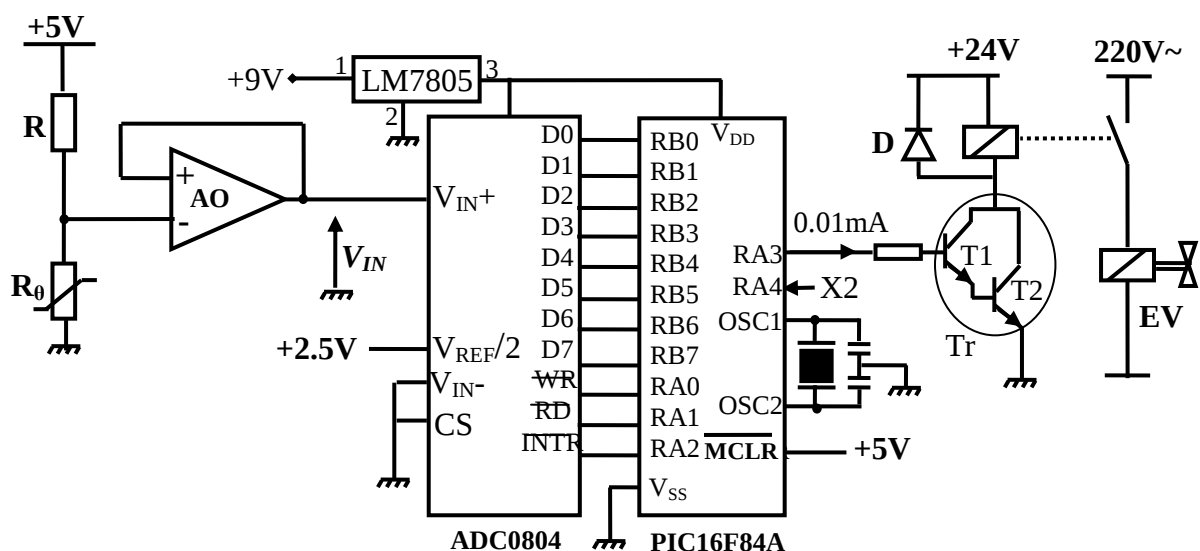
متمن أشغولة تحويل القطع



متمن تنسيق الأشغولات GPN

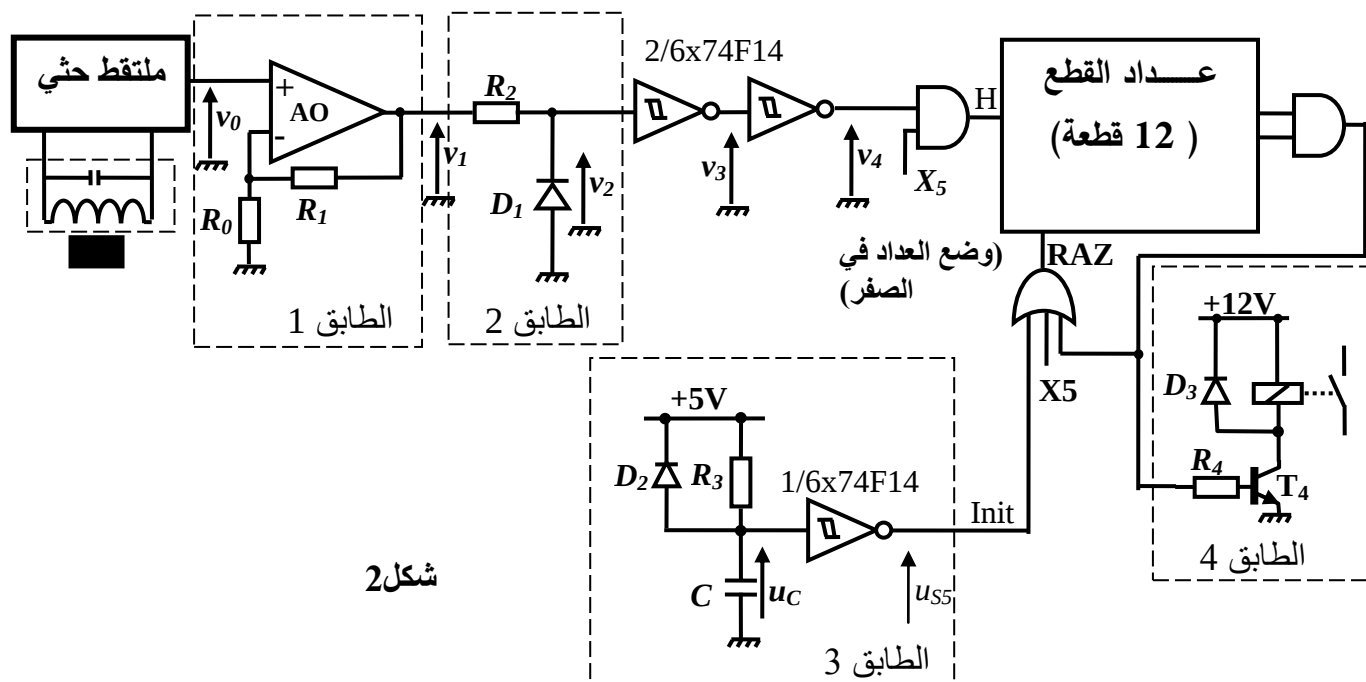


1- دائرة التحكم في كهروصمام سائل التبريد



شكل 1

2- دائرة عد القطع

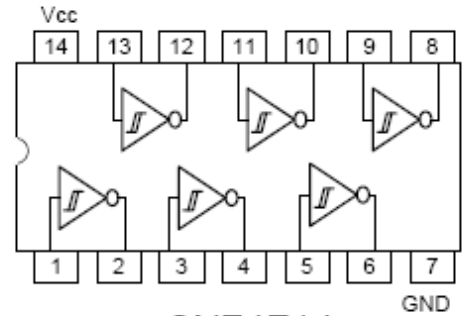


شكل 2

الملحقات

* الدارة 74F14 : 6 بوابات نفي - قلاب شميث

Symbol	Parameter	74F14	Units	Vcc
V _{IH}	Input high Voltage	1,6	V	
V _{IL}	Input Low Voltage	0,8	V	
V _{OH}	Output High Voltage	3,4	V	min
V _{OL}	Output Low Voltage	0,3	V	min
I _{IH}	Input High Current	20	μA	max
I _{IL}	Input Low Current	-0,6	mA	max
I _{OH}	Output High Current	-1	mA	max
I _{OL}	Output Low Current	20	mA	max



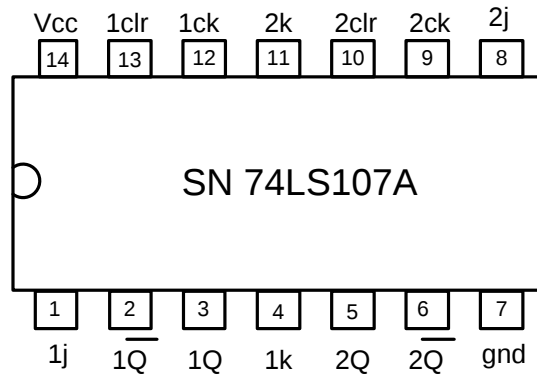
SN74F14

6 مكسبات ذات مقادح شميث

Fairchild Advanced Schottky TTL(Fast)

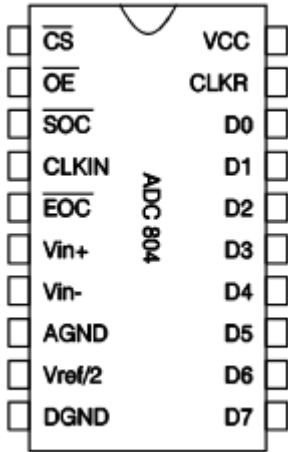
* الدارة 74LS107A : 2 قلابات JK ، جهات نازلة، مع مدخل ارغام Clear

Inputs				Outputs	
Clear	Clock	J	K	Q	Q̄
L	X	X	X	L	H
H	↓	L	L	Q ₀	Q̄ ₀
H	↓	H	L	H	L
H	↓	L	H	L	H
H	↓	H	H	TOGGLE	
H	H	X	X	Q ₀	Q̄ ₀



الملاحظة	التعيين	الاقطاب
المخارج الرقمية	D ₀ ...D ₇	11...18
انتقاء الرقاقة. وضع هذا المدخل في 0 يسمح للدارة بالتشغيل	/CS	1
عبارة عن مدخل وضعه في 0 رفقة /CS يسمح بوضع القيمة الرقمية في ناقل المعطيات	/OE او /RD	2
عبارة عن مدخل وضعه في 0 يسمح ببداية عملية التحويل	/WR او /SOC	3
عبارة عن مخرج وجوده في القيمة 0 يدل على انتهاء عملية التحويل	/INT او /EOC	5
قطب التغذية يربط ب +5V	V _{CC}	20
كتلة المخارج الرقمية	DGND	10
كتلة المداخل التماثلية	AGND	8
قيمة التوتر المرجعي. في الحالة العادية يجب ان تضبط على	REF/2	9

* DAC0804 :



منتصف القيمة القصوى لتوتر الدخول.		
المدخل التماثلية التفاضلية. قيمتها القصوى تتحكم فيها $REF/2$ ، ففي حالة ربط $IN-$ بالكتلة تكون القيمة القصوى لـ $VIN+$ هي $2 \cdot VREF$	$IN+ , IN-$	6,7
اقطاب الساعة التي تكون اما خارجية مطبقة في $CLKIN$ او داخلية حيث يجب في هذه الحالة اضافة دارة RC والتردد يعطى بالعلاقة $f=1/(1.1RC)$	$CLKIN, CLKR$	4,19

العمل المطلوب

I- التحليل الوظيفي

س1. أكمل النشاط البياني (A0) على ورقة الإجابة 1.

II- التحليل الزمني

س2. انشئ متمن أشغولة انجاز مجاري على القطع من وجهة نظر جزء التحكم الموافق لدفتر الشروط.

س3. اكتب على شكل جدول معادلات التنشيط و التحميل لأشغولة تحويل القطع

س4. أرسم مخطط تدرج المتامن .

س5. أكمل على وثيقة الإجابة 1 رسم المعقب الكهربائي لأشغولة تحويل القطع مبينا دارتي التغذية والمخارج.

س6. أكمل ملء وثيقة الـ GEMMA على ورقة الإجابة 4.

III- انجازات التكنولوجيا

1-دارة عدد القطع

س7. ماهو دور الطابقين 1 و 2.

س8. ارسم تغيرات v_2, v_3 و v_4 بدلالة الزمن على وثيقة الاجابة 2.

س9. أكتب عبارة v_1 بدلالة v_0, R_1, R_0 ثم احسب v_0 اذا كان $v_1=5V ; R_1=100k\Omega ; R_0=10k\Omega$.

س10. احسب القيمة المتوسطة لـ v_2 .

س11. أكمل المخطط المنطقي للعداد مستعملا قلابات الدارة المدمجة 74107 على وثيقة الاجابة 2.

س12. أكمل البيانات الزمنية لهذا العداد على وثيقة الاجابة 2.

س13. ماهو دور الطابق 3.

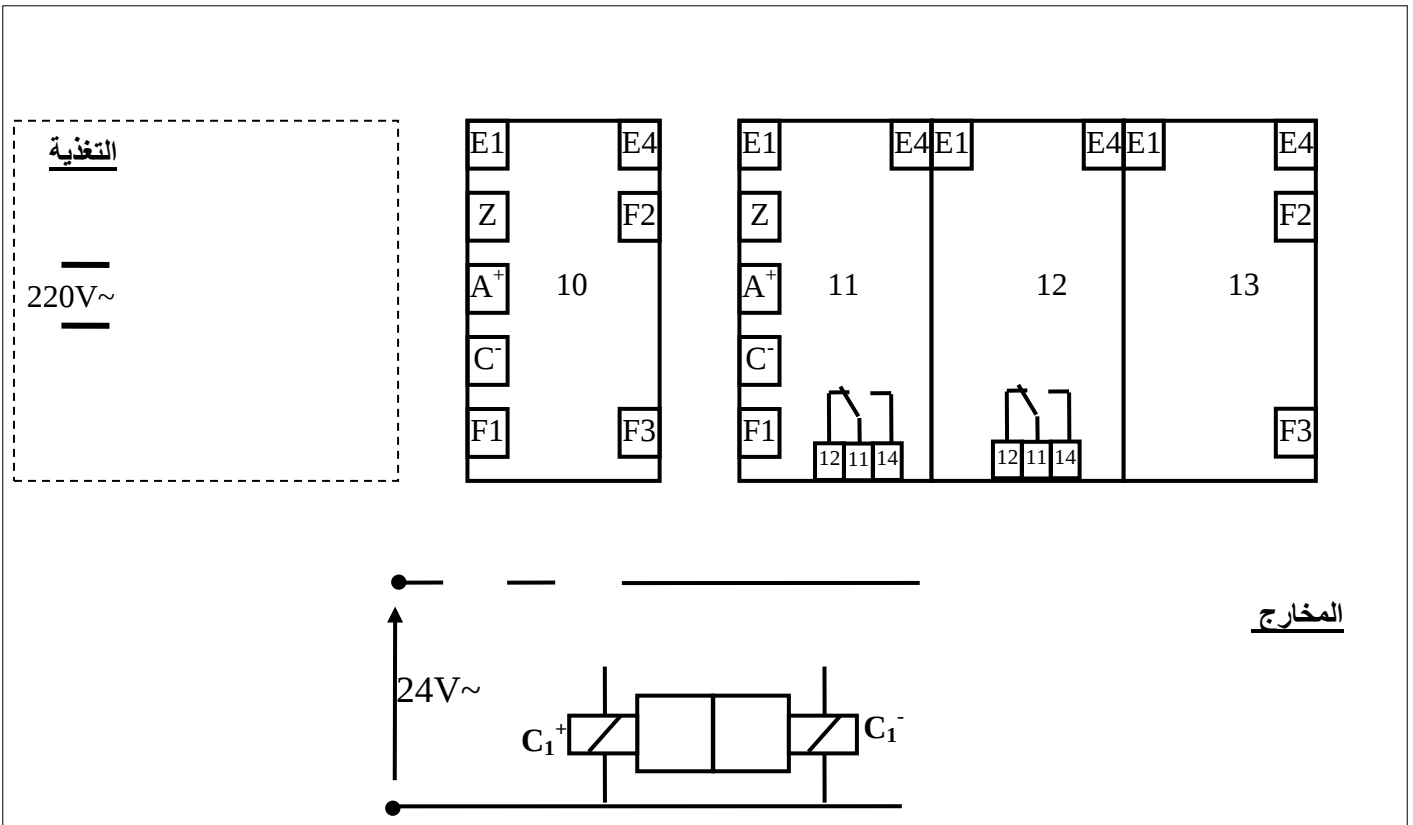
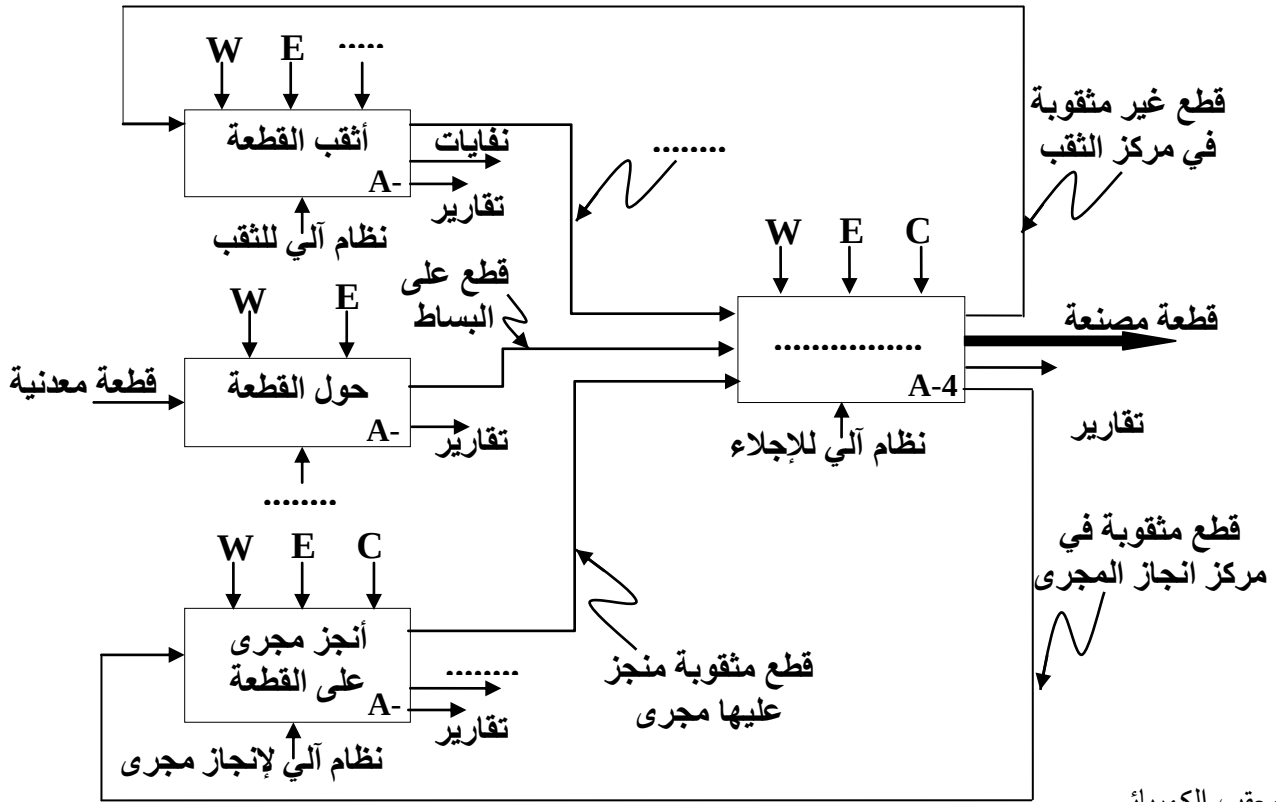
س14. ماهو دور الطابق 4. احسب قيمة R_4 علما أن خصائص وشيعة المرحل هي $500mW/12V$ ووسائط

المقحل هي: $V_{BE}=0,7V ; \beta=50$.

2-دارة التحكم في كهروصمام سائل التبريد

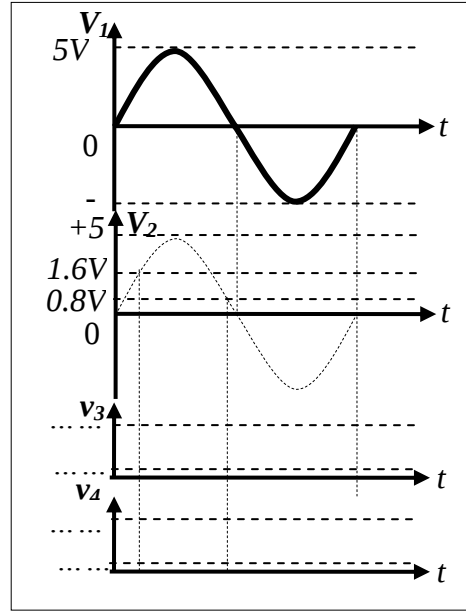
س15. ما اسم التركيب Tr المكون من $T1$ و $T2$. احسب التيار المار عبر وشيعة المرحل $\beta_1=\beta_2=100$.

- س16. أكمل على ورقة الإجابة 4 محتوى سجلات TRISA و TRISB حسب التوجيه المبين في الشكل (1) صفحة 6.
- س17. أكمل كتابة برنامج تهيئة المرافئ على وثيقة الإجابة (3).
- س18. إذا كانت درجة الحرارة $\alpha = 20^\circ$ تعادل توتر $V_{IN} = 1V$ و يوافق العدد $N_1 = 00110010$ احسب خطوة المستبدل.
- س19. عين القيمة الرقمية N_5 الموافقة لدرجة الحرارة $\alpha = 100^\circ$ علما أن التوتر الموافق هو $5V$.
- * لتغذية استعملنا محول أحادي الطور لوحة مواصفاته تحمل الخصائص التالية: $220/24V, 300VA, 50Hz$ أجريت على هذا المحول التجارب التالية :
- نتائج تجربة الفراغ: $U_1 = 220V, U_{20} = 26.4V$
 - نتائج تجربة الدارة قصيرة تحت تيار ثانوي اسمي: $U_{1CC} = 20V, P_{1CC} = 23.4W, I_{2CC} = I_2$
- س20. احسب نسبة التحويل
- س21. احسب المقادير المرجحة للثانوي $R_s; Z_s; X_s$
- س22. ارسم دائرة استطاعة المحرك $M3$ علما ان اقلاعه مباشر مع اتجاهين للدوران وكبح بانعدام التيار.

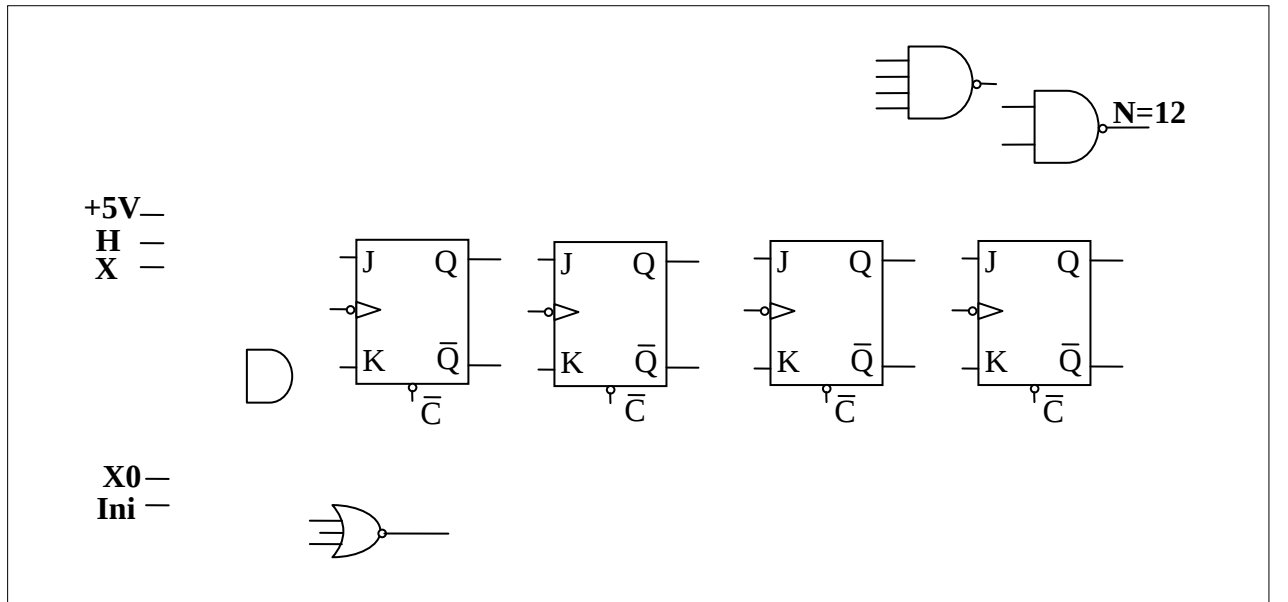


وثيقة الاجابة 2

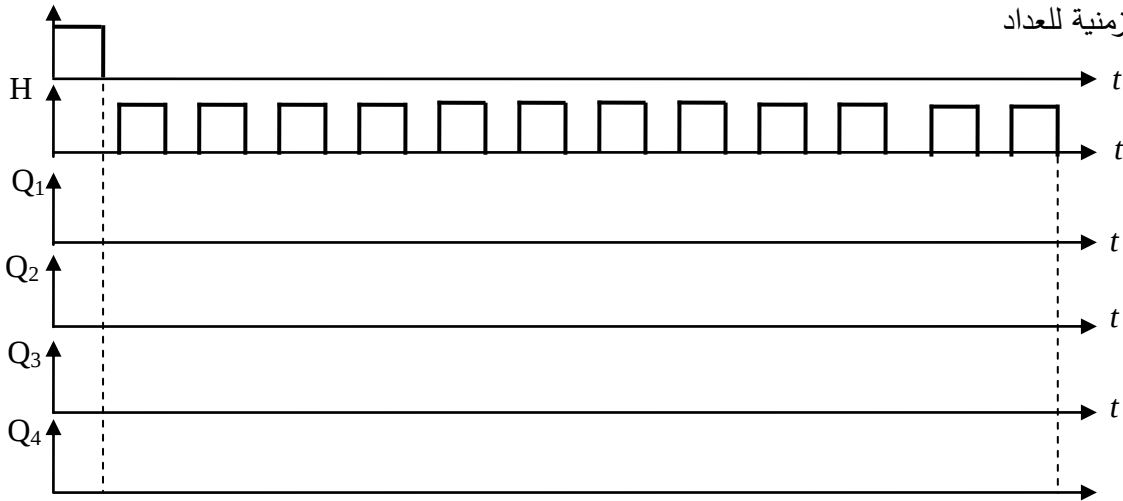
ج7- ارسم تغيرات V_2 , V_3 , و V_4 بدلالة الزمن



ج10- المخطط المنطقي للعداد



ج11- البيانات الزمنية للعداد

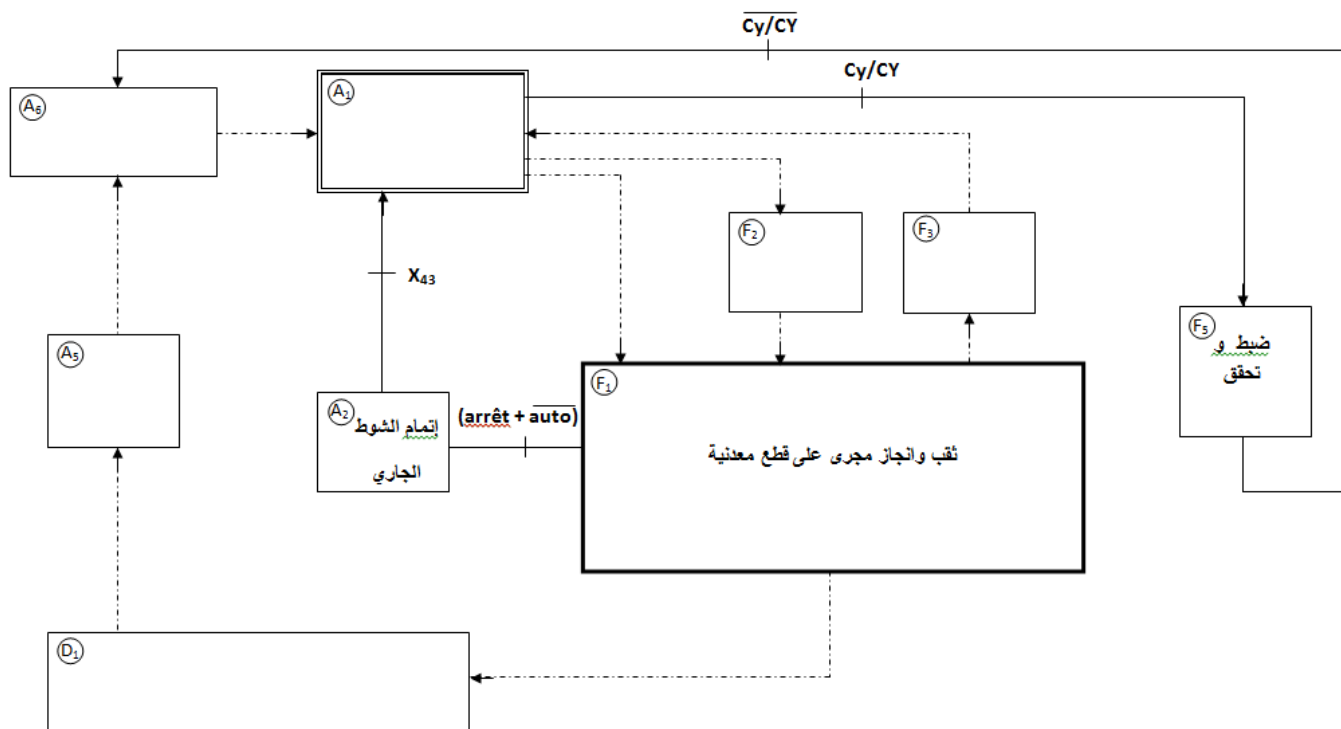


ج17: برنامج تهيئة المرافئ

```
BSF STATUS,RP0 ; .....
MOVLW Ox      ; .....
MOVWF TRISA   ; .....
.....        ; Ox      شحن سجل العمل بالقيمة
MOVWF TRISB   ; .....
.....        ; الرجوع إلى البنك 0
CLRF  PORTA   ; .....
.....        ; مسح السجل PORTB
```

ج16: محتوى السجلين TRISA و TRISB

TRISA								
TRISB								



امتحان البكالوريا التجريبي في مادة التكنولوجيا (هندسة كهربائية)

على المترشح أن يختار أحد الموضوعين

الموضوع الأول: نظام آلي لتوضيب اقراص صيدلانية

يحتوي هذا الموضوع على 11 صفحة (من الصفحة 11/1 إلى الصفحة 11/ 11)

العرض : من الصفحة 11/1 إلى الصفحة 11/7

العمل المطلوب : الصفحة 11/8 و الصفحة 11/9

وثائق الإجابة : الصفحة 11/10 و الصفحة 11/11

دفتـر الشروط :

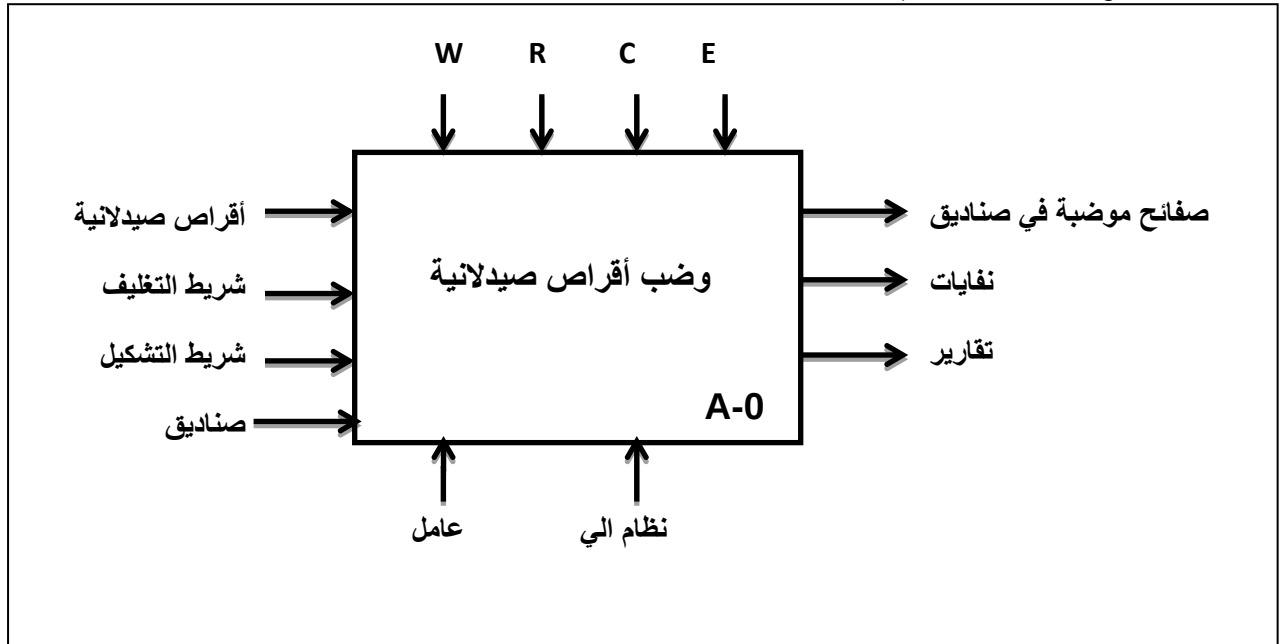
1. هدف التآلية :يجب على النظام أن ينجـز في أدنى وقت، و بمردودية عالية ، عملية تعبئة وتغليف أقراص صيدلانية

2. وصف التشغيل :

- المواد الأولية : أقراص صيدلانية- شريط التشكيل - شريط التغليف - صناديق.
- يتم تسخين شريط التشكيل الى درجة حرارة θ ، عندئذ تنطلق وفي آن واحد عمليتي التشكيل و (التغليف - القطع) .
- التشكيل يتم بواسطة الرافعة B التي تضغط على شريط التشكيل فوق قالب خاص لمدة زمنية $t_3=3s$ بعدها يتم ضخ هواء عن طريق صمام EV ليسمح بإخلاء القالب في انتظار عملية السحب.
- أشغولة (التغليف - القطع) تتم بواسطة الرافعة A التي ينزل ذراعها الى مستوى أول يسمح بتلحيم الغلاف بعد زمن $t_2=1s$ تواصل النزول الى مستوى ثان يسمح بتقطيع صفيحة ذات 12 قرص.

- بعد نهاية كل من التشكيل و (التغليف - القطع) يتم السحب بدوران المحرك خ/ خ (Mpp) بعدد معين من الخطوات ثم يتوقف .
- تسقط القطع الموضبة في صناديق موجودة على بساط الاخلاء الذي يتقدم بعد امتلاء الصندوق ب 48 صفحة .
- ملاحظة : نزول الأقراص خارج عن الدراسة .
- 3. الاستغلال: تحتاج عمليات القيادة و المراقبة إلى تقني اختصاصي وعامل لإخلاء الصناديق.
- 4. الأمن: حسب الاتفاقيات الدولية المعمول بها.
- 5. المناولة الوظيفية

1.5. الوظيفة الشاملة : (مخطط النشاط A-0)



W: طاقة (كهربائية وهوائية) .

R: t : أزمنة التأجيل ، θ درجة حرارة التسخين ، N عدد الصفائح .

C: إعدادات (برنامج) .

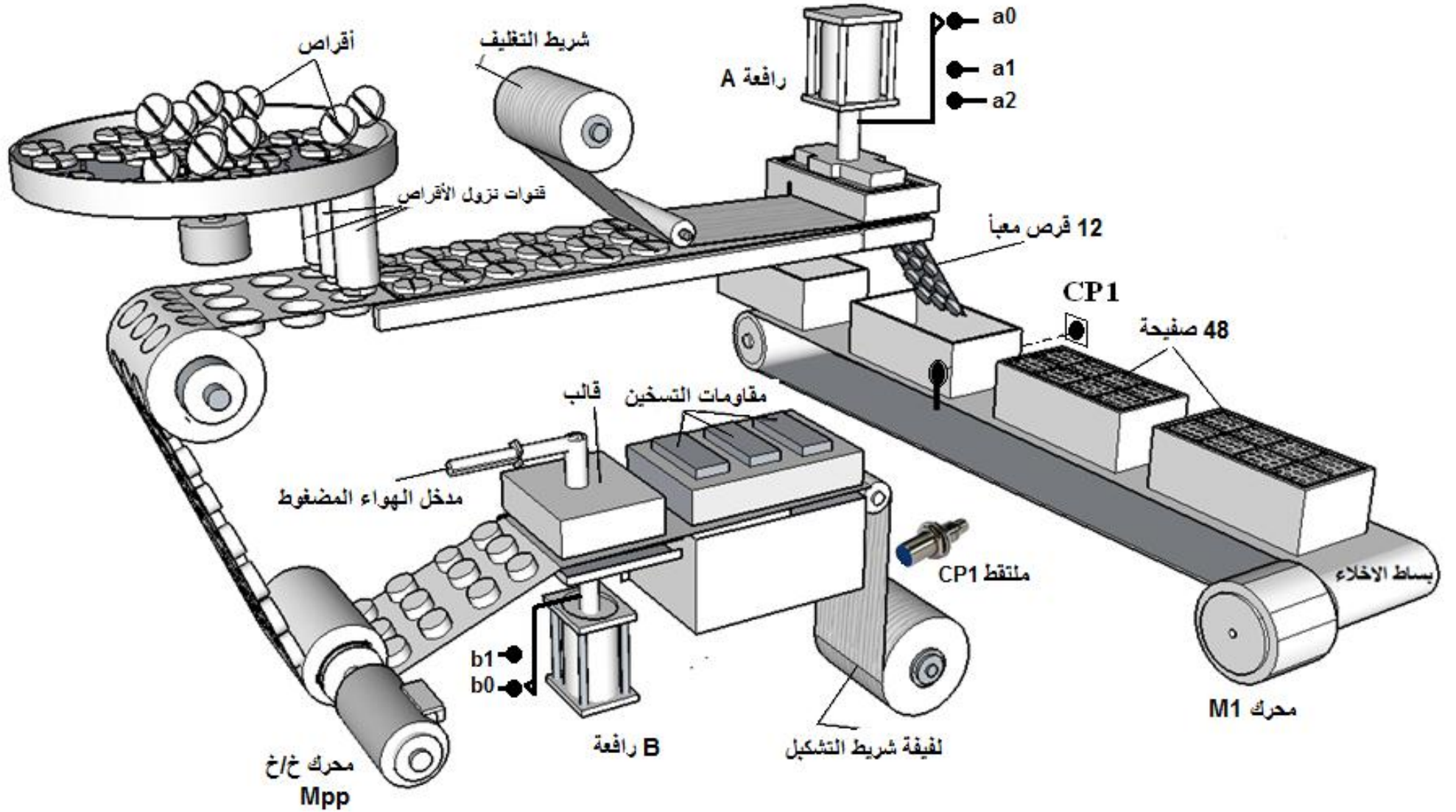
E: تعليمات الإستغلال (أوامر التشغيل) .

2.5. التحليل الوظيفي التنازلي: (مخطط النشاط A0)

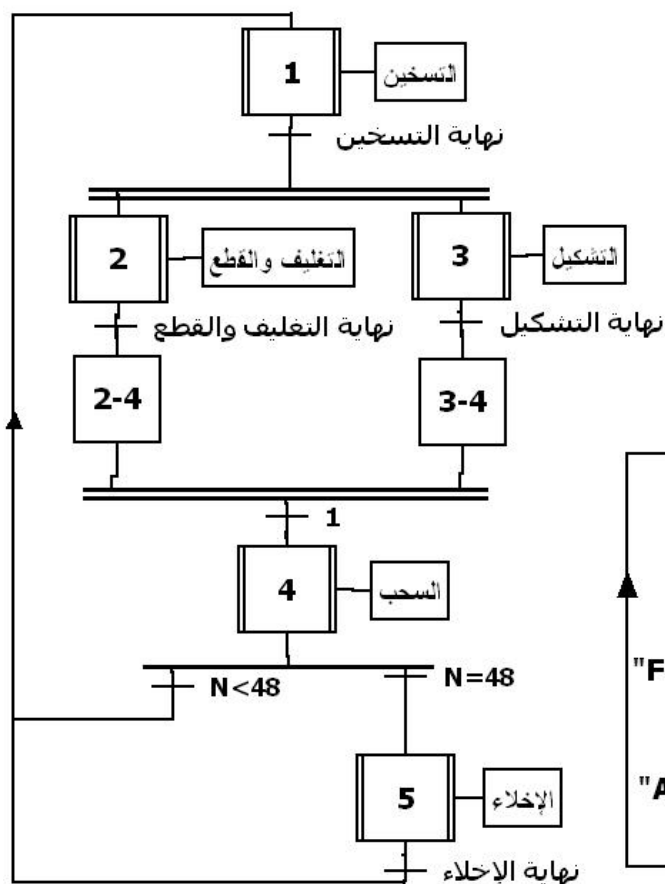
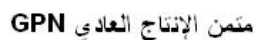
يحتوي النظام على خمس أشغولات عاملة هي :

- أشغولة التسخين .
- أشغولة التشكيل .
- أشغولة التغليف والقطع .
- أشغولة السحب .
- أشغولة الاخلاء .

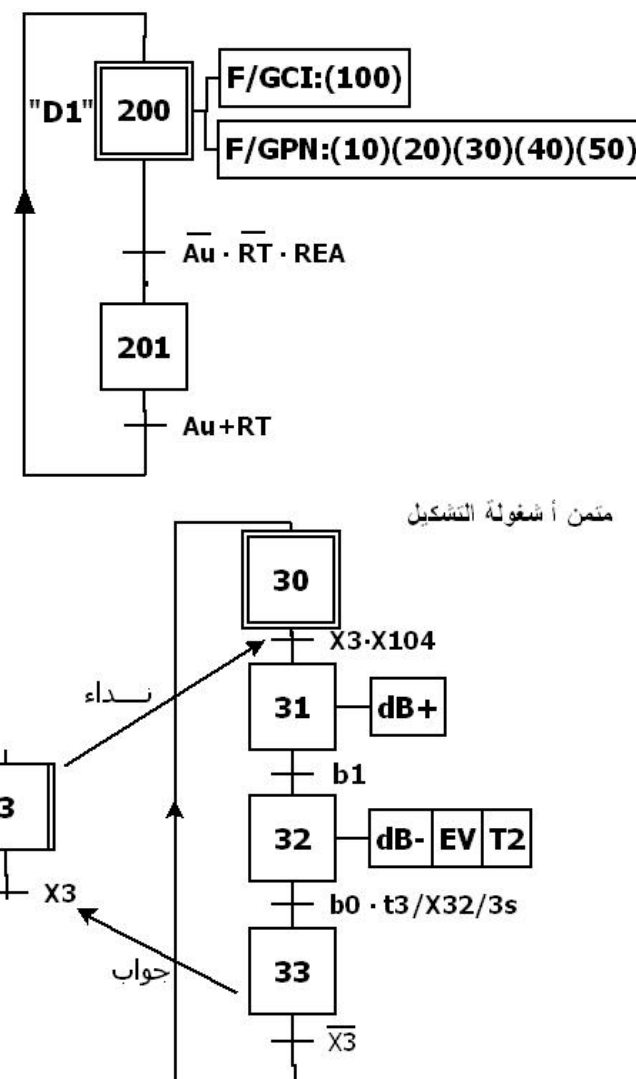
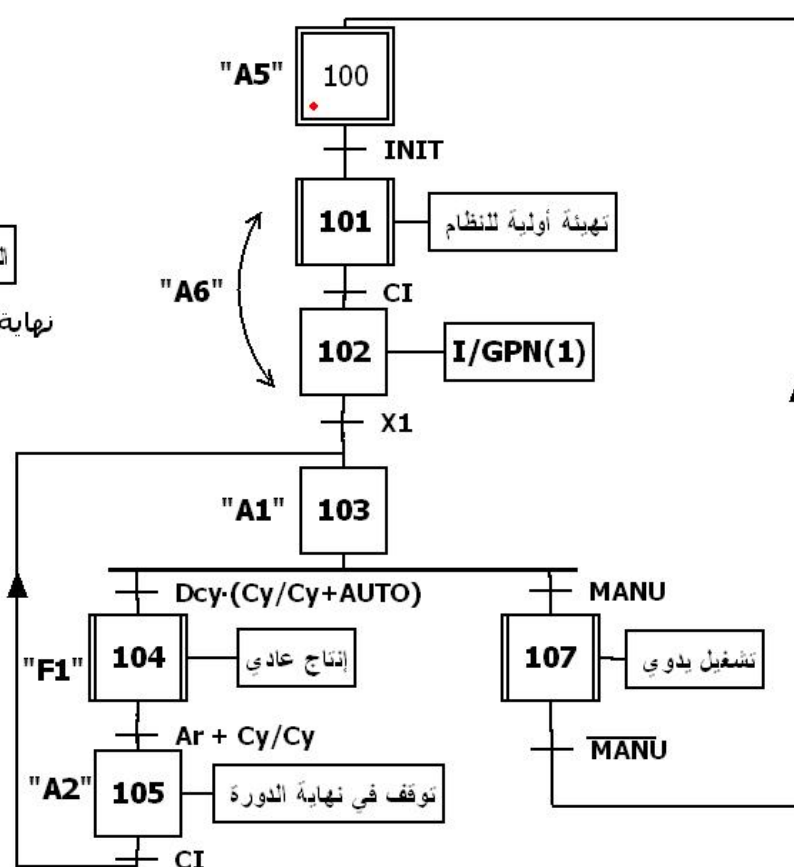
6. المناولة الهيكلية : نظام آلي لتوضيب أقراص صيدلانية



متمن الأمن GS



GCI مَدَمَن القِيَادَة وَالتَّهْيِئَة

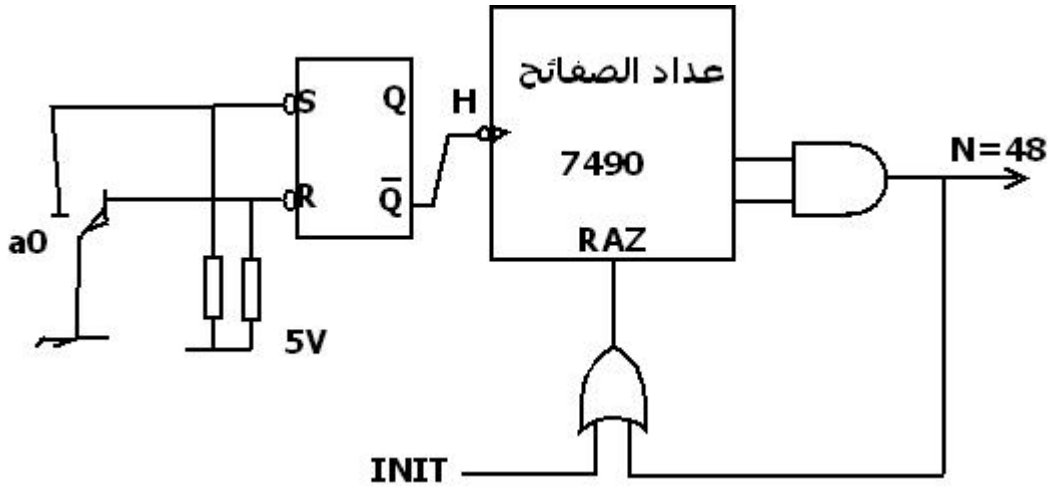


8. جدول الإختيارات التكنولوجية: شبكة التغذية 3x380V, 50 Hz

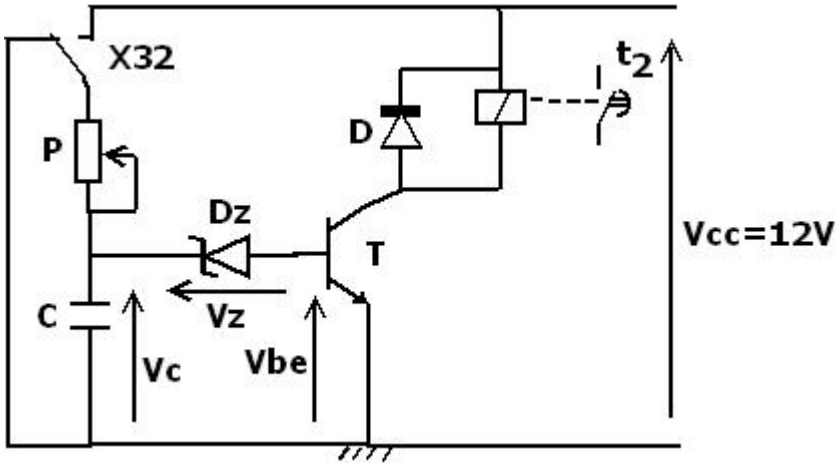
الأشغولات	المنفذات	المنفذات المتصدرة	الملتقطات	عناصر القيادة والأمن والتهئية
التسخين	مقاومات التسخين.	KMR : ملامس كهرومغناطيس 24V متناوب.	R θ : ملتقط درجة حرارة التسخين .	Cy/Cy : تشغيل دورة/ دورة .
التغليف و القطع	A : رافعة مزدوجة الأثر للتغليف .	dA+,dA- : موزع 5/3 ثنائي الإستقرار 24V متناوب .	a ₀ , a ₁ , a ₂ , :ملتقطات نهاية الشوط للرافعة A. t ₂ : ملمس مؤجل	AUTO: تشغيل آلي MANU: تشغيل يدوي .
التشكيل	B : رافعة مزدوجة الأثر للتشكيل. EV: كهروصمام	dB+,dB- : موزع 4/2 ثنائي الإستقرار 24V متناوب . KEV : ملامس الكهروصمام 24V متناوب	b ₀ , b ₁ , :ملتقطات نهاية الشوط للرافعة B. t ₃ : ملمس مؤجل.	Dcy: زر إنطلاق الدورة . Ar: زر توقف الدورة . Au: زر التوقف الإستعجالي .
السحب	M _{pp} : محرك خطوة / خطوة لسحب الشريط البلاستيكي	8 مقاحل MOSFET	CP1 : ملتقط سيعي للكشف عن شريط التشكيل.	INIT: زر التهئية Rea: زر إعادة التسليح .
الإخلاء	M1: محرك بساط الإخلاء . 50H , 380/660V	KM1 : ملامس كهرومغناطيس 24V متناوب.	CP2 : ملتقط كهروضوئي للكشف عن حضور العلب.	RT: تماس المرحل الحراري لحماية المحرك M1 .

9. الإنجازات التكنولوجية :

- دائرة عد 48 صفيحة بإستعمال الدارة المندمجة 7490 (شكل 1)



- دائرة المؤجلة T2 (أشغولة التغليف والقطع) (شكل 2)



$$t_2=1S$$

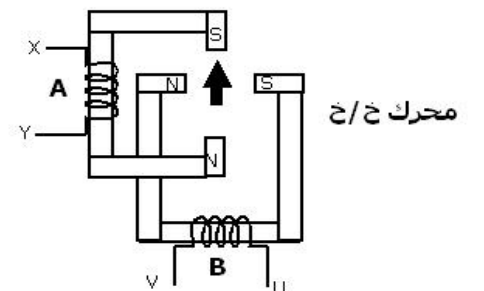
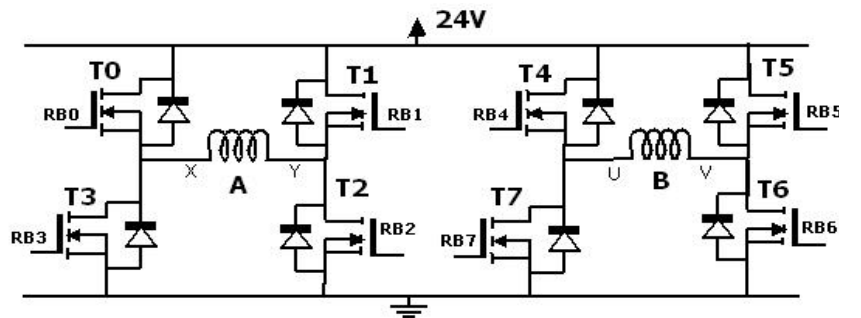
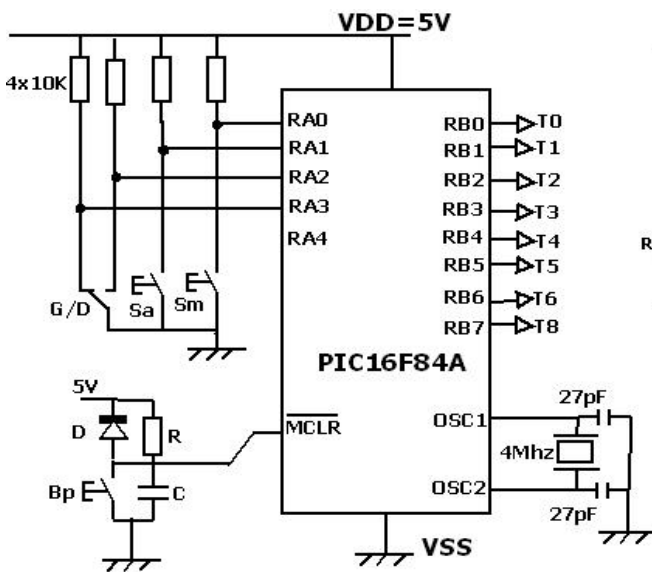
$$V_{be}= 0.7V$$

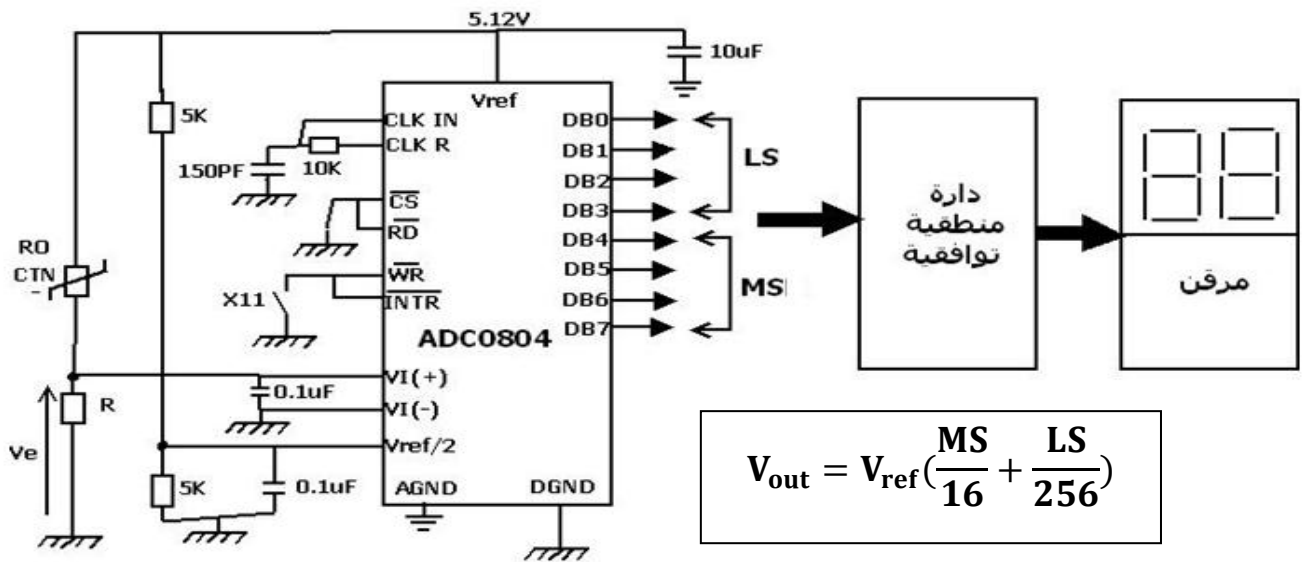
$$C=10\mu F$$

$$V_z= 5.1V$$

$$0 < P < 200K\Omega$$

- دائرة التحكم في المحرك خطوة/خطوة (شكل 3)





$$V_{out} = V_{ref} \left(\frac{MS}{16} + \frac{LS}{256} \right)$$

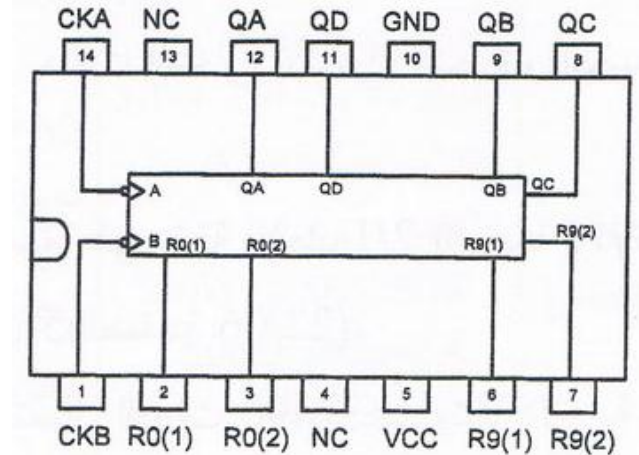
Vout: القيمة التماثلية للتوتر الموافقة للمخرج الرقمي للمستبدل

10. الملحق :

جدول تشغيل الدارة المندمجة 7490

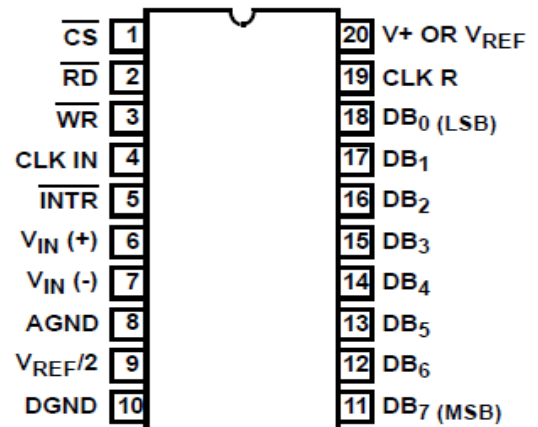
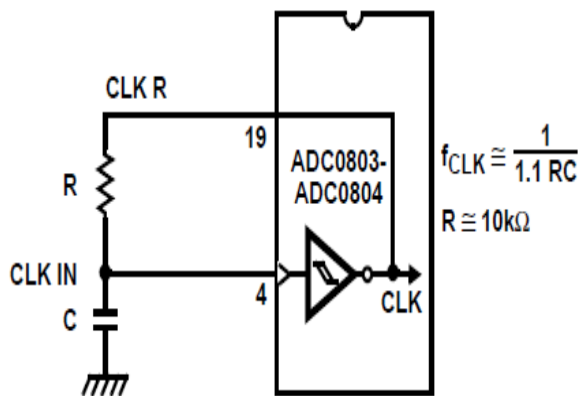
الدارة المندمجة 7490

R ₀₍₁₎	R ₀₍₂₎	R ₉₍₁₎	R ₉₍₂₎	Q _D	Q _C	Q _B	Q _A
1	1	0	×	0	0	0	0
1	1	×	0	0	0	0	0
×	×	1	1	1	0	0	1
×	0	×	0	Comptage			
0	×	0	×	Comptage			
0	×	×	0	Comptage			
×	0	0	×	Comptage			



دائرة الساعة للمستبدل ADC0804

الدارة المندمجة ADC0804



استبدل المستبدل.

س1: أكمل التحليل الوظيفي التازلي (مخطط النشاط A0) على ورقة الإجابة 1 (صفحة 10) ؟.

س2: إعتماذا على المناولة الزمنية للنظام أكمل بيان أنماط التشغيل والتوقف على ورقة الإجابة 1 (صفحة 10) ؟.

س3 أنجز متمن "أشغولة التغليف والقطع " من وجهة نظر جزء التحكم ؟.

س4: أكمل رسم المعقب الكهربائي لمتمن "أشغولة التشكيل " مع ربط دائرة المخارج على ورقة الإجابة 1 (صفحة 10).

• دائرة عد 48 صفيحة (شكل 1):

س5: مادور القلاب $\overline{R} \overline{S}$ ؟.

س6 : أكمل التصميم المنطقي للعداد على ورقة الإجابة 2 (صفحة 11).

• دائرة المؤجلة T2 " أشغولة التفليف والقطع " (شكل 2):

س7: ما دور ثنائي زينر ؟ والمقاومة P ؟.

س8 : أحسب قيمة المقاومة P للحصول على مدة تأجيل قدرها $t_2=1S$ ؟.

• دائرة التحكم في المحرك خطوة / خطوة (شكل 3) :

س9 : مادور الدارة المكونة من العناصر : R, D, C, Bp ؟.

س10 : أكمل محتوى السجلين TRISA, TRISB على ورقة الإجابة 2 (صفحة 11).

س11: أكمل جدول تشغيل المحرك خطوة / خطوة على ورقة الإجابة 2 (صفحة 11).

س12 : احسب قيمة التيار المار في طور المحرك خطوة / خطوة , إذا علمت أن مقاومته $R_A=6.6\Omega$, ومقاومة

المقحل في حالة التشبع هي $R_{DS(ON)}=1.5 \Omega$ ؟.

• دائرة ترقين درجة الحرارة (شكل 4):

س13 : احسب تردد إشارة الساعة للمستبدل التماثلي / الرقمي (الدارة المندمجة ADC0804) ؟.

س14: احسب الكوانتوم q للمستبدل ؟.

س15: إذا علمت أن التوتر الموافق للدرجة حرارة التسخين هو $V_e=1.28V$ أوجد الكـ لمة الشنائية في مخرج

المستبدل ؟.

س16: احسب قيمة التوتر التماثلي V_e من أجل الكلمة $16(80)$ ؟.

● محرك بساط الإخلاء M1 : يحمل الخصائص التالية :

380/660 V , 50Hz , 720tr/mn , 650W

س17: ماهو الإقران المناسب للمحرك ؟ علل ؟

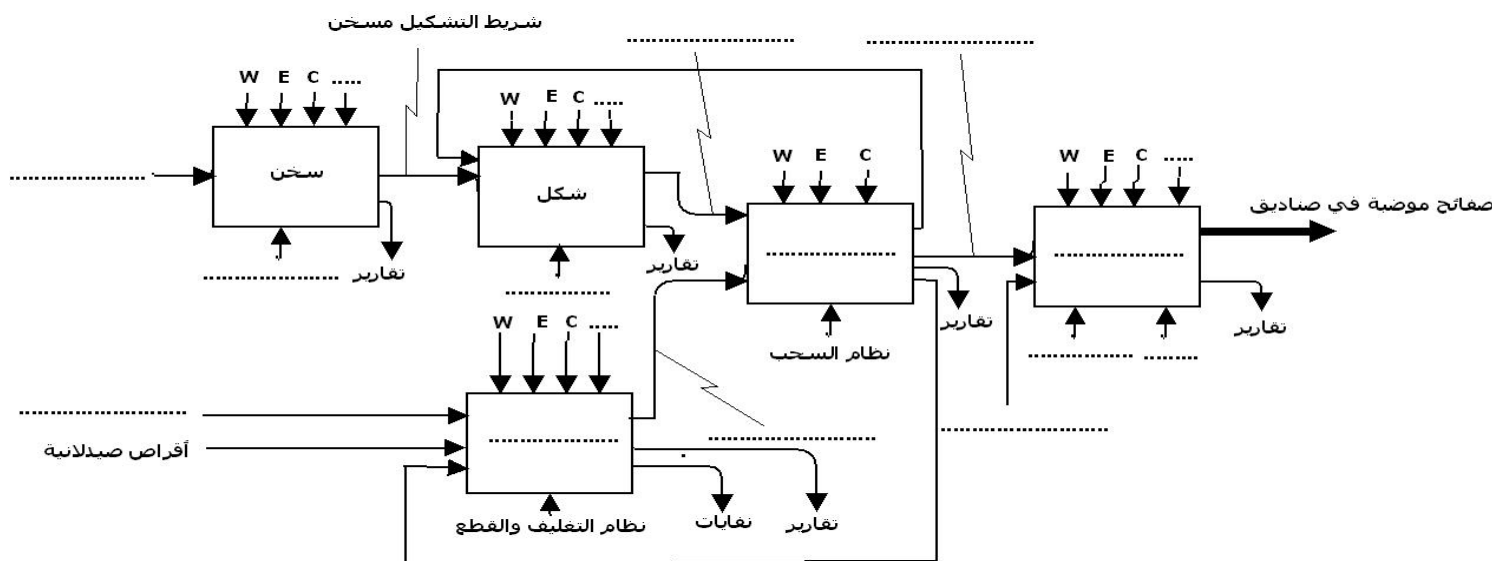
س18: أكمل ربط لوحة المرباط للمحرك على ورقة الإجابة 2 (صفحة 11). ؟.

س19: أجريت على هذا المحرك تجربة الحمولة (طريقة الواطمترين) , أرسم التركيب الكهربائي المناسب للتجربة ؟ .

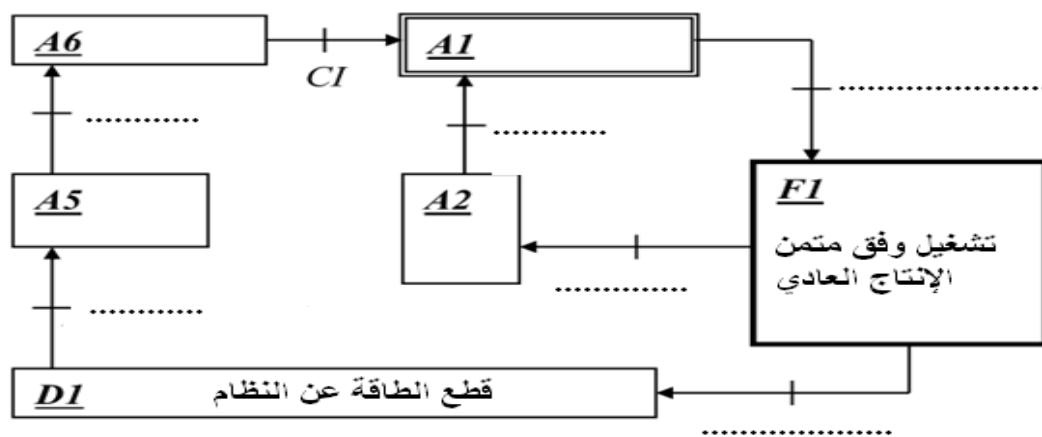
س20: احسب عدد الأقطاب المغناطيسية للساكن ؟ و الإنزلاق ؟.

س21: احسب العزم المفيد ؟.

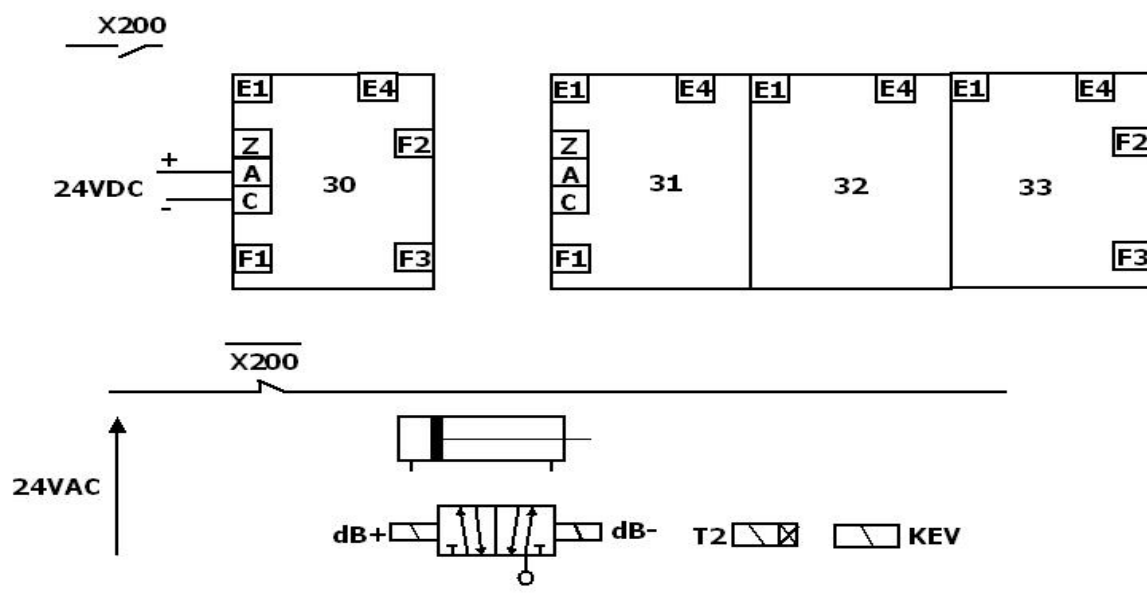
ج1: التحليل الوظيفي التنازلي (مخطط النشاط A0):



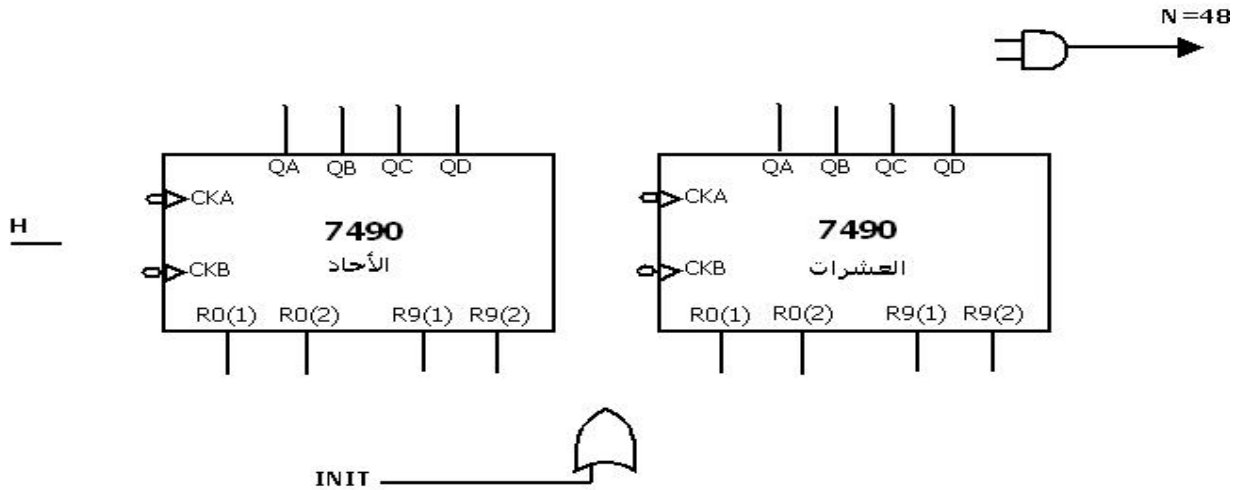
ج2: بيان أنماط التشغيل والتوقف:



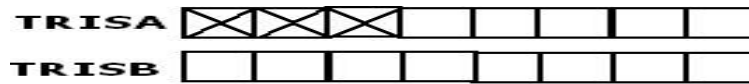
ج4: المعقب الكهربائي لمتن "أشغولة التشكيل":



ج6 : التصميم المنطقي للعداد :



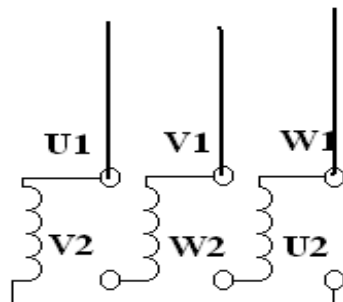
ج10 : محتوى السجلين TRISA, TRISB :



ج11 : جدول تشغيل المحرك خطوة / خطوة :

الخطوة	وضعية الدوار	قيمة و جهة التيار الطور B	قيمة و جهة التيار الطور A	المقارن المشعبة	محتوى السجل PORTB RB7.....RB0
1		0	X → Y	T2-T0	00000101
2		U → V	X → Y	T6-T4-T2-T0	01010101
3					
4					
5					
6					
7					
8					

ج18 : لوحة المرابط للمحرك M1



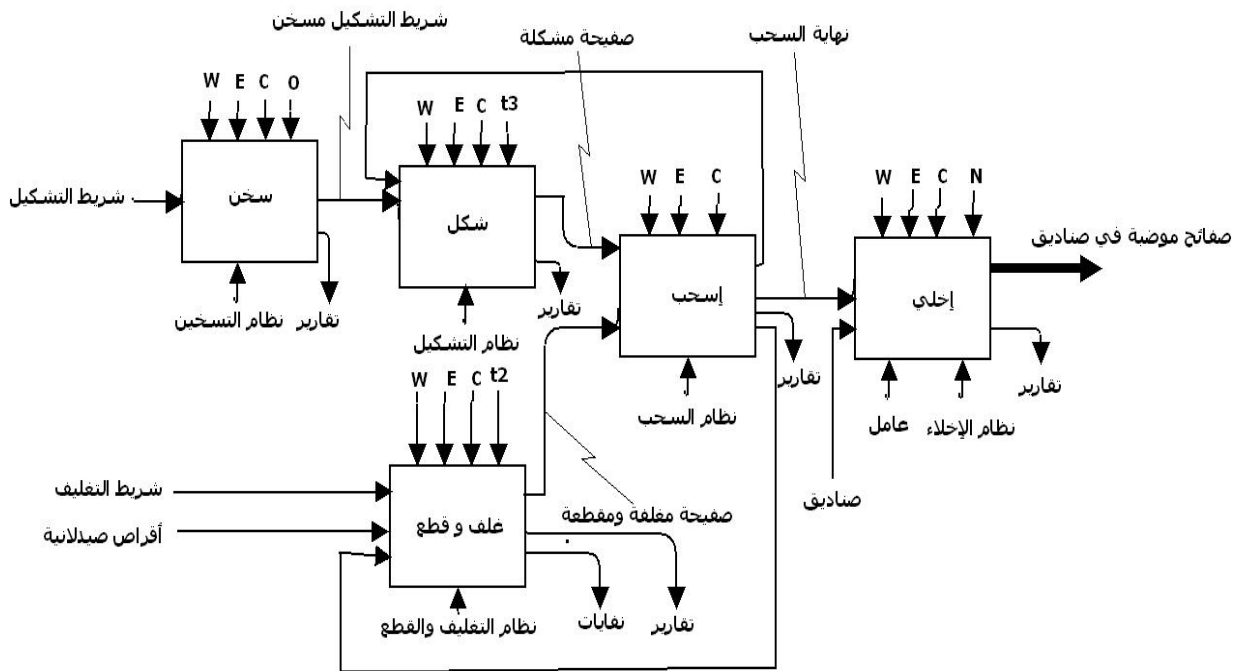
الإجابة النموذجية وسلم التقييم

إمتحان البكالوريا التجريبي دورة 2017

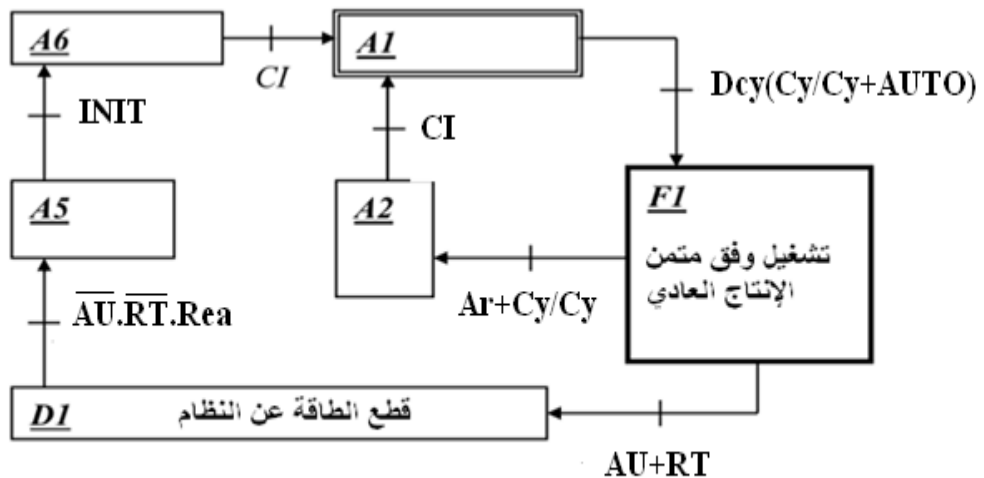
المادة : تكنولوجيا هندسة كهربائية الشعبة : تقني رياضي

عناصر الإجابة (الموضوع الأول)

ج1: التحليل الوظيفي التنازلي (مخطط النشاط A0):



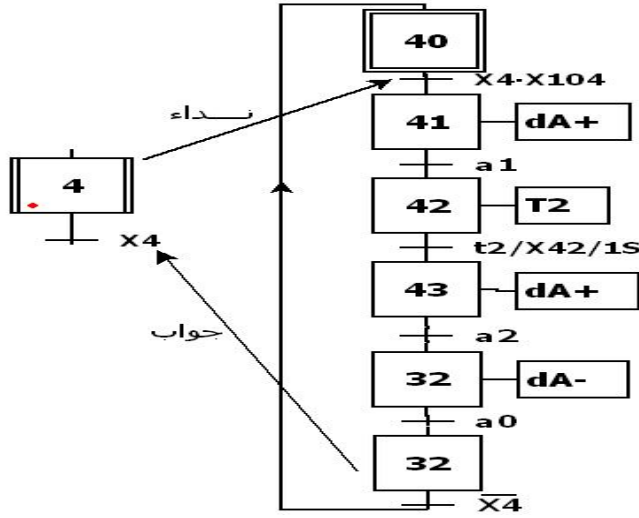
ج2: بيان أنماط التشغيل والتوقف (GEMMA):



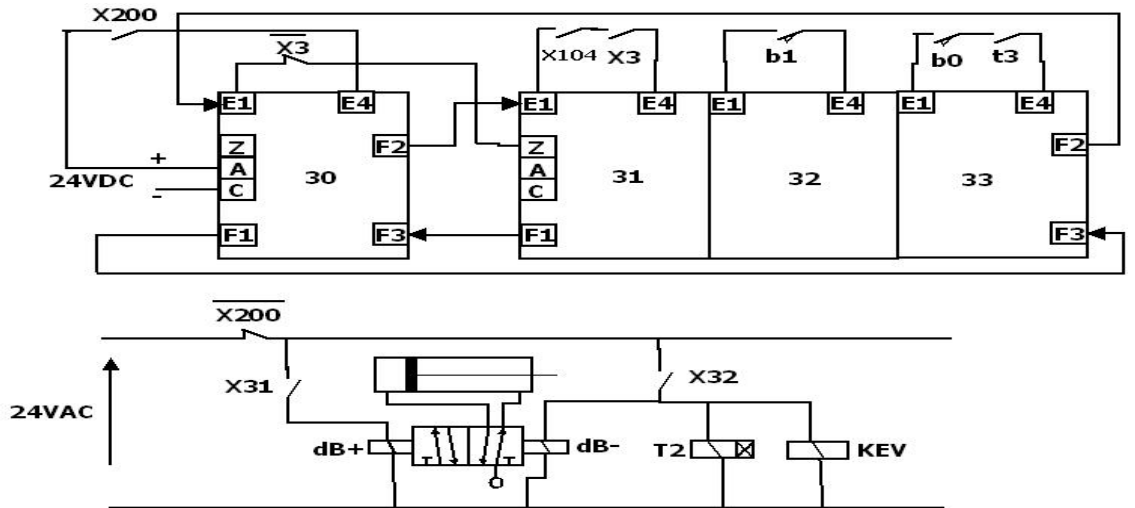
تابع الإجابة النموذجية

عناصر الإجابة (الموضوع الأول)

ج3: متمن "أشغولة التشغيل والقطع" من وجهة نظر جزء التحكم :



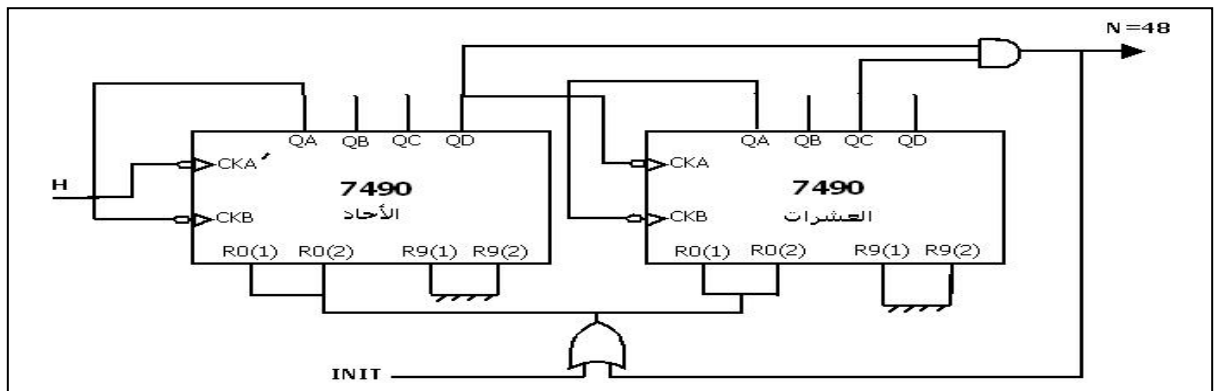
ج4: ترسيمة المعقب الكهربائي "أشغولة التشكيل"



ج5: دور القلاب $\bar{R} \bar{S}$:

دائرة ضد الإرتداد

ج6: التصميم المنطقي للعداد (48 صفحة) :



تابع الإجابة النموذجية

0.5	0.25x2	ج7: دور ثنائي زينرو المقاومة P: بالنسبة لثنائي زينر دوره إحداث توتر عتبة دور المقاومة ضبط مدة التأجيل .																
0.75	3x0.25	ج8: حساب قيمة المقاومة المتغيرة P للحصول على مدة تأجيل 1S $t_2 = P . C . \text{Ln} \frac{V_{cc}}{V_{cc} - (V_z + V_{BE})}$ $P = \frac{t_2}{C . \text{Ln} \frac{V_{cc}}{V_{cc} - (V_z + V_{BE})}}$ P= 150KΩ																
0.5	0.5	ج9: دور الدارة المكونة من العناصر R,D,C,Bp : دارة إرجاع البرنامج للصفر																
1	0.5x2	ج10: محتوى السجلين TRISA,TRISB TRISA <table> <tr> <td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td> </tr> </table> TRISB <table> <tr> <td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td> </tr> </table>																

تابع الإجابة النموذجية

ج11: جدول تشغيل المحرك خطوة / خطوة:

الخطوة	وضعية الدوار	قيمة و جهة التيار الطور B	قيمة و جهة التيار الطور A	المقارن المشعبة	محتوى السجل PORTB RB7.....RB0
1	↑	0	X → Y	T2-T0	0000101
2	↗	U → V	X → Y	T6-T4-T2-T0	01010101
3	→	U → V	0	T6-T4	01010000
4	↘	U → V	Y → X	T6-T4-T3-T1	01011010
5	↓	0	Y → X	T3-T1	00001010
6	↙	V → U	Y → X	T7-T5-T3-T1	10101010
7	←	V → U	0	T7-T5	10100000
8	↖	V → U	X → Y	T7-T5-T2-T0	10100101

ج12: قيمة التيار المار في طور المحرك خطوة / خطوة:

$$24 = (2 \cdot R_{DS} + R_A)I$$

$$I = \frac{24}{(2 \cdot R_{DS} + R_A)}$$

$$I = 2.5A$$

ج13: حسب تردد إشارة الساعة للمستبدل التماثلي / الرقمي (الدارة المندمجة ADC0804):

$$f = \frac{1}{1.1 \times 10^{-3} \times 150 \times 10^{-12}}$$

$$F = 60606,06 \text{ Hz} = 60,606 \text{ KHz}$$

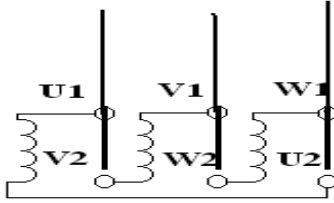
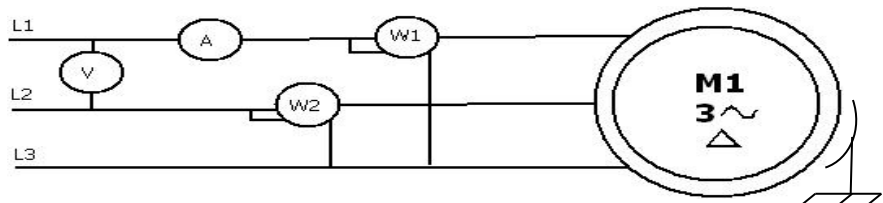
ج14: الكوانتوم q للمستبدل :

$$q = \frac{V_{ref}}{2^n}$$

$$q = \frac{5.12}{256}$$

$$q = 0.02V = 20mV$$

تابع الإجابة النموذجية

0.5	0.25x2	ج15: الكلمة الثنائية من أجل $V_e=1.28V$: $\frac{1.28}{0.02} = 64$ $(64)_{10} = (1000000)_2$
0.5	0.25x2	ج16: قيمة التوتر التماثلي V_e من أجل الكلمة $(80)_{16}$: $(80)_{16} = (128)_{10} = (10000000)_2$ $V_e = V_{ref} \left(\frac{MS}{16} + \frac{LS}{256} \right) = 5.12 \left(\frac{8}{16} + \frac{0}{256} \right) = 2.56V$ أو $V_e = 5.12 \left(\frac{128}{256} \right) = 2.56V$
		ج17: ماهو الإقران المناسب للمحرك : الإقران المناسب هو مثلثي لأن التوتر المركب للشبكة يساوي توتر التشغيل الأصغر (مثلثي) للمحرك
0.75	0.25x3	س18: ربط لوحة المرباط للمحرك : 
0.5	0.25x2	ج19: قياس الإستطاعة (طريقة الواطمترين) : 
1	0.25x4	ج20: عدد الأقطاب المغناطيسية للساكن و الإنزلاق: $n = 720 \text{tr/min}, \quad n_s = 750 \text{tr/min}, \quad P = \frac{60 \times 50}{750} = 4, \quad 2P = 8$ $g = \frac{n_s - n}{n_s} = \frac{750 - 720}{750} = 4\%$
0.5	0.25x2	س21: أحسب العزم المفيد: $T_u = \frac{P_u}{\omega} = \frac{650 \times 30}{720 \times 3.14} = 8.62 \text{N.m}$

الموضوع :الاول نظام آلي لثقب و انجاز مجرى على قطع

I- دفتر الشروط المبسط

الهدف من التألي : يهدف النظام إلى انجاز ثقب و مجاري على عدد كبير من قطع معدنية بجودة ودقة عاليتين
المواد الأولية : قطع معدنية

وصف التشغيل: يبدأ النظام بتحويل القطع إلى البساط ، ثم ينطلق في آن واحد عمليتا ثقب و انجاز مجرى على
القطع و بعد ذلك تجلى القطعة المصنعة (مثقوبة و منجز عليها مجرى) بواسطة البساط الذي يديره المحرك M_1 .

- **عملية انجاز مجرى:** تبدأ العملية بتقديم حامل أداة التفريز مع دوران المحرك M_4 نحو اليمين ثم تعود إلى
اليسار.

الأمن:حسب القوانين المعمول بها.

الاستغلال: يستوجب تشغيل هذا النظام وجود عاملين:

الاول متخصص : يقوم بعمليات القيادة والمراقبة والصيانة الدورية .

و الثاني دون اختصاص: لإجلاء القطع.

1- أنماط التشغيل و التوقيف:

بالنسبة لهذه الآلة تم قبول الحالات التالية:

A1- معرفة وفق المناولة الهيكلية وتمثل حالة الراحة بالنسبة للآلة.

F1- عند وضع الآلة في حالة سير يتم الانتقال إلى حالة الانتاج العادي (أي الثقب و انجاز مجرى) الذي يتم
وصفه بـ: بمتن للانتاج العادي.

A2- يمكن طلب التوقف عن الانتاج العادي، عند اي نقطة من نقاط الشوط. يؤدي هنا إلى إتمام الشوط الجاري.

F2- عندما تكون الآلة فارغة، يجب وضعها تدريجيا في حالة سير بجعل كل مركز يبدأ بالإقلاع بوجود أول قطعة.

F3- تسمح هذه الحالة بالتوقيف التدريجي للآلة مع إجلاء القطع.

D1- عند حدوث توقف استعجالي، يجب توقيف كل الحركات الجارية (وضع كل المتمنات في الحالة الابتدائية).

A5- بعد توقف استعجالي، من الضروري القيام بالتنظيف والتحقق من اجل التحضير لإعادة السير.

A6- بعد كل خلل أو تحقق، فإن تهيئة الجزء التنفيذي ضروري وهذا جعل كل الارتفاعات داخلة.

F5- من اجل التحقق والضبط، تم اللجوء إلى تشغيل دورة بدورة لكل مركز على حدى أو للمجموعة ككل.

على لوح القيادة يوجد مبدل رئيسي بثلاث وضعيات (auto, OFF, Cy/Cy) لاختيار نمط التشغيل:

• التشغيل الآلي (auto)

- زر انطلاق الدورة dcy وآخر للتوقيف arrêt. مزودين بذاكرة M .
- مبدل AC1 لتفريغ الآلة أو الترخيص للرافعة A بالخروج.
- p1 ; p2 : ملتقطين لكشف قطع ، في مركزي الثقب و انجاز مجرى.

ملاحظات:

- 1- الملتقطات والمبدلات السابقة تسمح بالكشف عن الحالات A1, F1, F2, F3, A2 ; D3
- 2- عدم وجود القطع في أحد المراكز الثلاثة يهدف الى السير التدريجي للآلة (F2) أو التفريغ التدريجي لها (F3) عند وجود الإشارة AC1 .

• التشغيل دورة بدورة

توافق الحالة F5

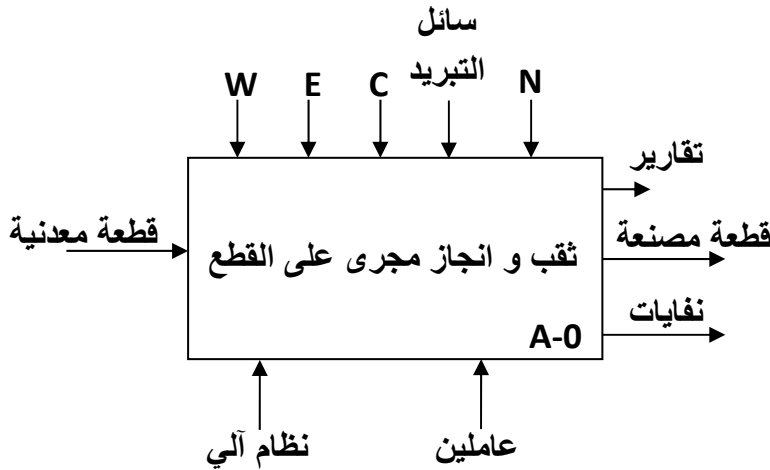
- إن وجود المبدل الرئيسي في هذه الوضعية وبعد الضغط على الزر m ، يسمح بكشف سيرورة شوط واحد لأحد المركز (1 أو 2 أو 3) وهذا حسب وضعية المبدل Cy/Cy.
- في هذا النوع من التشغيل فإنه من الضروري تكرار بعض المراحل بالمركزين 2 و 3.

• التوقف الاستعجالي

- مهما كانت الحالة الموجود فيها النظام، فإن التأثير على زر التوقف الاستعجالي (AU) أو خلل في احد المحركات ($R_{T1} + R_{T2} + R_{T3} + R_{T4}$) يضع الآلة في الحالة D1 . عند إلغاء المعلومة (AU) وبالضغط على الزر Rear يجب أن نقوم بوظيفتي التنظيف والتحقق. وبالضغط على الزر Init. يوضع الجزء التنفيذي في حالة تهيئة L10.L20

II - التحليل الوظيفي

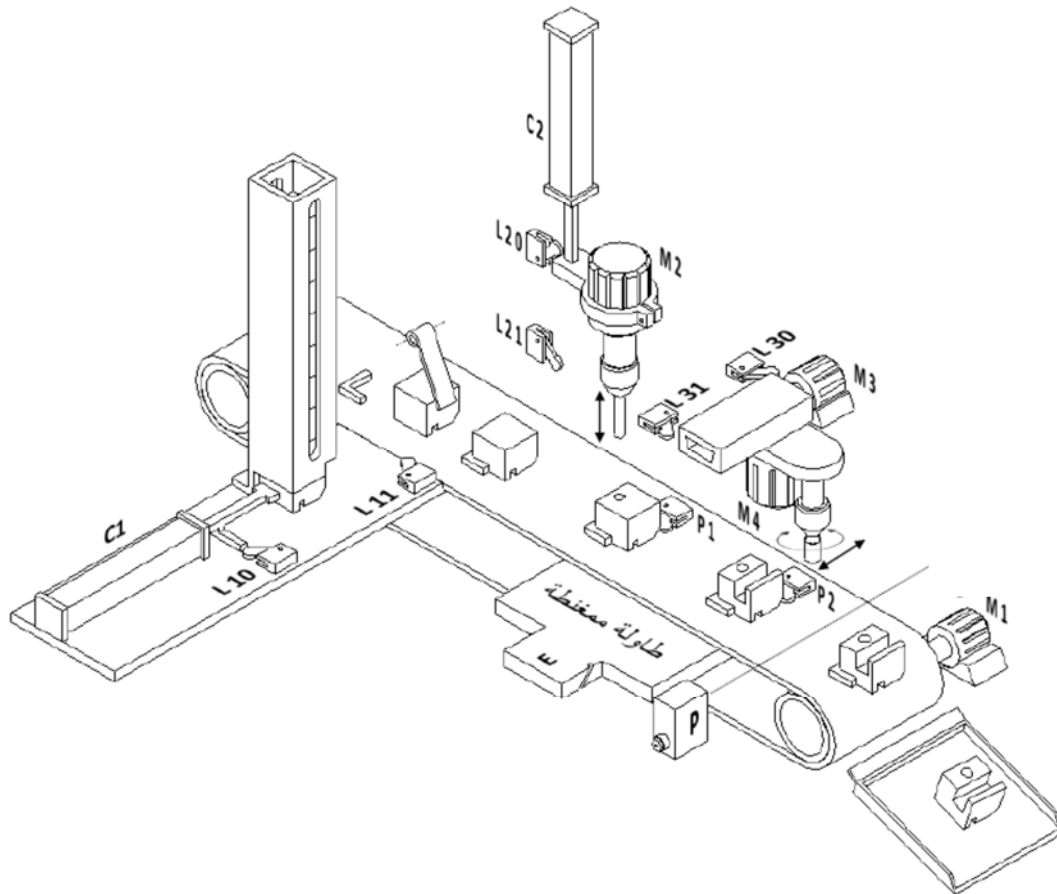
أ- الوظيفة الشاملة: النشاط البياني A-O



التحليل الوظيفي التنازلي (AO)

تم تقسيم النظام إلى أربعة أشغولات عاملة:

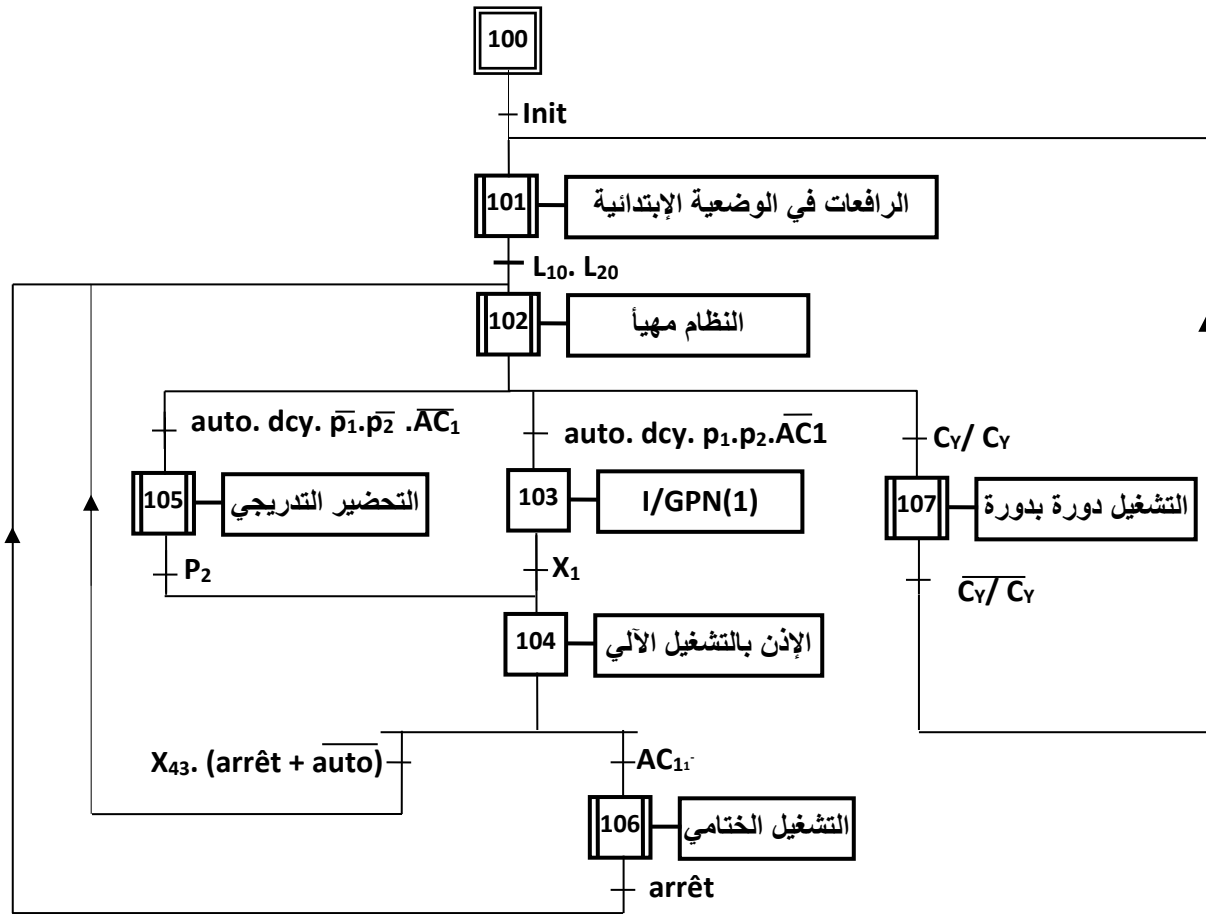
- 1- تحويل القطع
- 2- ثقب القطع
- 3- انجاز مجرى على القطع
- 4- إجلاء القطع
- 5- التجميع (خارج الدراسة).



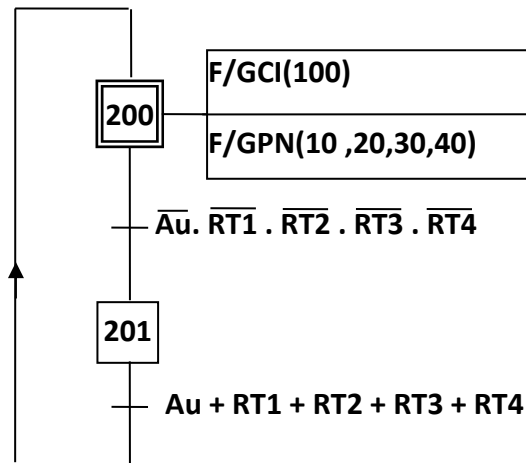
الاختيارات التكنولوجية

الاشغولات	المنفذات	المنفذات المتصدرة	الملتقطات	عناصر القيادة والتهيئة والأمن
تحويل القطع	C1: رافعة مزدوجة المفعول لوضع القطع فوق البساط.	C ₁ ⁺ , C ₁ ⁻ : موز الرافعة C ، ثنائي الاستقرار قيادة كهربائية 24V.	L ₁₁ , L ₁₀ : ملتقطات تحدد نهائتي دخول وخروج الرافعة C1.	Auto/Cy.Cy: مبدل لاختيار نمط التشغيل آلي/دورة دورة. dcy: زر بداية الدورة.
ثقب القطع	C2: رافعة مزدوجة المفعول لتقديم نظام الثقب M2: محرك أداة الثقب E: كهرومغناطيس لمغطة طاولة التثبيت.	C ₂ ⁺ , C ₂ ⁻ : موز الرافعة C2 ، ثنائي الاستقرار قيادة كهربائية 24V. T: ترياك. KE: لمغطة طاولة التثبيت.	L ₂₁ , L ₂₀ : ملتقطات تحدد نهائتي دخول وخروج الرافعة C2. P1: ملتقط يكشف عن وجود قطعة في مركز الثقب.	m: زر بداية التشغيل دورة بدورة. Arrêt: زر التوقف العادي. AC1: مبدل لتوقيف الرافعة C عن التشغيل.
انجاز مجاري على القطع	M3: محرك تقديم نظام انجاز المجري. ثلاثي الطور لا متزامن ذو اتجاهين للدوران مع اقلاع مباشر وكبح بانعدام التيار. M4: محرك تدوير أداة انجاز المجري.	KM3d: ملابس المحرك M3، اتجاه لليمين. KM3g: ملابس المحرك M2، اتجاه لليسار. KM4: ملابس المحرك M4.	L ₃₁ , L ₃₀ : ملتقطات تحدد نهائتي ذهاب ورجوع نظام انجاز المجري. P2: ملتقط يكشف عن وجود قطعة في مركز انجاز المجري.	AU: زر التوقف الاستعجالي. R _{T1} , R _{T2} , R _{T3} , R _{T4} : ملابس المرحلات الحرارية لحماية المحركات.
إجراء القطع	M1: محرك البساط.	KM1: ملابس المحرك M1.	p: ملتقط يكشف عن اجلاء القطع.	

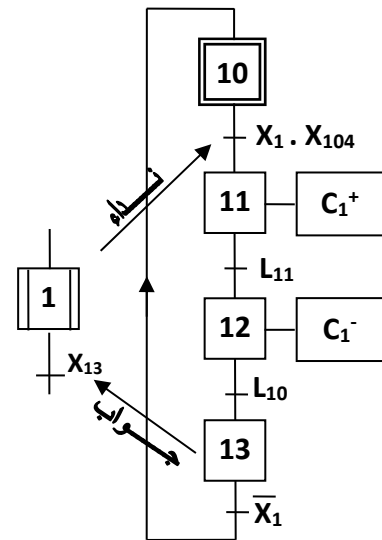
IV- التحليل الزمني



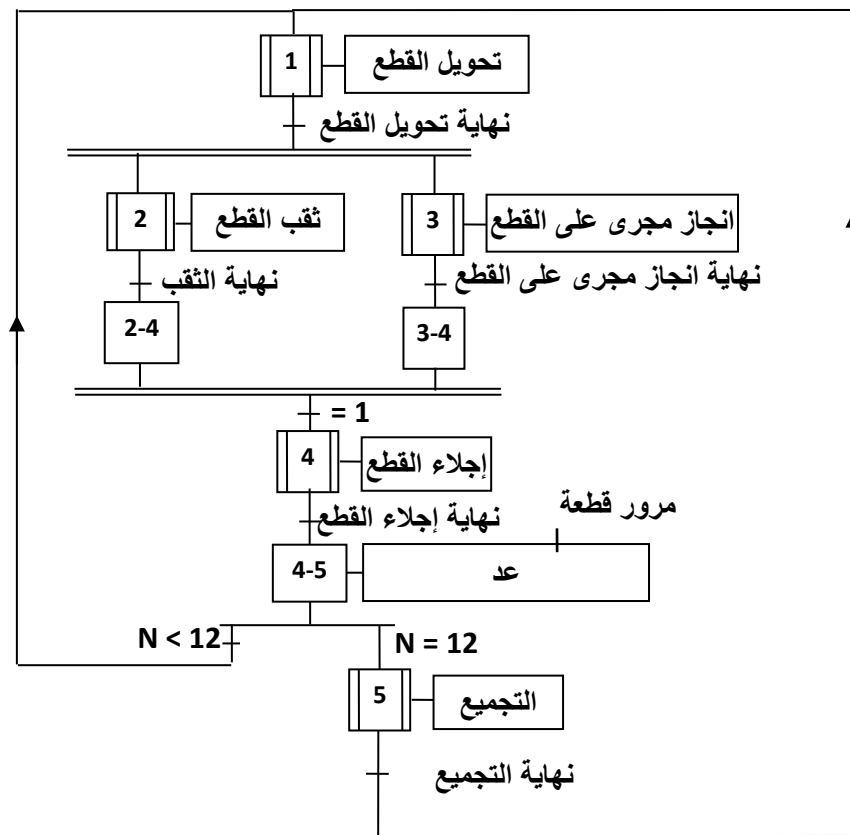
متمن القيادة و التهيئة GCI



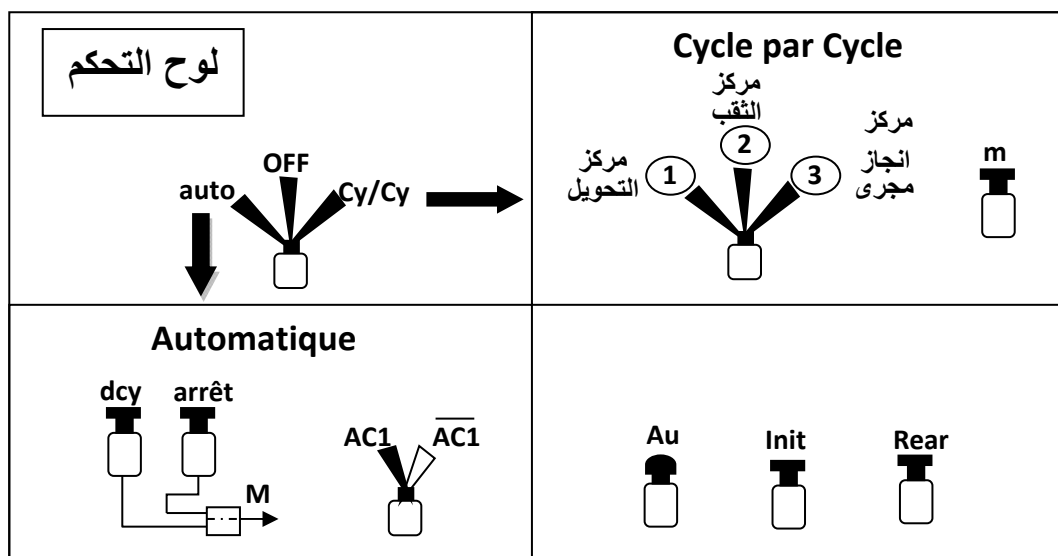
متمن الأمن GS



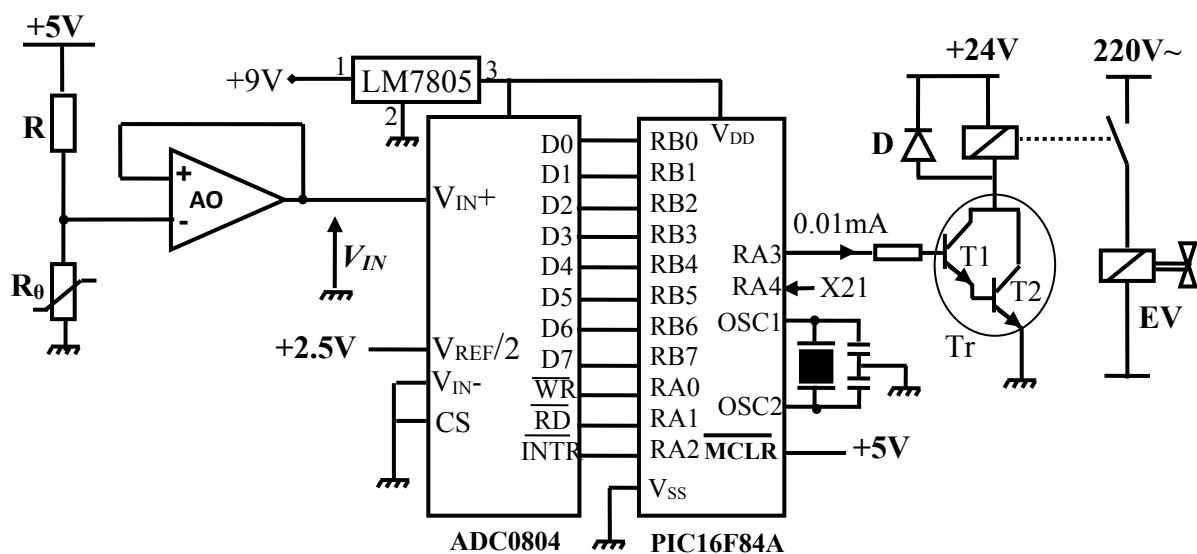
متمن أشغولة تحويل القطع



متمن تنسيق الأشغولات GPN

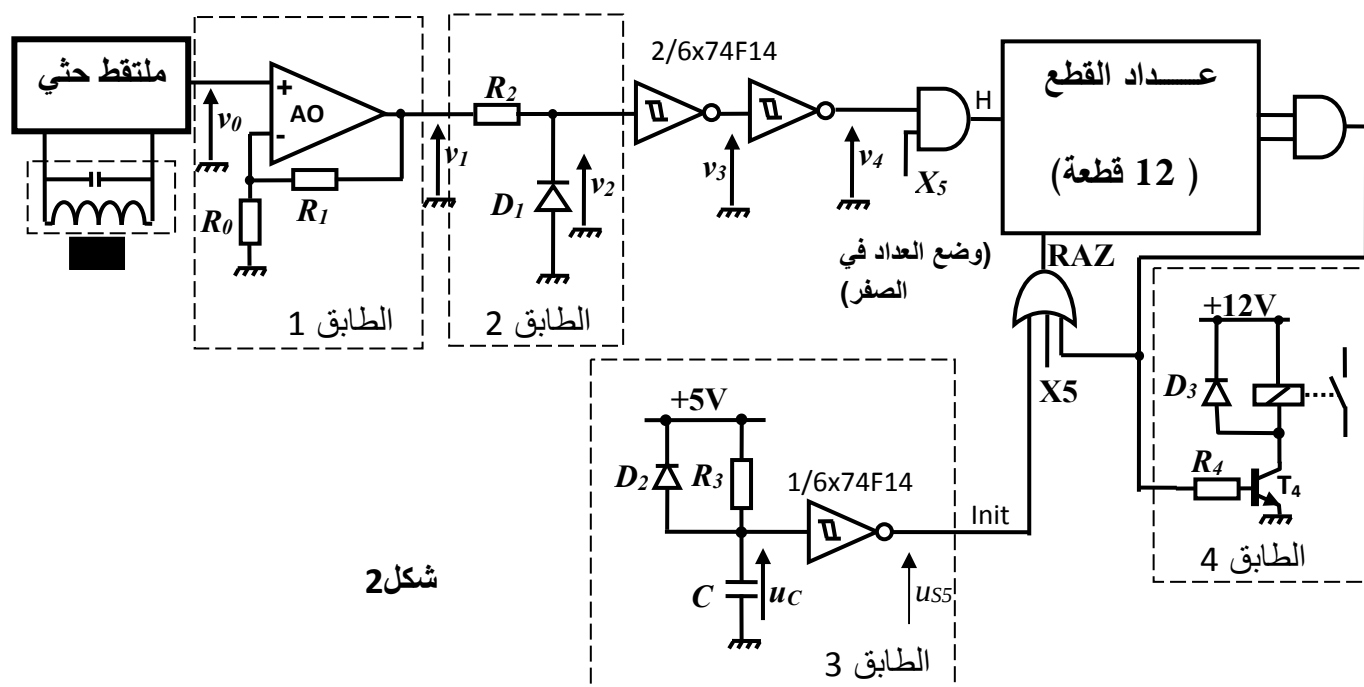


1- دائرة التحكم في كهروصمام سائل التبريد



شكل 1

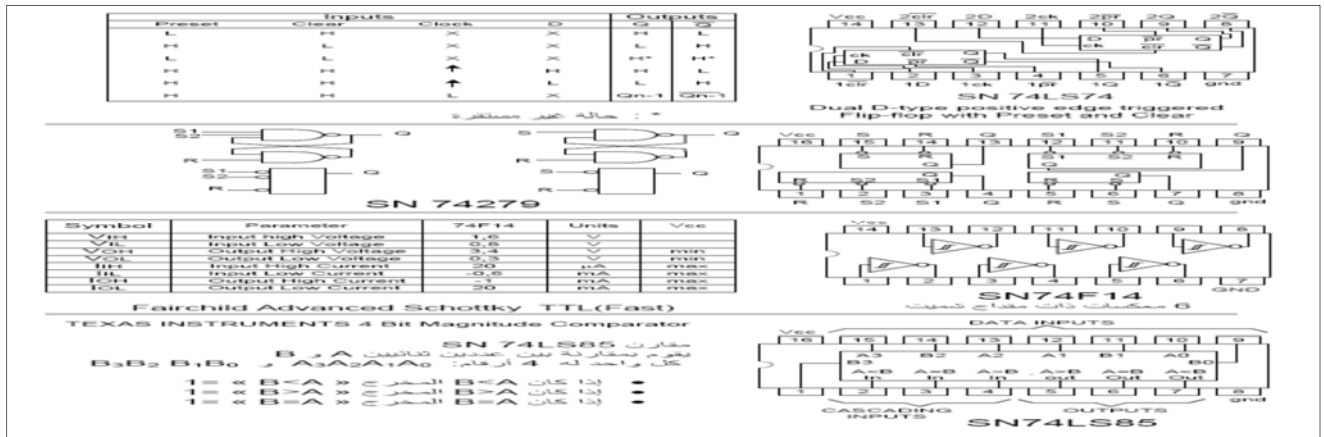
2- دائرة عد القطع



شكل 2

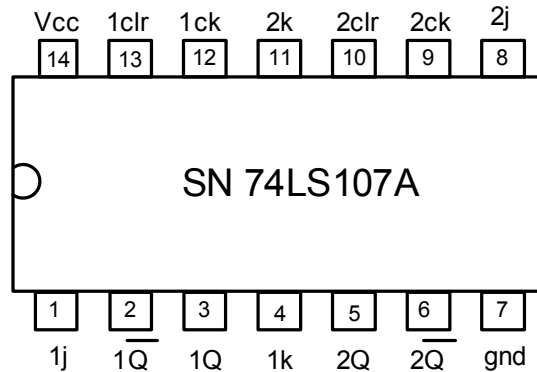
الملاحق

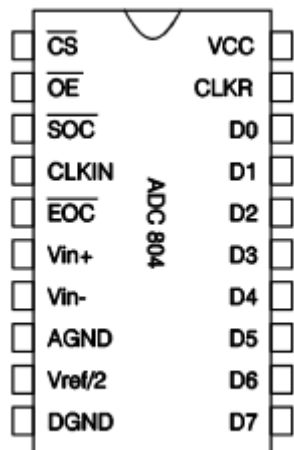
* الدارة 74F14 : 6 بوابات نفى- قلاب شميث



* الدارة 74LS107A : 2 قلابات JK ، جهات نازلة، مع مدخل ارغام Clear

Inputs				Outputs	
Clear	Clock	J	K	Q	$\bar{Q}$
L	X	X	X	L	H
H	↓	L	L	Q_0	$\bar{Q}_0$
H	↓	H	L	H	L
H	↓	L	H	L	H
H	↓	H	H	TOGGLE	
H	H	X	X	Q_0	$\bar{Q}_0$





الاقطاب	التعيين	الملاحظة
11...18	D0...D7	المخارج الرقمية
1	/CS	انتقاء الرقاقة. وضع هذا المدخل في 0 يسمح للدائرة بالتشغيل
2	/OE او /RD	عبارة عن مدخل وضعه في 0 رفقة /CS يسمح بوضع القيمة الرقمية في ناقل المعطيات
3	/SOC او /WR	عبارة عن مدخل وضعه في 0 يسمح ببداية عملية التحويل
5	/EOC او /INT	عبارة عن مخرج وجوده في القيمة 0 يدل على انتهاء عملية التحويل
20	VCC	قطب التغذية يربط ب +5V
10	DGND	كتلة المخارج الرقمية
8	AGND	كتلة المداخل التماثلية
9	REF/2	قيمة التوتر المرجعي. في الحالة العادية يجب ان تضبط على منتصف القيمة القصوى لتوتر الدخول.
6,7	IN+ , IN-	المداخل التماثلية التفاضلية. قيمتها القصوى تتحكم فيها REF/2، ففي حالة ربط IN- بالكتلة تكون القيمة القصوى لـ VIN+ هي 2*VREF
4,19	CLKIN, CLKR	اقطاب الساعة التي تكون اما خارجية مطبقة في CLKIN او داخلية حيث يجب في هذه الحالة اضافة دارة RC والتردد يعطى بالعلاقة $f=1/(1.1RC)$

العمل المطلوب

I- التحليل الوظيفي

س1. أكمل النشاط البياني (A0) على ورقة الإجابة1.

II- التحليل الزمني

- س2. انشئ متمعن أشغولة انجاز مجاري على القطع من وجهة نظر جزء التحكم الموافق لدفتر الشروط.
- س3. اكتب على شكل جدول معادلات التنشيط و التخميل لأشغولة تحويل القطع
- س4. أرسم تدرج مجموعة المتامن .
- س5. أكمل على وثيقة الإجابة1 رسم المعقب الكهربائي لأشغولة تحويل القطع مبينا دارتي التغذية والمخارج.
- س6. أكمل ملء وثيقة الـ GEMMA على ورقة الإجابة4.

III- انجازات التكنولوجيا

1-دائرة عود القطع

- س7. ماهو دور الطابقين 1و2.
- س8. ارسم تغيرات v_2 , v_3 و v_4 بدلالة الزمن على وثيقة الاجابة2.
- س9. أكتب عبارة v_I بدلالة R_0 , R_I , R_0 ثم احسب v_0 اذا كان $R_0=10k\Omega$; $R_I=100k\Omega$; $v_I=5V$.
- س10. احسب القيمة المتوسطة لـ v_2 .
- س11. أكمل المخطط المنطقي للعداد مستعملا قلابات الدارة المندمجة 74107 على وثيقة الاجابة2.
- س12. أكمل البيانات الزمنية لهذا العداد على وثيقة الاجابة2.
- س13. ماهو دور الطابق 3.
- س14. ماهو دور الطابق 4. احسب قيمة R_4 علما أن خصائص وشيعة المرحل هي $500mW/12V$ ووسائط المقل هي: $V_{BE}=0,7V$; $\beta=50$.

2-دائرة التحكم في كهروصمام سائل التبريد

- س15. ما اسم التركيب Tr المكون من T1 و T2. احسب التيار المار عبر وشيعة المرحل $\beta_2=\beta_1=100$.
- س16. أكمل على ورقة الإجابة4 محتوى سجلات TRISA و TRISB حسب التوجيه المبين في الشكل (1) صفحة6.
- س17. أكمل كتابة برنامج تهيئة المرافئ على وثيقة الإجابة(3).
- س18. إذا كانت درجة الحرارة $\alpha=20^\circ$ تعادل توتر $V_{IN}=1V$ و يوافق العدد $N_1=00110010$ احسب خطوة المستبدل.
- س19. عين القيمة الرقمية N_5 الموافقة لدرجة الحرارة $\alpha=100^\circ$ علما أن التوتر الموافق هو $5V$.
- * لتغذية استعملنا محول أحادي الطور لوحة مواصفاته تحمل الخصائص التالية: 220/24V,300VA,50Hz

أجريت على هذا المحول التجارب التالية :

- نتائج تجربة الفراغ: $U_1=220V$, $U_{20}=26.4V$

- نتائج تجربة الدارة قصيرة تحت تيار ثانوي اسمي: $U_{1CC}=20V$, $P_{1CC}=23.4W$, $I_{2CC}=I_2$

س20. احسب نسبة التحويل

س21. احسب المقادير المرحجة للثانوي $R_s; Z_s; X_s$

س22. ارسم دارة استطاعة المحرك $M3$ علما ان اقلاعه مباشر مع اتجاهين للدوران وكبح بانعدام التيار.

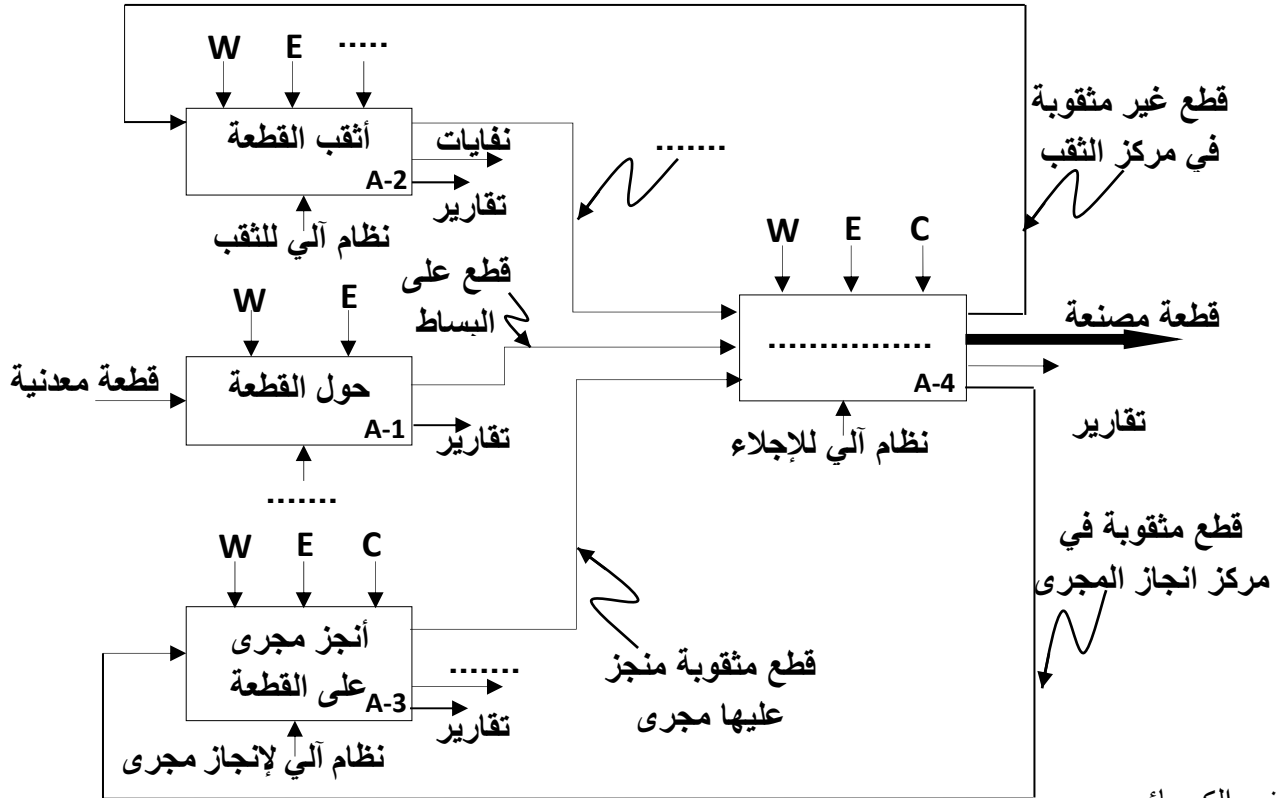
وثيقة الاجابة 1

القسم:

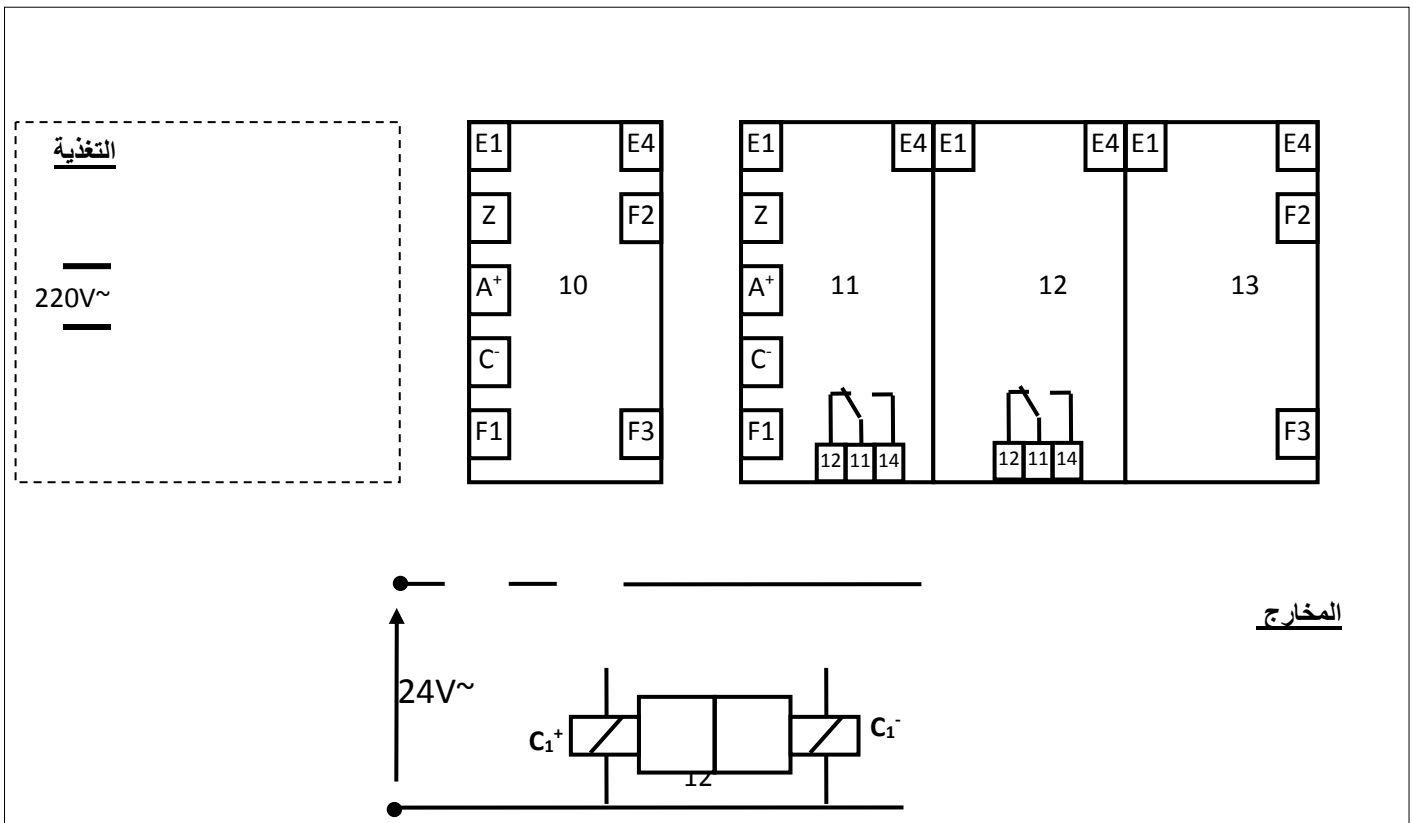
اللقب:

الاسم:

ج1- التحليل التتازلي



ج5- المعقب الكهربائي



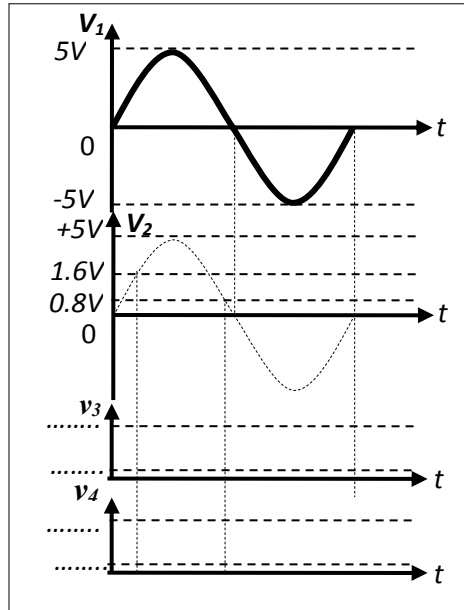
وثيقة الاجابة 2

القسم:

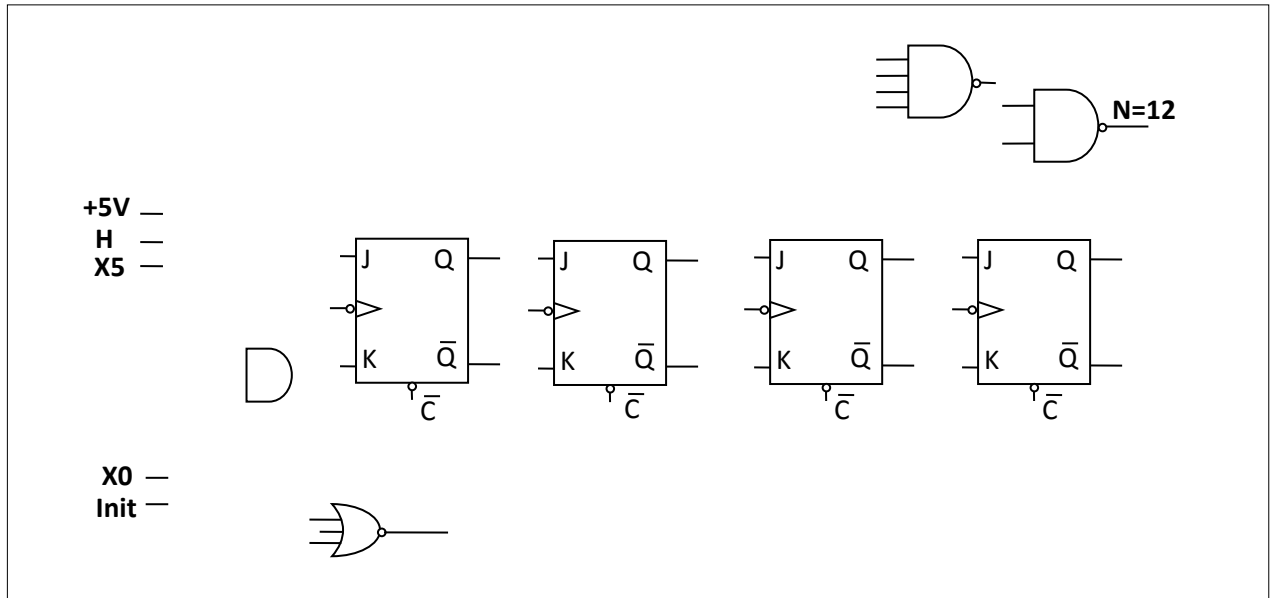
اللقب:

الاسم:

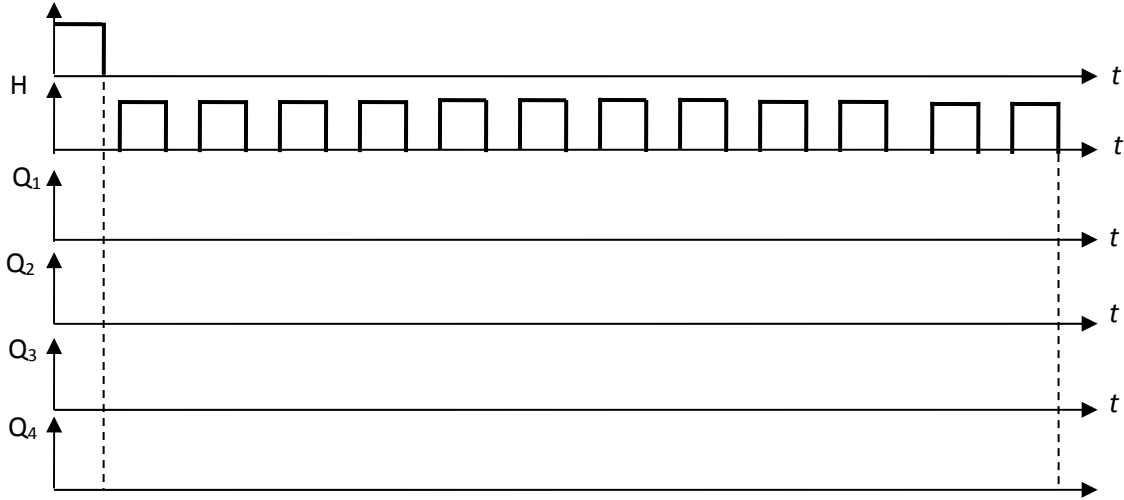
ج7- ارسم تغيرات v_2 , v_3 , و v_4 بدلالة الزمن



ج10- المخطط المنطقي للعداد



ج11- البيانات الزمنية للعداد



ج17: برنامج تهيئة المرافئ

BSF STATUS,RP0 ;

MOVLW Ox ;

MOVWF TRISA ;

..... ; Ox شحن سجل العمل بالقيمة

MOVWF TRISB ;

..... ; الرجوع إلى البنك 0

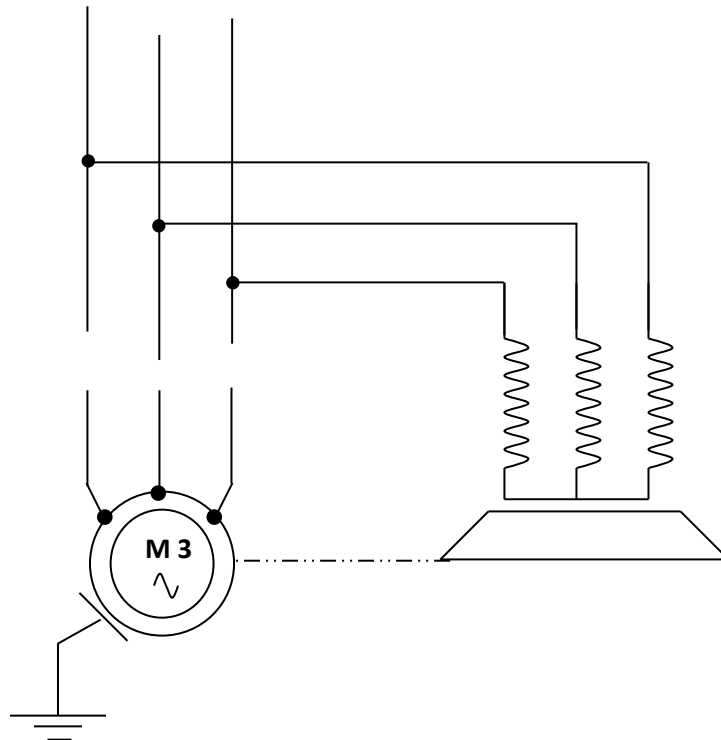
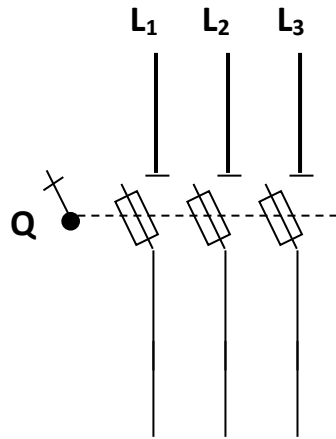
CLRF PORTA ;

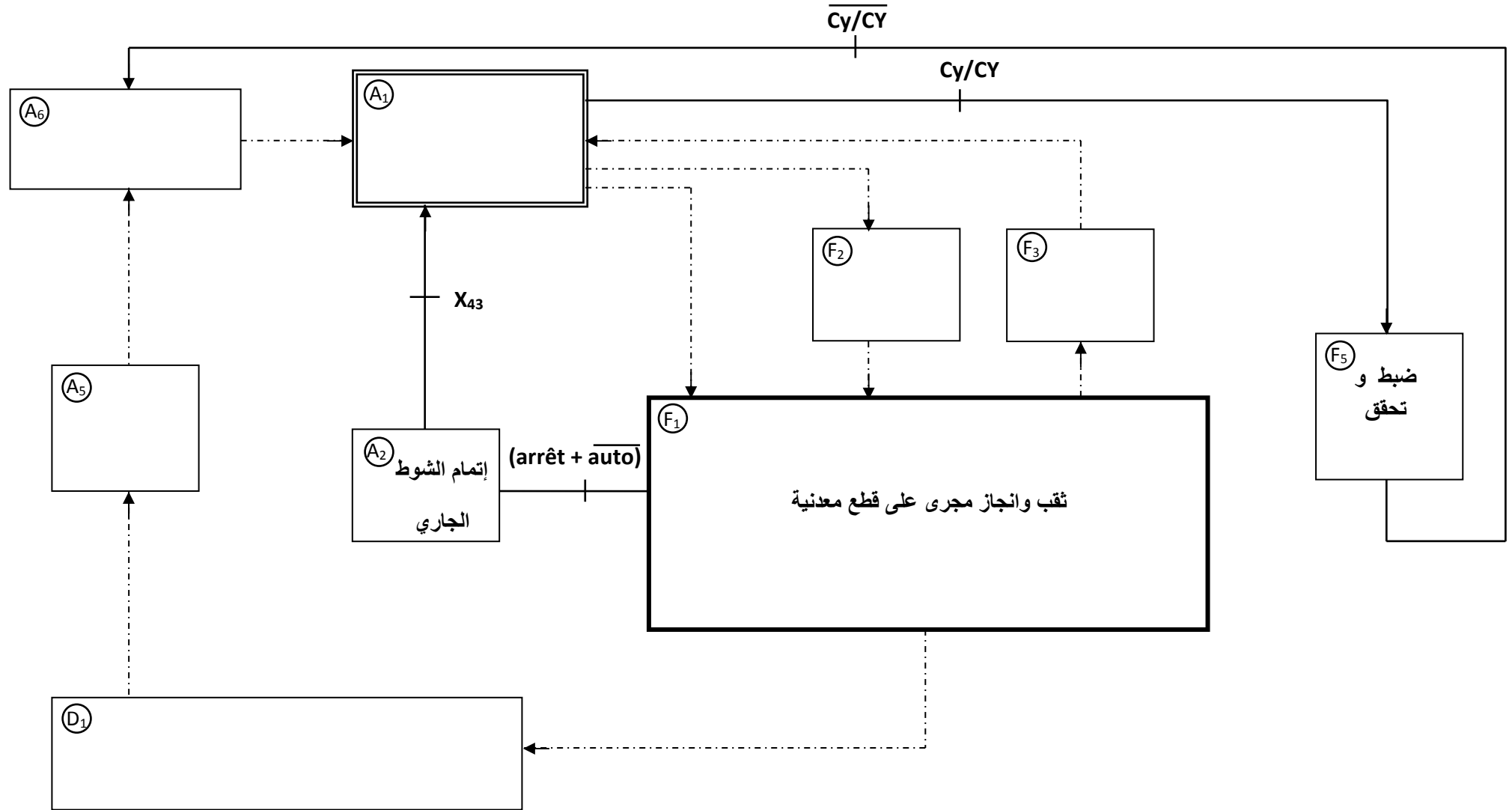
..... ; مسح السجل PORTB

ج16: محتوى السجلين TRISA و TRISB

TRISA								
TRISB								

ج22- دائرة الاستطاعة للمحرك M3





I- التحليل الوظيفي

ج.1 النشاط البياني (A0) على وثيقة الإجابة.

II- التحليل الزمني

ج.2 انشئ ممتن أشغولة انجاز مجرى (الشكل المقابل).

ج.3 جدول معادلات التنشيط و التخميل لأشغولة تحويل القطع

المرحلة	تنشيطها	تخميلها
X10	X13.X1/+X200	X11
X11	X10.X1.X104	X12+ X200
X12	X11.L11	X13+ X200
X13	X12.L10	X10+ X200

ج.4 تدرج مجموعة المتامن (الشكل المقابل).

ج.5 رسم المعقب الكهربائي على وثيقة الإجابة

III- انجازات التكنولوجيا

1- دائرة عدد القطع

ج.7 ماهو دور الطابقين 1 و 2

- الطابق 1: مضخم غير عاكس

- الطابق 2: مقوم احادي النوبة غير متحكم فيه

ج.8 تغيرات v_2 , v_3 و v_4 بدلالة الزمن على وثيقة الاجابة

ج.9 عبارة v_1 بدلالة v_0 , R_1 , R_0

$$v_1 = \frac{R_1 + R_0}{R_0} v_0$$

$$v_0 = \frac{v}{R_0 + R_1} v_1 = 454mV \quad \text{حساب } v_0$$

ج.10 القيمة المتوسطة لـ v_2

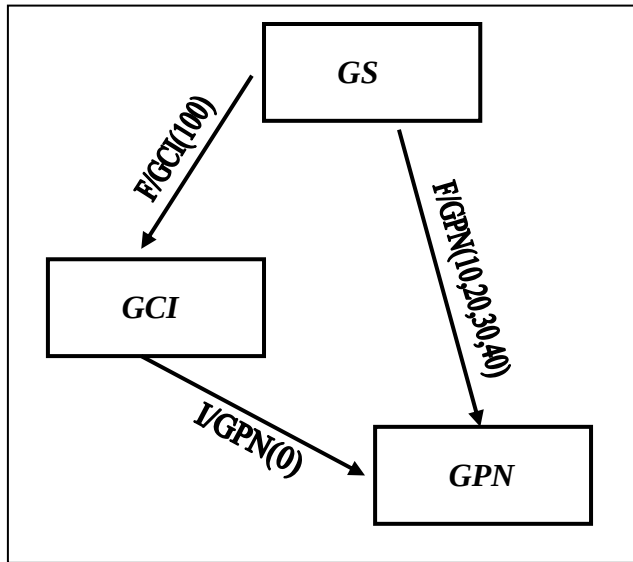
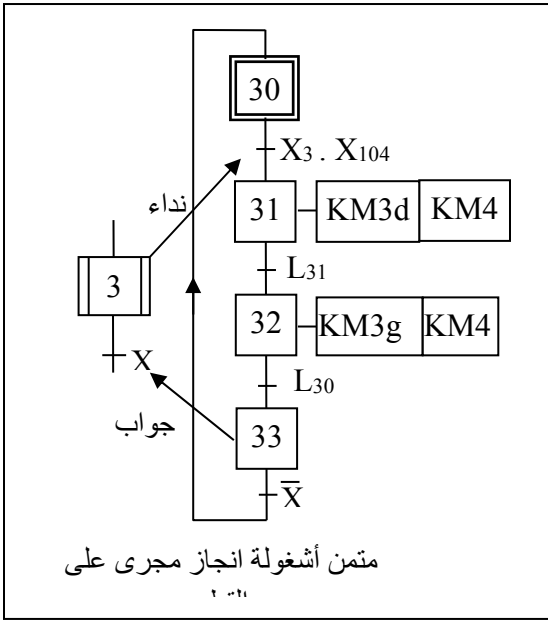
$$V_{2moy} = \frac{V_{2max}}{\pi} = \frac{5\sqrt{2}}{3.14} = 2.24V$$

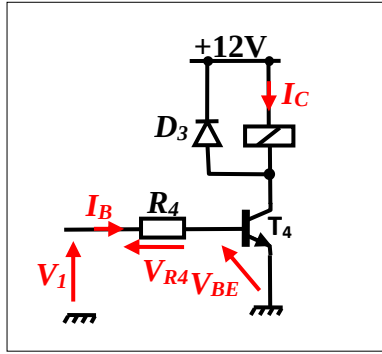
ج.11 المخطط المنطقي للعداد على وثيقة الاجابة

ج.12 البيانات الزمنية على وثيقة الاجابة

ج.13 دور الطابق 3: دائرة تهيئة

ج.14 دور الطابق 4: منفذ متصدر





- حساب قيمة R_4

$$I_C = \frac{P}{V} = \frac{0.5}{12} = 41mA$$

$$R_4 = \beta \frac{V_1 - V_{BE}}{I_C} = 50 \frac{5 - 0.7}{41} = 5.2k\Omega$$

ج.15 اسم التركيب Tr: تركيب DQRLINGTON

- حساب التيار المار عبر وشيعة المرحل:

$$\beta = \beta_1 \times \beta_2 = 10^4 ; \beta = 10^4 ; I_B = 0.01mA$$

$$I_C = \beta I_B = 10^4 \times 0.01 = 100mA$$

ج.16 محتوى السجلين TRISA و TRISB: على وثيقة الإجابة

ج.17 اكمال برنامج كتابة تهيئة المرافئ: على وثيقة الإجابة

ج.18 خطوة المستبدل:

$$q \frac{V_{IN1}}{N_1} = \frac{1}{50} 0.02V$$

ج.19 قيمة N

$$N_5 = 5 \cdot N_1 = 250 = 11111010$$

ج.20 نسبة التحويل

$$m = U_{20}/U_1 = 26.4/220 = 0.12$$

ج.21 حساب RS و ZS و XS

$$R_S = \frac{P_{1CC}}{I_{2CC}^2}$$

$$I_{2N} = \frac{S}{U_2} = \frac{300}{24} = 12.5A$$

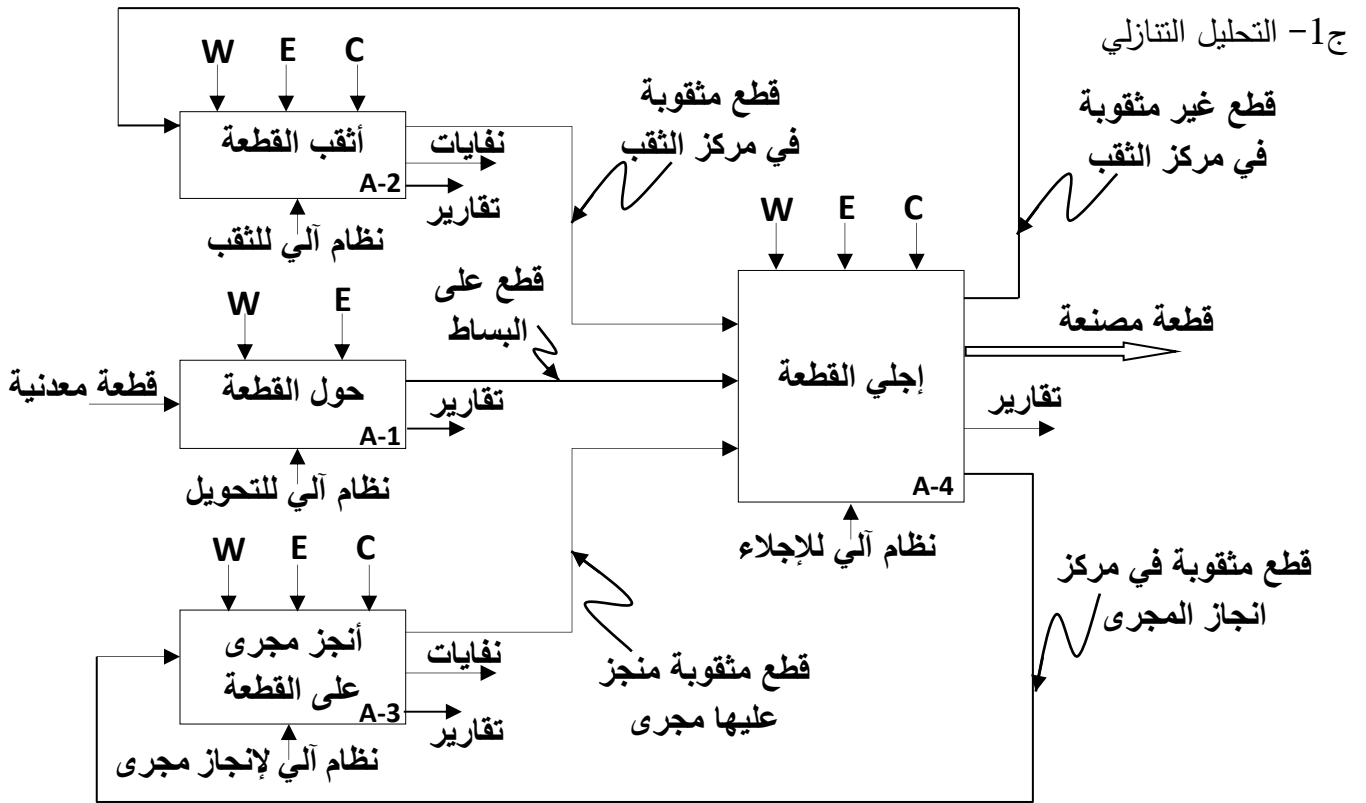
$$R_S = \frac{23.4}{12.5^2} = 0.153\Omega$$

#

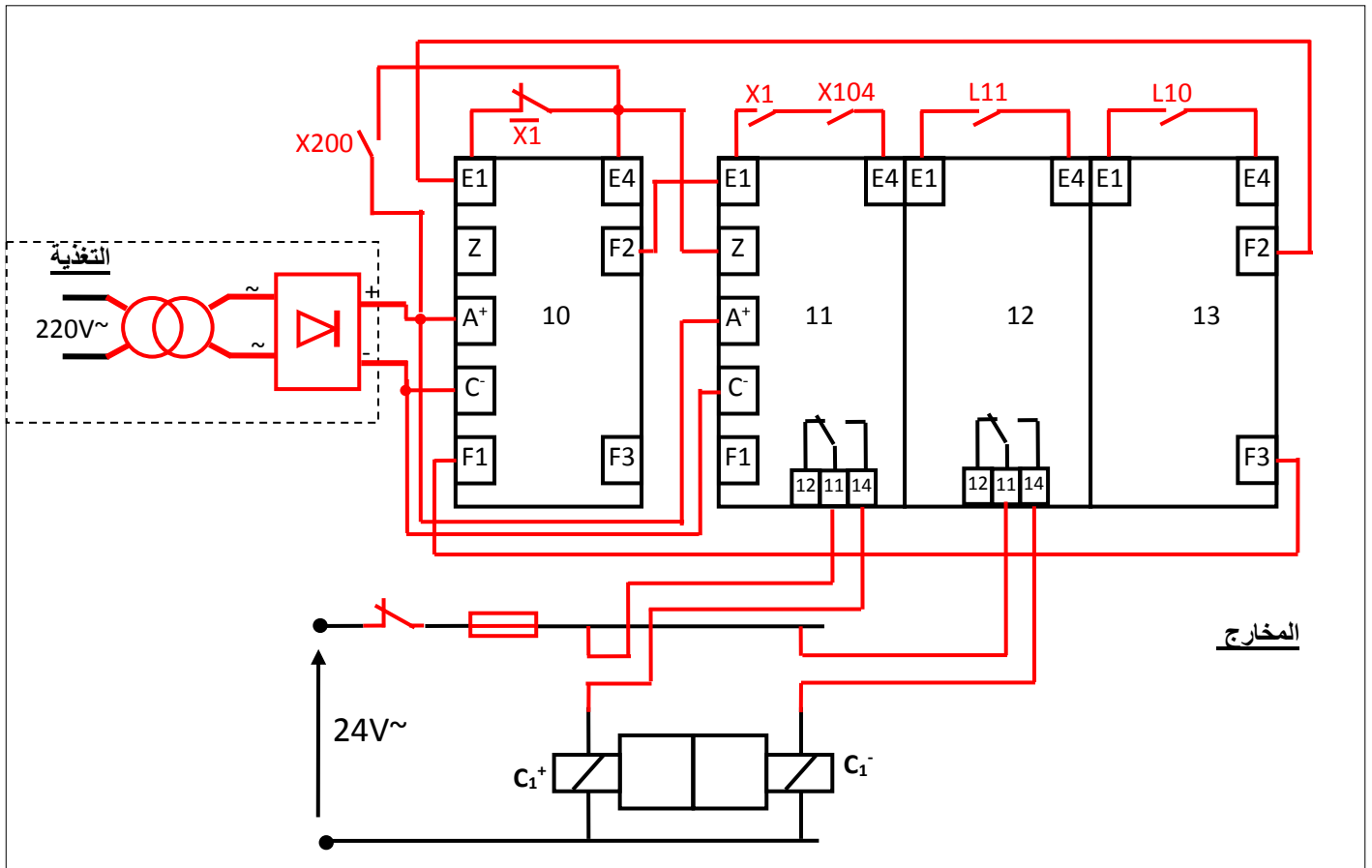
$$Z_S = m \frac{U_{1CC}}{I_{2CC}} = 0.12 \times \frac{20}{12.5} = 0.192\Omega$$

$$X_S = \sqrt{Z_S^2 - R_S^2} = \sqrt{0.192^2 - 0.153^2} = 0.116\Omega$$

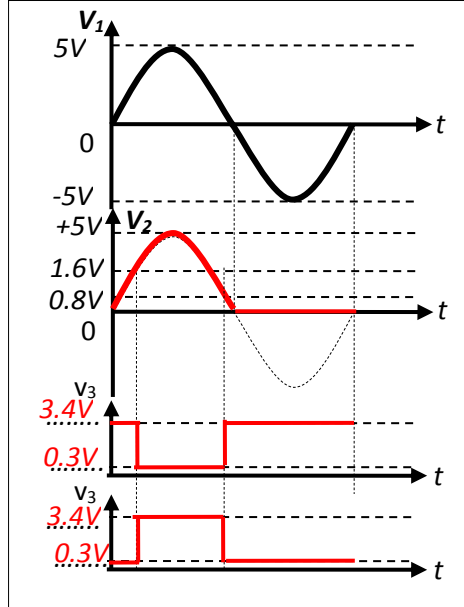
وثيقة الاجابة 1



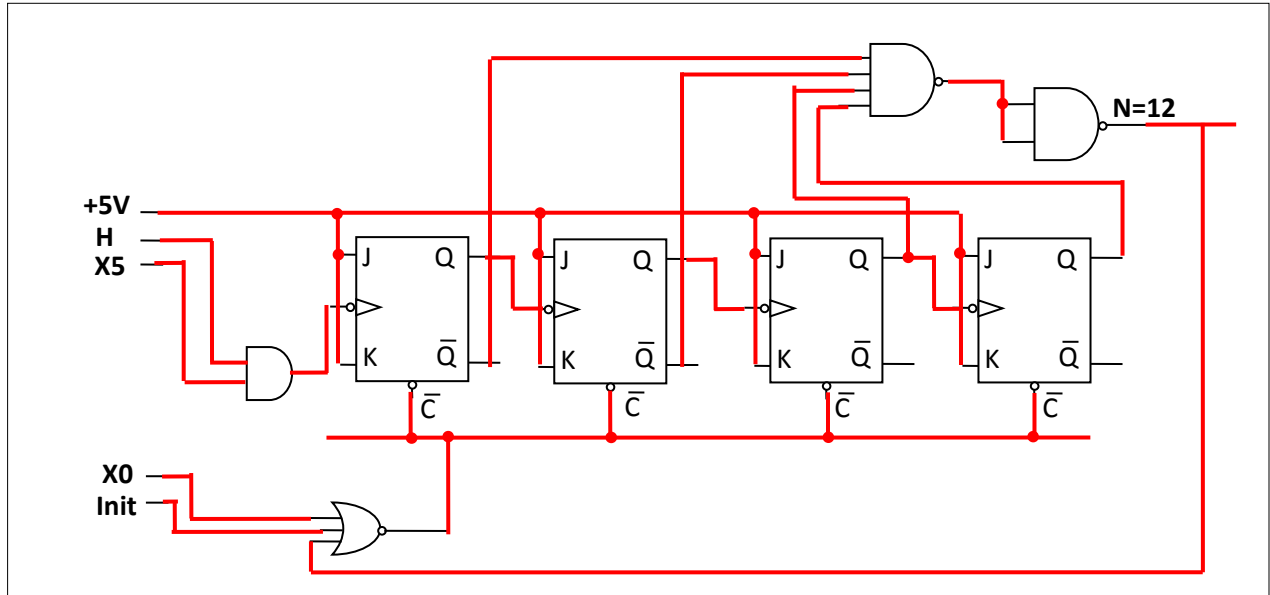
ج5- المعقب الكهربائي

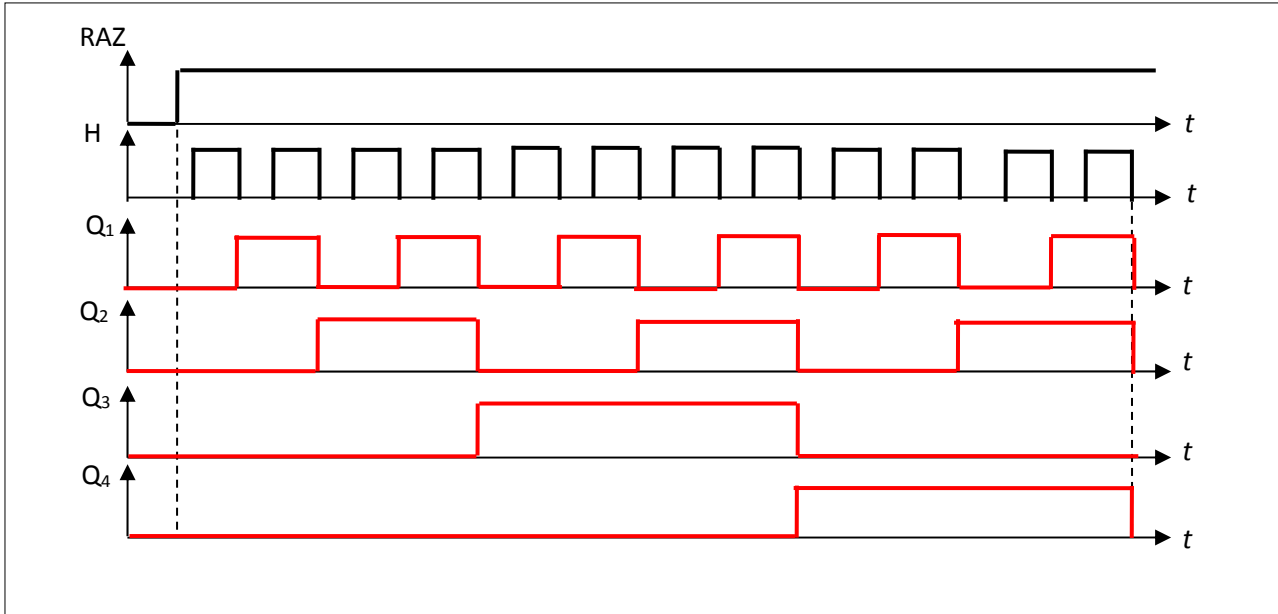


ج8- ارسم تغيرات v_2 , v_3 , و v_4 بدلالة الزمن



ج11- المخطط المنطقي للعداد





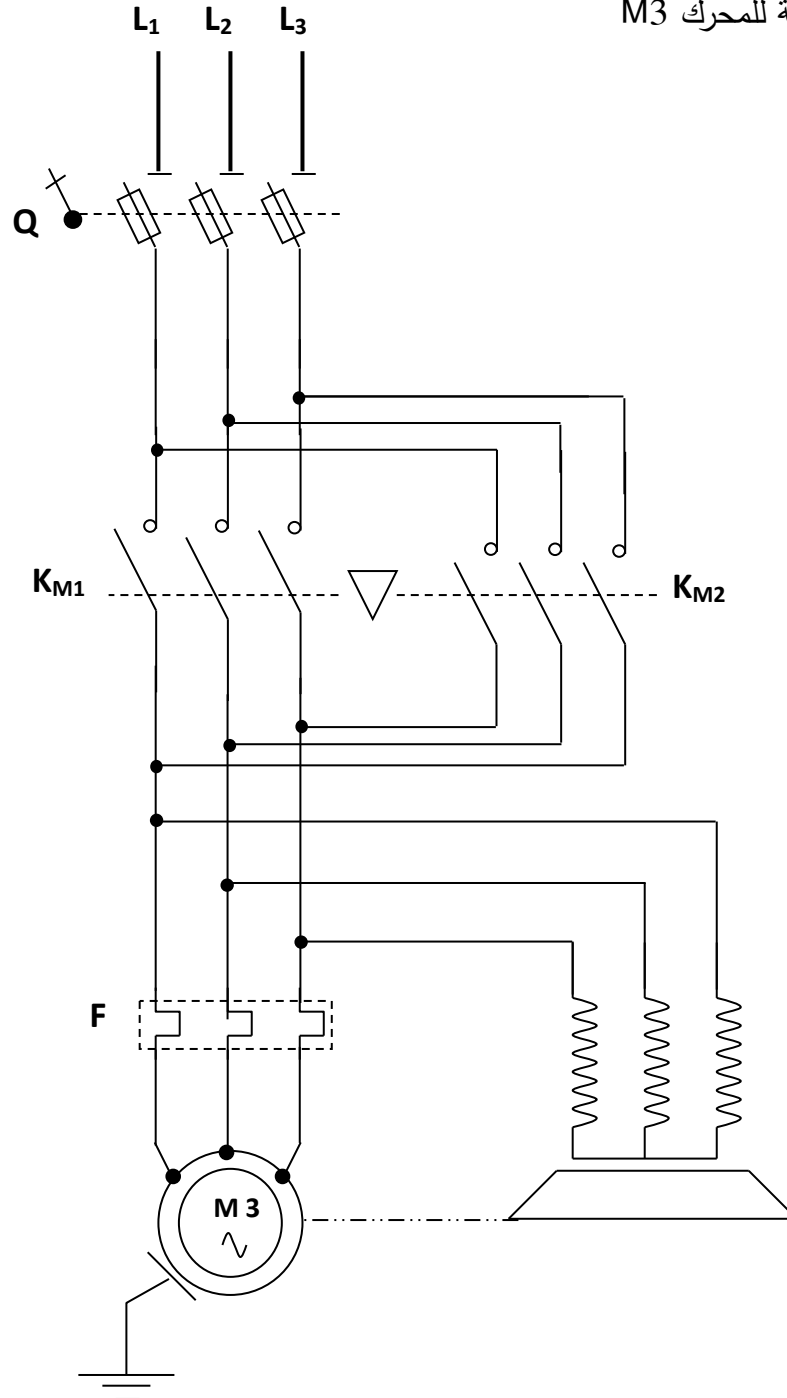
ج17 اكمال برنامج كتابة تهيئة المرافئ

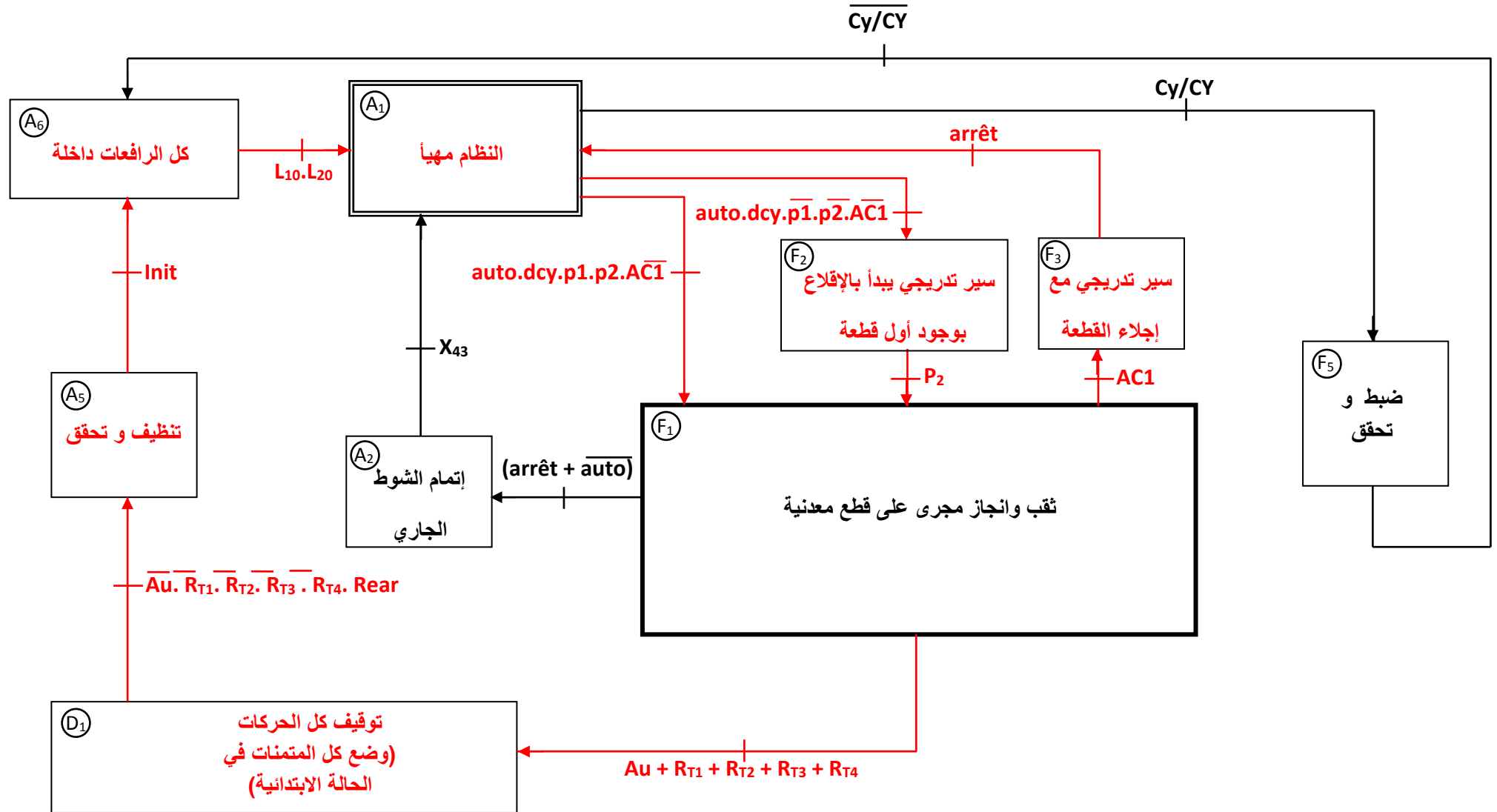
BSF STATUS,RP0 ; الذهاب إلى البنك 1
 MOVLW 0X1F ; شحن سجل العمل بالقيمة 0X1F
 MOVWF TRISA ; وضع القيمة 0X1F في TRISA
 MOVLW 0X27 ; شحن سجل العمل بالقيمة 0X27
 MOVWF TRISB ; برمجة RB0 , RB1 , RB2 , RB3 , RB4 , RB5 , RB6 , RB7 كمدخل
 BCF STATUS,RP0 ; الرجوع إلى البنك 0
 CLRF PORTA ; مسح محتوى السجل PORTA
 CLRF PORTB ; مسح محتوى السجل PORTB

ج16 محتوى السجلين TRISA و TRISB:

TRISA	-	-	-	1	0	1	0	0
TRISB	1	1	1	1	1	1	1	1

ج22 دائرة الاستطاعة للمحرك M3





على المترشح أن يختار أحد الموضوعين التاليين:

الموضوع الأول

دراسة نظام آلي لكيل وتحويل الرمل

يحتوي هذا الموضوع على 10 صفحات (من الصفحة 10/1 إلى الصفحة 10/10)

العرض : من الصفحة 10/1 إلى الصفحة 10/5

العمل المطلوب: الصفحتان 10/6 و 10/7

وثائق الإجابة : الصفحات 10/08 ، 10/09 و 10/10

دفتـر الشروط المبسط :

1 **الهدف من التآلية:** من أجل الإستغلال الجيد لمواد البناء تحتاج مؤسسة الى نظام آلي يسمح بتحويل وكيـل الرمل.

2 **وصف التشغيل :** يحتوي النظام على الأشغولات التالية:

– أشغولة التحويل والكيل: يتم تحويل الرمل من الأرض إلى وعاء الوزن بواسطة عربة

مزودة بمقبض تنتقل على سكة أفقية حتى بلوغ الوزن المطلوب $m_1 = 250Kg$

– أشغولة التفريغ: يُفتح الحاجز لتفريغ وعاء الوزن من الرمل .

– أشغولة الإخلاء :يدور بساط الإخلاء إلى أن يصبح وعاء الوزن فارغا ، بعدها يواصل

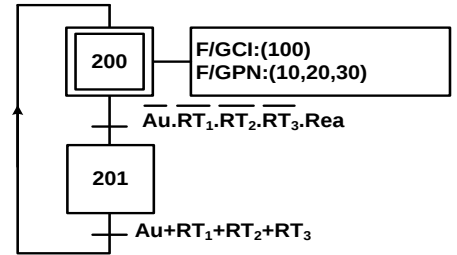
البساط دورانه لمدة $t=30s$ من أجل الإخلاء الكلي للرمل من فوق البساط.

3 **الاستغلال :** يتطلب النظام حضور سائق شاحنة لجلب الرمل وعامل مختص في القيادة والصيانة الدورية .

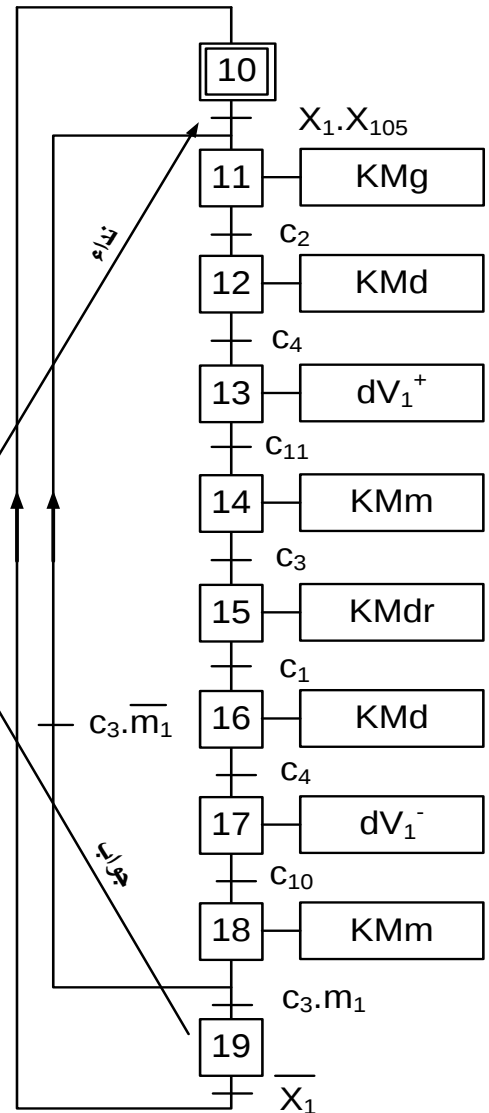
4 **الأمن :** حسب القوانين المعمول بها في الأنظمة الآلية .

7 المناولة الزمنية :

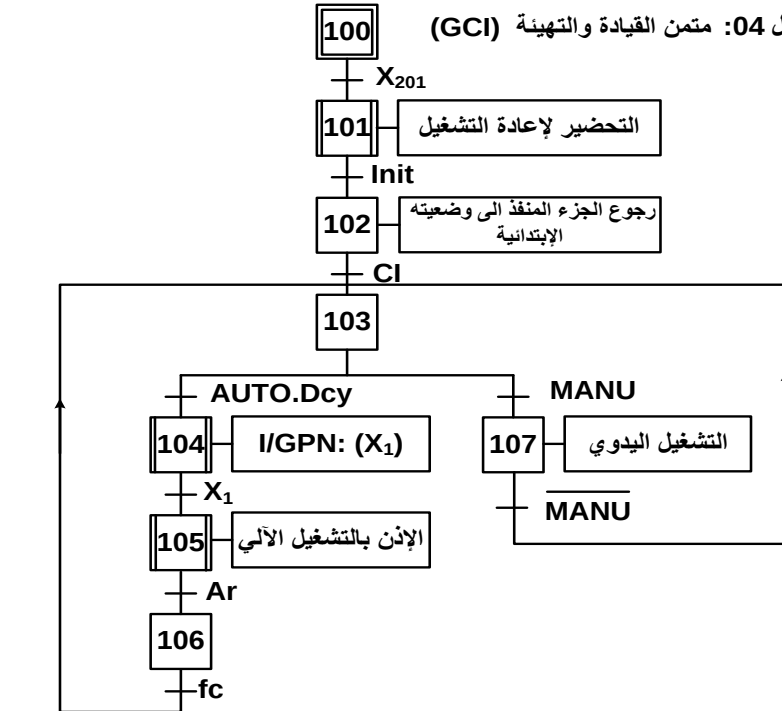
الشكل 03: متمعن الأمن (GS)



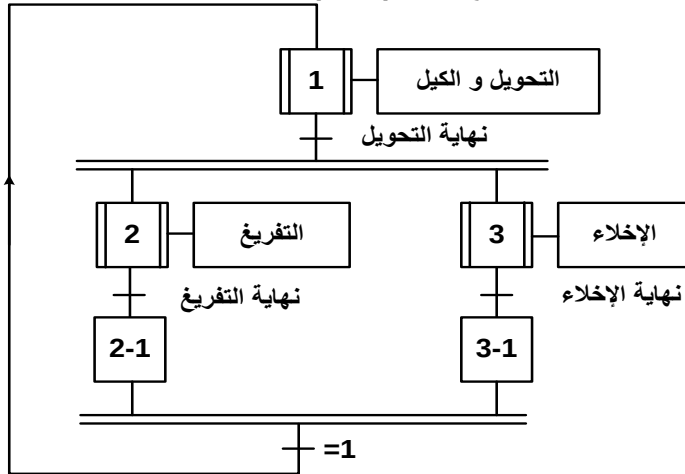
الشكل 06: متمعن الأشغولة 1 : التحويل والكيل



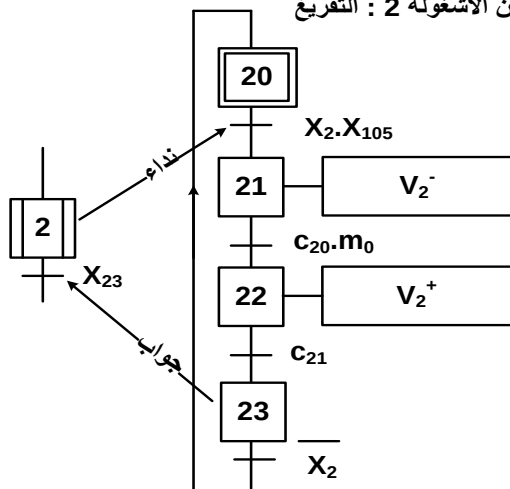
الشكل 04: متمعن القيادة والتهيئة (GCI)



الشكل 05: متمعن الإنتاج العادي (GPN)



الشكل 07: متمعن الأشغولة 2 : التفريغ



8 الاختيارات التكنولوجية:

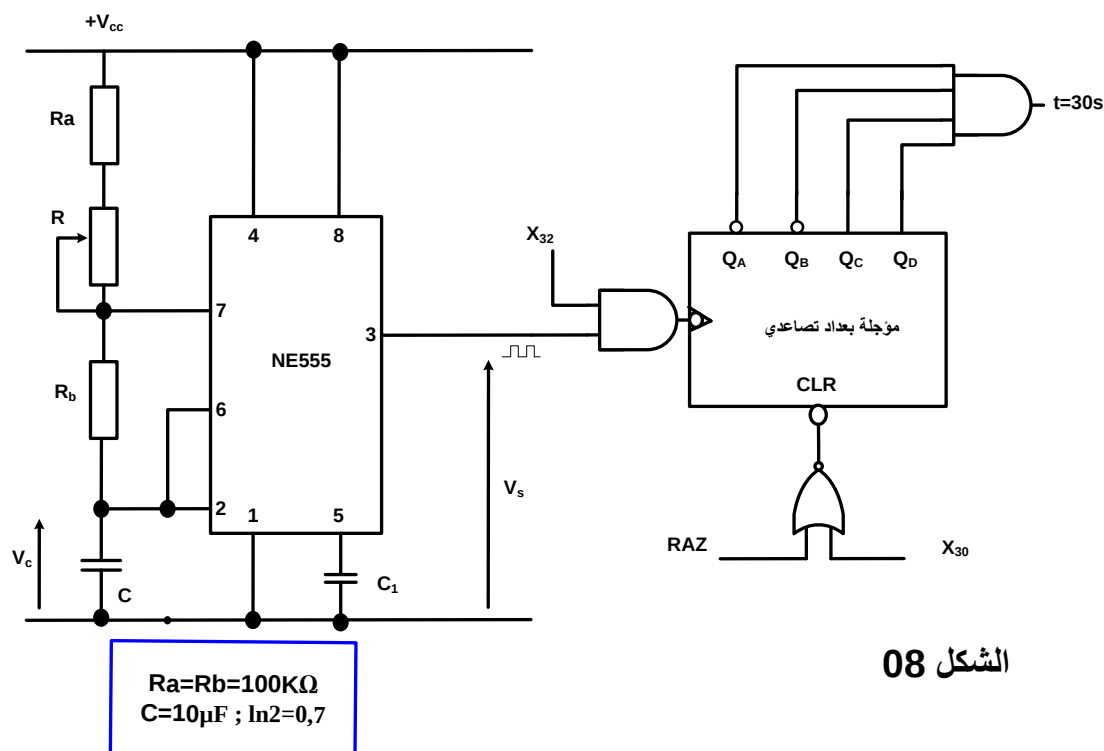
الأشغولة	المنفذات	المنفذات المتصدرة	الملتقطات	عناصر القيادة والتحكم
التحويل والكيل	M₁ : محرك لاتزامني ثلاثي الطور لتتقل العربة يمينا ويسارا. 2.2kw ; 220V/380V ; 50Hz Cosφ=0.81 ; 1436tr/mn η=81%	KMg , KMdr ملامسان كهرومغناطيسيان للتحكم في اتجاه دوران المحرك M₁ (يمين- يسار) ~24V.	c₁ , c₂ : ملتقطا نهاية الشوط للكشف على وجود العربة ناحية اليمين (c₁) أو اليسار (c₂) .	Dcy : زر التشغيل. Ar : زر التوقيف.
	M₂ : محرك لاتزامني ثلاثي الطور لصعود ونزول المقبض.	KMd , KMm ملامسان كهرومغناطيسيان للتحكم في اتجاه دوران المحرك M₂ (صعود- نزول) ~24V .	C₃ , c₄ : ملتقطا نهاية الشوط للكشف على وجود المقبض في الأعلى (c₃) أو الأسفل (c₄) .	fc : نهاية الدورة. RT₁,RT₂,RT₃ : مرحلات حرارية لحماية المحركات M₁ ; M₂ ; M₃
	V₁ : رافعة ثنائية المفعول لتشغيل المقبض	dV₁⁺ , dV₁⁻ موزع ثنائي الإستقرار 2/5 ذو تحكم كهرو هوائي =24V.	C₁₀ , c₁₁ : ملتقطا نهاية الشوط للكشف على حالة المقبض : القبض (c₁₁) أو التحرير (c₁₀) . m₁ : ملتقط يكشف على أن الوعاء به كمية من الرمل 250kg .	AU : زر التوقف الاستعجالي. Rea : زر إعادة التسليح.
التفريغ	V₂ : رافعة ثنائية المفعول للتحكم في فتح وغلق الحاجز	dV₂⁺ , dV₂⁻ موزع ثنائي الإستقرار 2/5 ذو تحكم كهرو هوائي =24V.	C₂₀ , c₂₁ : ملتقطا نهاية الشوط للكشف على حالة الحاجز : مغلق (c₂₁) أو مفتوح (c₂₀) . m₀ : ملتقط يكشف على أن الوعاء فارغ.	AUTO/MANU : مبدلة اختيار نمط التشغيل آلي/ يدوي Init : زر التهيئة.
الإخلاء	M₃ : محرك لاتزامني ثلاثي الطور لتشغيل البساط.	KMtr ملامس كهرومغناطيسي للتحكم في تشغيل المحرك M₃ ~24V.	m₀ : ملتقط يكشف على أن الوعاء فارغ. t=30s : زمن التأجيل .	RAZ : تصفير يدوي للعداد.

220V / 380V

50Hz

❖ شبكة التغذية :

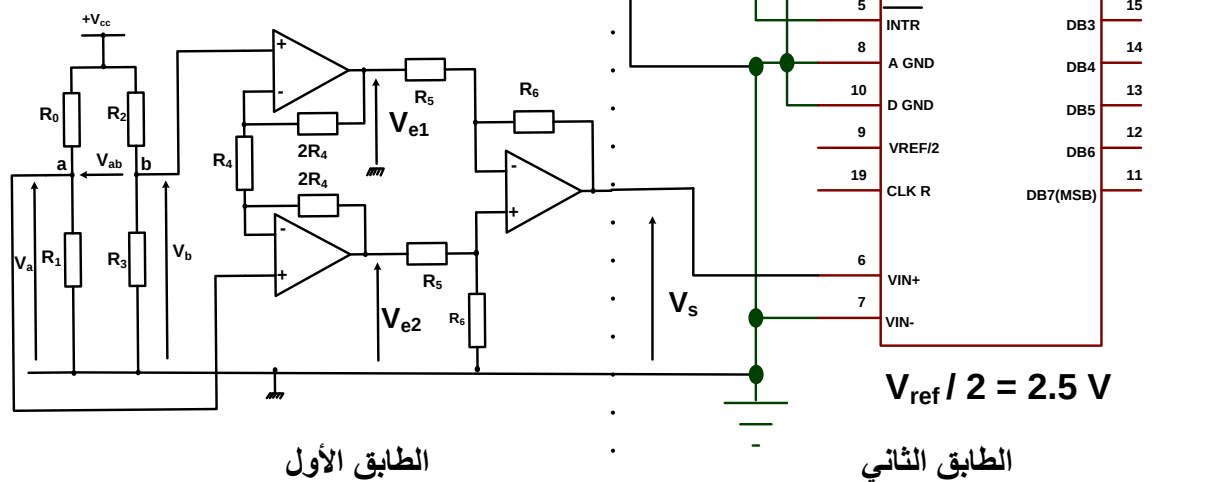
دائرة التأجيل



الشكل 08

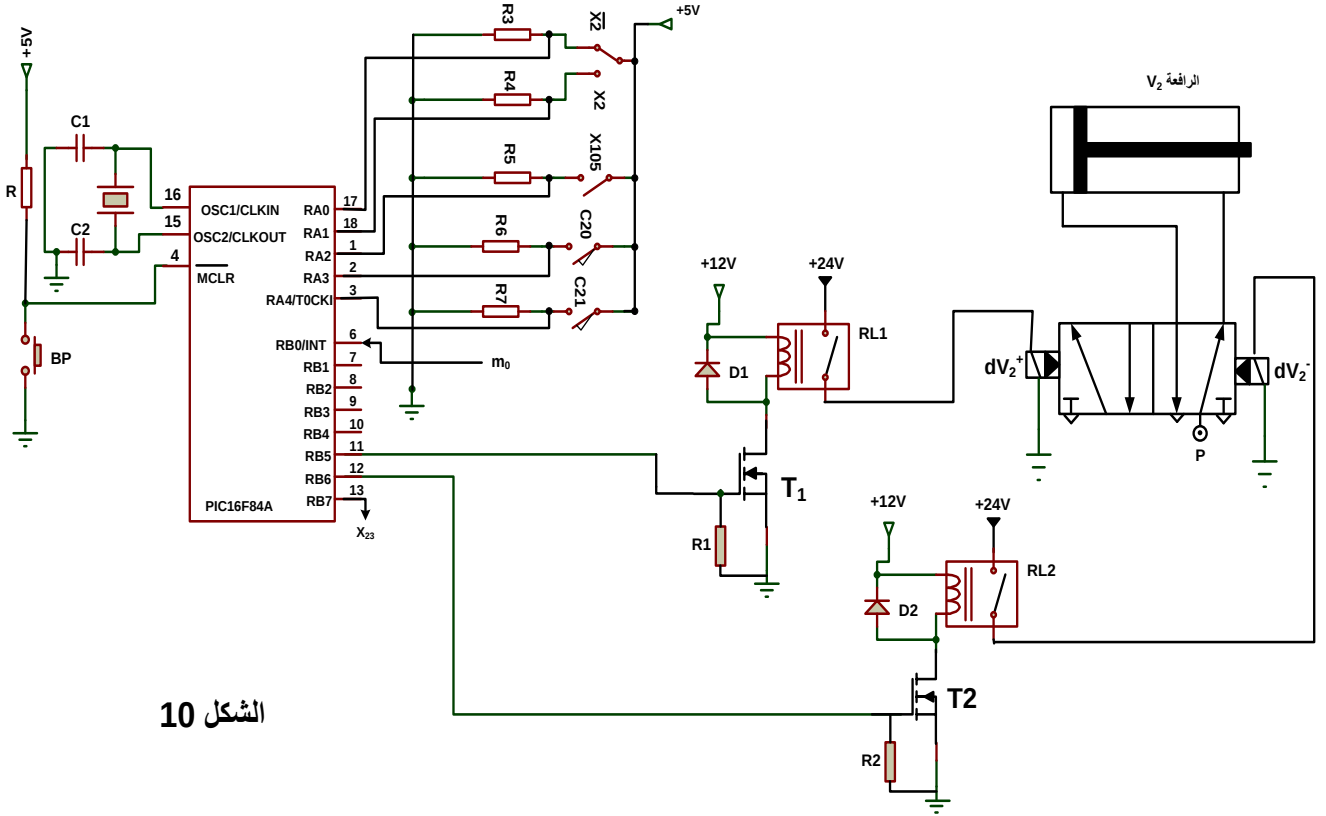
دائرة الوزن

$V_{ab} = \frac{V_{cc}}{2} \cdot K_0 \cdot m$	$V_s = 5 \cdot \frac{R_6}{R_5} \cdot (V_a - V_b)$
$K_0 = 0,4 \cdot 10^{-3} \text{ kg}^{-1}$	m : تمثل كتلة الرمل
$R_6 = 20\text{k}\Omega$, $R_5 = 5\text{k}\Omega$, $V_{cc} = +5\text{V}$	



الشكل 09

دائرة التحكم في الرافعة V_2



الشكل 10

أسئلة الإمتحان :

- س1: أكمل النشاط البياني التنازلي A0 على وثيقة الإجابة 1 (صفحة 10/8) ؟
- س2: أرسم ممتن أشغولة الإخلاء (أشغولة 3) من وجهة نظر جزء التحكم وفقا لدفتر الشروط ؟
- س3: اكتب معادلات التنشيط والتخميل والمخارج لأشغولة التحويل (الأشغولة 1) على شكل جدول.
- س4: أكمل رسم المعقب الهوائي لأشغولة التحويل (الأشغولة 1) على وثيقة الإجابة 2 (صفحة 10/9) ؟
- س5: أرسم تدرج المتامن .
- س6: أذكر الشروط الابتدائية (المعادلة المنطقية CI) المتعلقة برجوع الجزء المنفذ الى وضعيته الابتدائية.

■ دائرة التأجيل: الشكل (8) صفحة 10/5

- س7 : احسب قيمة R للحصول على إشارة الساعة تواترها $f = 0.4 \text{ hz}$ ؟
- للحصول على تأجيل قدره 30s نستعمل عداد لاتزامني بقلابات JK ذات تحكم بالجبهة النازلة.
- س8 : اوجد تردد العداد N ؟
- س9 : أكمل تصميم هذا العداد على وثيقة الاجابة 2 (صفحة 10/9) ؟

س10: أكمل المخطط الزمني للمؤجلة على وثيقة الإجابة 3 (صفحة 10/10) ؟

▪ دارة الوزن الشكل (9) صفحة 10/5

الطابق الأول:

س11: بين أن $V_s = K.m$ ، حيث $K = 0,02 \left(V/kg \right)$.

س12: استنتج القيم العظمى والصغرى لـ V_s .

الطابق الثاني:

س13: ماذا يمثل هذا الطابق؟

س14: أحسب الكوانتوم q ؟

س15: استنتج القيمة الرقمية المكافئة للوزن $m=97kg$.

▪ دارة التحكم في الرافعة V_2 الشكل (10) صفحة 10/6

نريد برمجة الأشغولة 2 باستخدام الميكرو مراقب PIC16F84A

س16: مادور الزر الضاغط B_p ؟

س17: املاً محتوى السجلين TRISA , TRISB على وثيقة الإجابة 1 صفحة 10/8 (المرافئ غير المستعملة تبرمج كمخارج).

س18: أكمل برنامج تهيئة المداخل والمخارج على وثيقة الإجابة صفحة 10 / 8

س19: مانوع المققلين T_1 , T_2 ؟

س20: من خلال دراستك للموزعات ثنائيات الاستقرار هل يمكن للمقلين T_1 , T_2 أن يمررا في نفس الوقت.

▪ وظيفة الاستطاعة

المحرك M1 هو محرك لاتزامني ثلاثي الطور اقلاع مباشر

س21: حدد نوع الإقران.

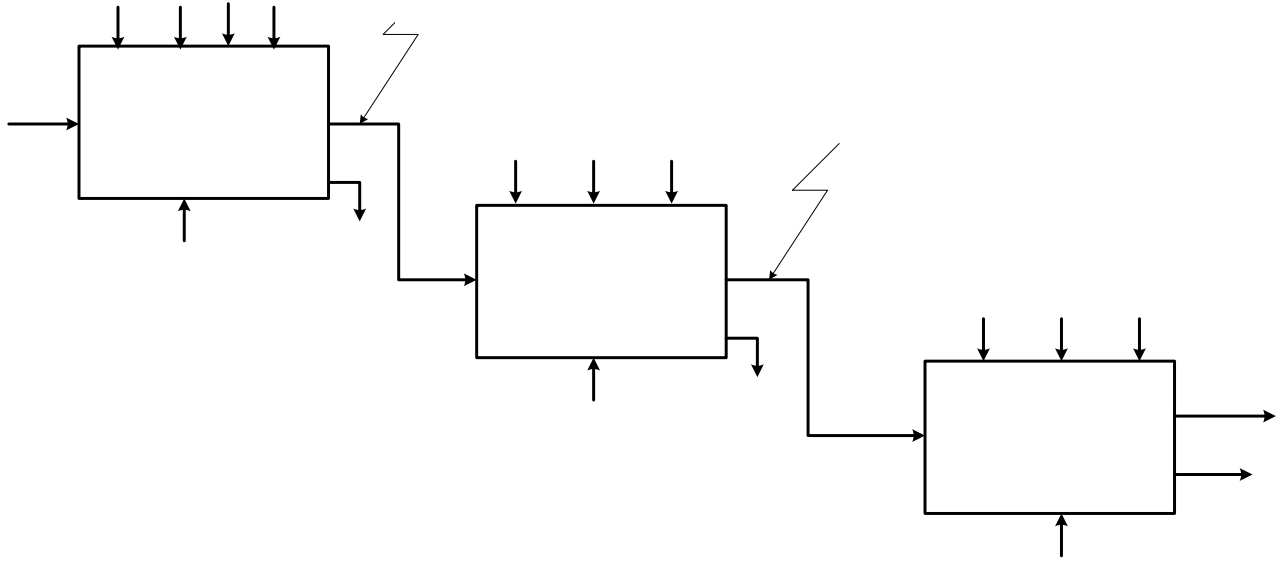
س22: أحسب تيار الخط؟

س23: أحسب العزم المفيد.

س24: أكمل دارة الاستطاعة لهذا المحرك على وثيقة الإجابة 3 صفحة 10 / 10

ورقة الإجابة 1

ج 1 / التحليل التازلي A0 :



ج 17 /

TRISA	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
TRISB	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐

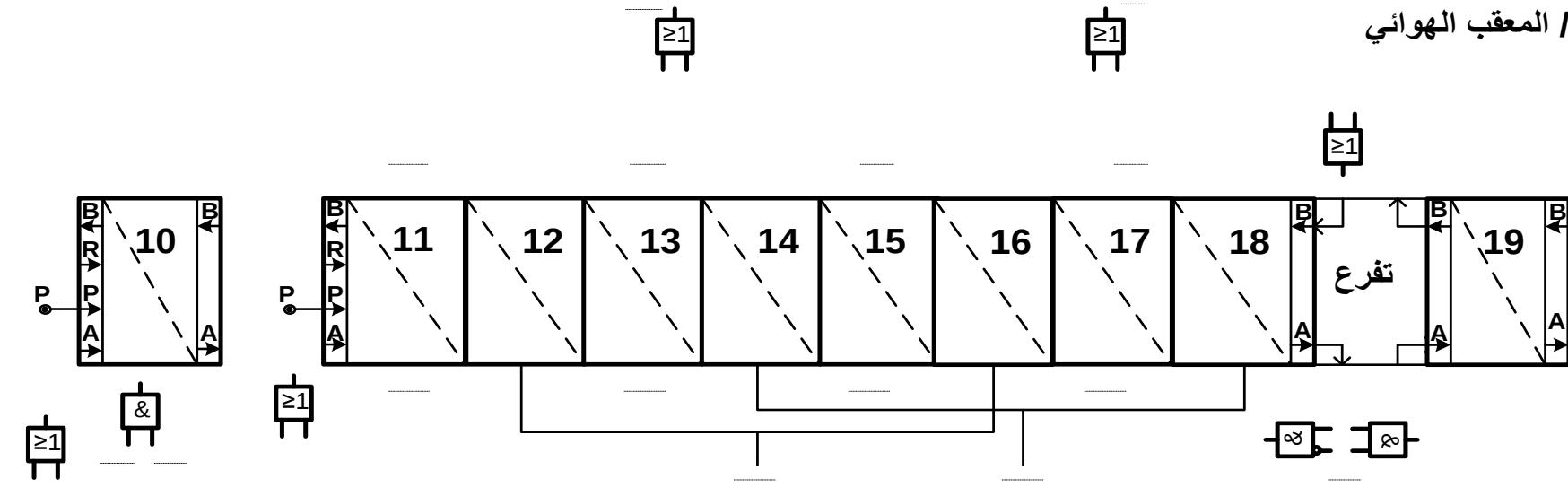
ج 18 / برنامج تهيئة المداخل:

```

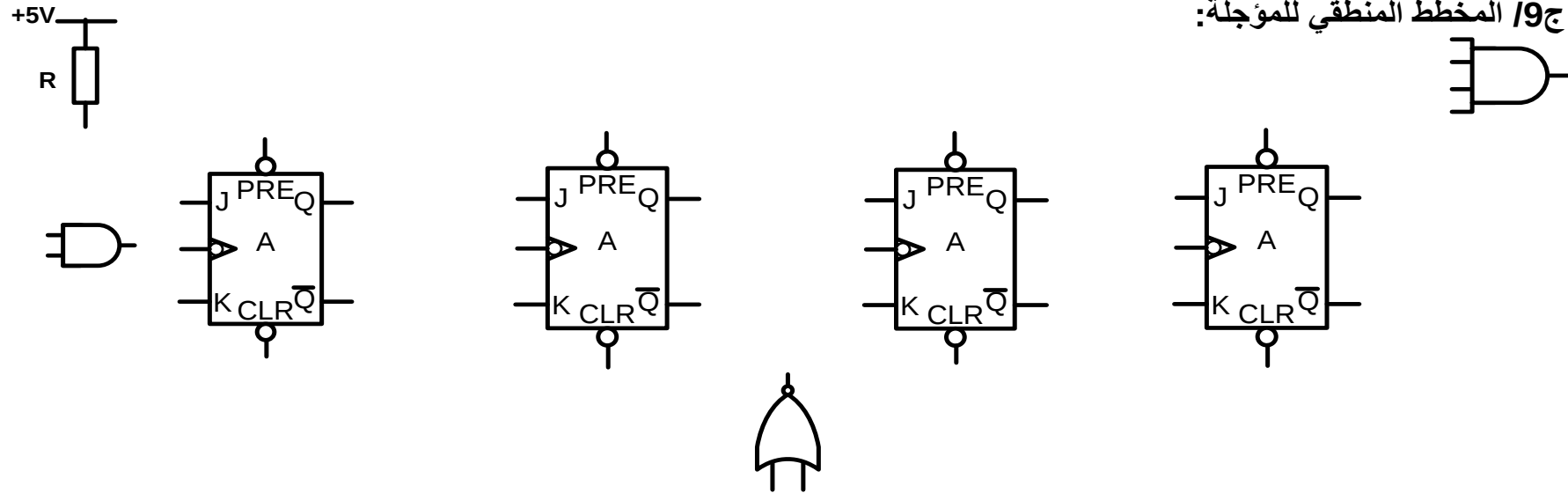
BSF      STATUS, RP0      ; .....
MOVLW    .....           ; وضع القيمة ..... (السداسي عشر) في السجل W
MOVWF    .....           ; .....
MOVLW    0X01             ; .....
MOVWF    TRISB            ; .....
BCF      ..... , .....  ; التحويل إلى البنك 0 حيث توجد السجلات PORTA
CLRF     PORTA            ; .....
CLRF     .....           ; مسح السجل PORTB
    
```

ورقة الإجابة 2

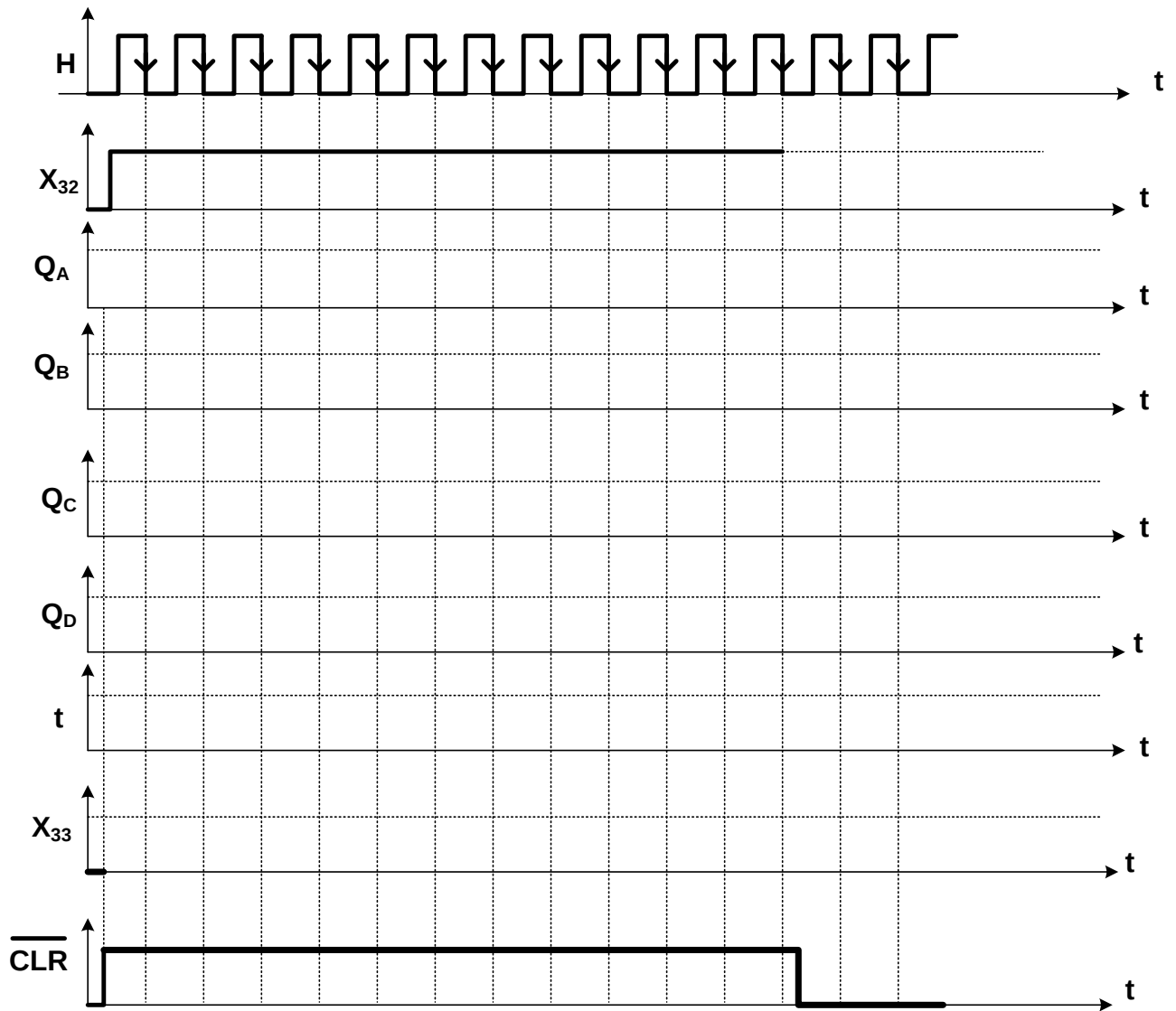
ج4/ المعقب الهوائي



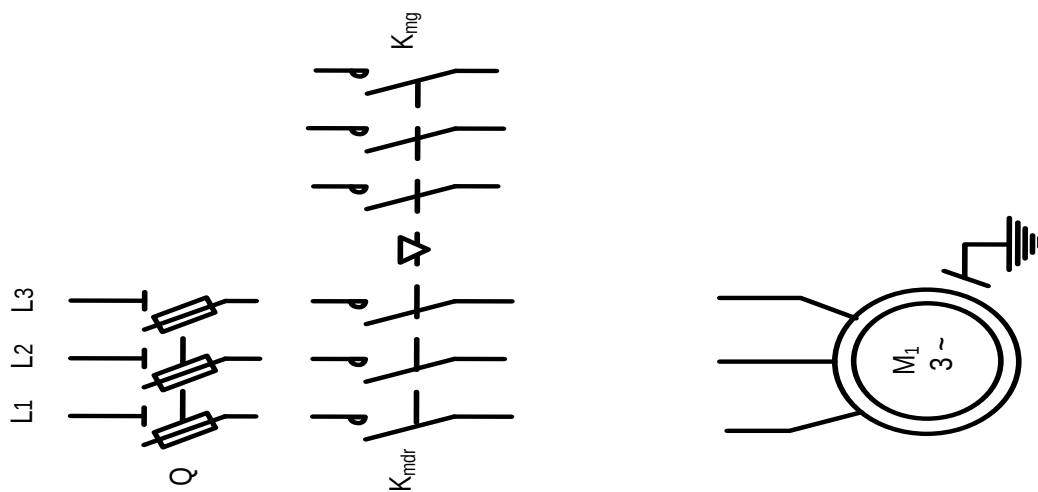
ج9/ المخطط المنطقي للموجة:



ج10/ المخطط الزمني:



ج24/ دائرة الاستطاعة:



المادة : تكنولوجيا	ثا نوية المنصورية
المدة : 04 ساعات	القسم : 3 ت رهك

نظام آلي لطبع وتعبئة عناصر تقنية

دفتر الشروط:

- الهدف من التآلية:** يهدف النظام إلى طبع بيانات على عناصر تقنية تدخل في تركيب الأنابيب المتقلورة (Néons).
- وصف التشغيل:** يحتوي النظام على الأشغولات التالية:

أشغولة التحويل: تأتي القطع (العناصر التقنية) عبر منحدر ليتم التقاطها بواسطة الكماشة K ، ثم تحويلها إلى البساط.

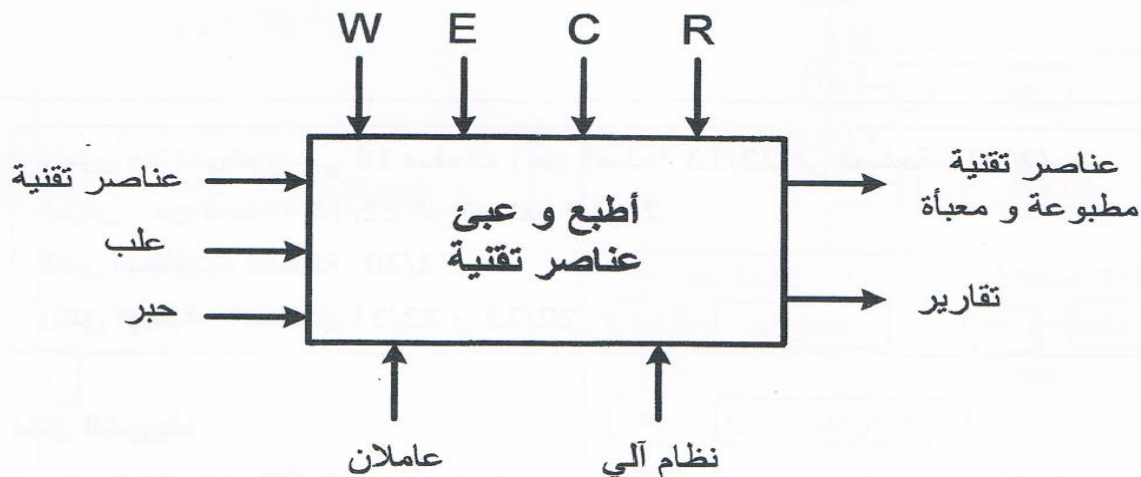
أشغولة الطبع: عند الكشف عن القطعة بواسطة الملتقط C_{P1} ، تُحجز القطعة بواسطة الرافعة B ، ثم ينزل حامل الطابعة بواسطة الرافعة D ، ليتم طبع القطعة بواسطة الخاتم (Tampon) المتحكم فيه بالرافعة P ، بعد نهاية الطبع وفي آن واحد يعود حامل الطابعة وتحرر القطعة برفع ذراع الرافعة B.

أشغولة النقل والتعبئة: عند اكتمال عدد 10 قطع تنزل ساق الرافعة E لتلتقطها بفعل تمغنط الكهرومغناطيس (E_M) ، بعد مدة 3 ثوان تثقل و تُعبئ في علب جاهزة.

أشغولة رجوع أداة النقل: بعد التعبئة تعود أداة النقل إلى وضعيتها الابتدائية.

أشغولة تقديم البساط: تتم بواسطة محرك خطوة / خطوة.
- الآمن:** حسب قوانين الأمن المعمول بها.
- الاستغلال:**
 - عامل مختص في القيادة و الصيانة الدورية.
 - عامل بدون اختصاص لوضع العلب الفارغة ثم إخلاءها بعد التعبئة.
- المناوله الوظيفية:**

الوظيفة الشاملة:



R: زمن التأجيل + عدد القطع

C: أوامر التشغيل

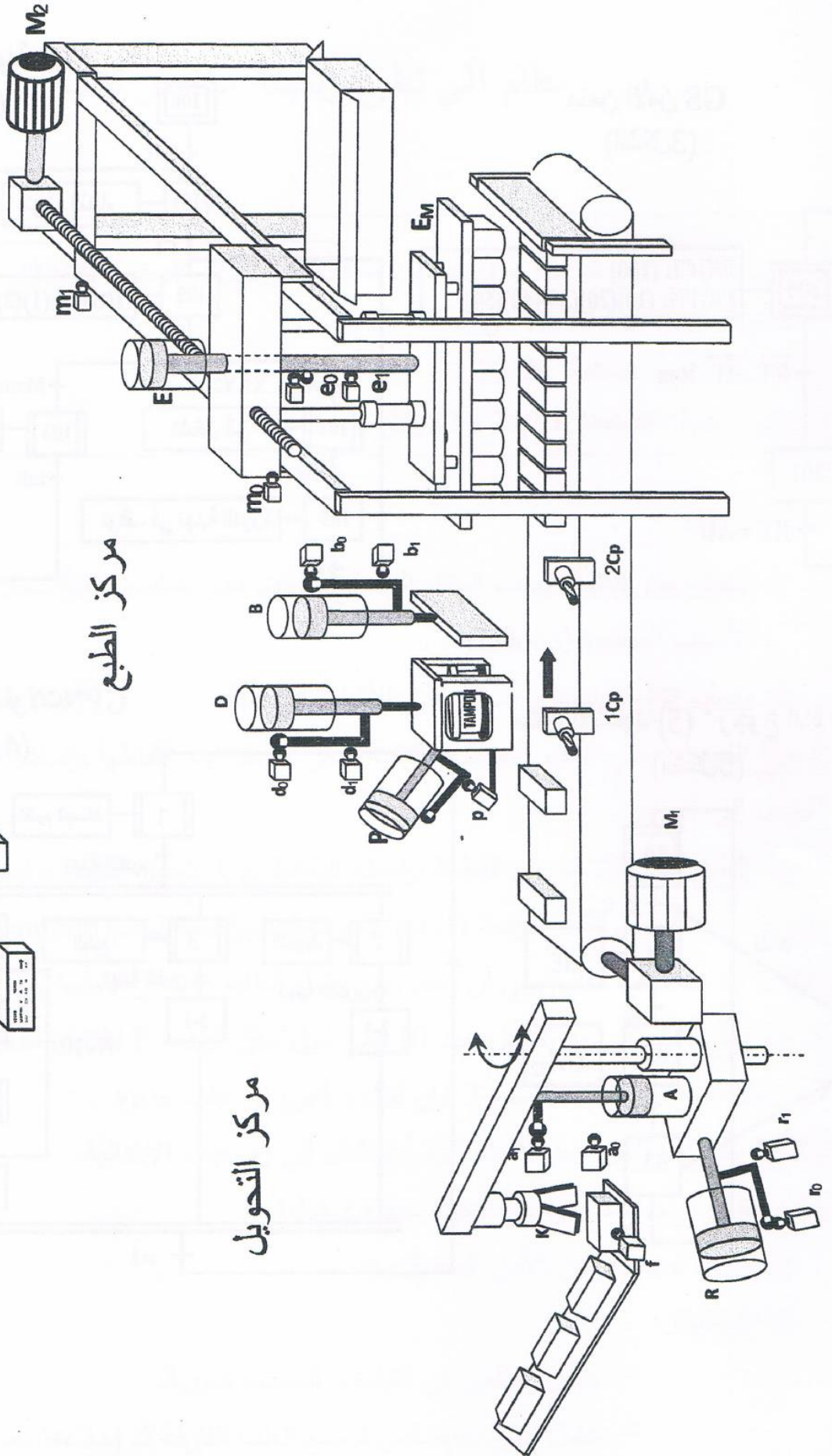
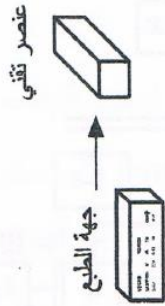
E: تعليمات

W: طاقة

مركز النقل و التعبئة

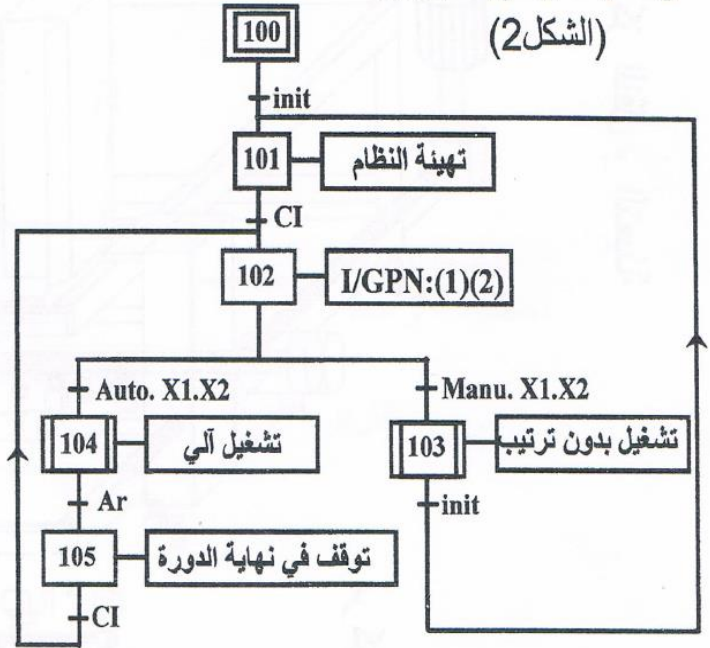
مركز الطبع

مركز التحويل

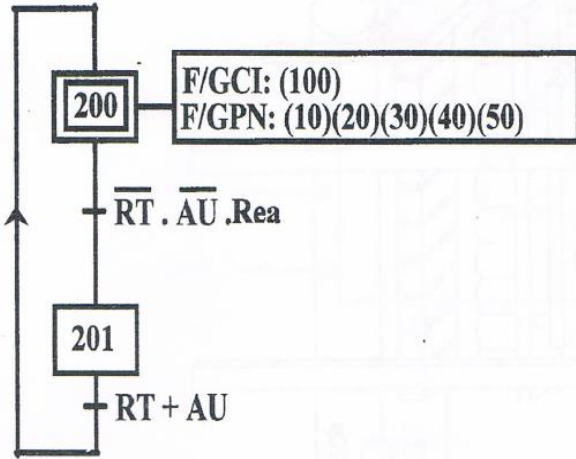


7. المناولة الزمنية:

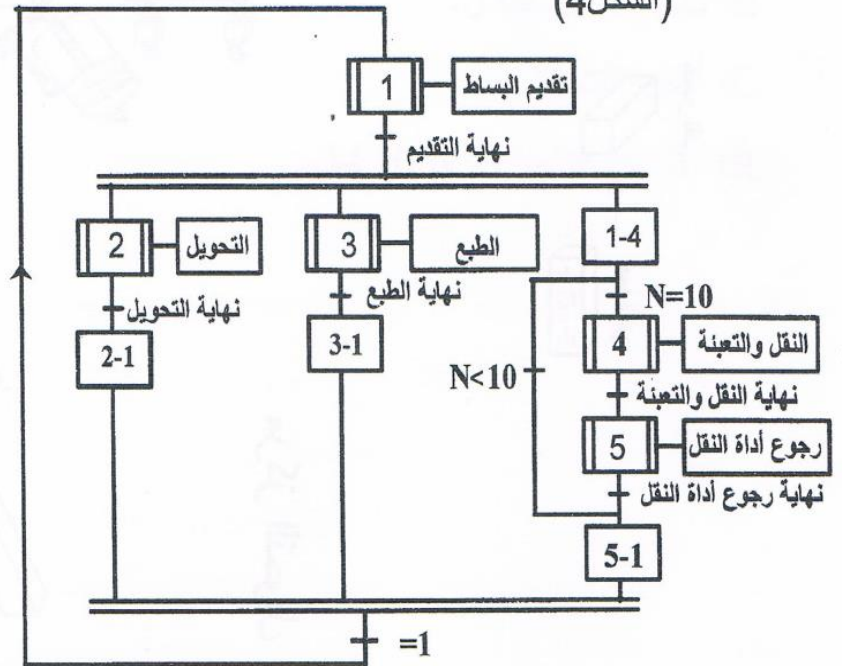
متن القيادة والتهيئة GCI (الشكل 2)



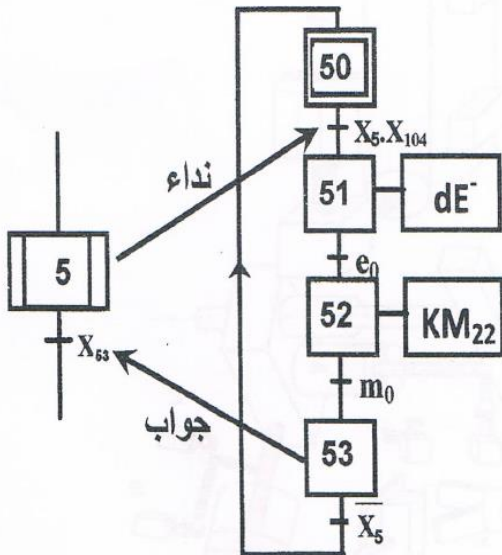
متن الأمن GS (الشكل 3)



متن تنسيق الأشغولات GPN (الشكل 4)



متن الأشغولة (5) " رجوع أداة النقل " (الشكل 5)



8. الاختيارات التكنولوجية:

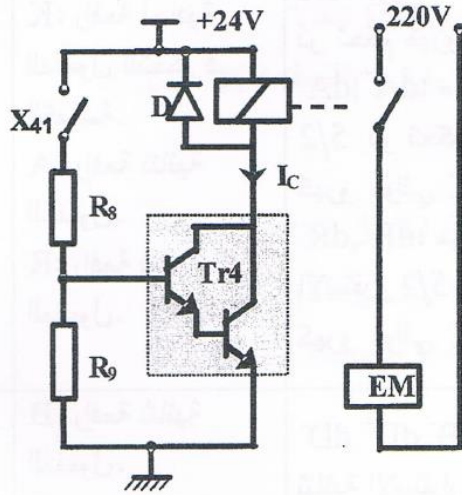
الأشغولات	المنفذات	المنفذات المتصدرة	الملقطات	عناصر القيادة والحماية
التحويل	K: رافعة أحادية المفعول للتحكم في الكماشة. A: رافعة ثنائية المفعول. R: رافعة ثنائية المفعول.	dK: موزع أحادي الاستقرار 3/2 ذو تحكم كهرو هوائي 24VDC. dA ⁺ , dA ⁻ : موزع ثنائي الاستقرار 5/2 ذو تحكم كهرو هوائي 24VDC. dR ⁺ , dR ⁻ : موزع ثنائي الاستقرار 5/2 ذو تحكم كهرو هوائي 24VDC.	f: ملقط الكشف عن حضور قطعة . k: ملقط الكشف عن التقاط القطعة من طرف الكماشة. a ₁ , a ₀ : الكشف عن وضعية الرافعة A. r ₁ , r ₀ : الكشف عن وضعية الرافعة R.	R _T : مرحل حراري لحماية المحرك M ₂ . AU: التوقف الإستعجالي. Auto/Manu:
الطبع	B: رافعة ثنائية المفعول. D: رافعة ثنائية المفعول. P: رافعة أحادية المفعول.	dB ⁺ , dB ⁻ , dD ⁺ , dD ⁻ : موزعات ثنائية الاستقرار 5/2 ذات تحكم كهرو هوائي 24VDC. dP: موزع أحادي الاستقرار 3/2 ذو تحكم كهرو هوائي 24VDC.	b ₁ , b ₀ : الكشف عن وضعية الرافعة B. d ₁ , d ₀ : الكشف عن وضعية الرافعة D p: ملقط الكشف عن وضعية الرافعة P. C _{P1} : ملقط سيعي.	مبدلة إختيار نمط التشغيل الآلي / اليدوي. Ar: زر التوقيف.
النقل و التعبئة	E: رافعة ثنائية المفعول. EM: كهرومغناطيس.	dE ⁺ , dE ⁻ : موزع ثنائي الاستقرار 5/2 ذو تحكم كهرو هوائي 24VDC. K _{M22} , K _{M21} : ملامسان كهرومغناطيسيان للتحكم في إتجاه دوران المحرك M ₂ (خلف-أمام).	C _{P2} : خلية كهروضوئية. e ₁ , e ₀ : الكشف عن وضعية الرافعة E. m ₁ , m ₀ : الكشف عن وضعية أداة النقل. t: زمن التأجيل 3s	init: زر التهئية. RAZ: تصفير يدوي للعداد.
رجوع أداة النقل	M ₂ : محرك لاتزامني ثلاثي الطور.			R _{ea} : زر إعادة التسليح.
تقديم البساط	M ₁ : محرك خطوة / خطوة أحادي القطبية	SAA1027	/	

شبكة التغذية:

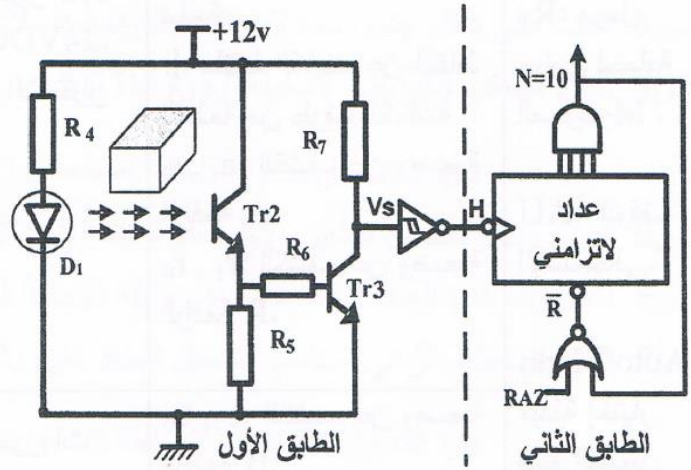
50Hz ، 220 / 380V

9. الانجازات التكنولوجية:

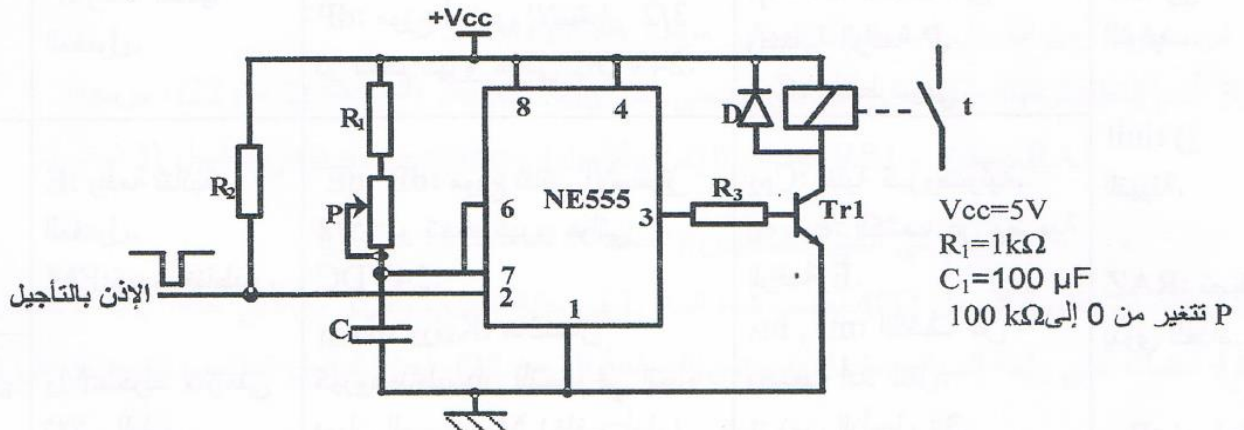
• دائرة التحكم في الكهرومغناطيس: (الشكل 7)



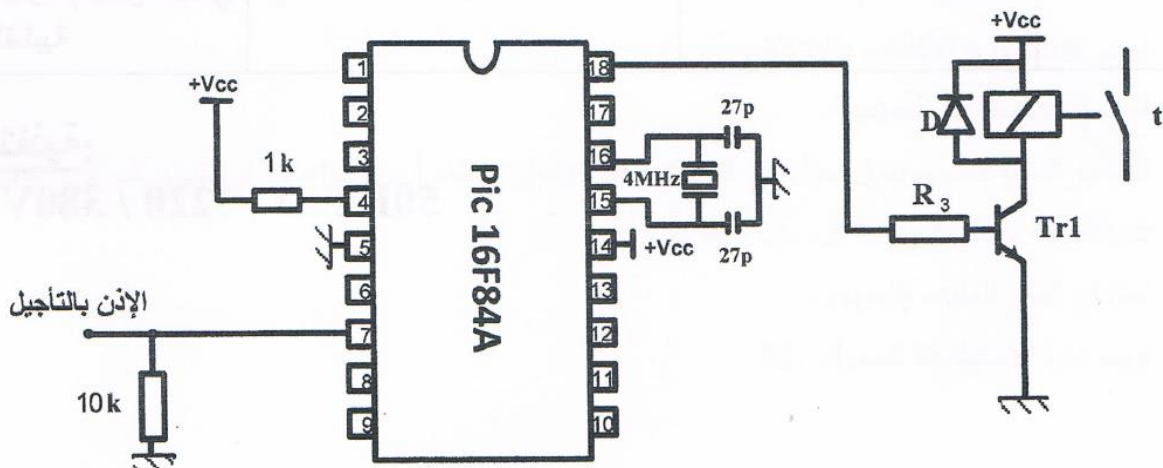
• دائرة الكشف والعد: (الشكل 6)



• دائرة التأجيل: (الشكل 8)

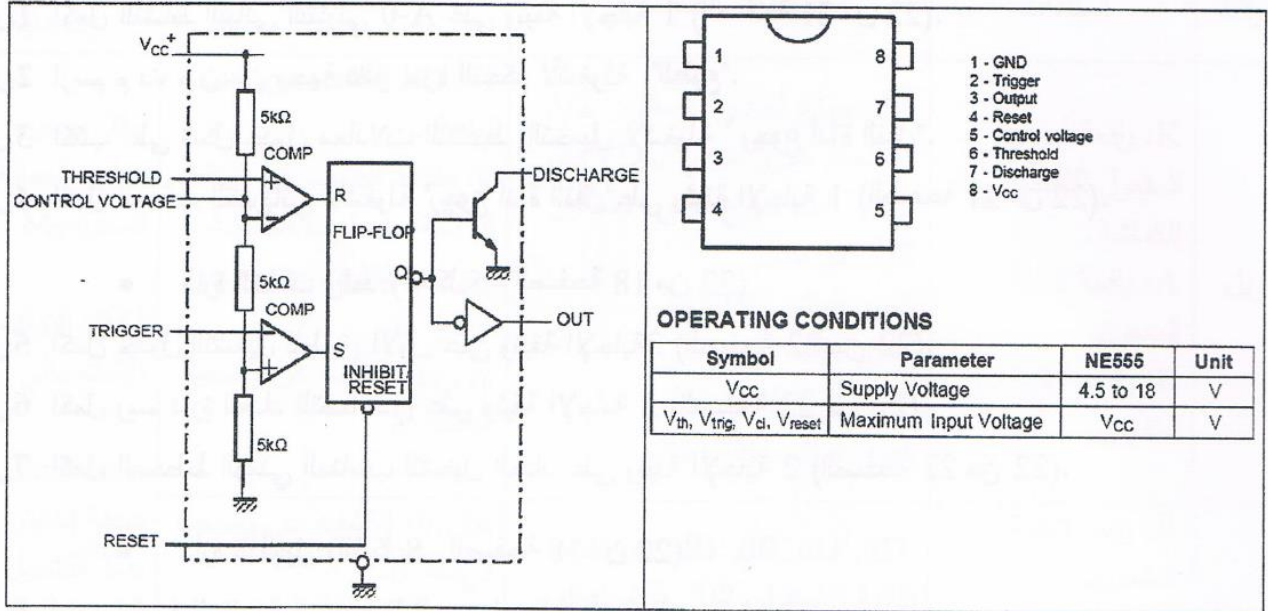


• دائرة التأجيل باستعمال الميكرو مراقب: (الشكل 9)



10. الوثائق التقنية:

• وثيقة الصانع للدائرة NE555: (الشكل 10)

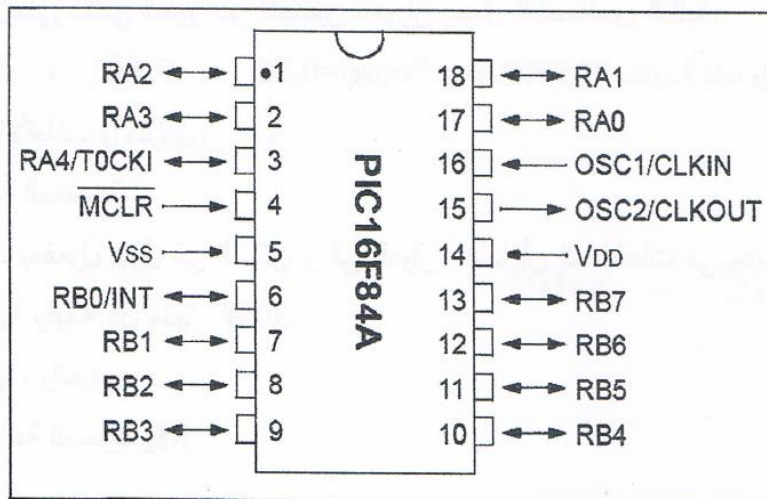


• وثيقة الصانع لمقارن دارلنغتون:

Darlington Transistors		BC517	BC618	MJE270G
rating	symbol			
Collector-Emitter voltage	V_{CEmax}	30 V	55 V	100 V
Collector-Base voltage	V_{CB0}	40 V	80 V	100 V
Emitter-Base voltage	V_{BE0}	10 V	12 V	5 V
Collector current (DC)	I_C	1 A	500 mA	2 A
Base current (DC)	I_B	—	200 mA	100mA
Total power dissipation $T_A=25^\circ C$	P_D	625 mW	625 mW	15 W

• وثيقة الصانع للدائرة PIC16F84A:

(الشكل 11)

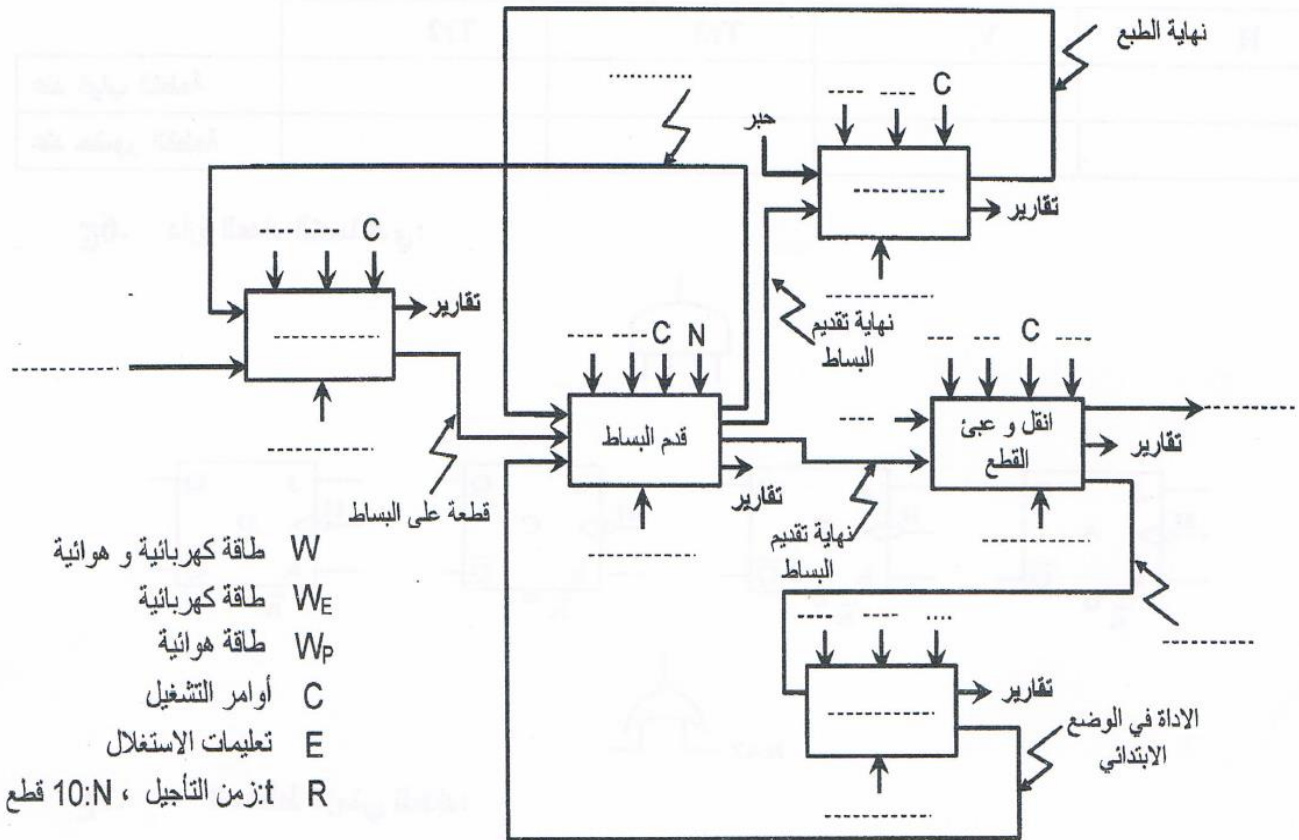


الإسئلة

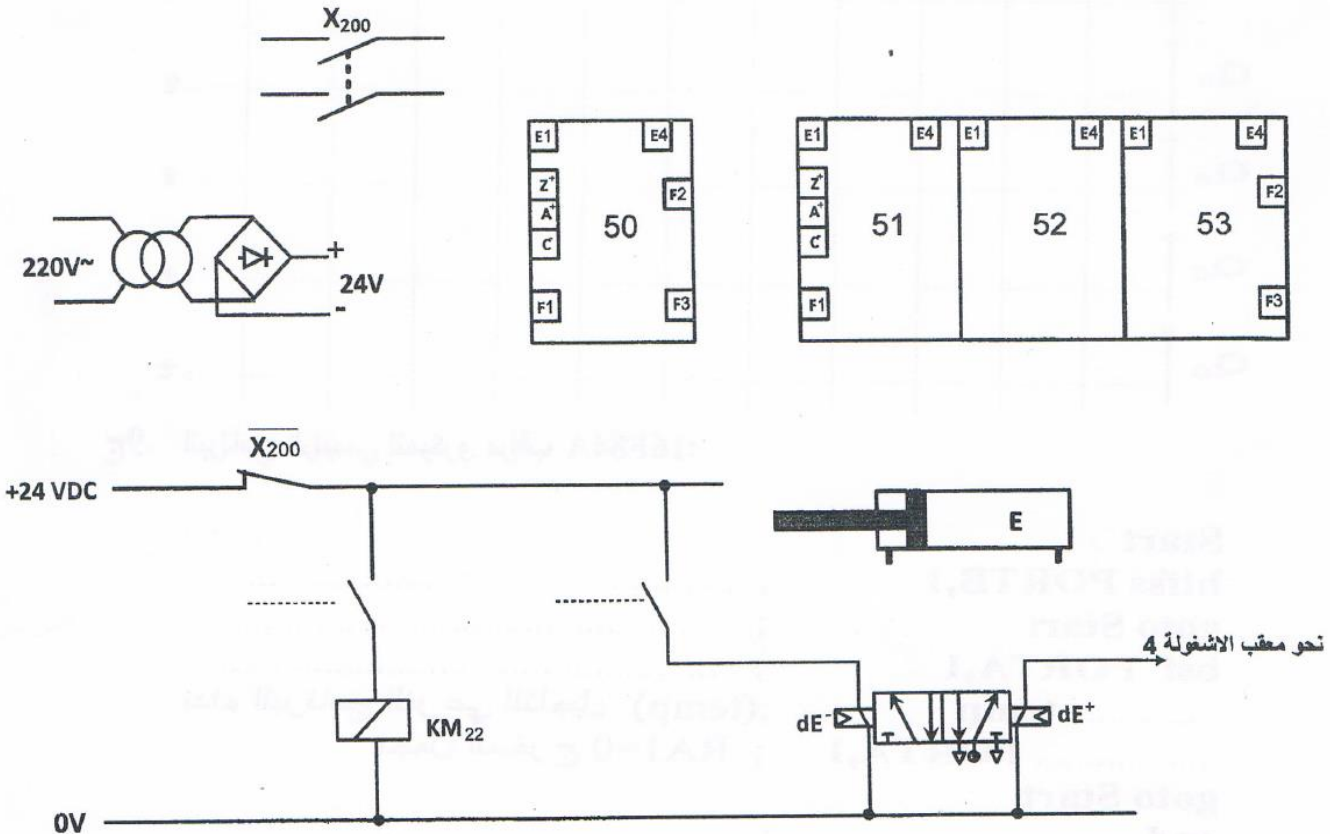
- س1-** أكمل النشاط البياني التنازلي على وثيقة الإجابة 1
- س2-** أرسم م ت م ن من وجهة نظر جزء التحكم لأشغولة الطبع
- س3-** أكتب على شكل جدول معادلات التنشيط والتحميل لأشغولة رجوع أداة النقل
- س4-** أكمل المعقب الكهربائي لأشغولة رجوع أداة النقل على وثيقة الإجابة 1
- **دائرة الكشف والعد الشكل 6 الصفحة 5**
- س5-** أكمل جدول التشغيل للطابق الأول على وثيقة الإجابة 2
- س6-** أكمل دائرة العداد التصاعدي على وثيقة الإجابة 2
- س7-** أكمل المخطط الزمني المناسب لتشغيل العداد على وثيقة الإجابة 2
- **دائرة التأجيل الشكل 8 الصفحة 5**
- س8-** أحسب قيمة المتغيرة P للحصول على تأجيل قدره 3 ثواني
- **دائرة التأجيل بأستعمال الميكرو مراقب الشكل 9 الصفحة 5**
- نريد برمجة زمن التأجيل t بأستعمال الميكرو مراقب PIC16F84A
- س9-** أتمم التعليمات والتعليقات في البرنامج الرئيسي على وثيقة الإجابة 2 ببرمجة :
- RA1 : كمرج ، RB1 : كمدخل ، temp : برنامج فرعي للتأجيل
- **دائرة التحكم في الكهرومغناطيس الشكل 7 الصفحة 5**
- س10-** علما أن مقاومة المرحل 40Ω أحسب شدة التيار I_c في حالة التشبع والتوتر V_{CE} في حالة الإنسداد للمقل
- س11-** إعتماذا على وثائق الصانع لمقارن دارلنطون (الصفحة 6) إختار المقل المناسب للتشغيل مع التعليل
- **المحرك M2 يحمل الخصائص التالية :**
- 220/380V ، 9,3A ، $\cos\varphi=0,86$ ، 725tr/min مقاومة اللف الواحد للساكن $0,15\Omega$
- س12-** أوجد عدد أزواج الأقطاب والإنزلاق
- س13-** أحسب الإستطاعة الممتصة
- س14-** أحسب الضياعات بمفعول جول في الساكن وفي الدوار علما أن الضياعات في حديد الساكن والضياعات الميكانيكية متساوية وقيمة كل منها 30W
- س15-** أستنتج العزم المفيد والمردود
- س16-** أكمل دائرة الإستطاعة للمحرك M2 على وثيقة الإجابة 3
- **المحرك M1 محرك خطوة خطوة خصائصه:**
- مغناطيس دائم أحادي القطبية ذو قطبين مغناطيسين ، 4 أطوار ، تشغيل بخطوة كاملة
- س17-** أحسب عدد الخطوط في الدورة وأستنتج الخطوة الزاوية
- **المحول المستعمل في تغذية وشائع الملامسات خصائصه:**
- 50VA ، 220/24V ، 50Hz
- س18-** أحسب شدة التيار الإسمي I_{2n}
- س19-** أحسب قيمة التوتر U_{20} علما أن الحمولة حثية يجتازها التيار I_{2n} ومعامل الإستطاعة 0,8 $\cos\varphi=0$
- و $R_s=80m\Omega$ و $X_s=20m\Omega$
- **نريد عد 50 قطعة**
- س20-** اكمل على وثيقة الإجابة 3 دائرة العد بأستعمال الدارة المندمجة 74LS90

وثيقة الإجابة 1

ج1. النشاط البياني التنازلي A-0:



ج4. المعقب الكهربائي ودارة الاستطاعة لأشغولة " رجوع أداة النقل " :

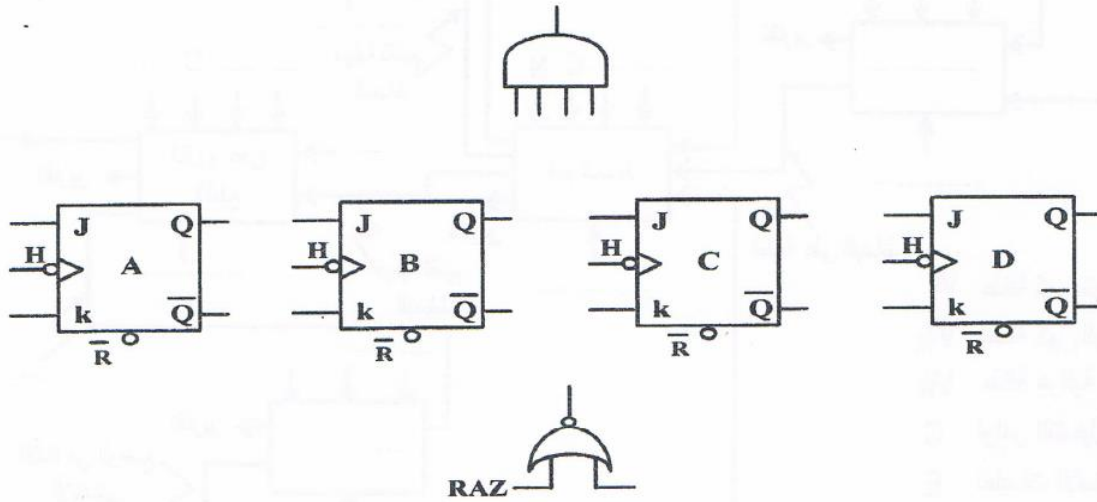


وثيقة الإجابة 2

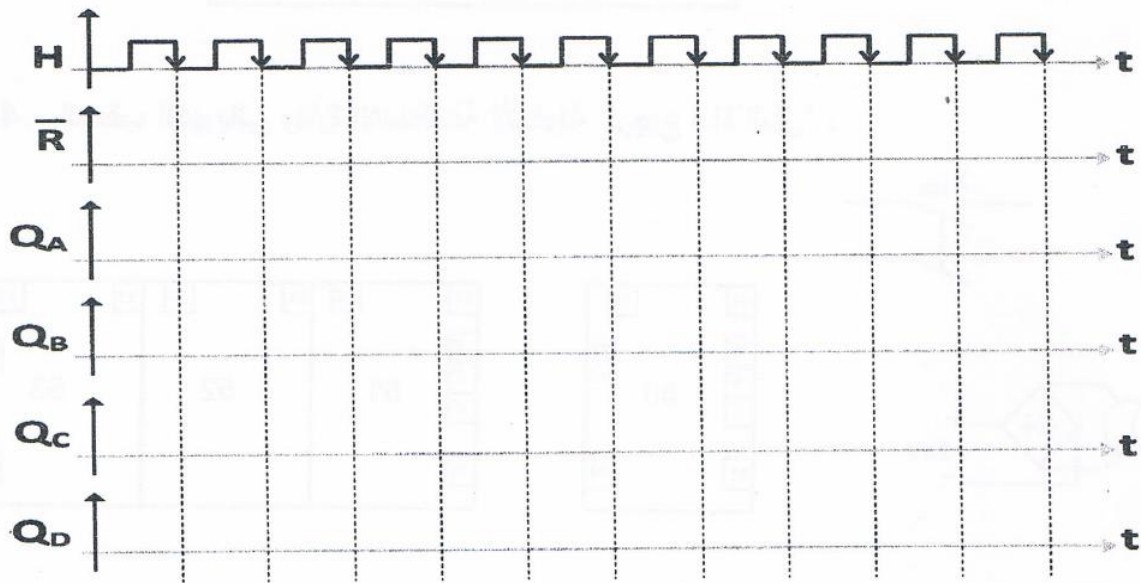
ج5. جدول التشغيل للطابق الأول لدارة الكشف والعد:

H	V _s	Tr3	Tr2	
				عند غياب القطعة
				عند حضور القطعة

ج6. دارة العداد التصاعدي:



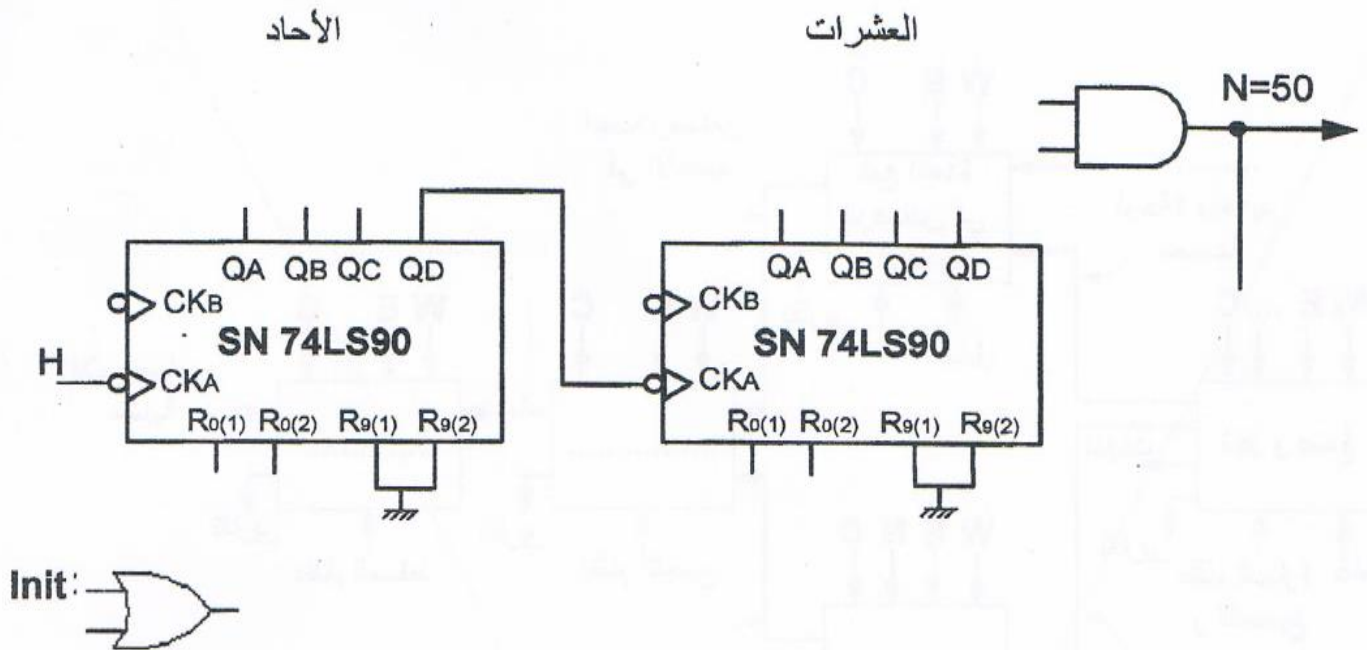
ج7. المخطط الزمني للعداد:



ج9. البرنامج الرئيسي للميكرو مراقب 16F84A:

```

Start
btfss PORTB,1      ; .....
goto Start         ; .....
bsf PORTA,1        ; .....
.....temp         ; نداء البرنامج الفرعي للتأجيل (temp)
..... PORTA,1      ; اجعل المخرج RA1=0
goto Start
end                ; .....
    
```



ج16- دائرة الإستطاعة للمحرك M2

