

المؤسسة : ت /أحمد زهراوي سطيف	اختبار الثلاثي الثاني مادة التكنولوجيا	قسم :الثالثة تقني رياضي هـ ك
الموسم الدراسي : 2023/2022		يوم : 2023/03/07 : 2 ساعة

الموضوع : نظام آلي لملء مادة في علب وغلق و طبع على العلب

❖ دفتر الشروط

1- الهدف من الحل الآلي : يهدف النظام إلى رفع الإنتاج و تحسين المردودية في شروط بيئية و أمنية لتوضيب مادة في علب في فترة زمنية قصيرة و بتكلفة أقل

2- الوصف :يهدف النظام إلى ملء علب بمادة و غلق العلب مع طبع العلامة التجارية و مدة الصلاحية

3- الأمّن :حسب القوانين المعمول بها في مجال الصناعة دوليا.

4- الاستغلال: يتطلب هذا النظام حضور 2 عمال : تقني خاص لعملية القيادة ،المراقبة و الصيانة و عامل لتزويد النظام بالعلب و المادة المراد توضيبها وتنظيف النفايات المحتملة.

5- التشغيل :

- بداية تشغيل النظام لما تكون لدينا علبة مملوءة في مركز الملء و أخرى مغلقة في مركز الغلق و الثالثة مطبوعة في مركز الطبع . يقوم النظام بتقديم العلب إلى المراكز الثلاثة و وضع علبة في الصندوق .

- عملية الملء و عملية الغلق و عملية الطبع تتم في آن واحد . ثم تأتي عملية التقديم لوضع علبة أخرى في الصندوق و تكرر العملية حتى يصل عدد العلب إلى 14 علبة في الصندوق بعدها يتم إخلاء الصندوق

ملاحظة : عملية الملء تكون بكييل المادة بواسطة VA لفترة زمنية ثم ملء العلبة بـ VB لفترة زمنية

6- التحليل الوظيفي : الوظيفة الشاملة

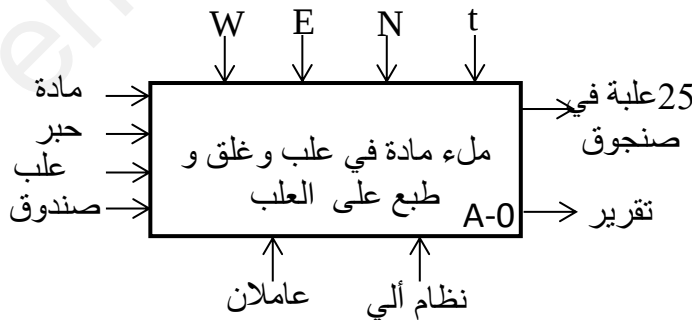
- النشاط البياني A-0

W طاقة : WE كهربائية . WP : هوائية

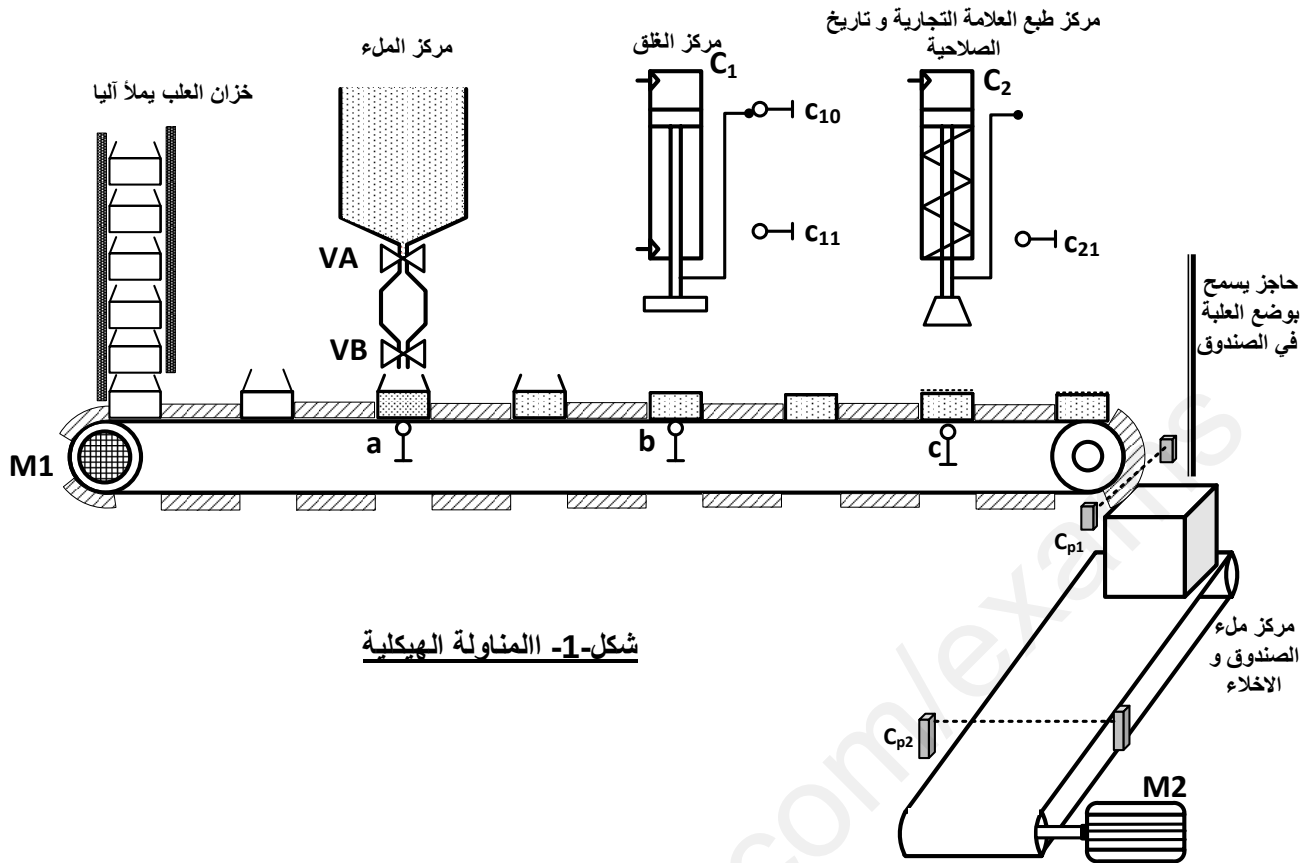
E تعليمات الاستغلال

t تأجيل N عدد العلب في الصندوق

* الطاقة المتوفرة :شبكة 220/380V 50Hz3



7- المناولة الهيكلية



8- جدول الاختيارات التكنولوجية للمنفذات والمنفذات المتصدرة و الملتقطات :

الأسغولة	المنفذات	المنفذات المتصدرة	الملتقطات
الملء	VA كهر وصمام أحادية الاستقرار ~220v لكل المادة VB , كهر وصمام أحادية الاستقرار ~220v لوضع المادة في العلبة	KVA, KVB ملامسان كهرومغناطيسية ~24v T ₁ : مؤجل عملية الكيل T ₂ : مؤجل عملية الملء	a: ملتقط يكشف عن العلبة فارغة في مركز الملء t ₁ =6s : زمن الكيل t ₂ =6s : زمن الملء
الغلق	C1 رافعة مزدوجة المفعول تقوم بعملية الملء	dC1 موزع كهرو هوائي 2/4 dC1 ⁺ : خروج الذراع dC1 ⁻ : دخول الذراع	C ₁₀ : يكشف عن نهاية خروج ذراع C ₁ C ₁₁ : يكشف عن نهاية دخول ذراع C ₁
الطبع	C2: رافعة بسيطة المفعول	dC2: موزع هوائي 2/3	C ₂₁ : نهاية خروج ذراع الرافعة C ₂
التقديم	M1 محرك لا تزامني 3~ لتقديم العلب	KM1 ملامس كهرو مغناطيسي ~24v N: عداد يعد العلب الموضوعة في الصندوق	C _{p1} : يكشف عن وضع كل علبة في الصندوق n=14: عدد العلب في الصندوق
الإخلاء	M2 محرك لا تزامني 3~ للإخلاء الصندوق	KM2 ملامس كهرو مغناطيسي ~24v	C _{p2} : يكشف عن إخلاء الصندوق

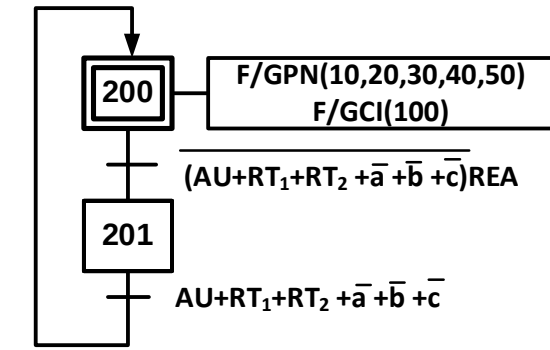
9- دليل دراسة أساليب العمل و التوقف

التحضير المسبق : نضع المبدلة **Manu** ونقوم بملء العلبة ثم الملء و الغلق ثم الملء و الغلق و الطبع .
و بعدها نضع المبدلة في **Auto** و نضغط على زر انطلاق الدورة **Ma** لتنتقل الدورات الإنتاجية
التوقف في نهاية الدورة : عند وضع المبدلة في **Cy/Cy** أو الضغط على الزر **Ar** يستمر النظام في التشغيل
حتى نهاية الدورة **FC** حيث يرجع إلى الشروط الأولية .
أعمال ختامية : عند وصول عدد الصناديق $N_1=1000$ يضغط العامل على الزر **Ar** حيث يتم تنظيف
النظام و وضع الحبر و الصناديق و المادة الموضبة ثم يضغط على **Init** لوضع المنفذات في الشروط
الأولية عندما تكون المنفذات في الشروط الأولية **CI** نرجع إلى الحالة الأولية للنظام .
التوقف الاستعجالي : بسبب خلل في احدى المحركين يكشف عنهما **RT1** أو **RT2** أو الضغط على زر
التوقف الاستعجالي **Au** يتم قطع التغذية عن النظام . بعد إزالة الخلل و نزع الضغط على زر التوقف
الاستعجالي تبديل العلب التالفة بسبب الخلل نضغط على الزر **Rea** لإعادة التغذية ثم نضغط على **Init**
لوضع الجزء العملي في الشروط الأولية .

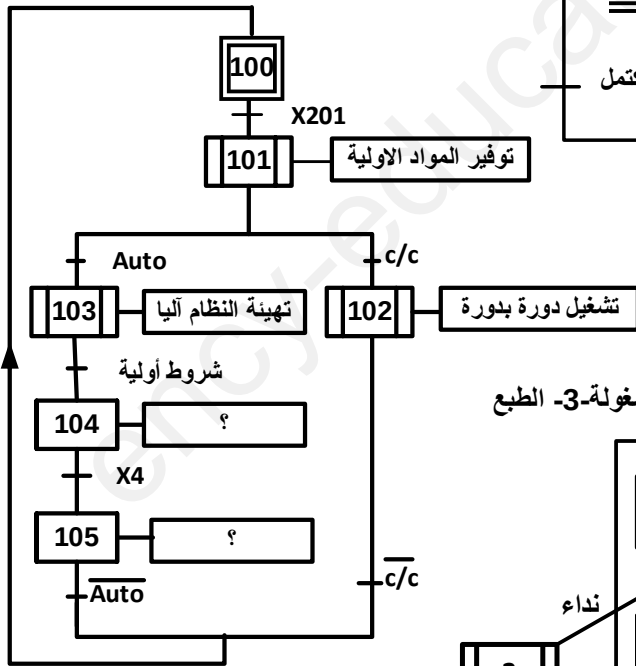
10- المناولة الزمنية

شكل-3- متمعن الأمن GS

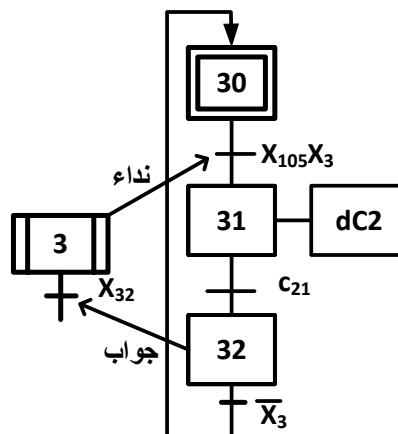
شكل-2- متمعن الإنتاج العادي GPN



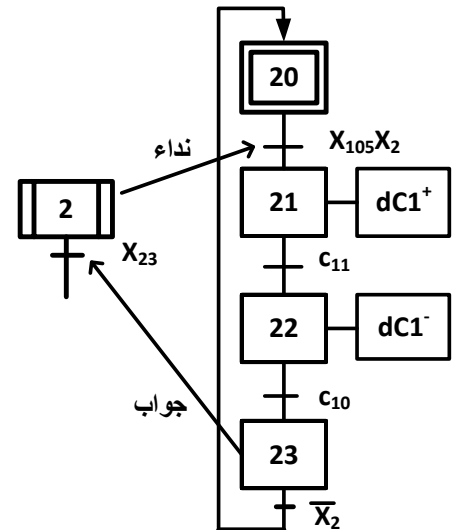
شكل-4- متمعن القيادة و التهينة GCI



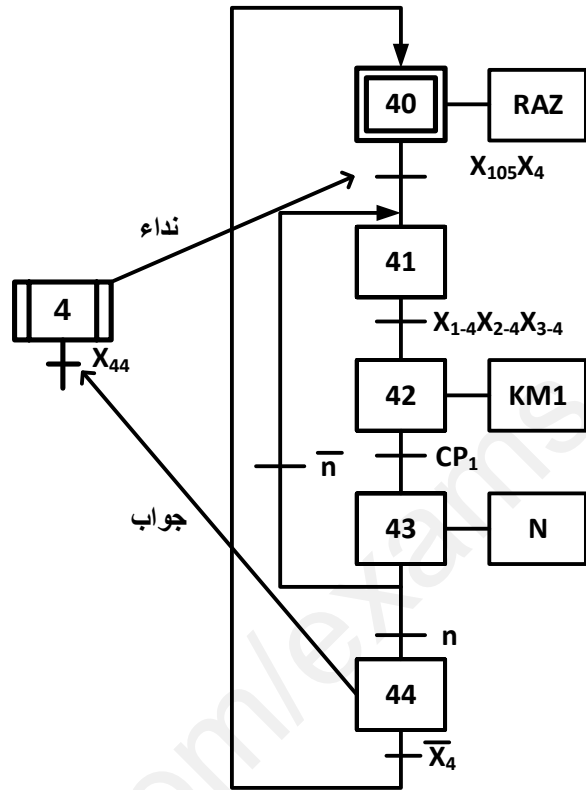
شكل-6- متمعن أشغولة-3- الطبع



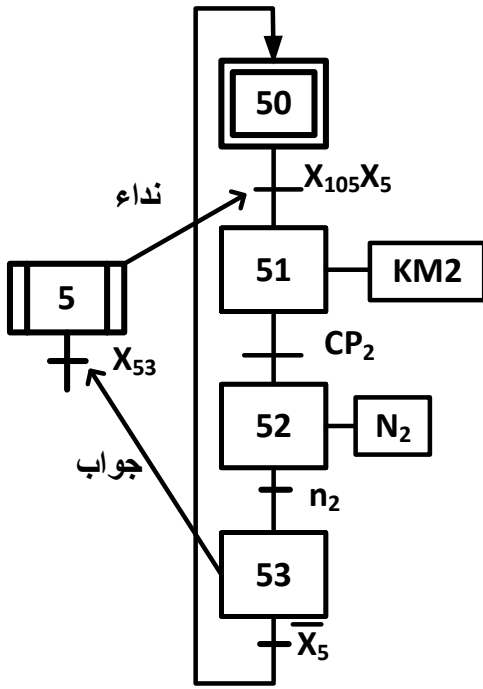
شكل-5- متمعن أشغولة-2- الغلق



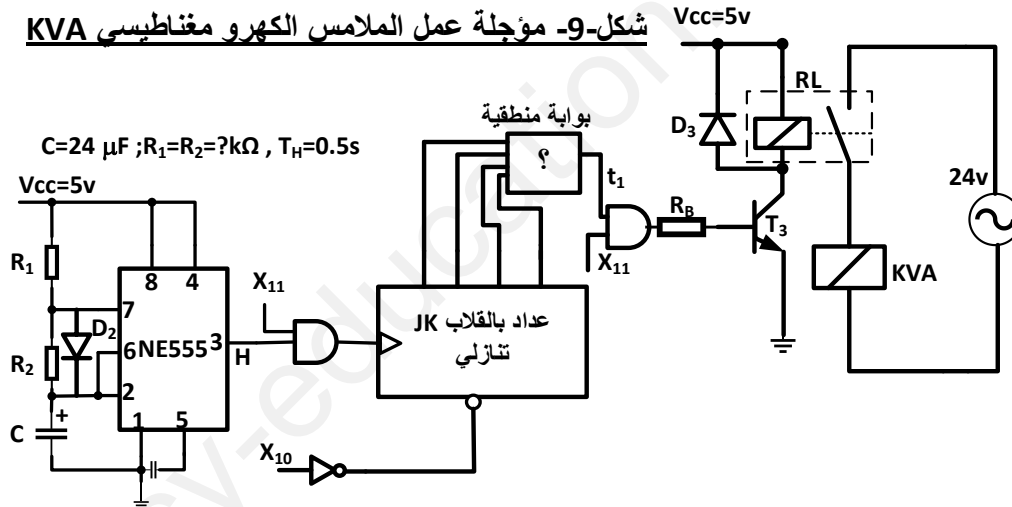
شكل-7- ممتن أشغولة-4- التقديم



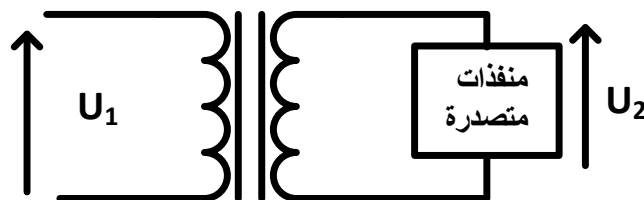
شكل-8- ممتن أشغولة-5- الإخلاء

**11- الإنجازات التكنولوجية**

شكل-9- مؤجلة عمل الملامس الكهرو مغناطيسي KVA



شكل-10- محول تغذية المنفدات المتصدرة



لوحة المعلومات المحول كتب عليها
220/24v , 240vA , 50Hz

التجربة في الفراغ

$$U_1=220v, U_{20}=26,4v$$

$$P_{1v}=23,4w$$

التجربة في القصر

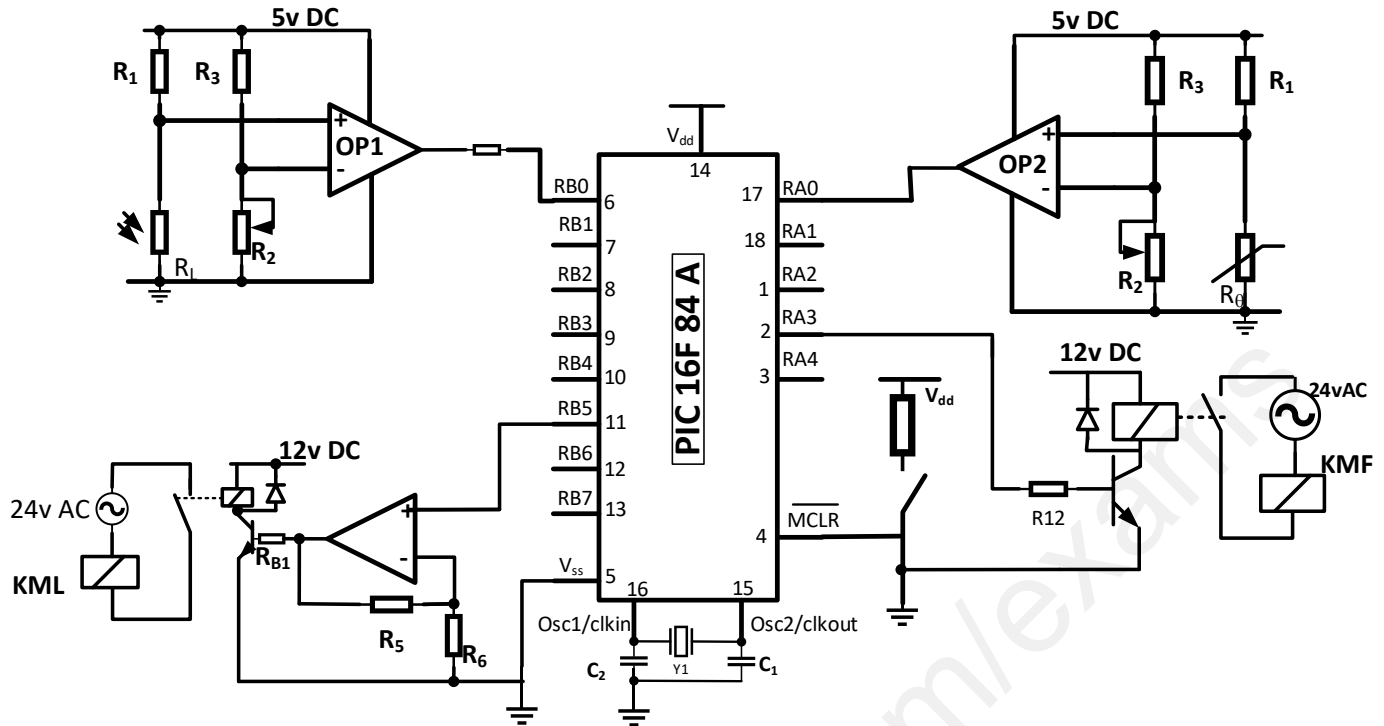
$$U_{1cc}=20v, I_{2cc}=I_{2n}$$

$$P_{1cc}=23,4w$$

التجربة في حمولة

$$I_2=I_{2n}, U_2=U_{2n}, P_2=204w$$

شكل-11- مراقبة و التحكم في درجة الحرارة و الإنارة



ملحق -1- تعليمات PIC16F84A

تعليمية	تعريفها	الكتابة
ORG	تحديد مكان في ذاكرة البرنامج	ORG 0x0000 بداية ذاكرة البرنامج ORG 0x0005 تحديد مكان (عنوان) ر بداية البرنامج
DEFINE	تعريف المداخل أو المخرج باسم أو رمز معين	#DEFINE LED PORTA,2 #DEFINE BOUTON PORTB,2
END	نهاية البرنامج	

التعليمية	الوصف	الترجمة
INCF SZ F,d	Increment F, Skip If Zero	قم بزيادة محتوى السجل F ب 1 و اقفز تعليمية إذا كانت النتيجة معدومة
MOVF F,d	Move F	أنقل محتوى السجل F في السجل المحدد حسب d
MOVWF F	to F Move W	انقل محتوى سجل العمل W في السجل F
BCF F,b	Bit Clear F	ضع 0 في الوحدة الثنائية (بيت) b للسجل F
BSF F,b	Bit Set F	ضع 1 في الوحدة الثنائية (بيت) b للسجل F
BTFSC F,b	Bit Test , Skip if Clear	اكتب الوحدة الثنائية (بيت) b للسجل F ، اقفز تعليمية واحدة إذا كان في حالة 0
BTFSS F,b	Bit Test , Skip if Set	اكتب الوحدة الثنائية b للسجل F ، اقفز تعليمية واحدة إذا كان في حالة 1
MOVLW K	MOVE Literal to W	انقل القيمة المباشرة K في سجل العمل W

ملحق 2 - برنامج التركيب

برنامج عمل التركيب

تعريف PIC	البرنامج الرئيسي
#include p16f84a. __config 3ff9	loop btfsc OP2 goto fire bsf KMF btfss OP1 goto night bsf KML goto loop
تعريف المتغيرات	
#define OP1 PORTB,0 #define KML PORTB,5 #define OP2 PORTA,0 #define KMF PORTA,3	
شعاع الصفر و القطع	
RST org 0x000 goto Start	night bcf KML goto loop goto Start
تهيئة المداخل و المخرج	fire bcf KMF goto loop goto Start
Start org 0x005 Clrf PORTA Clrf PORTB bsf STATUS,5 movlw 0xDF movwf TRISB movlw 0x17 movwf TRISA bcf STATUS,5	end

العمل المطلوب

أشغولة -1- الملء (1.25ن)

س(1) أرسم م ت م ن من وجهة نظر تحكم الموافق للتشغيل المنتظر ؟

أشغولة -4- التقديم شكل -7- صفحة 4 (2.25ن)

س(2) أكتب معادلات التنشيط و التخميل و حالات المخارج في جدول ؟

س(3) على ورقة الإجابة رقم 1 صفحة -9- أكمل المعقب الكهربائي و دائرة التحكم مع توصيل التغذية ؟

أشغولة -2- الغلق شكل -5- صفحة 3 (1.25ن)

س(4) على ورقة الإجابة رقم 1 صفحة -9- أكمل المعقب الهوائي و دائرة التحكم و دائرة الاستطاعة ؟

أشغولة -5- الإخلاء شكل -8- صفحة 4 (1ن)

س(5) على ورقة الإجابة 1 صفحة -9- ضع توجيهات الآلي المبرمج على المتمن ثم ضع توصيلات المداخل و المخارج

حسب التوجيه على API (الآلي المبرمج)؟

متمن GCI شكل -4- صفحة 3 (2ن)

س(6) ما هي العبارات التي تكتب في الأعمال المرفقة بكل مرحلة من المرحلتين X_{104} , X_{105} ؟

س(7) أرسم تدرج المتمنات الموافق ؟

دليل دراسة أساليب العمل و التوقف ورقة الإجابة 2 صفحة -10- (1.25ن)

س(8) أكمل مخطط GEMMA على ورقة الإجابة ؟

مؤجلة عمل الملامس الكهرو مغناطيسي KVA شكل -9- صفحة 4 (2.75ن)

س(9) ما هو دور الثنائي D_3 و الثنائي D_2 ؟

س(10) ما هي قيمة المقاومتين R_1, R_2 حتى يكون زمن دورة المقاتية $T_H = 0.5s$ ؟

س(11) استنتج مقياس العداد ؟

س(12) على ورقة الإجابة 2 صفحة -10- أكمل المخطط المنطقي الموافق للعداد مع تحديد البوابة المنطقية مع العلم

أنشاء العد المقفل مشبع و لما يصل إلى 0 يتوقف (حصر)؟

محول تغذية المنفذات المتصدرة شكل -10- صفحة 4- (2.5ن)

س(13) كيف يربط المحول بشبكة التغذية (بين طورين أو بين طور و حياد) مع العلم شبكة التغذية 220v/380v مع

التعليل ؟

س(14) ما هي قيمة نسبة التحويل m_0 ؟

س(15) ما هي قيمة الهبوط في التوتر ΔU ؟

س(16) أحسب قيمة المقاومة المنقولة إلى الثانوي R_s ؟

س(17) ما هو مردود المحول ؟ هل هو أعظمي علل إجابتك ؟

مراقبة و التحكم في درجة الحرارة و الإنارة بواسطة PIC16F84A شكل-11- صفحة-5- (ن2)

- المقاومة LDR الموصولة بالدارة OP1 تراقب الضوء و تتحكم في الملامس KML الذي بواسطته نتحكم في اشتغال المصابيح حيث : $V^+ < V^- \Rightarrow KML=0$ غير محرّضة أو $V^+ > V^- \Rightarrow KML=1$ محرّضة
- المقاومة CTN الموصولة بالدارة OP2 تراقب درجة الحرارة و تتحكم في الملامس KMF الذي بواسطته نتحكم في اشتغال أجهزة التبريد حيث : $V^+ < V^- \Rightarrow KMF=1$ محرّضة أو $V^+ > V^- \Rightarrow KMF=0$ غير محرّضة

على ورقة الإجابة 2 صفحة 10 :

- س(18) مستعينا بملحق-1 – لتعليمات صفحة -5- و ملحق -2- لبرنامج التشغيل
- أملأ خانات سجل TRISA و TRISB مع العلم الأقطاب الغير مستعملة تعتبر مداخل ؟
 - أملأ خانات سجل CONGIGURATION تشكيل الإعدادات المادية ؟
 - مواضع الثنائية لـ PORTA و PORTB حسب الحالات المبينة على ورقة الإجابة ؟

دراسة المحرك M2:(3.75ن)

لوحة المعلومات كتب عليها ما يلي شبكة التغذية 220v/380v ; 50Hz

	cos	Hz	kw	Tour/min	A	v
Δ	0,8	50	3	2810	12,6	220
Y	0,8	50	3	2810	7,3	380

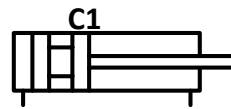
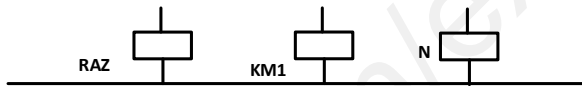
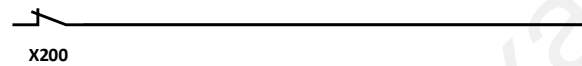
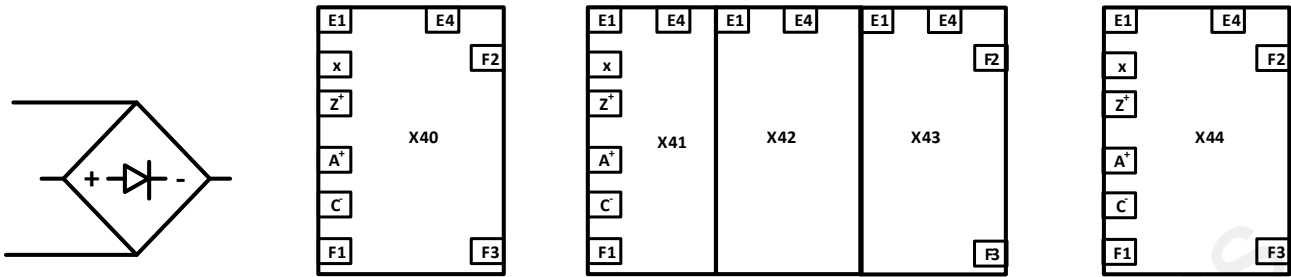
س(19) أحسب ما يلي :

- العزم المفيد T_U ؟
 - المردود ؟
 - مجمل الضياعات (الضياعات في المحرك)
- س(20) نربط مكثفات بشكل مثلثي مع المحرك لرفع معامل الاستطاعة إلى 0,9 ما هي سعة كل مكثفة ؟
- ما الفائدة من رفع معامل الاستطاعة ؟

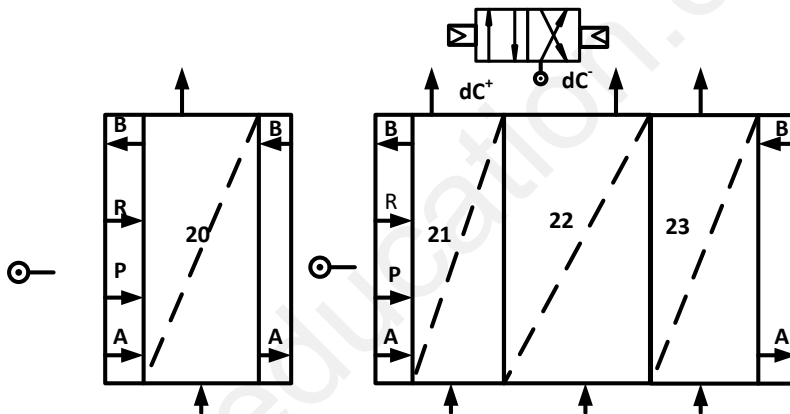
ورقة الإجابة رقم 1-

ج3) المعقب الكهربائي لأشغولة التقديم

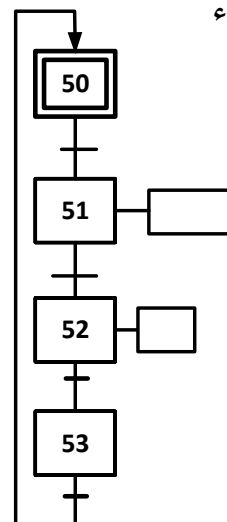
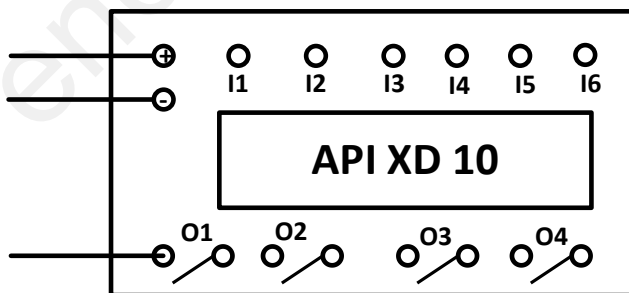
الاسم و اللقب :



ج4) المعقب الهوائي لأشغولة الغلق

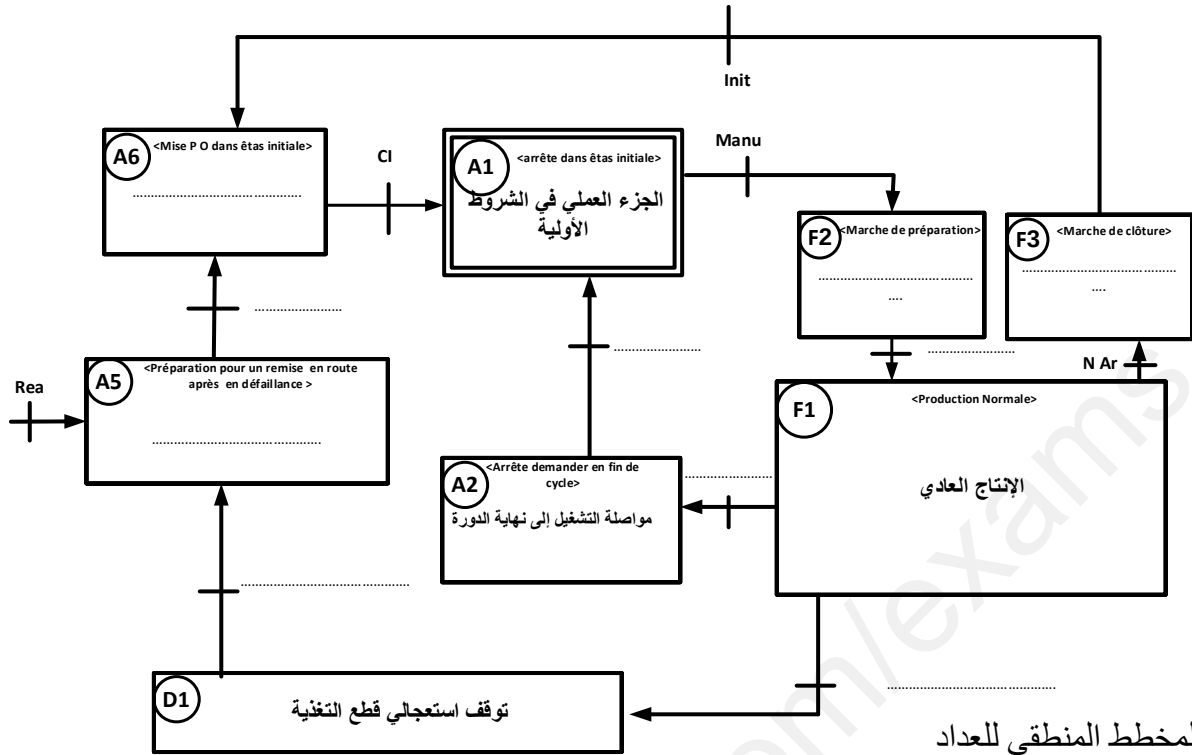


ج5) الآلي المبرمج أشغولة الإخلاء

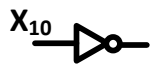
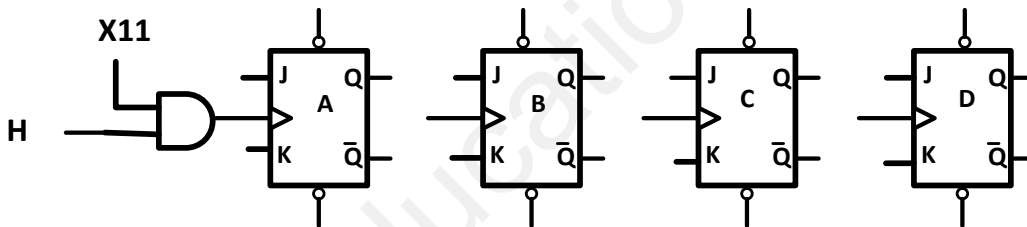
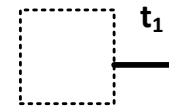


ورقة الإجابة رقم -2-

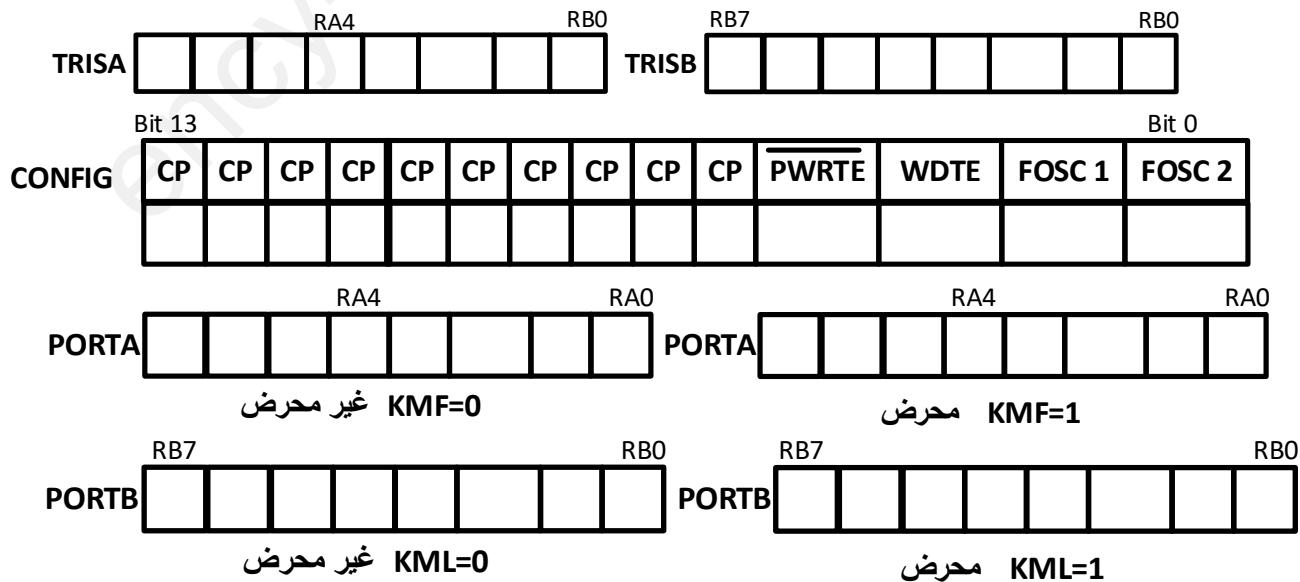
ج8) مخطط دليل دراسة أساليب العمل و التوقف GEMMA



ج12) المخطط المنطقي للعداد



PIC16F84A (ج18)



اختبار الفصل الدراسي الثاني في مادة التكنولوجيا (هندسة كهربائية)

نظام آلي لتشكيل وتوضيب أوعية العسل

يحتوي الموضوع على 10 صفحات :

الصفحات من 10/1 إلى 10/7 للعرض

الصفحة 10/8 العمل المطلوب

الصفحتان 10/9 و 10/10 وثيقتا الإجابة

دفتـر الشروط :

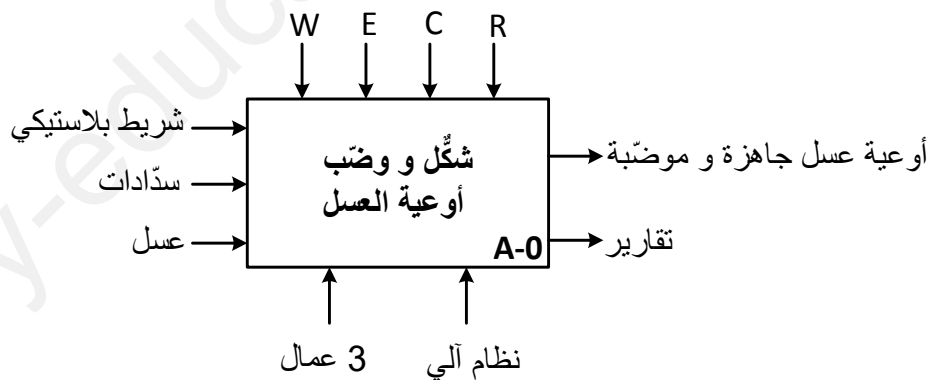
1-هدف التآلية : يهدف النظام إلى تشكيل أوعية بلاستيكية وملئها وغلقها و عدّها ثم إخلائها.

2-وصف التشغيل :

- أشغولة الإتيان بصندوق: تتدرج الصناديق الفارغة على سكك حديدية مركبة كمستو مائل ، وتصل إلى مركز الإتيان فيتم تحويلها بواسطة البساط 1 حتى الضغط على الملتقط k .
- أشغولة تقديم الشريط البلاستيكي : يتقدم الشريط البلاستيكي ما بين الأسطوانتين B_1 و B_2 بواسطة المحرك M_2 حتى الضغط على الملتقط f_2 .
- أشغولة تشكيل الأوعية البلاستيكية : تبدأ المقاومة في تسخين الشريط البلاستيكي لمة 15 ثانية ثم يتقدّم الشريط المُسخّن حتى الضغط على الملتقط f_3 ويتوقف فيصعد القالبان بواسطة الرافعة D لتشكيل وعائين وتعاد الدورة بصفة مستمرة إلى غاية نفاذ الشريط البلاستيكي . عندما يتم تشكيل وعائين يسقطان فوق البساط 4 فيكشف عن حضورهما ملتقط سيعي r ويبدأ البساط 4 في التنقل لإيصال الأوعية المشكلة إلى مركز الملء بالعسل.
- أشغولة ملء الأوعية بالعسل : تتدرج الأوعية فوق البساط 3 حتى الضغط على الملتقط p_1 فينقلها البساط 3 حتى الضغط على p_2 ويتوقف تحت فوهات المحاقن الأربع فتتنزل المجموعة (خزان العسل+المحاقن+رافعة S) بواسطة الرافعة H . عملية ملء الأوعية بالعسل تكون بشطفه عن طريق دخول الرافعة S وتنتهي عملية الملء بخروج الذراع ثم صعود المجموعة بواسطة الرافعة H . بعدئذ ينقل البساط 3 الأوعية الأربعة الممتلئة حتى الضغط على الملتقط p_3 .

- أشغولة سد الأوعية وتصريفها : تتدرج الأوعية الممتلئة فوق البساط 2 حت الضغط على الملتقط U لينقلها إلى مركز السد ويتوقف لما تكتشف الخلية الكهروضوئية y الوعاء الممتلي ، عندئذ تتحرر السدادة من قناة التخزين بواسطة المحرك M_6 وتسقط على صينية فيكشفها ملتقط V_1 وتدفعها الرافعة L ما يؤدي إلى نزول السدادة بواسطة الرافعة R لتغلق الوعاء فينطلق البساط 2 ومعه عملية العدّ ليسقط الوعاء المغلق عبر المنحدر في الصندوق ، وتتكرر العملية حتى الحصول على 24 وعاء.
- أشغولة إخلاء الصندوق : تيم إخلاء الصندوق المملوء بواسطة خروج ساق الرافعة Z وتنتهي الدورة .
- ملاحظات :

- نفاذ الشريط البلاستيكي في الأسطوانة B_1 يؤدي إلى تشغيل منبه صوتي لمدة 10 ثواني .
- عملية تقطيع الأوعية البلاستيكية المشكلة خارج عن الدراسة .
- 3-الاستغلال : يحتاج النظام إلى تقني خاص بالقيادة والمراقبة وعاملان دون اختصاص يقومان بتعبئة الخزّان الأول بالعسل والخزّان الثاني بالسدادات وكذلك يزودان النظام بأسطوانات الشريط البلاستيكي.
- 4-الأمن : حسب القوانين المعمول بها دوليا .
- 5-التحليل الوظيفي : الوظيفة الشاملة (A-0)

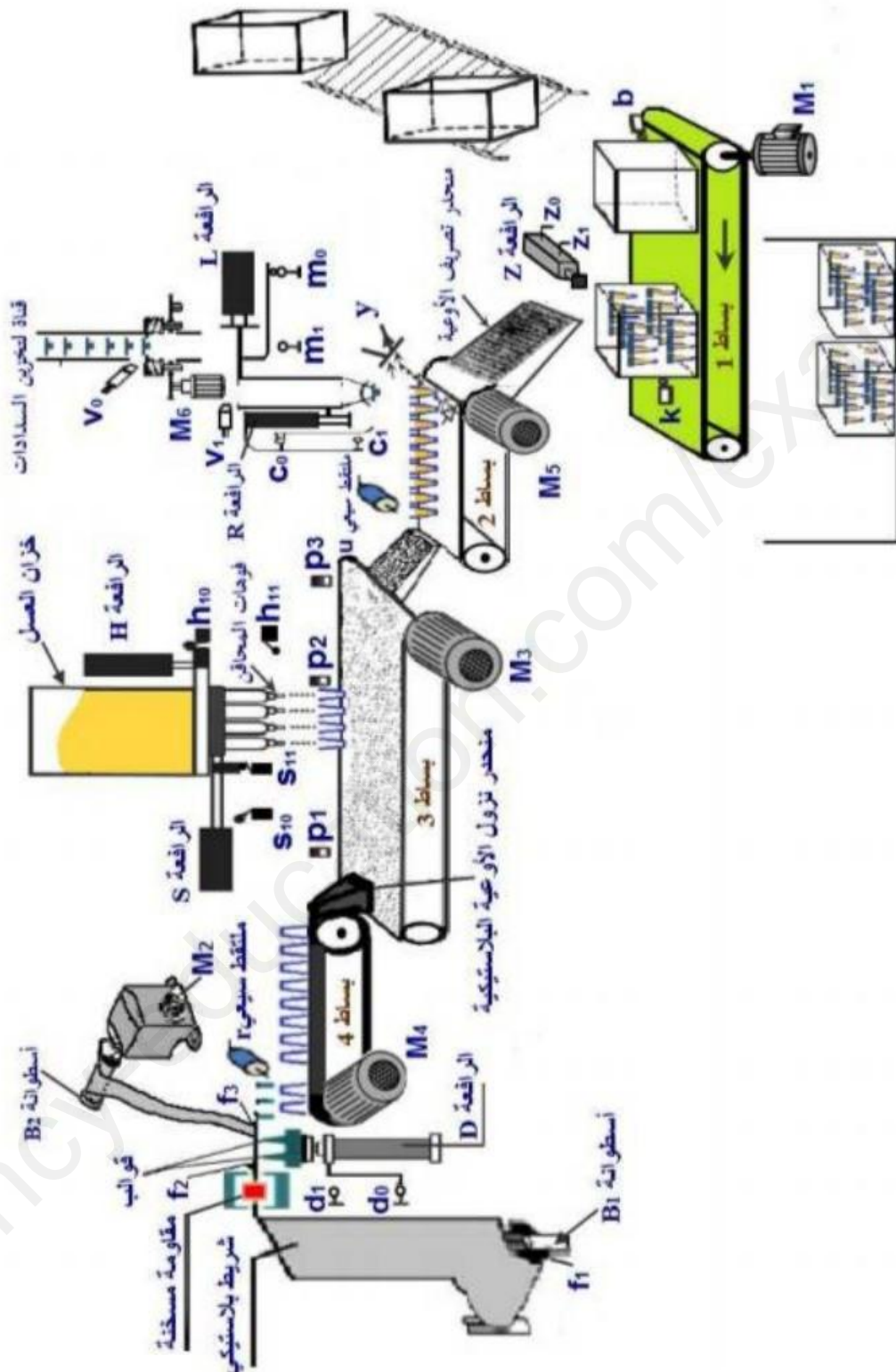


W : طاقة (كهربائية و هوائية) .

R : عوامل العرض (t: مدة التأجيل ، N : عدد الأوعية الجاهزة)

C : إعدادات (برنامج).

E : تعليمات الاستغلال (أوامر التشغيل)

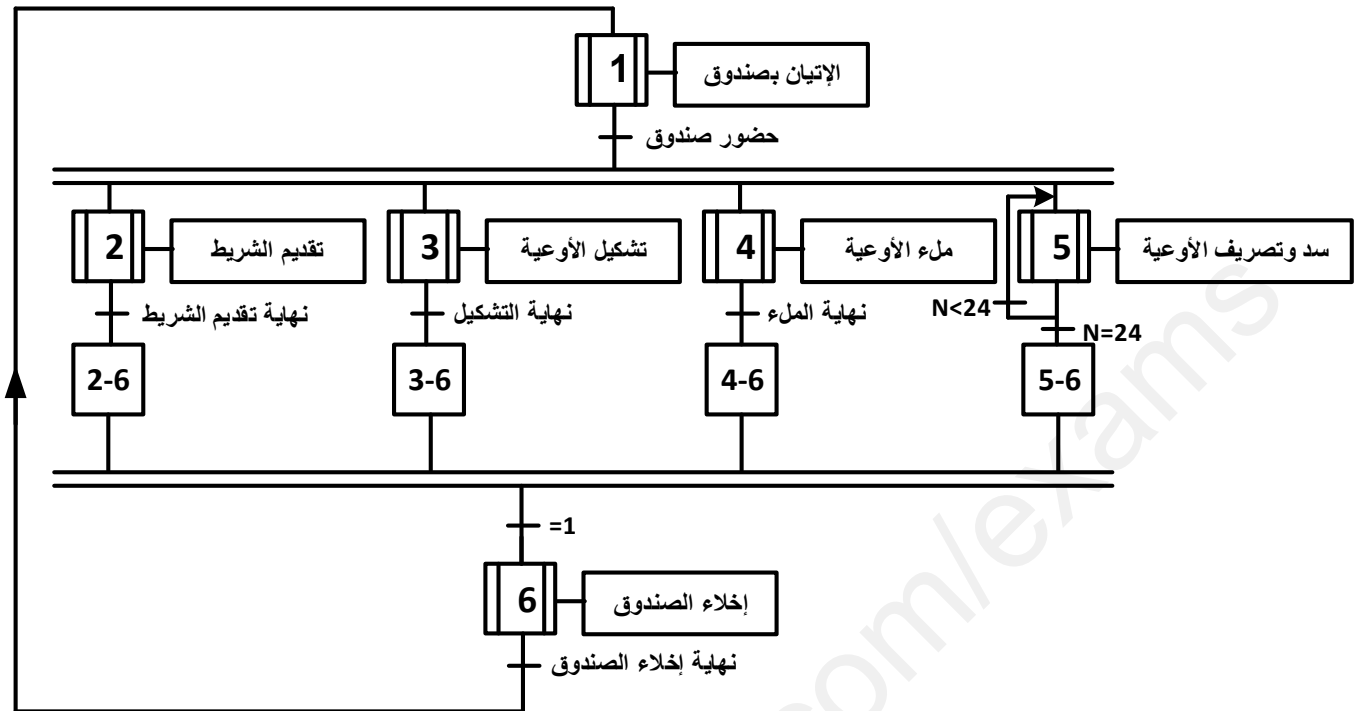


7-الاختيارات التكنولوجية :

الأشغولة	المنفذات	المنفذات المتصدرة	الملتقطات
الإتيان بالصندوق	M_1 : محرك لا تزامني ثلاثي الطور اتجاه واحد للدوران لتدوير البساط 1. $380V/660V ; 50Hz ; 374W ;$ $rd(\eta)=68\% ; \cos\varphi=0,7$ $P_{JS}=18,12W , g=6,8\% , P=4$	KM_1 : ملامس كهرومغناطيسي $24V\sim$	b : ملتقط يكشف عن حضور صندوق فارغ . k : ملتقط نهاية شوط.
تقديم الشريط البلاستيكي	M_2 : محرك لا تزامني ثلاثي الطور اتجاه واحد للدوران لتقديم الشريط البلاستيكي.	KM_2 : ملامس كهرومغناطيسي $24V\sim$	f_1 : ملتقط للكشف عن أسطوانة الشريط البلاستيكي. f_2 : ملتقط لتحديد انتقال الشريط البلاستيكي.
تشكيل الأوعية البلاستيكية	M_4 : محرك لا تزامني ثلاثي الطور اتجاه واحد للدوران لتقديم الأوعية البلاستيكية. D : رافعة مزدوجة المفعول.	R_{ch} : مقاومة مسخنة . KM_4 : ملامس كهرومغناطيسي $24V\sim$ dD^+, dD^- : موزع كهروهوائي 4/2 ثنائي الاستقرار $24V\sim$ مؤجلة T_2	f_3 : ملتقط لتحديد انتقال الشريط البلاستيكي. d_0, d_1 : تماسات نهاية الشوط. t_2 : تماس مؤجل 15s. r : ملتقط يكشف عن حضور الأوعية.
ملء الأوعية البلاستيكية	M_3 : محرك لا تزامني ثلاثي الطور اتجاه واحد للدوران لتدوير البساط 3. H, S : رافعتان مزودجتا المفعول	KM_3 : ملامس كهرومغناطيسي $24V\sim$ dH^+, dH^- : موزع كهروهوائي 4/2 ثنائي الاستقرار $24V\sim$ dS^+, dS^- : موزع كهروهوائي 4/2 ثنائي الاستقرار $24V\sim$	p_1, p_2, p_3 : ملتقطات لتحديد انتقال البساط 3: $h_{10}, h_{11}, s_{10}, s_{11}$: تماسات نهاية الشوط.
سد الأوعية وتصريفها	M_5 : محرك لا تزامني ثلاثي الطور اتجاه واحد للدوران لتدوير البساط 2. M_6 : محرك لا تزامني ثلاثي الطور اتجاه واحد للدوران لفتح القناة لنزول السدّادات. L, R : رافعتان مزدوجتا المفعول.	KM_5, KM_6 : ملامسان كهرومغناطيسيان $24V\sim$. dR^+ : موزع كهروهوائي 4/2 أحادي الاستقرار $24V\sim$. dL^+ : موزع كهروهوائي 4/2 أحادي الاستقرار $24V\sim$.	u : ملتقط يكشف عن حضور الأوعية. v_0, v_1 : ملتقطان للكشف عن وجود السدّادات . y : كاشف كهروضوئي يكشف عن مرور الأوعية المسدودة. m_0, m_1, c_0, c_1 : ملتقطات نهاية الشوط.
اخلاء الصندوق	Z : رافعة مزدوجة المفعول .	dZ^-, dZ^+ : موزع كهروهوائي 4/2 ثنائي الاستقرار .	z_0, z_1 : تماسات نهاية الشوط.
عناصر الأمن والقيادة	AU : زر الوقف الاستعجالي . $RT_1, \dots, RT_6$: تماسات المرحلات الحرارية لحماية المحركات. $Réa$: زر إعادة التسليح . $Auto / Man$: مبدلة اختيار التشغيل آلي أو يدوي .		

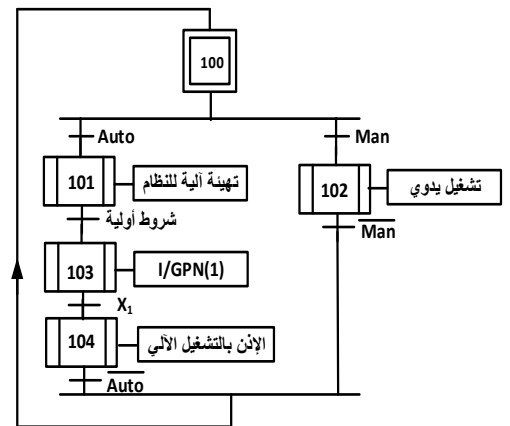
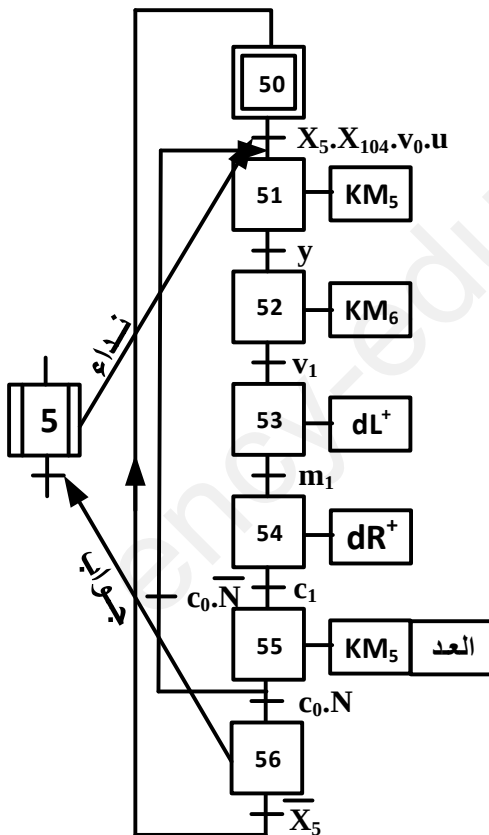
8- المناولة الزمنية :

متن تنسيق الأشغولات (GPN)

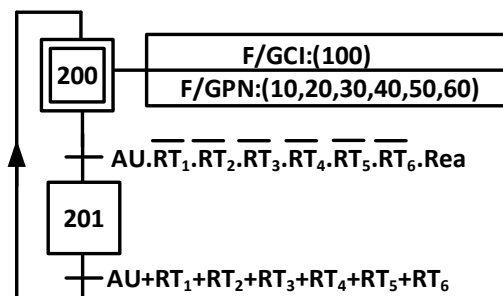


متن أشغولة سد الأوعية وتصريفها

متن القيادة والتهيئة GCI

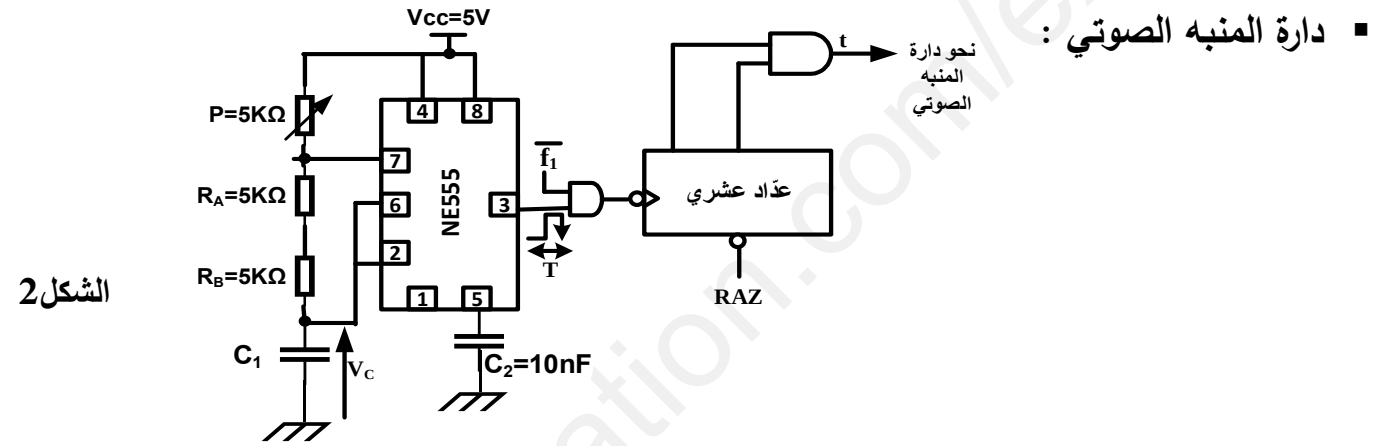
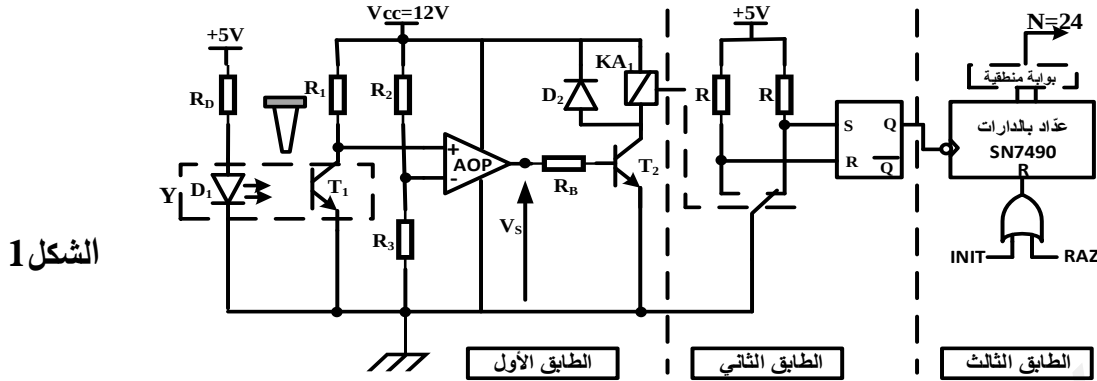


متن الأمن GS

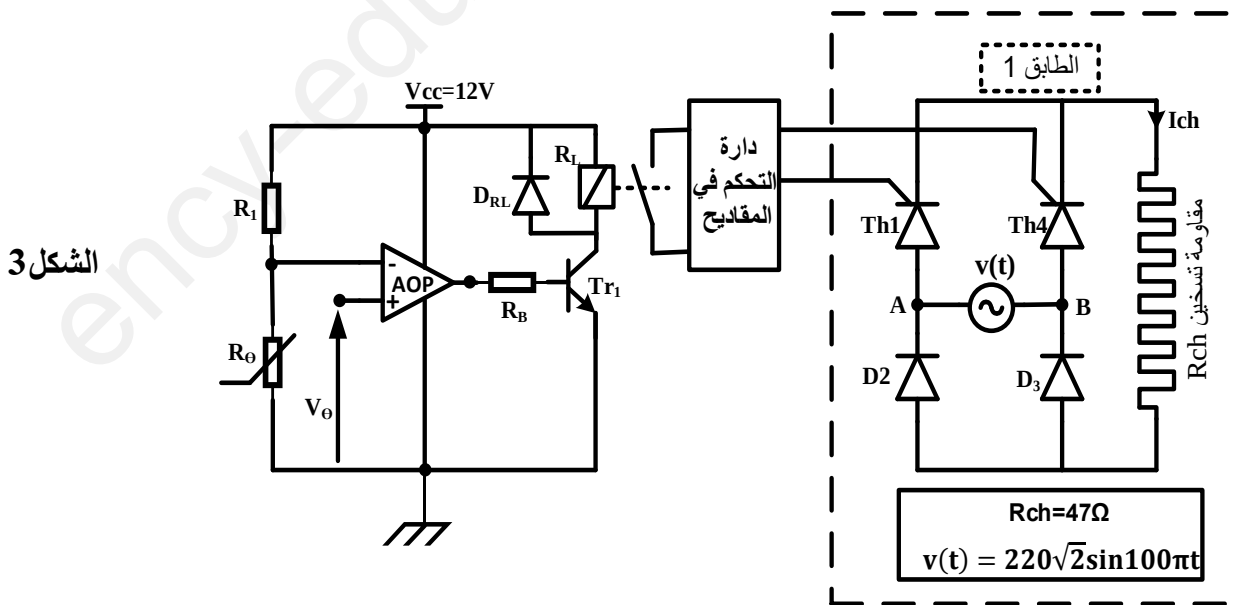


9- إنجازات تكنولوجية:

■ دائرة الكشف وعد 24 أوعية بلاستيكية :

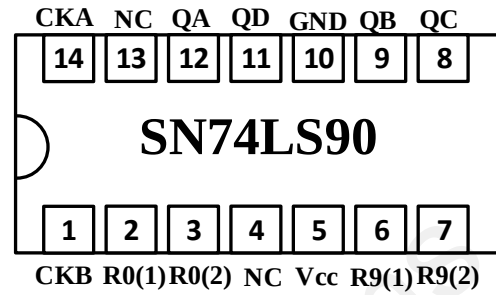


■ دائرة التحكم في مقاومة تسخين الشريط البلاستيكي:



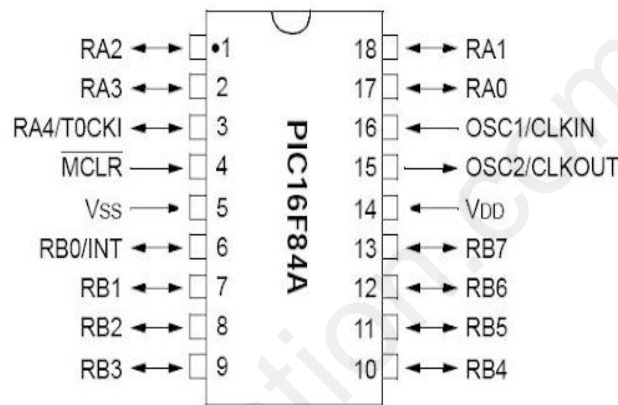
1- وثيقة الصانع للدّارة المندمجة SN74LS90:

RESET INPUTS				OUTPUTS			
R0(1)	R0(2)	R9(1)	R9(1)	QD	QD	QD	QD
H	H	L	X	L	L	L	L
H	H	X	L	L	L	L	L
X	X	H	H	H	L	L	H
X	L	X	L	Comptage			
L	X	L	X				
L	X	X	L				
X	L	L	X				

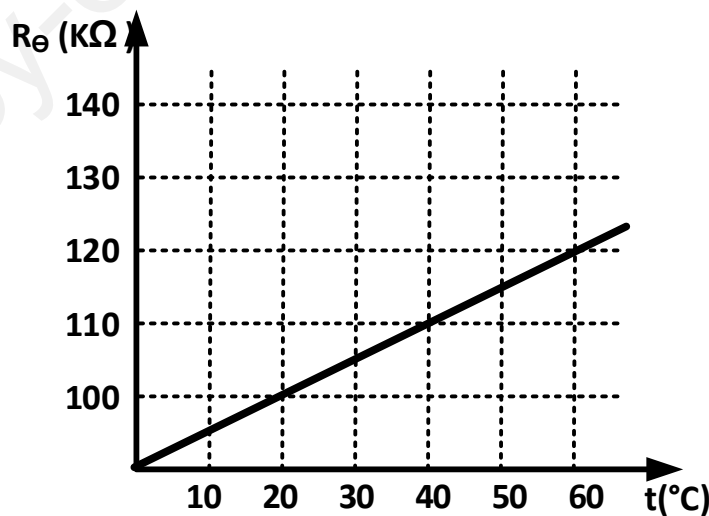


2- وثيقة الصانع للدّارة المندمجة

:PIC16F84A



3- الخاصية المميزة للمقاومة الحرارية R_{θ} :



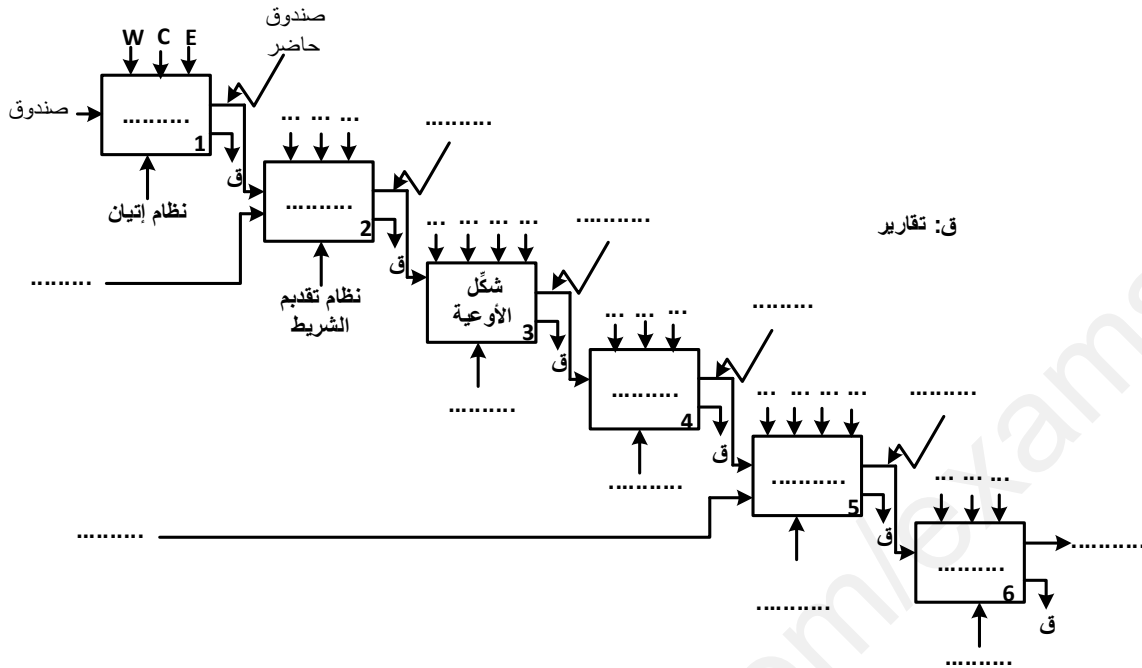
أسئلة الامتحان

- س1: أكمل على ورقة الإجابة 1 (الصفحة 10/9) بيان التحليل الوظيفي التنازلي A-0 .
- س2: ارسم ممتن الأشغولة 4 " أشغولة ملء الأوعية بالعسل " من وجهة نظر جزء التحكم .
- س3: اكتب على شكل جدول معادلات التنشيط والتخميل و الأوامر للأشغولة 5 " أشغولة سد الأوعية وتصريفها .
- س4: أكمل على وثيقة الإجابة 1 (الصفحة 10/9) دائرة المعقب الهوائي للأشغولة 5 .
- دائرة الكشف وعد 24 أوعية بلاستيكية (الشكل 1) من (الصفحة 10/6):
- س5: ما هو دور المقاومة R_D والدائرة AOP ؟
- س6: احسب قيمة التوتر V^- علما أن $R_2=R_3$ ، كيف يسمى هذا التوتر ؟
- س7: أكمل جدول تشغيل دائرة الكشف عن الأوعية البلاستيكية على وثيقة الإجابة 1 (الصفحة 10/9).
- س8: حدّد دور الطابق الثاني .
- س9: أكمل رسم المخطط المنطقي لدائرة العدّاد بالدائرة المندمجة 7490 على وثيقة الإجابة 2 (صفحة 10/9).
- دائرة المنبه الصوتي (شكل 2) من (الصفحة 10/6):
- لتحقيق مدة تشغيل المنبه الصوتي نستعمل مؤجلة بعدّاد لا تزامني تردده 10 للحصول على تأجيل قدره $t=10s$.
- س10: أحسب دور إشارة الساعة ثم أحسب سعة المكثفة C_1 .
- دائرة التحكم في مقاومة تسخين الشريط البلاستيكي (شكل 3) من (الصفحة 10/6).
- س11: من أجل درجة حرارة $\theta=60^\circ C$ يحدث تبديل في دائرة الخروج .
- أوجد من منحنى الخاصية المميزة للمقاومة الحرارية (الصفحة 10/7) قيمة المقاومة الحرارية R_θ الموافقة لـ $\theta=60^\circ C$.
- أحسب شدة التيار المار عبر R_1 و R_θ و استنتج قيمة V_θ الموافقة ، تعطى $R_1=480k\Omega$.
- س12: ما هو اسم الطابق 1 ؟
- س13: من أجل زاوية قذح $\alpha=45^\circ$ و $R_{ch}=47\Omega$ ، احسب القيمة المتوسطة للتيار المار في الحمولة و والقيمة المتوسطة للتيار المار في المقذاح .
- س14: أكمل على وثيقة الإجابة 2 (الصفحة 10/10) رسم إشارة $I_{Rch}(\theta)$ من أجل زاوية قذح $\alpha=90^\circ$.
- دراسة الميكرومراقب : من أجل تحقيق تأجيل قدره t أردنا استبدال المؤجلة بعداد في دائرة المنبه الصوتي باستعمال تركيب بالميكرو مراقب PIC16F84A .
- س15: باستعمال البرنامج الفرعي للتأجيل الموضح على وثيقة الإجابة 2 في (الصفحة 10/10) احسب زمن التأجيل t اللازم لتشغيل المنبه الصوتي، مع كتابة التعليقات المُشار إليها .
- المحرك غير المتزامن ثلاثي الطور M_1 : إذا علمت أن شبكة التغذية : $220/380V ; 50Hz$
- س16: احسب ما يلي: - سرعة دوران المحرك - شدة التيار الممتص - المقاومة المقاسة بين طورين للساكن .

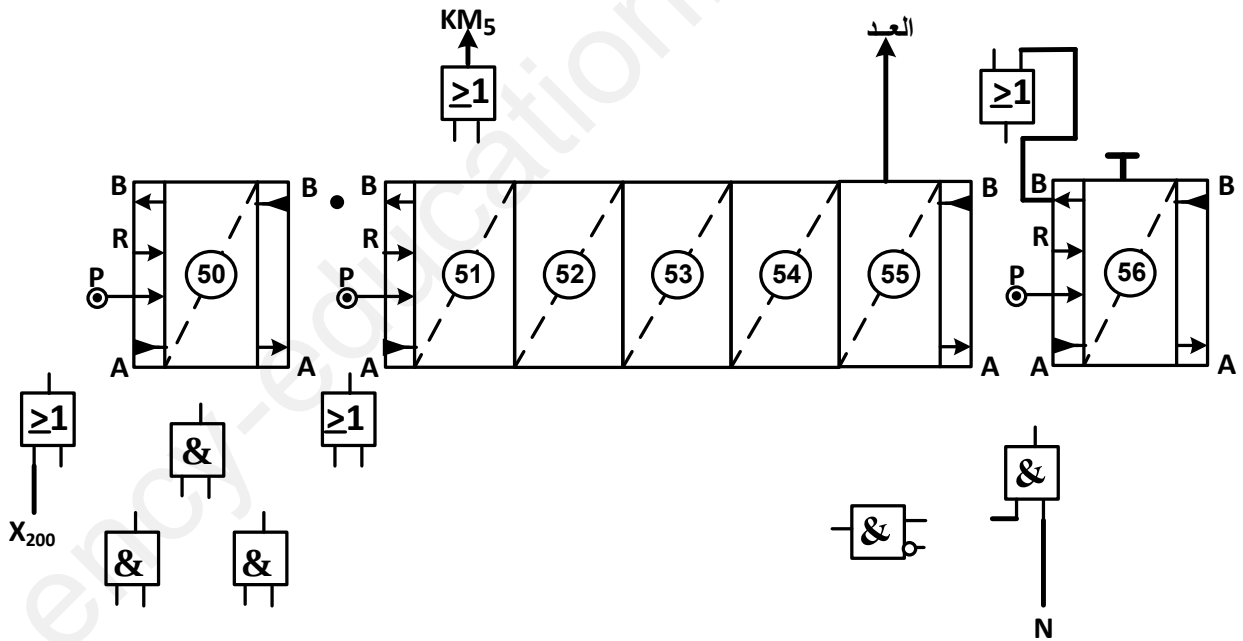
انتهت أسئلة الموضوع

وثيقة الإجابة 1 : تعاد هذه الوثيقة مع ورقة الإجابة.

ج1: التحليل الوظيفي التنازلي.



ج4: دائرة المعقب الهوائي للأشغولة 5 "سد الأوعية وعدّها وتصريفها"

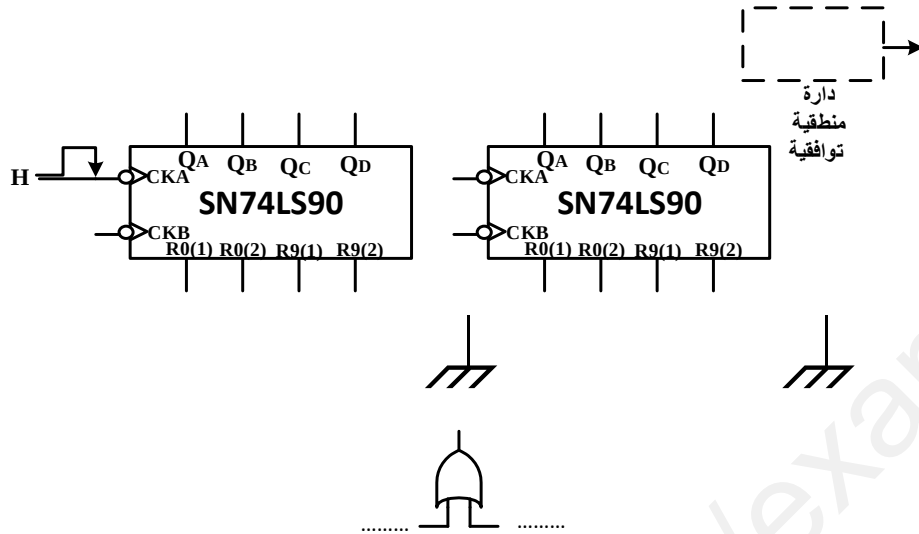


ج7: جدول تشغيل دائرة الكشف عن الأوعية البلاستيكية :

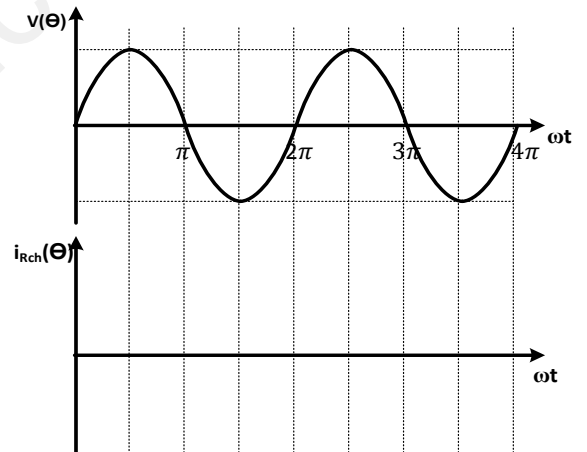
Q	R	S	حالة المقفل T_2	توتر الخروج V_s	قيمة التوتر V^+	
						غياب الوعاء البلاستيكي
						حضور الوعاء البلاستيكي

وثيقة الإجابة 2 : تعاد هذه الوثيقة مع ورقة الإجابة.

ج9: المخطط المنطقي لدارة العداد بالدارة 7490:



ج14: رسم الإشارة $i_{Rch}(t)$



ج15: البرنامج الفرعي والتعليقات :

```

bsf PORTB,1
call Tempo ;.....
bsf PORTB,1
TEMPO nop
nop
nop
nop
nop
movlw D'185' ;.....
movwf cont3 ;.....
B3 movlw D'230'
movwf cont2
B2 movlw D'77'
movwf cont1
B1 decfsz cont1,f } t1
goto B1
decfsz cont2,f } t2
goto B2
decfsz cont3,f } t3
goto B3
return ;.....
end
    
```

التعليمة	عدد دورات الآلة
call	2
nop	1
movlw	1
movwf	1
decfsz	1(2)
goto	2
return	2

التعليمة وعدد دورات الآلة مستخرجة من وثائق الصانع

الموضوع: دراسة نظام آلي لقطع قطع كبيرة من الرخام إلى قطعتين

يحتوي الموضوع على :- ملف العرض من صفحة 1 إلى صفحة 7

- العمل المطلوب صفحة 8 و صفحة 9

- ورقة الإجابة من صفحة 1 من 3 إلى صفحة 3 من 3

I- دفتر المعطيات :

1-هدف التآليه: يهدف النظام إلى التمكن من قطع قطعة كبيرة من الرخام إلى قطعتين حسب الحاجة بأمان و بعيد عن المخاطر .و بسرعة ذات مردود عالي

-يتطلب النظام توقف يوميا لاستبدال سكين القطع و التنظيف بعد قطع 60 قطعة كبيرة .

- الأمن : حسب القوانين المعمول بها في المجال الصناعي

2- وصف النظام: يحتوي النظام على ثلاثة أشغولات

أشغولة 1 : أشغولة التثبيت و فك التثبيت

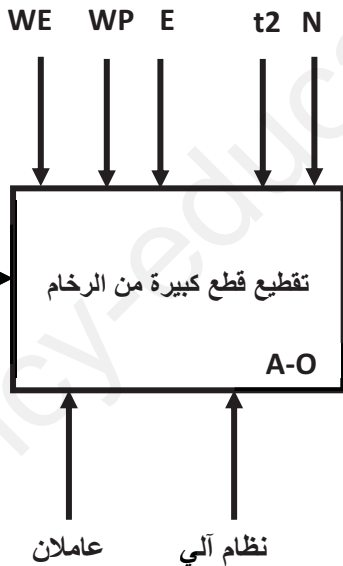
أشغولة 2 : القطع

أشغولة 3 : الإخلاء

II- التحليل الوظيفي :

1- الوظيفة الشاملة للنظام الآلي :- A-O

قطعة كبيرة من الرخام



WE : طاقة كهربائية

WP : طاقة هوائية

E : تعليمات الاستغلال

t₂ : التأجيل

N : العد

2- التشغيل : بعد إحضار القطعة بنظام خارج الدراسة

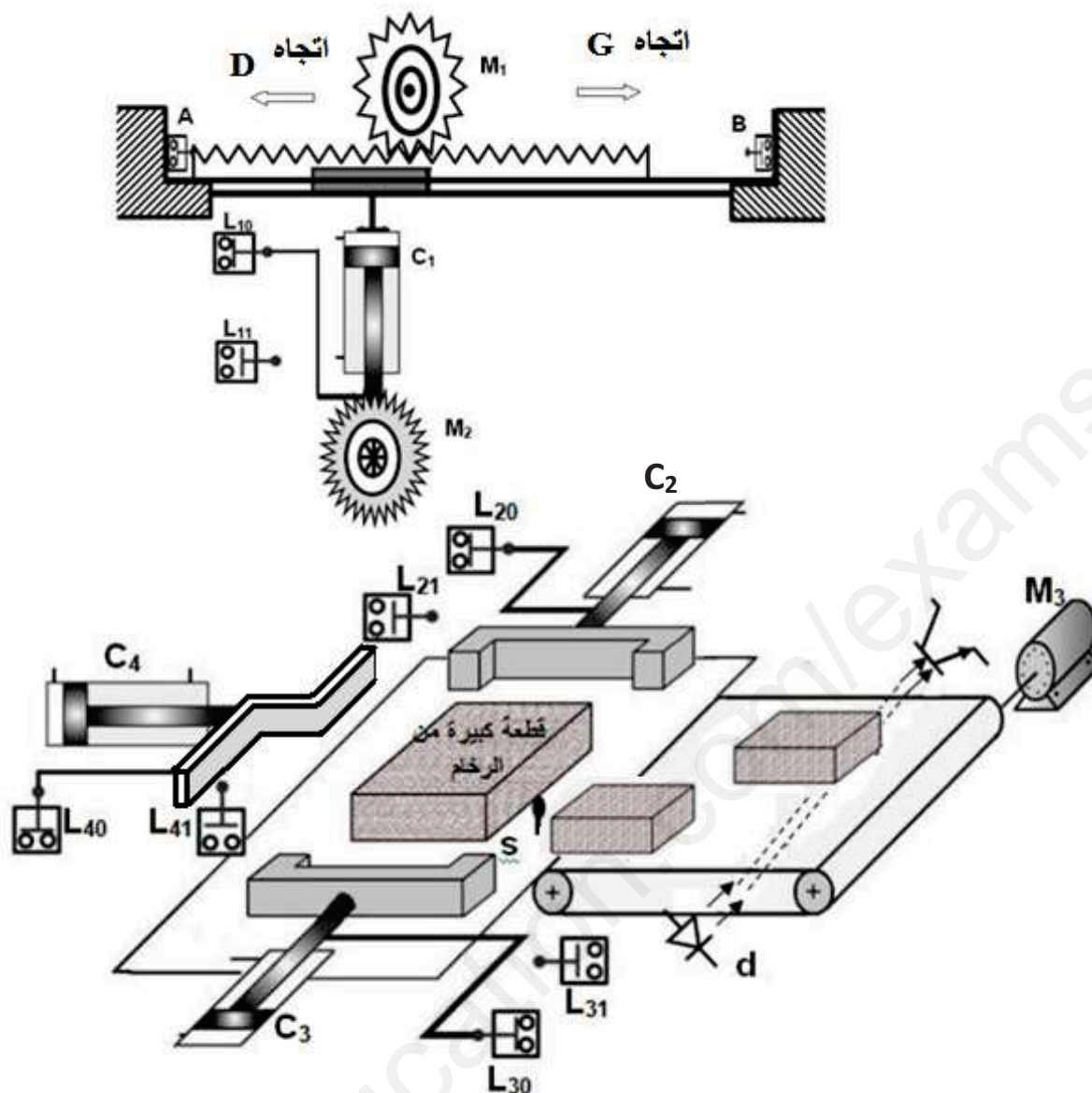
- يتم تثبيت القطعة الكبيرة أو فك تثبيتها بواسطة الرافعتين C3 ; C2. عند التثبيت يخرج ذراع الرافعتان أنيا .و عند فك التثبيت يدخل ذراع الرافعتان أنيا.

- يتم قطع القطعة بواسطة الجملة C1 ; M2 ; M1

- بعد انتهاء عملية القطع و فك التثبيت تتم عملية الإخلاء بواسطة الرافعة C4 و المحرك M3.

IV جدول الاختيارات التكنولوجية :

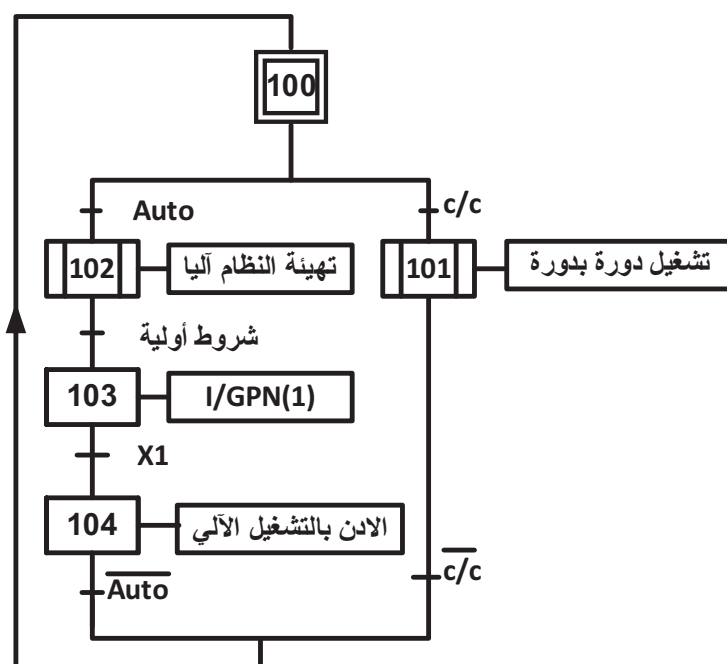
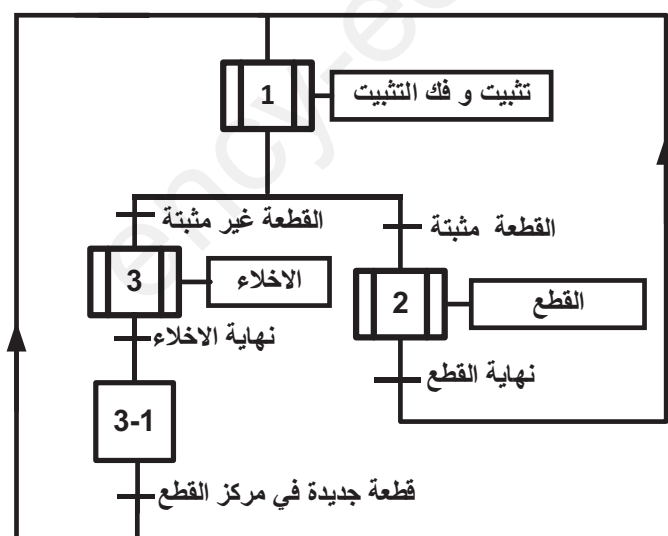
أشغولة الإخلاء و العد	أشغولة القطع	أشغولة التثبيت و فك التثبيت	
C4 رافعة مزدوجة المفعول M3 محرك لا تزامني اتجاه واحد للدوران	M1 : محرك لا تزامني ثلاثي الطور اتجاهين للدوران M2 : محرك لا تزامني ثلاثي الطور اتجاه واحد للدورات C1 : رافعة مزدوجة المفعول تحمل المحرك M1 الذي يدير سكين (منشار) القطع	C2 ; C3 رافعتان مزدوجتا المفعول	المنفذات
MC4 : موزع كهرو هوائي 2/4 24v~ يتحكم في الرافعة C4 دخول ذراع الرافع MC4- و خروج ذراع الرافعة MC4+ KM3 : ملامس المحرك M3 24v~ T2 : مؤجلة تحدد زمن دوران المحرك M3	MC1 : موزع كهرو هوائي 2/5 24v~ يتحكم في الرافعة C1 دخول ذراع الرافع MC1- و خروج ذراع الرافعة MC1+ KMD : ملامس المحرك M1 دوران نحو اليمين 24v~ KMG : ملامس المحرك M1 دوران نحو اليسار 24v~ KM2 : ملامس المحرك M2 24v~	MC2 : موزع كهرو هوائي 2/4 24v~ يتحكم في الرافعة C2 دخول ذراع الرافع MC2- و خروج ذراع الرافعة MC2+ MC3 : موزع كهرو هوائي 2/4 24v~ يتحكم في الرافعة C3 دخول ذراع الرافع MC3- و خروج ذراع الرافعة MC3+	المنفذات المتصدرة
L40 ; L41 : ملتقطان نهاية الشوط للرافعة C4 d : ملتقط كهرو ضوئي يكشف عن الإخلاء و العد t2=20s : زمن دوران المحرك M3	L10 ; L11 : ملتقطان نهاية الشوط للرافعة C1 A ; B : نهاية الشوط لحركة المنشار	L20 ; L21 : ملتقطان نهاية الشوط للرافعة C2 L30 ; L31 : ملتقطان نهاية الشوط للرافعة C3 s : ملتقط يكشف عن وجود قطعة في مركز القطع	الملتقطات
RE1 : مرحل حراري لحماية المحرك M1 - RE2 : مرحل حراري لحماية المحرك M2 - RE3 : مرحل حراري لحماية المحرك M3 . - المبدلة C/C - AUTO تسمح باختيار نمط التشغيل - زر AU التوقف الاستعجالي - N=120 : يتوقف النظام			



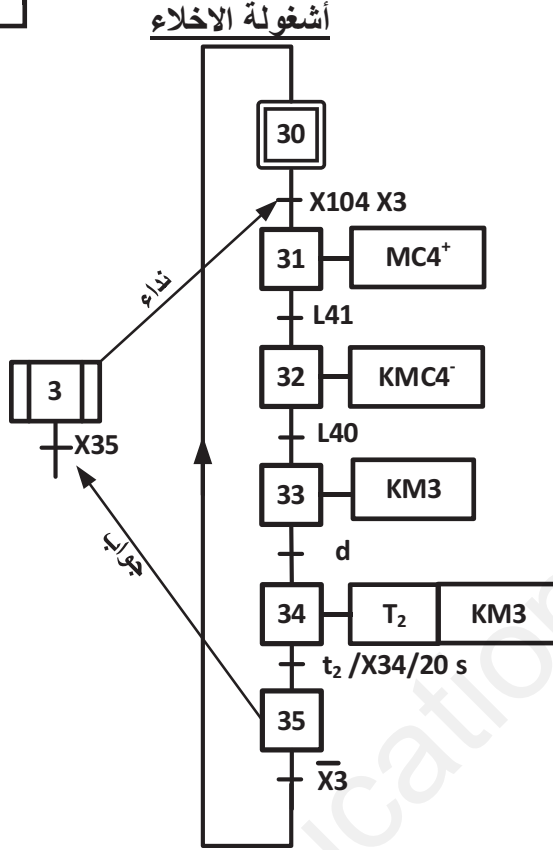
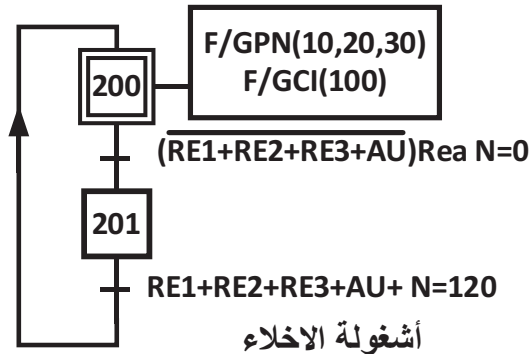
IV مناقلة زمنية :

متمن القيادة و التهيئة GCI

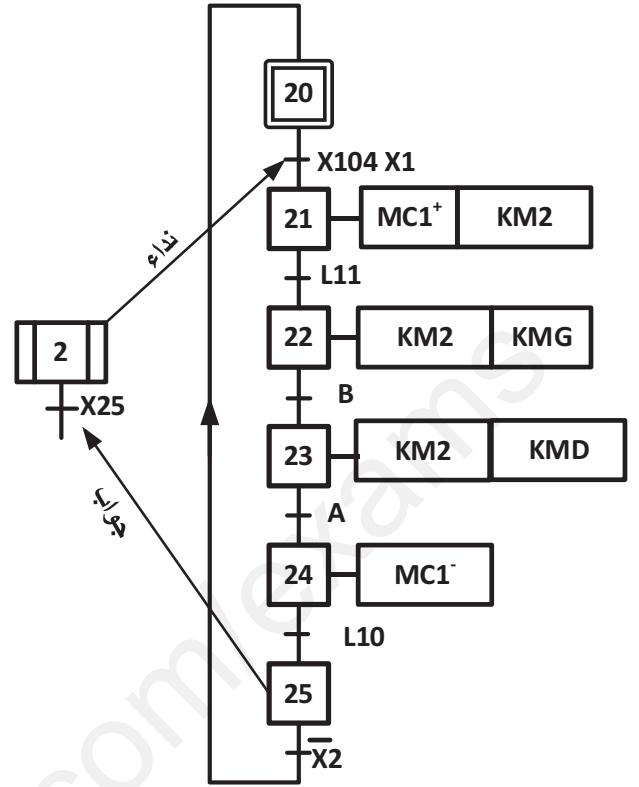
متمن الإنتاج العادي GPN



متن الأمن GS

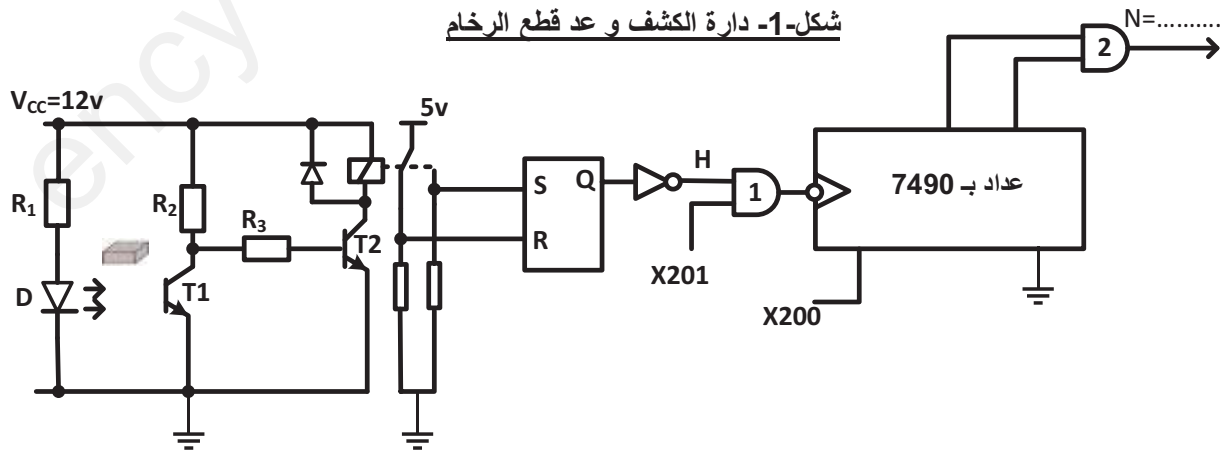


أشغولة القطع

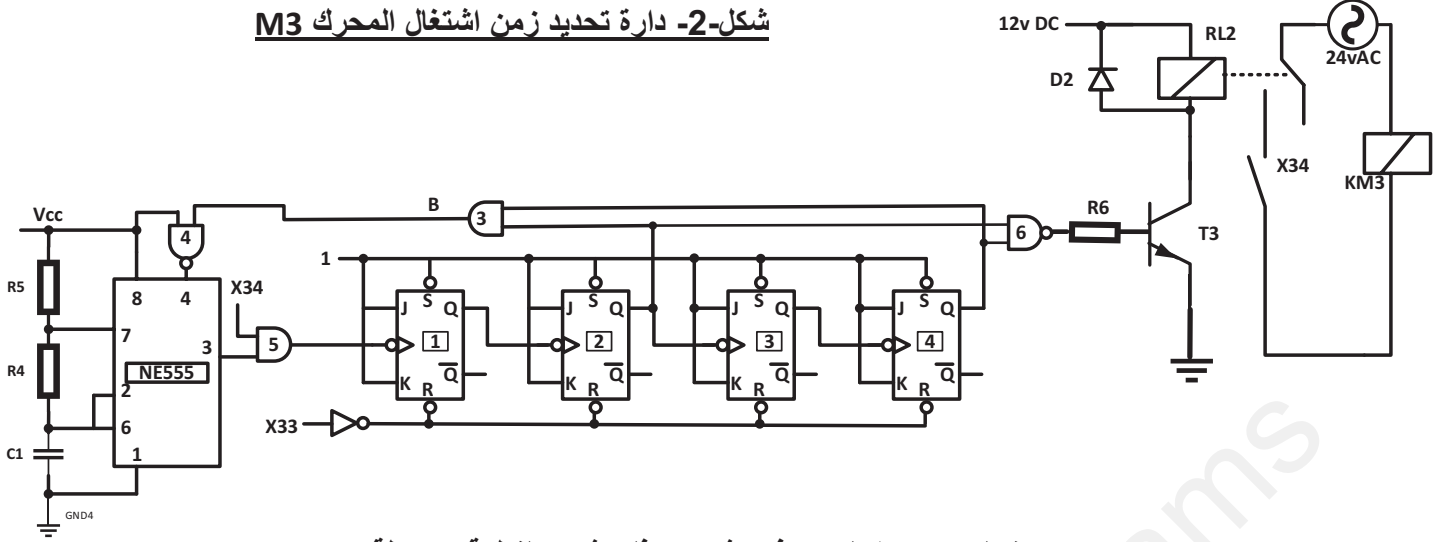


V إنجازات تكنولوجية :

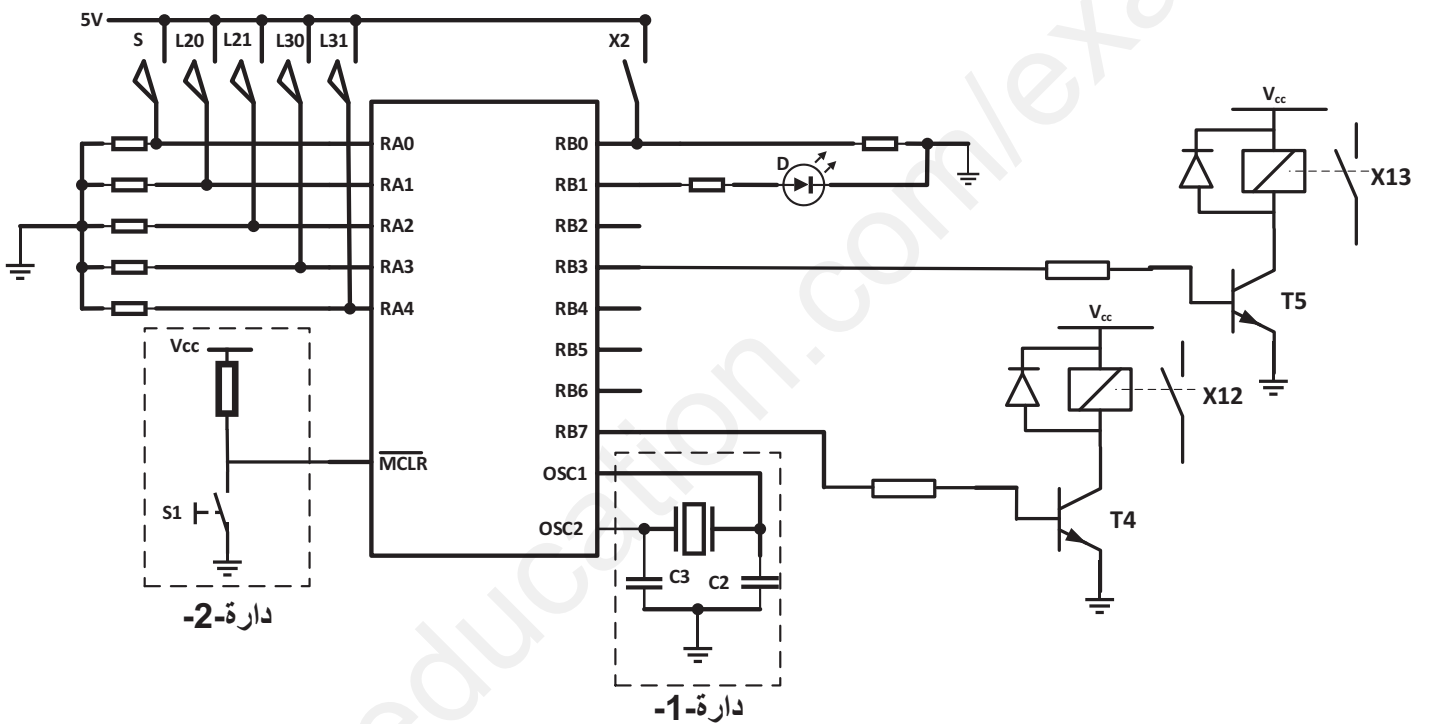
شكل-1- دائرة الكشف و عد قطع الرخام



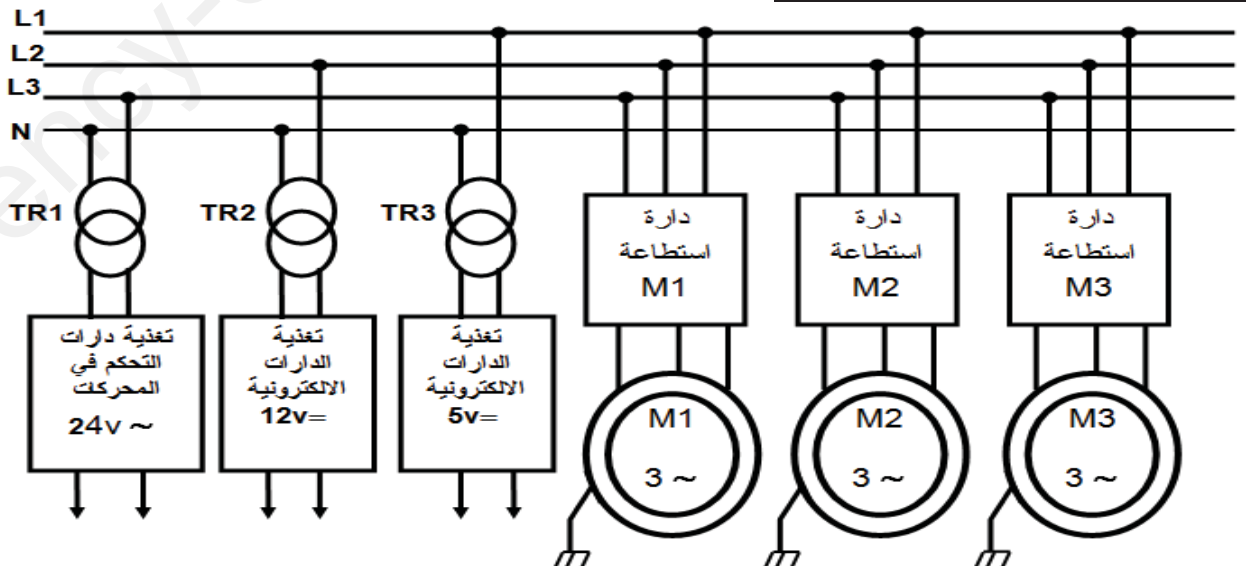
شكل-2- دائرة تحديد زمن اشتغال المحرك M3



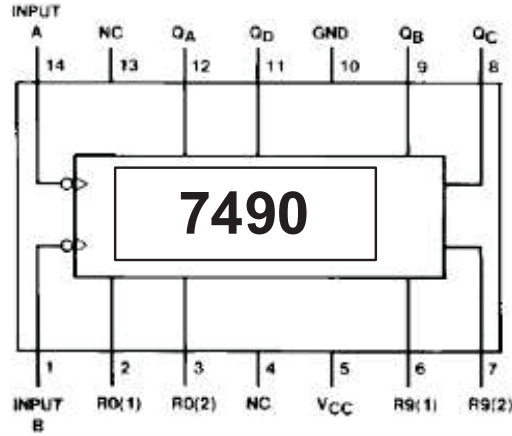
شكل-3- دائرة التحكم في تثبيت و فك تثبيت القطعة بواسطة PIC 16F84



شكل -4- دائرة التغذية بشبكة 220v/380v

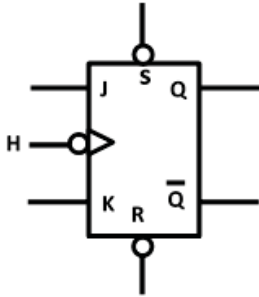


VI ملاحق : ملحق -1- : الدارة المندمجة 7490

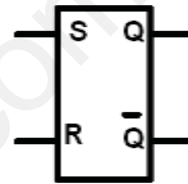


Reset Inputs				Output			
R0(1)	R0(2)	R9(1)	R9(2)	Q _D	Q _C	Q _B	Q _A
H	H	L	X	L	L	L	L
H	H	X	L	L	L	L	L
X	X	H	H	H	L	L	H
X	L	X	L	COUNT			
L	X	L	X	COUNT			
L	X	X	L	COUNT			
X	L	L	X	COUNT			

ملحق -2- القلاب RS و القلاب JK

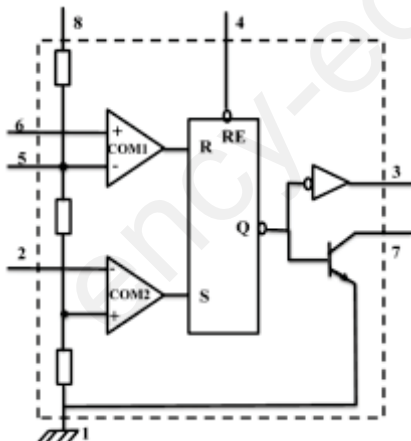


R	S	H	J	K	Q _{n+1}	Q _{n+1}
1	1	X	X	X	1	1
0	1	X	X	X	1	0
1	0	X	X	X	0	1
0	0	0	X	X	Q _n	Q _n
0	0	1	0	0	Q _n	Q _n
0	0	1	0	1	0	1
0	0	1	1	0	1	0
0	0	1	1	1	Q _n	Q _n



S	R	Q _{n+1}	Q _{n+1}
0	0	Q _n	Q _n
0	1	0	1
1	0	1	0
1	1	1	1

ملحق -3- الدارة NE555

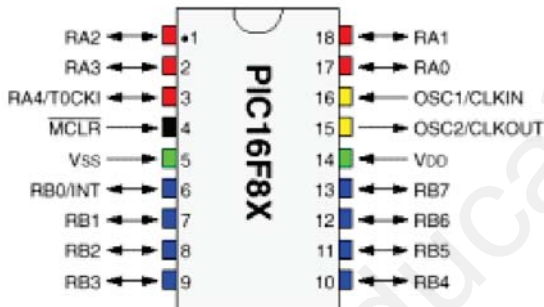


القطب	التعيين
1	GND (Masse) الأرضي أو المشترك
2	Trigger (Déclenchement) مدخل القذح
3	Output (Sortie) المخرج
4	Reset (Remise à zéro) مدخل وضع في RE=0 يعمل عمل القلاب SR و لما RE=1 المخرج Q يأخذ 0
6	Threshold (Seuil) مدخل جهد العتبة
7	Discharge (Décharge) قطب التفريغ

الترجمة	الوصف	التعليمة
امح محتوى السجل F	Clear F	CLRF F
أمح محتوى السجل W	Clear W	CLRW
ضع 0 في الوحدة الثنائية (بيت) b للسجل F	Bit Clear F	BCF F,b
ضع 1 في الوحدة الثنائية (بيت) b للسجل F	Bit Set F	BSF F,b
اختبر الوحدة الثنائية (بيت) b للسجل F ، افقر تعليمة واحدة إذا كان في حالة 0	Bit Test , Skip if Clear	BTFSC F,b
اختبر الوحدة الثنائية b للسجل F ، افقر تعليمة واحدة إذا كان في حالة 1	Bit Test , Skip if Set	BTFSS F,b
انقل القيمة المباشرة K في سجل العمل W	MOVE Literal to W	MOVLW K
انقل محتوى سجل العمل W في السجل F	Move W to F	MOVWF F
نداء برنامج فرعي : اشغولة		CALL Label
ربط أو ذهاب إلى برنامج المسمى ب-Lab1		GOTO Lab1
عودة من برنامج فرعي	Return from Subroutine	RETURN

سجل الحالات STATUS نستعمل للانتقال بين BANK0 و BANK1 الموضع STATUS RP0 لما يكون 1 يذهب إلى BANK1 و لما يكون 0 يذهب إلى BANK0

بعض سجلات الذاكرة و توصيلات PIC



BANK 0

PORTA

PORTB

STATUS

BANK 1

TRISA

TRISB

STATUS

ملحق-5- جدول تجارب على المحول

I ₂ (A)	V ₂ (v)	P ₂ (w)	I ₁ (A)	V ₁ (v)	P ₁ (w)	
0	27.5	0	0.01	220	2	تجربة 1
4.17	24	80.064	0.5	220	88.064	تجربة 2
4.17	0	0	0.45	20	6	تجربة 3

العمل المطلوب

س1- أكمل متمن أشغولة التثبيت و فك التثبيت (1) من وجهة نظر جزء التحكم و وفقا للتشغيل المنتظر على ورقة الإجابة
صفحة 1 ؟

س2- أكمل مخطط تدرج المتمنات على ورقة الإجابة صفحة 1 ؟

أشغولة القطع (أشغولة -2-) صفحة-4:- نريد إنجازها بالتكنولوجيا المربوطة الكهربائية.

س3- أكمل جدول التنشيط و التخميل. ثم أكتب معادلات الأعمال على ورقة الإجابة صفحة1؟

س4- أكمل المعقب الكهربائي ودارة التحكم ودارة الاستطاعة للرافعة على ورقة الإجابة صفحة1؟

أشغولة الإخلاء (أشغولة -3-) صفحة-4:- نريد برمجتها بواسطة الآلي المبرمج الصناعي

س5- على ورقة الإجابة صفحة2. أكمل جدول التعينات (التوجيه). ثم ضع التعينات (التوجيهات) على
المتمن ؟

شكل -1- دائرة الكشف و عد القطع صفحة 4. نستعين بالملحق -1- و الملحق -2- صفحة -6-

المرحل الكهرو مغناطيسي لديه تيار التحريض 1A تحت توتر 12v

المقحل T2 لديه الخصائص التالية ؟ $V_{BESAT} = 0.7v$; $\beta_{sat} = 200$; $R_2 = 2k\Omega$; $R_3 = ?$

س6- أحسب تيار القاعدة لترنزيستور T2 في حالة التشبع ؟

س7- ماهي قيمة المقاومة R_3 ؟

س8- ما هو عدد القطع التي يعدها العداد (مقياس العداد N) ؟

س9- على ورقة الإجابة صفحة 2 أكمل المخطط المنطقي لدائرة العداد ؟

س10- أكمل جدول اشتغال خلية الكشف على ورقة الإجابة صفحة 2 ؟

س11- اعتمادا على شكل-1- صفحة 4 و متمن الأمن (GS) أكمل جدول اشتغال العداد على ورقة
الإجابة صفحة 2 ؟

س12- ما دور كل من القلاب SR و البوابة المنطقية 1 في التركيب ؟

شكل-2- دائرة تحديد زمن اشتغال المحرك M3 . يمكننا الاستعانة بالملحق -3- صفحة -6-

$C_1 = 952 \mu F$; $R_4 = R_5 = 1k\Omega$; $\ln 2 = 0,7$; $\ln 3 = 1.1$; $t_2 = 20 s$

س13- أحسب دور و تردد الساعة (المقاتية) ؟

س14- ما نوع العداد المستعمل و ما هو مقياسه ؟

شكل -3- دائرة التحكم في تثبيت و فك التثبيت صفحة 5

نعتبر المرافئ الغير موصولة عبارة عن مخارج منتظرة . الثنائي الضوئي D يبقى دائما مضىء يدل على التركيب مغذى

س15 – ما دور الدارة 1 و الدارة 2 من التركيب ؟

س16- أكمل محتوى سجل TRISA و TRISB على ورقة الإجابة صفحة 3 و حول القيم إلى النظام السداسي عشر؟

س17- مستعينا بملحق -4- صفحة 6 و 7 أكمل البرنامج حسب التعليقات على ورقة الإجابة صفحة 3 ؟

شكل -4- دائرة التغذية بشبكة 220v/380v

المحول TR1 كتب عليه 50Hz , $220\text{v}/24\text{v}$, 100vA

س18 – أحسب التيار الاسمي في الأولي و الثانوي I_{1n} , I_{2n} ؟

مستعينا بالملحق-5- صفحة 7. جدول تجارب على المحول أجب على الأسئلة التالية

س19- حدد كل تجربة من التجاب الجدول في أي حالة من الحالات التالية أجريت – قصر – فراغ – حمولة اسمية ؟

س20- ما هي الضياعات في الحديد P_{fer} و الضياعات في النحاس (جول) P_j و المردود η ؟

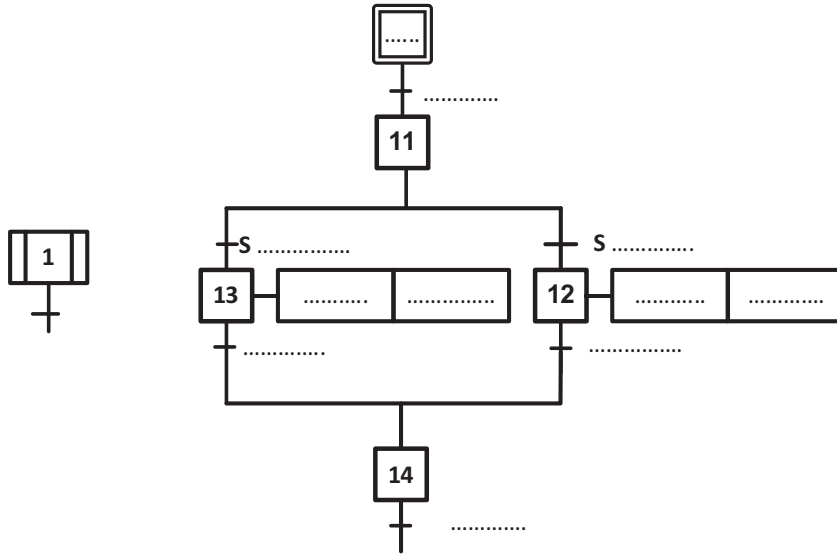
س21 – هل المردود أعظمي علل اجابتك ؟

س22- ما هو معامل الاستطاعة للمحول والحمولة معا ؟

بالتوفيق إن شاء الله

أشغولة التثبيت وفك التثبيت

ج1) متمن أشغولة 1- التثبيت وفك التثبيت



ج2) تدرج المتمنات

تدرج المتمنات

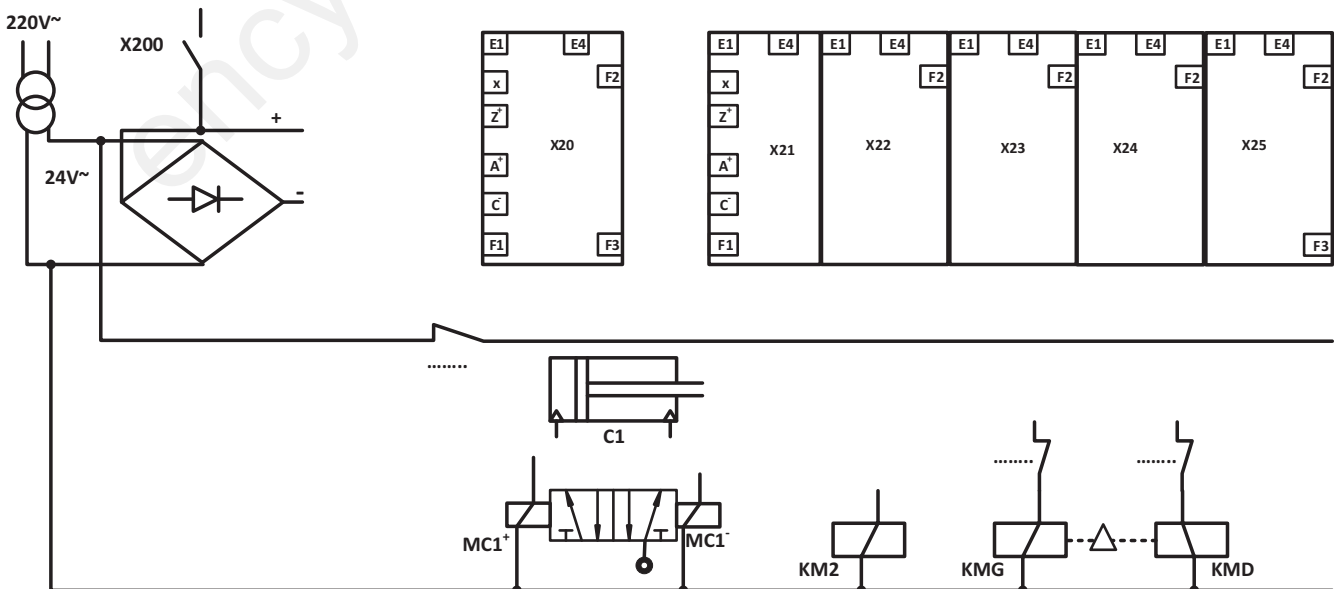
ج3) معادلات التنشيط و التخميل وحالات المخارج

المرحلة	التنشيط	التخميل

معادلات الأعمال

KM2=..... , KMG=..... , KMD=.....
 MC1⁺=..... , MC1⁻=.....

ج4) المعقب الكهربائي و دائرة التحكم للأشغولة القطع (أشغولة 2)

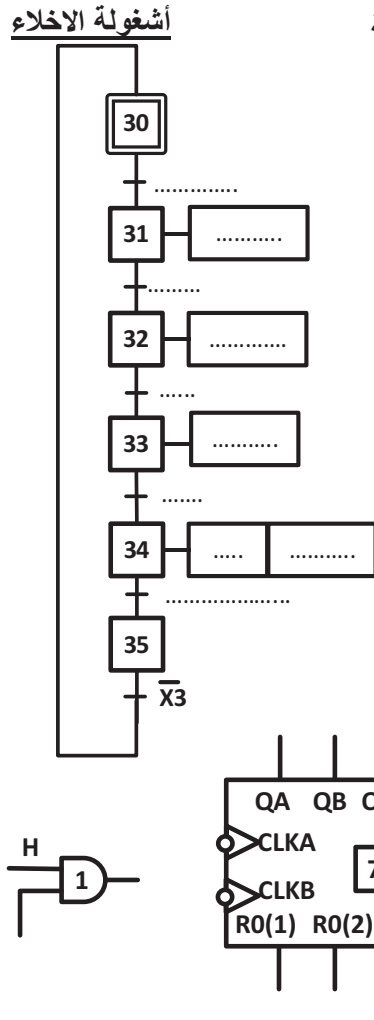
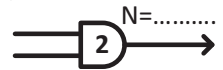


ج5) تعيين (توجيه) أشغولة الإخلاء بواسطة لغة المتمنات

على جدول التعيين

المخارج		المداخل	
على المتمن	على API	على المتمن	على API

ج9) المخطط المنطقي لعدد عدد قطع الرخام



ج10) جدول اشتغال خلية الكشف

H	R	S	المرحل (محرز-غير محرز)	T2 مشبع - مانع	T1 مشبع - مانع	
						القطعة ليست أمام خلية الكشف
						القطعة أمام خلية الكشف

ج11) جدول اشتغال العداد

N	X201 (0 ;1)	X200 (0 ;1)	العداد (يعد-لا يعد)	النظام (متوقف -يعمل)
أقل من 120 قطعة				
يساوي 120 قطعة				

The diagram shows two 8-bit registers, TRISA and TRISB, each represented as a horizontal bar divided into eight equal segments. Above the TRISA bar, the label 'RA4' is positioned above the fourth segment from the left, and 'RA0' is positioned above the eighth segment from the left. Above the TRISB bar, the label 'RB7' is positioned above the first segment from the left, and 'RB0' is positioned above the eighth segment from the left. The labels 'TRISA' and 'TRISB' are placed to the left of their respective bars.

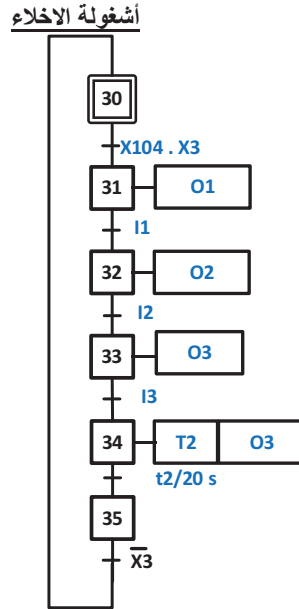
K2= (TRISB)₁₆ =.....

أجعل الثنائي D يضيء
أذهب إلى PROG PRIN

ن.ك	ن.ج	أشغولة التنشيط وفك التثبيت 1ج) متمن أشغولة -1- من وجهة نظر تحكم																					
		تدرج المتمنات 2ج) تدرج المتمنات																					
		3ج) معادلات التنشيط و التخميل وحالات المخارج أشغولة 2 <table border="1"> <thead> <tr> <th>المرحلة</th><th>التنشيط</th><th>التخميل</th></tr> </thead> <tbody> <tr> <td>X20</td><td>$X200 + X25.\bar{X}2$</td><td>X21</td></tr> <tr> <td>X21</td><td>$X2.X104.X20$</td><td>$X200+X22$</td></tr> <tr> <td>X22</td><td>$X21.L11$</td><td>$X200+X23$</td></tr> <tr> <td>X23</td><td>$X22.B$</td><td>$X200+X24$</td></tr> <tr> <td>X24</td><td>$X23.A$</td><td>$X200+X25$</td></tr> <tr> <td>X25</td><td>$X24.L10$</td><td>$X200+20$</td></tr> </tbody> </table> معادلات الأعمال $KM2 = X21 + X22 + X23$, $KMG = X22$, $KMD = X23$ $MC1^+ = X21..$, $MC1^- = X24$	المرحلة	التنشيط	التخميل	X20	$X200 + X25.\bar{X}2$	X21	X21	$X2.X104.X20$	$X200+X22$	X22	$X21.L11$	$X200+X23$	X23	$X22.B$	$X200+X24$	X24	$X23.A$	$X200+X25$	X25	$X24.L10$	$X200+20$
المرحلة	التنشيط	التخميل																					
X20	$X200 + X25.\bar{X}2$	X21																					
X21	$X2.X104.X20$	$X200+X22$																					
X22	$X21.L11$	$X200+X23$																					
X23	$X22.B$	$X200+X24$																					
X24	$X23.A$	$X200+X25$																					
X25	$X24.L10$	$X200+20$																					
		4ج) المعقب الكهربائي ودارة التحكم																					

ج5) تعيين (توجيه) أشغولة الإخلاء بواسطة لغة الممتنات
على جدول التعيين

المداخل		المخارج	
على الممتن	على API	على الممتن	على API
L41	I1	MC4 ⁺	O1
L40	I2	MC4 ⁻	O2
D	I3	KM3	O3



على ممتن الأشغولة

ج6) تيار قاعدة T2 في حالة تشبع

$$I_{Csat}=1A, \beta_{sat}=200, I_{Csat}=\beta_{sat}I_{Bsat} \Rightarrow I_{Bsat} = \frac{I_{Csat}}{\beta_{sat}} = \frac{1}{200} = 0.005A$$

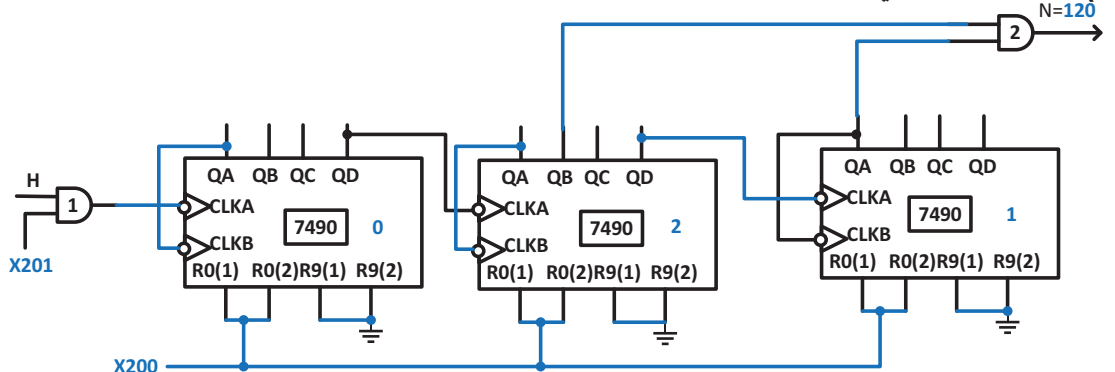
ج7) قيمة المقاومة R_3 :

$$R_3 = \frac{V_{CC} - V_{BE} - R_2 I_{Bsat}}{I_{Bsat}} = \frac{12 - 0.7 - 2 \times 5}{0.005} = 260\Omega$$

ج8) عدد القطع التي يعدها العداد

$$N=60 \times 2=120 \text{ عدد القطع (مقياس العداد) هو } 120$$

ج9) المخطط المنطقي للعداد



ج(10) جدول اشتغال خلية الكشف						
H	R	S	المرحل (معرض- غير معرض)	T2 مشبع - مانع	T1 مشبع - مانع	
1	1	0	غير معرض	مانع	مشبع	القطعة ليست أمام خلية الكشف
0	0	1	معرض	مشبع	مانع	القطعة أمام خلية الكشف

ج11) جدول اشتغال العداد				
N	X201 (0 ;1)	X200 (0 ;1)	العداد (يعد-لا يعد)	النظام (متوقف -يعمل)
أقل من 120 قطعة	1	0	يعد	يشتغل
يساوي 120 قطعة	0	1	لا يعد	لا يشتغل

		ج12) - دور القلب SR: ينزع الارتدادات (ضد الارتدادات) الناتجة عن مماسات المرحل الكهرو مغناطيسي عند التبديل - دور البوابة المنطقية 1 : تضمن الإذن بالعد
--	--	---

		ج(13) حساب زمن دور الساعة: $T = (R_5 + 2R_4)C_1 \ln 2 = 3 \times 0.952 \times 0.7 = 1.999 = 2 \text{ s}$ حساب التردد: $f = \frac{1}{T} = \frac{1}{1.999} = \frac{1}{2} = 0.5 \text{ Hz}$
--	--	--

ج14) نوع العداد : غير متزامن تصاعدي غير تام
مقياس العداد : من المخطط $N=10$
أو $t_2=20=N \times T=N \times 2 \Rightarrow N=10$

ج15) - دور الدارة 1 : مدبذب يعطي نبضات اشتغال PIC
- دور الدارة 2 : تهيئة يدوية لاشتغال PIC

ج16) محتوى سجل $TRISA$, $TRISB$

	RA0		RA4				
TRISA	1	1	1	1	1		

$K1 = (TRISA)_{16} = 1F$

	RB0						RB7
TRISB	1	0	0	0	0	0	0

$K2 = (TRISB)_{16} = 01$

```

org 0x00
goto star
star    org 0x05
        CLRF PORTA           أمح محتوى السجل PORTA
        CLRF PORTB           أمح محتوى السجل PORTB
        BSF STATUS RP0       اذهب إلى BANK1
        MOVLW 0x1F           أشحن السجل W بالقيمة K1
        MOVWF TRISA          أنقل محتوى السجل W إلى TRISA
        CLRW                 أمح محتوى السجل W
        MOVLW 0x01           أشحن السجل W بالقيمة K2
        MOVWF TRISB          أنقل محتوى السجل W إلى TRISB
        BCF STATUS RP0       اذهب إلى BANK0

PROG PRIN

        BSF PORTB,1          أجعل الثنائي D يضيء
        GOTO PROG PRIN       اذهب إلى PROG PRIN

```

ج18) - حساب التيار الاسمي للأولي I_{1n} : $I_{1n} = \frac{S}{V_1} = \frac{100}{220} = 0.454 A = 0.45 A$

- حساب التيار الاسمي للأولي I_{2n} : $I_{2n} = \frac{S}{V_2} = \frac{100}{24} = 4.17 A$

ج19) تحديد حالة كل تجربة: - تجربة 1 : في حالة فراغ - تجربة 2 : في حالة حمولة اسمية - تجربة 3 : في حلة قصر الحمولة

ج20) - الضياعات في الحديد : من التجربة 1 نجد $P_1 = P_{fer} = 2w$

- الضياعات في النحاس = ضياعات جول : من التجربة 3 نجد $P_1 = P_j = 6w$

- المردود : من التجربة 2 نجد $P_1 = 88.064w$, $P_2 = 80.064 w$

منه المردود $\eta = \frac{P_2}{P_1} = \frac{80.064}{88.064} = 0.909 = 0.91$

ج21) المردود ليس أعظمي لأن الضياعات في الحديد لا تساوي الضياعات في النحاس (ضياعات جول)

ج22) معامل الاستطاعة للمحول و الحمولة معا : من تجربة 2 لدينا $P_1 = V_1 I_1 \cos \varphi_1$

$\cos \varphi_1 = \frac{P_1}{V_1 I_1} = \frac{88.064}{220 \times 0.5} = 0.8$

نظام الي لتصنيع المصابيح

يحتوي الموضوع على 10 صفحات من (10/01 إلى 10/10)

▪ العرض من الصفحة (10/01) إلى الصفحة (10/07)

▪ العمل المطلوب الصفحة (10/08)

▪ وثائق الإجابة الصفحات (10/09 - 10/10)

دفتر الشروط:

1- الهدف: يقوم هذا النظام بتصنيع المصابيح ذات استطاعات مختلفة وتقتصر دراستنا على جزء منه فقط والمتمثل في ملء الأغمد بمادة التثبيت العازلة وتركيب زجاج المصابيح ثم ترسل إلى مركز اخر للتحميل والإخلاء.

2- المادة الأولية: أغمد، مادة التثبيت، زجاج المصابيح

3- يمكن تجزئة النظام إلى 5 أشغولات:

➤ الأشغولة 1: دوران البساط المتحرك

➤ الأشغولة 2: ملء المكيا ل بمادة التثبيت

➤ الأشغولة 3: تفريغ مادة التثبيت

➤ الأشغولة 4: شحن البساط بالأغمد:

تتطلق الأشغولة بالكشف عن حضور غمد بواسطة الملتقط الحثي h، بعدها يخرج ذراع الرافعة A لدفع الغمد لغاية ملامسة نهاية الشوط a، ليليه نزل ذراع الرافعة B حتى ملامسة نهاية الشوط b وتنتهي الأشغولة.

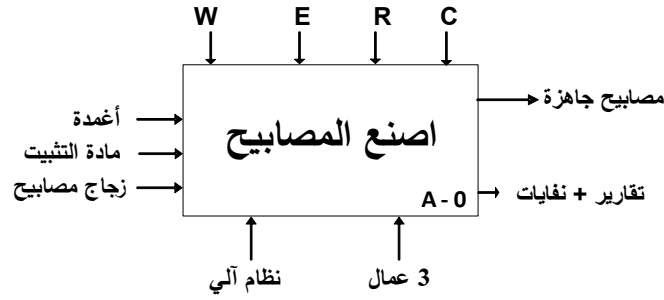
➤ الأشغولة 5: تركيب زجاج المصابيح

4- الإستغلال: تشغيل النظام يتطلب وجود 3 عمال:

- الأول متخصص يقوم بعمليات القيادة والتهيئة والمراقبة والصيانة الدورية
- الثاني دون اختصاص: مكلف بوضع الزجاج في مركز الشحن المخصص له،
- الثالث دون اختصاص: مكلف بوضع الأغمد في قناة التخزين.

5- الأمن: حسب القوانين المعمول بها.

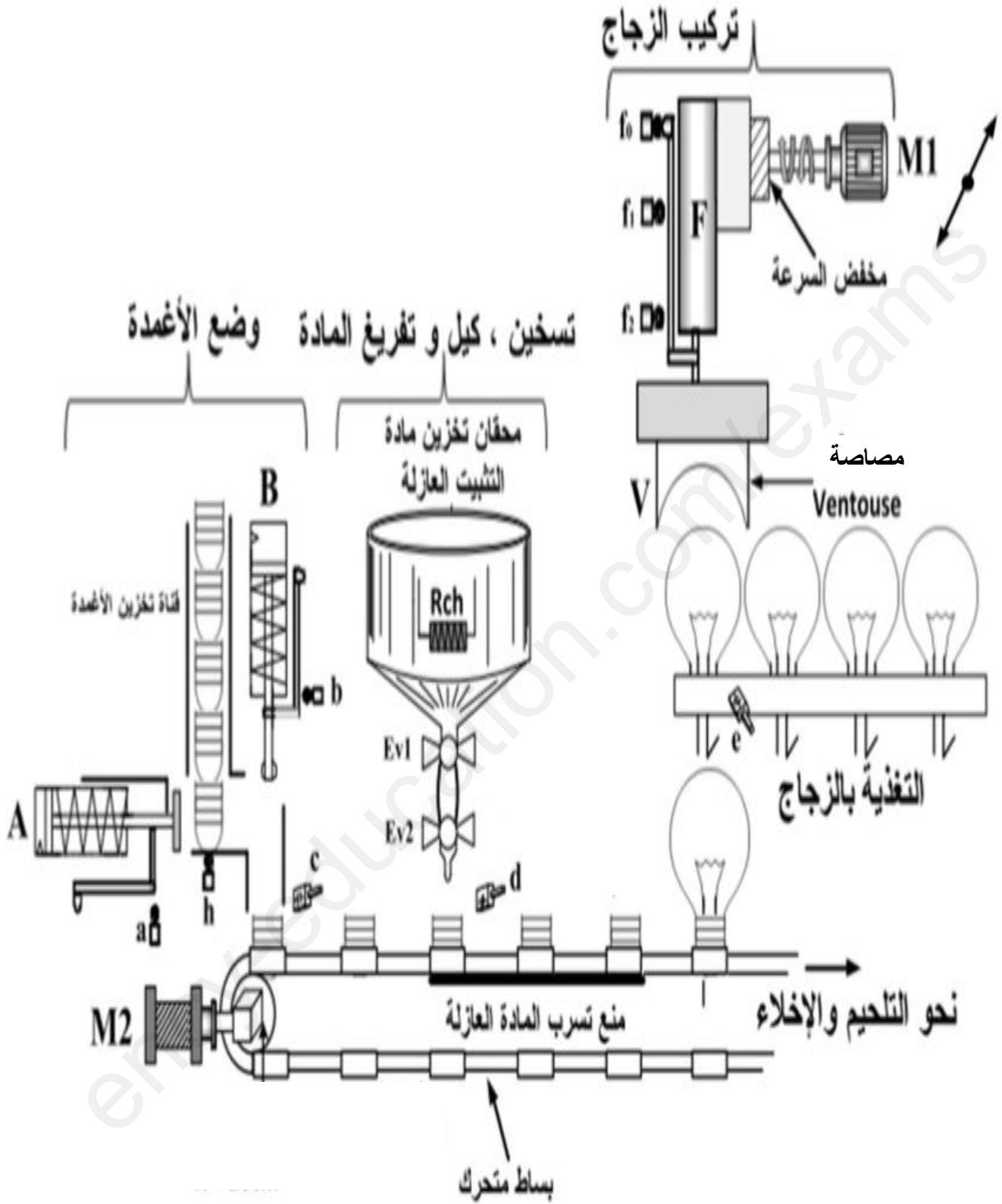
6- التحليل الوظيفي (الوظيفة الشاملة): النشاط البياني (A-0)



- **W:** طاقة الكهربائية W_E و طاقة الهوائية W_p .
- **E:** طريقة التشغيل : (دورة / دورة Cy/Cy)، (آلي Auto)، توقف استعجالي **Au** ، انطلاق الدورة **Dcy** ، توقف في نهاية الدورة **Ar**.
- **R:** جميع التعديلات التي تخص التشغيل : $t_1; t_2; t_3; t_4$
- **C:** الإعدادات

7- أنماط العمل والتوقف: (إنجاز حلقة د.د.أ.ع.ت. GEMMA)

- بعد اختيار نمط التشغيل **Auto** والضغط على زر التشغيل **Dcy** (انطلاق الدورة) ينطلق العمل الآلي للنظام،
- عند الضغط في أي لحظة على زر التوقف **Ar** أو اختيار تشغيل دورة بدورة (C/C) فإن النظام يكمل الدورة ويتوقف في نهايتها **FC**،
- عند حدوث خلل في المحرك (الكشف بالمرحل الحراري) أو ضغط العامل على زر التوقف الاستعجالي **Au** تقطع التغذية والنظام يتوقف مباشرة،
- بعد زوال الخلل وتحرير زر التوقف الاستعجالي **Au**، يضغط العامل على زر إعادة التسليح **Réa** للتحضير لإعادة التشغيل،
- بعد نزع الخل وإعادة التغذية للنظام يضغط العامل على زر إعادة التهيئة **Init** لوضع الجزء المنفذ في الوضعية الابتدائية.



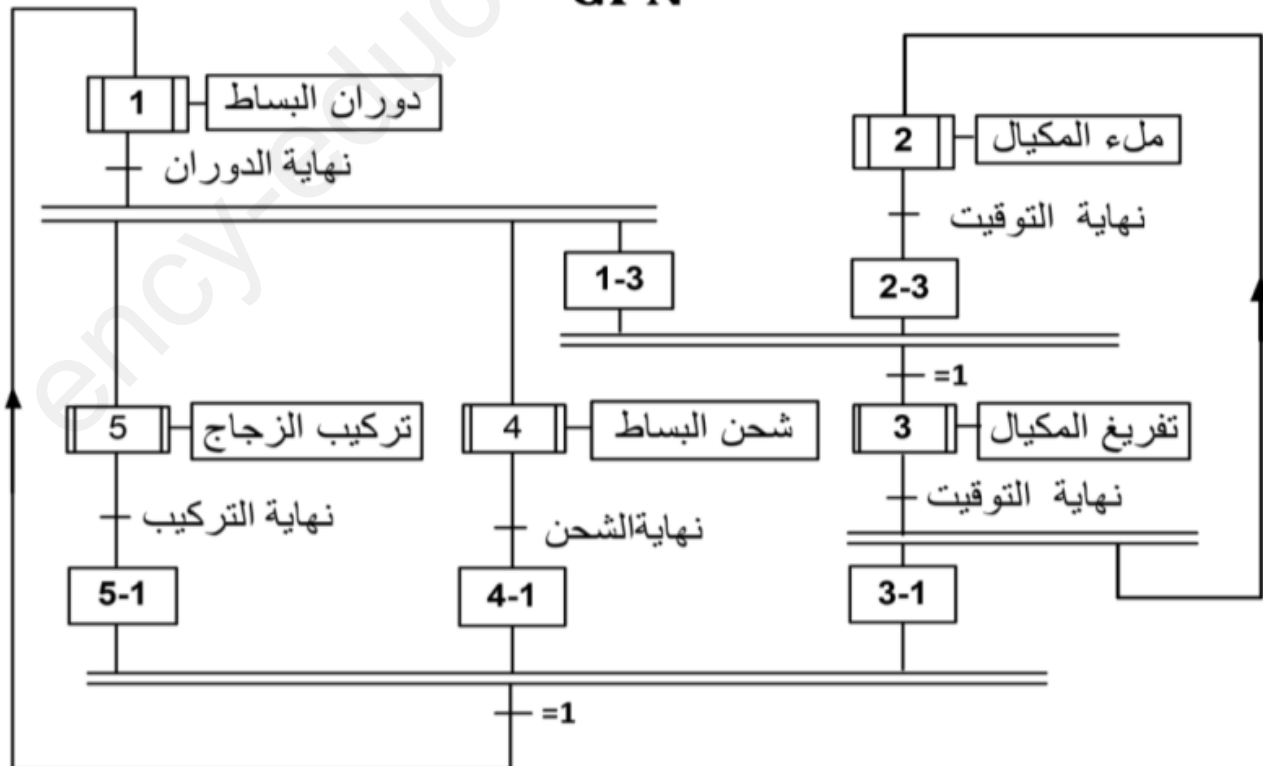
ملاحظة : الرافعة F تنتقل الزجاج من مركز التغذية بالزجاج إلى البساط المتحرك بواسطة المحرك M1

9-الاختيارات التكنولوجية للمنظمات والمنفذات المتصدرة والملتقطات:

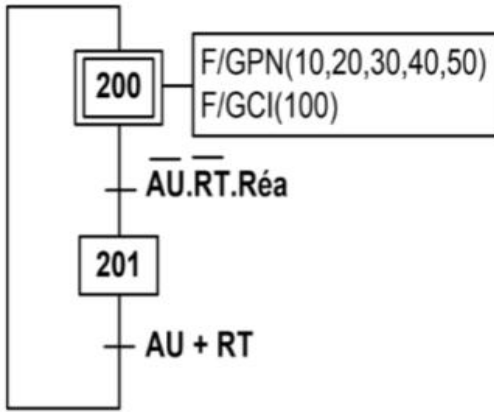
الأشغولات	المنفذات	المنفذات المتصدرة	الملتقطات
دوران البساط المتحرك	$M_{p/p}$: محرك خطوة خطوة	مخارج دائرة منطقية مزود بدارة ترابط منسجم	c : ملتقط حثي يكشف عن وجود الغمد فوق البساط
ملء المكيال بمادة التثبيت	EV_1 : كهرو صمام $24v$ T_1 : مؤجلة مدة الكيل		$t_1=5s$: ملمس مؤجل لزم من الملء
تفريغ مادة التثبيت	EV_2 : كهرو صمام $24v$ T_2 : مؤجلة مدة الكيل		$t_2=5s$: ملمس مؤجل لزم من التأجيل d : ملتقط حثي يكشف عن وجود غمد امام مركز التفريغ
شحن البساط بالأغدة	A : رافعة ذات مفعول بسيط B : رافعة ذات مفعول بسيط	dA : موزع كهرو هوائي $24v \sim 3/2$ dB : موزع كهرو هوائي $24v \sim 3/2$	h : ملتقط حثي يكشف عن وجود غمد فوق مركز الشحن a : ملتقط ميكانيكي للرافعة A b : ملتقط ميكانيكي للرافعة B
تركيب زجاج المصابيح	M_1 : محرك لا تزامني $3 \sim$ اقلاع مباشر اتجاهين للدوران F : رافعة ثنائية المفعول مزودة بمصاصة تحمل الزجاج	KM_{AV} : ملامس كهرو مغناطيسي $24v \sim$ لتحويل الرافعة F نحو الأمام KM_{AR} : ملامس كهرو مغناطيسي $24v \sim$ لتحويل الرافعة F نحو الخلف dF^- , dF^+ : موزع كهرو هوائي $24v \sim 5/2$	e : ملتقط سعوي يكشف عن وجود زجاج المصباح $t_3=t_4=18s$: زمن تشغيل المحرك نحو الأمام والخلف $f_2; f_1; f_0$: ملتقطات نهاية الشوط للرافعة F
القيادة والمراقبة	S : مبدلة ذات وضعيتين (Auto-c/c) AU : زر ضاغط للتوقف الاستعجالي RT : مرحل حراري لحماية المحرك $M1$ شبكة التغذية: $3*380V 50Hz$		

10-المناولة الزمنية:

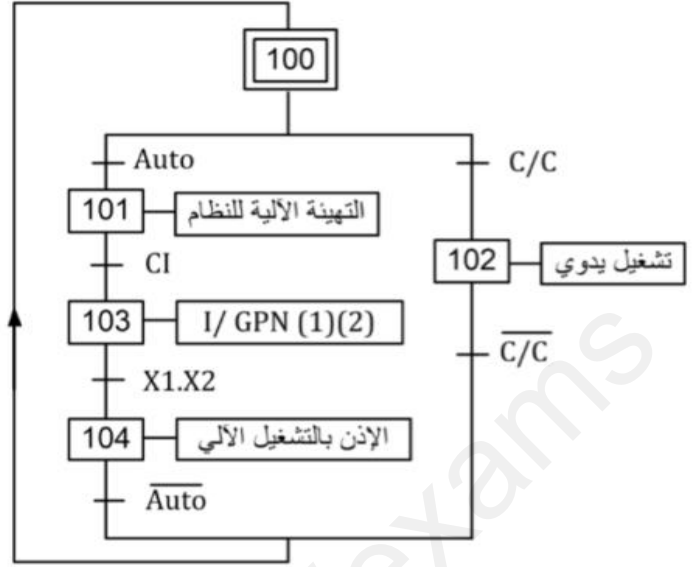
متمن تنسيق الأشغولات GPN



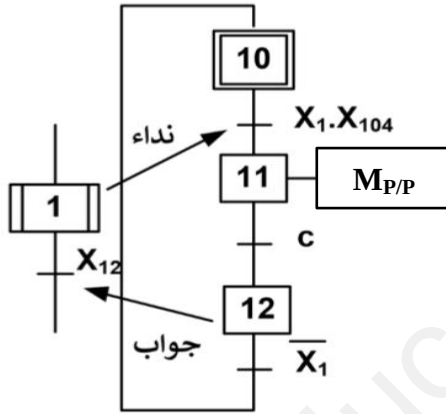
متمن الأمن : (GS)



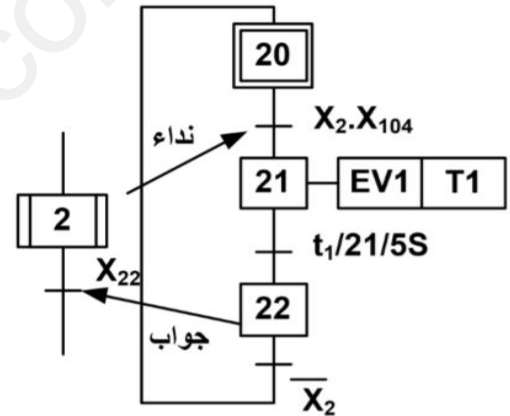
متمن القيادة و التهيئة GCI



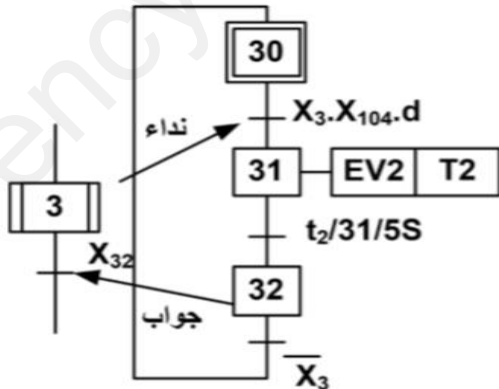
متمن أشغولة دوران البساط (1)



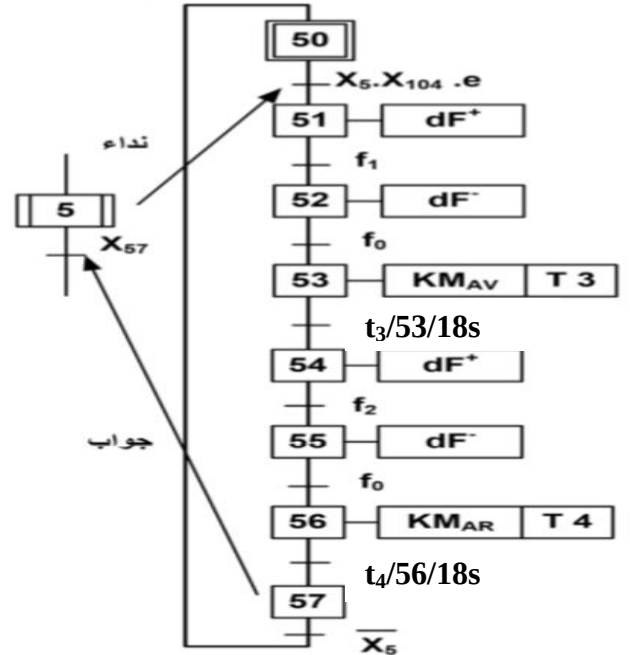
متمن أشغولة ملء المكيال (2)



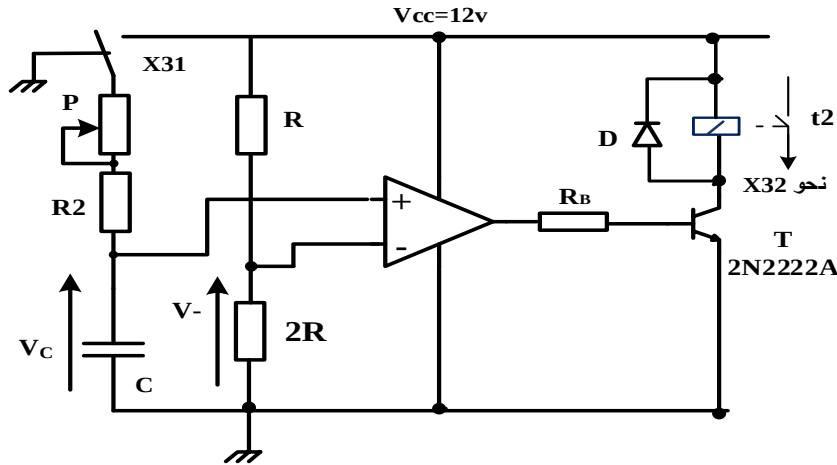
متمن أشغولة تفريغ المكيال (3)



متمن أشغولة تركيب الزجاج (5)



▽ دائرة المؤجلة t2 (شكل 1)



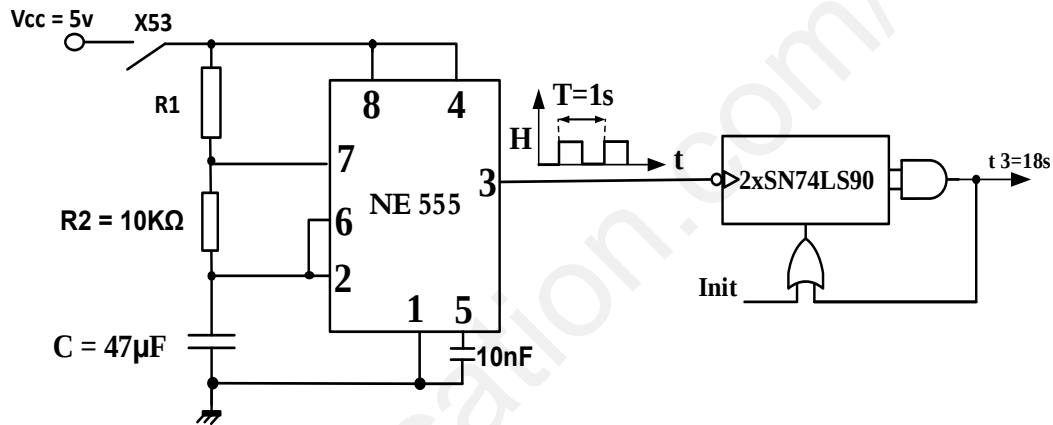
$$V_{cc} = 12V$$

$$C = 100\mu F$$

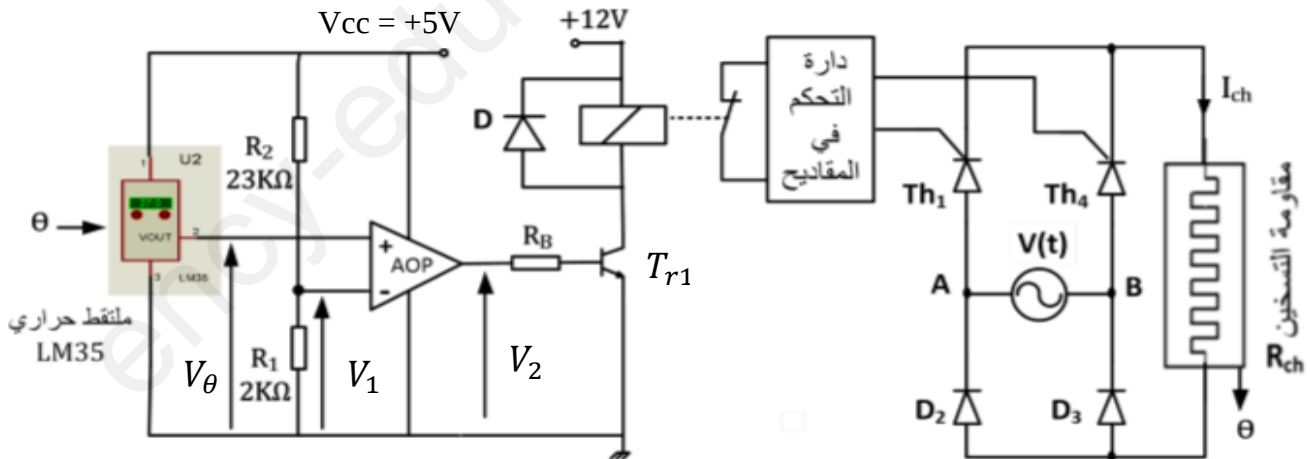
$$R_2 = 2K\Omega$$

$$P = 47K\Omega$$

▽ دائرة المؤجلة t3 (شكل 2)



* - دائرة منظم درجة حرارة مقاومات التسخين : (الشكل 3)



$$R_{ch} = 100\Omega$$

$$V(t) = 220\sqrt{2} \cos 100\pi t$$

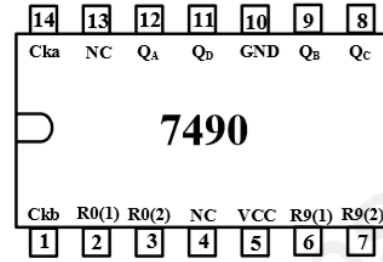
تعطى الميزة $V_{\theta} = f(\theta)$ للملئق LM35 $V_{\theta} = 0,01 * \theta$: توتر مخرج الملئق الحراري θ : درجة الحرارة الملئقة ، V_{θ} : توتر مخرج الملئق الحراري

12- الملاحق: سندات تقنية للعناصر الإلكترونية:

الدارة المندمجة 7490:

• جدول تشغيل الدارة المندمجة 7490

$R_{0(1)}$	$R_{0(2)}$	$R_{9(1)}$	$R_{9(2)}$	Q_D	Q_C	Q_B	Q_A
1	1	0	X	0	0	0	0
1	1	X	0	0	0	0	0
X	X	1	1	1	0	0	1
X	0	X	0	Comptage			
0	X	0	X	Comptage			
0	X	X	0	Comptage			
X	0	0	X	Comptage			



• جدول 01 : خصائص المقاحل (Transistors)

2N2222A	NPN	$V_{CEmax} = 75 \text{ V}$	$I_{Cmax} = 0.8 \text{ A}$	$P_{MAX} = 0.5 \text{ W}$	$V_{CESAT} = 0.4 \text{ V}$	$V_{BE} = 0.6 \text{ V}$	$\beta_{min} = 100$
C122D	Thyristor	$V_{AKmax} = 600 \text{ V}$	$I_{max} = 5 \text{ A}$	$I_g = 30 \text{ mA}$	/	/	/

• جدول 02: خصائص المرحلات الكهرومغناطيسية (Relais Électromagnétiques)

توتر التغذية	التيار الأقصى للتماس	مقاومة الوشيعية	الاستطاعة الإسمية
6 VDC	10A	51 OHM	900mW
12VDC	10A	400 OHM	450mW

العمل المطلوب

➤ التحليل الزمني.

- س1: أنشئ متمن الاشغولة 4 (شحن البساط بالأغمدة) من وجهة نظر جزء التحكم ،
س2: أكمل رسم المعقب الكهربائي للأشغولة 1 (دوران البساط) على وثيقة الإجابة 1 (صفحة 10/09)
س3: أكمل ملء حلقة دليل أساليب العمل والتوقف GEMMA على وثيقة الإجابة 1 (صفحة 10/09)،

➤ التحليل المادي:

• دائرة المؤجلة t_2 : (الشكل 1) (صفحة 10/06)

- س4: أحسب قيمة التوتر V^- .
س5: أحسب قيمة المقاومة P القابلة للضبط للحصول على زمن التأجيل $t_2=5s$.
س6: أحسب شدة التيار الذي يجتاز وشيعة المرحل عند تشبع المقفل T .

• دائرة المؤجلة t_3 : (الشكل 2) (صفحة 10/06)

- للحصول على تأجيل مدته $t_3=18s$ زمن تشغيل المحرك، استعملنا عداد باستعمال الدارة المندمجة 74LS90،
س7: أكمل رسم التصميم المنطقي لهذا العداد على وثيقة الإجابة 1 (صفحة 10/09)
س8: أحسب قيمة المقاومة المتغيرة R_1 في دائرة توليد النبضات للحصول على إشارة دورها $T=1s$.

• دائرة منظم درجة الحرارة لمقاومة التسخين (شكل 3) (صفحة 10/06)

- س9: ما هو دور الثنائي D وما وظيفة العنصر (AOP).
س10: أحسب قيمة التوتر V_1 ثم استنتج درجة الحرارة $0^\circ C$ التي من أجلها تتوقف عملية التسخين.
س11: أكمل جدول تشغيل دائرة منظم درجة الحرارة لمقاومة التسخين على وثيقة الإجابة 2 (صفحة 10/10)
س12: من أجل زاوية قذح قيمته $\alpha = \frac{\pi}{2}$ ، أحسب ما يلي:
• القيمة المتوسطة للتيار $\bar{I}_{ch}$ المار في الحمولة R_{ch}
• القيمة المتوسطة للتيار المار في مقдах واحد $\bar{I}_{Th}$
• زاوية التمرير β وزمن التمرير t_β
• التوتر الأعظمي العكسي الذي يتحمله مقдах.

- س13: أكمل رسم شكل الإشارات U_{ch} ، I_{ch} ، V_{AK1in} على وثيقة الإجابة 2 (صفحة 10/10).

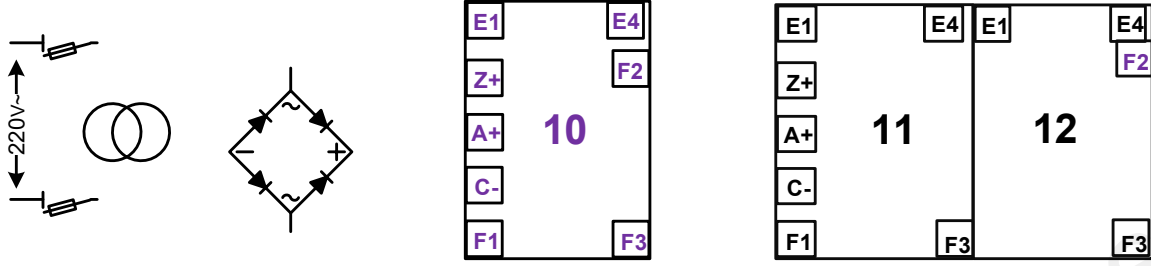
• وشيعة الملامس KM_{AV} تغذى بمحول كهربائي كتب على لوحة استعلاماته ما يلي: $50VA$, $220/24V$, $50Hz$

- س14: أحسب شدة التيار الإسمي I_{2N} .
س15: أحسب قيمة التوتر U_{20} إذا علمت ان الحمولة حثية يجتازها التيار I_{2N} ومعامل استطاعة: $\cos\varphi = 0,8$

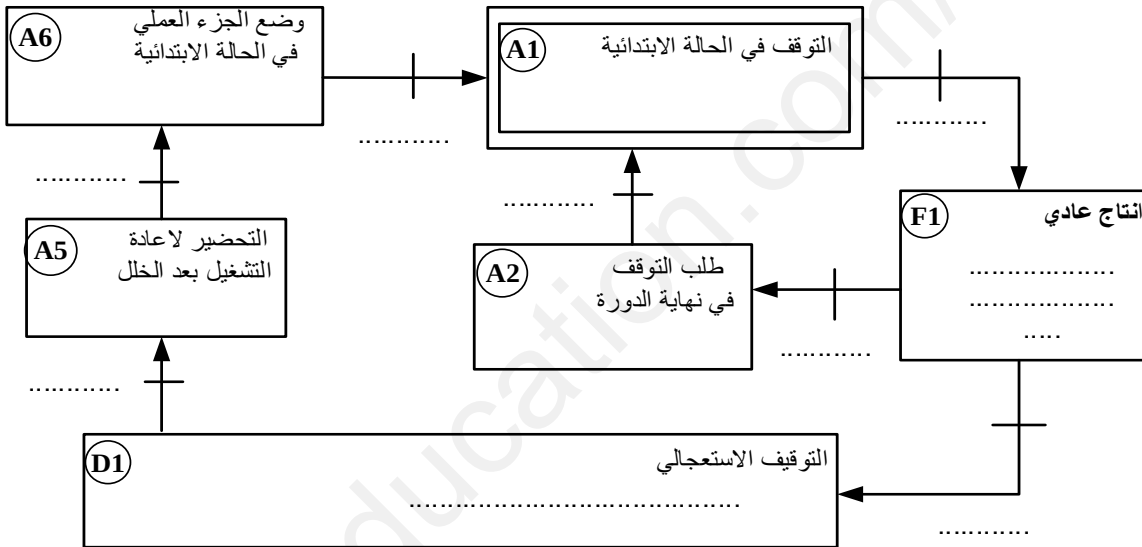
$$X_s = 0,02\Omega \text{ و } R_s = 0,08\Omega$$

- س16: أحسب نسبة التحول في الفراغ m_0

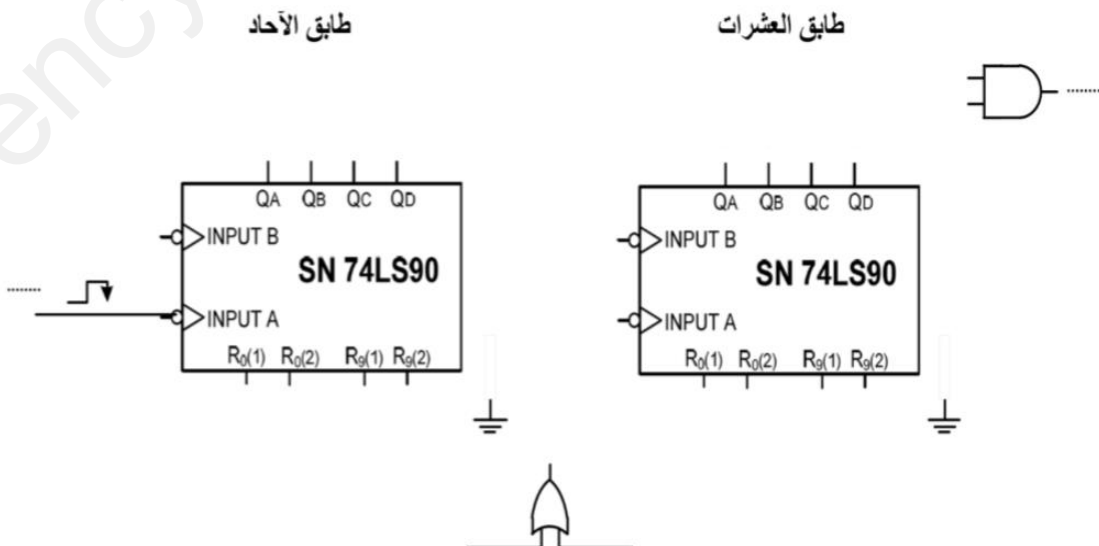
ج2: المعقب الكهربائي للأشغولة 1 (دوران البساط):



ج3: حلقة دليل أساليب العمل والتوقف GEMMA:



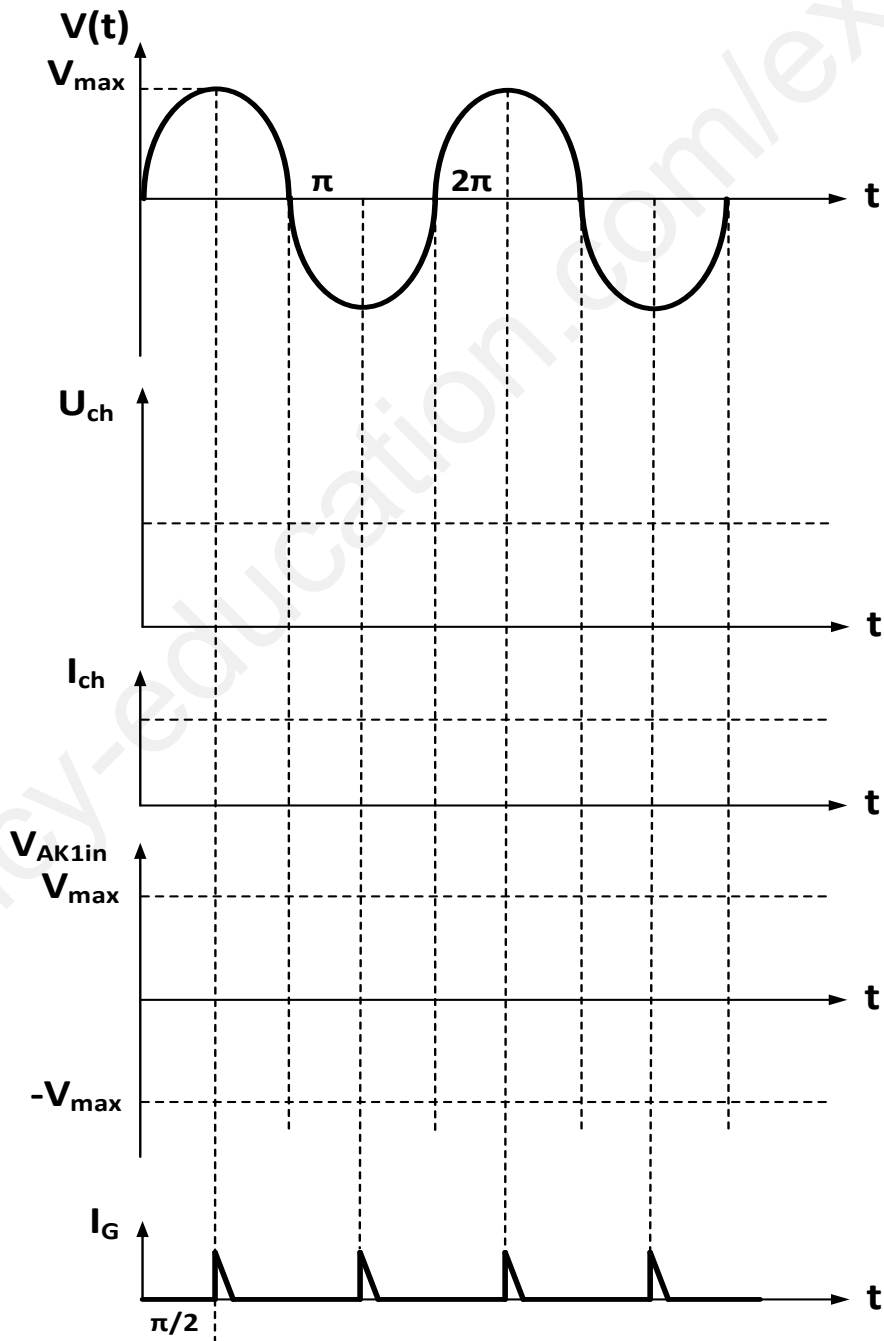
ج7: التصميم المنطقي للعداد:



ج11: جدول تشغيل دارة منظم درجة الحرارة لمقاومة التسخين:

R_{ch} (مغذاة - غ مغذاة)	T_{r1} (مشبع - محصور)	$V_2(v)$	$V_1(v)$	$V_\theta(v)$	درجة الحرارة θ
					$\theta = 39^\circ C$
					$\theta = 41^\circ C$

ج13: رسم شكل الإشارات V_{AK1in} ، I_{ch} ، U_{ch} :



الموضوع : نظام ألي لضخ الشكولاتة على واجهة بسكوت وتعليبها**دفتـر الشـروط:**

1- هدف التآلية: يهدف هذا النظام إلى ضخ الشكولاتة على واجهة بسكوت وتعليبها و إلى رفع مردودية الإنتاج وضمان تنافسية المنتج عند التسويق.

2- وصف التشغيل:

المواد الأولية : الشكولاتة – بسكوت – علب

■ التشغيل:

يتم الإتيان بالعلب الفارغة بواسطة البساط 2 ينتهي بوجود علبة فارغة في مكان التعبئة في نفس الوقت تتم عملية ملا الخزان 2 بالشكولاتة وتسخينها . بعدها تتم عملية ملا المضخة لمدة 4S ثم يتقدم البسكوت بواسطة البساط 1 حتى يصل إلى مكان ضخ الشكولاتة. حينها تتم عملية الضخ بواسطة الرافعة A وعملية التبريد بواسطة المحرك M5 وتدوم العمليتين لمدة 6S ثم تبدأ عملية دفع البسكوت الجاهز بنزول الرافعة C ليصبح البسكوت الجاهز صوب المنحدر. يدفع البسكوت بخروج الرافعة B ثم تعود إلى مكانها وتنتهي عملية الدفع بصعود الرافعة C . أثناء نزول البسكوت في العلبة يكشف عنه بالخلية الكهروضوئية ليتم عده . وبعد مدة 3S من ذلك تقدم العلبة بخطوة إلى الإمام عن طريق البساط 3 بواسطة الرافعة K ثم تعاد الدورة بتقديم بسكوت جديد ليتم ملؤه ودفعه لينزل في الصف الثاني من العلبة وهكذا حتى نصل إلى 25 بسكوت .

تتم عملية الإخلاء بواسطة البساط 4 وفي نفس الوقت تتم عملية تهيئة العداد لتبدأ دورة من جديد وذلك بتقديم علبة فارغة.

ملاحظة: عملية الإخلاء خارج نطاق الدراسة.

*** الاستغلال :** يستوجب تشغيل النظام إلى شخصين :

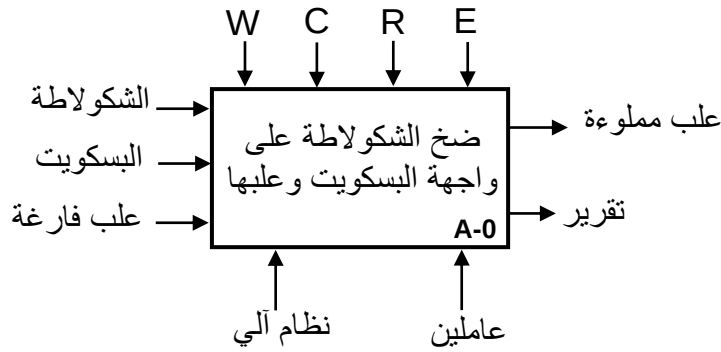
- الأول مختص في عمليات القيادة و المراقبة و الصيانة الدورية .

- الثاني بدون اختصاص مكلف بوضع الشكولاتة.

*** الأمن :** حسب الاتفاقيات الدولية المعمول بها .

- التحليل الوظيفي:

- الوظيفة الشاملة : مخطط نشاط A-0



W : طاقة

W_E : طاقة كهربائية.

W_p : طاقة هوائية.

E : تعليمات الاستغلال.

C : إعدادات.

R : تعديلات:

N: عدد البسكويت.

t: التأجيل.

θ : درجة الحرارة.

- التحليل التنازلي:

تم تجزئة النظام وظيفيا إلى الأشغولات الرئيسية التالية:

الاشغولة 1: الإتيان بالعلب.

الاشغولة 2: ملا خزان 2 الشكولاتة والتسخين.

الاشغولة 3: ملا المضخة بالشكولاتة.

الاشغولة 4: تقديم البسكويت وملئه بالشكولاتة وتبريده.

الاشغولة 5: دفع البسكويت الجاهز.

الاشغولة 6: عد البسكويت الجاهز وتصنيفه داخل علب.

■ الاختيارات التكنولوجية:

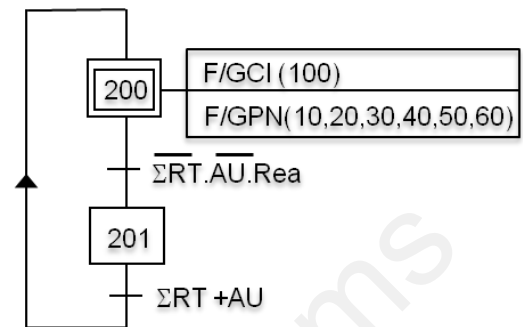
المتنقيات	المنفذات المتصدرة	المنفذات	الأشغولات
e: ملقط حثي يكشف عن حضور الصناديق الحديدية.	KM2: ملامس كهرومغناطيسي 24V~	M2: محرك ثلاثي الأطوار (3~).	الإتيان بالعلب:
p0, p1: ملقطات مستوى الخزان. CTN(θ): ملقط حراري	Kev1: ملامس كهرومغناطيسي 24V~ KMR: ملامس كهرومغناطيسي 24V~	EV1: صمام كهرومغناطيسي 220V Rch: مقاومة التسخين.	ملا خزان 2 الشكولاتة والتسخين:
t1: زمن التأجيل 4s	Kev2: ملامس كهرومغناطيسي 24V~ T1: مؤجلة.	EV2: صمام كهرومغناطيسي 220V.	ملا المضخة بالشكولاتة:
a0, a1: ملقطات نهاية الشوط f: ملقط سعوي يكشف عن حضور البسكويت t2: زمن التأجيل 6s	KM1: ملامس كهرومغناطيسي 24 فولط. dA ⁺ و dA ⁻ موزع 2/4 التحكم كهروهوائي 24 فولط. KM5: ملامس كهرومغناطيسي 24 فولط T2: مؤجلة	M1: محرك ثلاثي الأطوار (3~). M5: محرك ثلاثي الأطوار (3~). A: رافعة ثنائية المفعول.	تقديم البسكويت وضخ بالشكولاتة وتبريده:
b0, b1: ملقطات نهاية الشوط c0, c1: ملقطات نهاية الشوط ملقط خلية كهروضوئية	dB ⁺ و dB ⁻ موزع 2/4 التحكم كهروهوائي 24 فولط. dC ⁺ و dC ⁻ موزع 2/4 التحكم كهروهوائي 24 فولط.	B: رافعة ثنائية المفعول. C: رافعة ثنائية المفعول.	دفع البسكويت الجاهز:
ملقط خلية كهروضوئية t3: زمن التأجيل 3s	dK موزع 2/3 التحكم كهروهوائي 24 فولط T3: مؤجلة	K: رافعة أحادية المفعول.	عد البسكويت الجاهز وتصنيفه:
- مبدلة تشغيل آلي/ تشغيل يدوي (Cy/Cy) /Auto - زر التشغيل: MA , - زر الإيقاف: Ar - زر التهيئة: Init , - زر إعادة التسليح: Réa - زر التوقف الاستعجالي: AU - تماسات المرحلات الحرارية لحماية المحركات: RT1 , RT2 , RT3 , RT5			القيادة والمراقبة والحماية

● شبكة التغذية: 3x380V , 50Hz

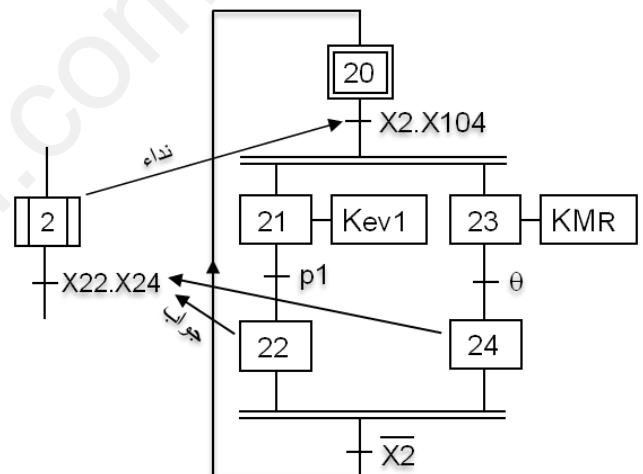
■ المناولة الهيكلية:

■ المناولة الزمنية:

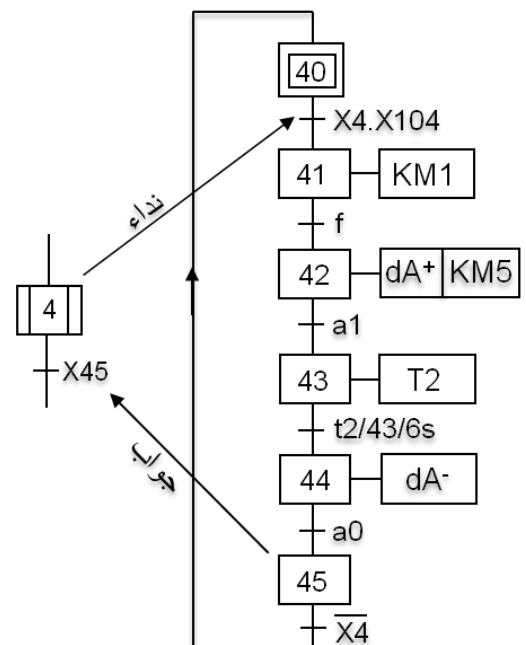
متمن الأمن:



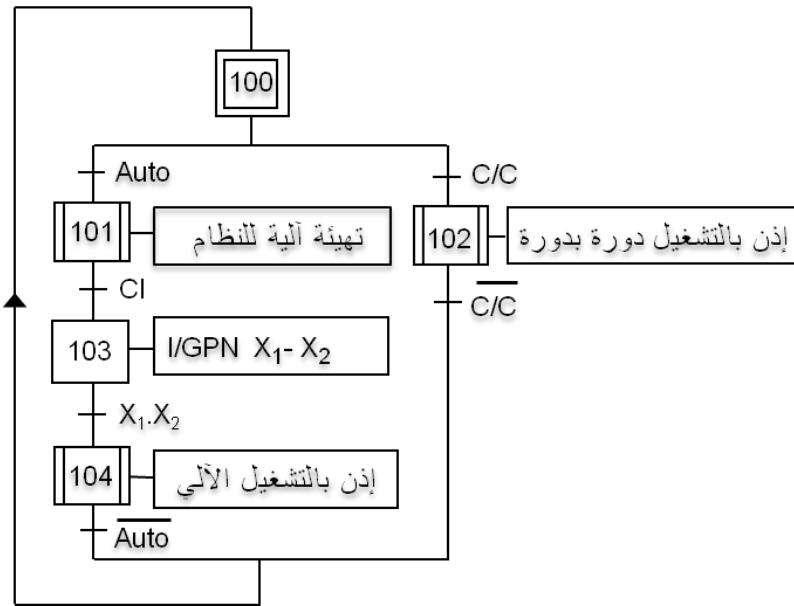
أشغولة المالا والتسخين:



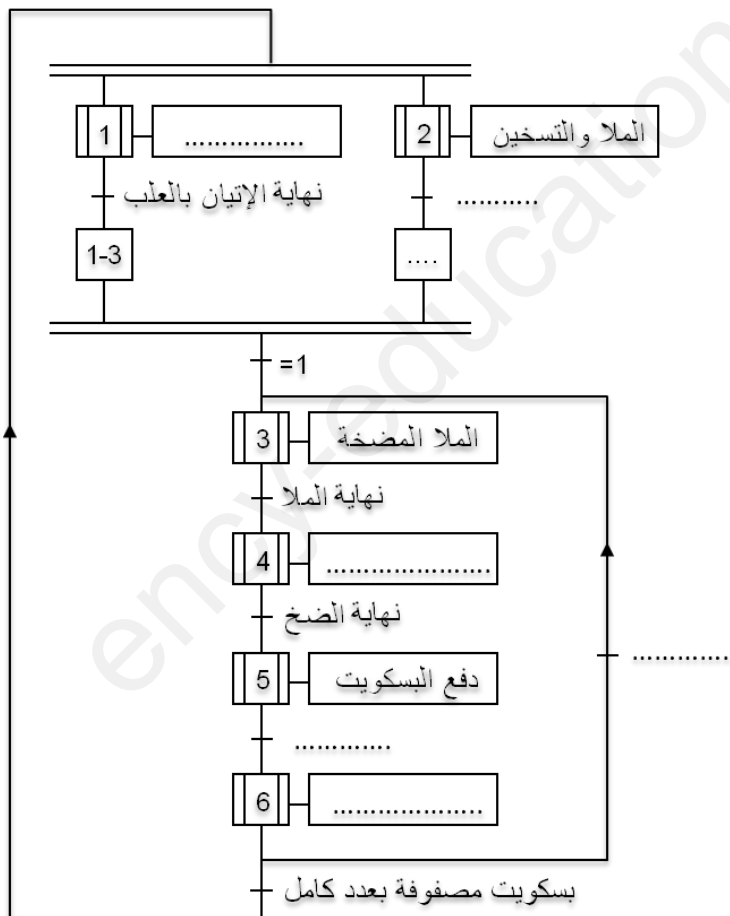
أشغولة التقديم والضخ والتبريد:



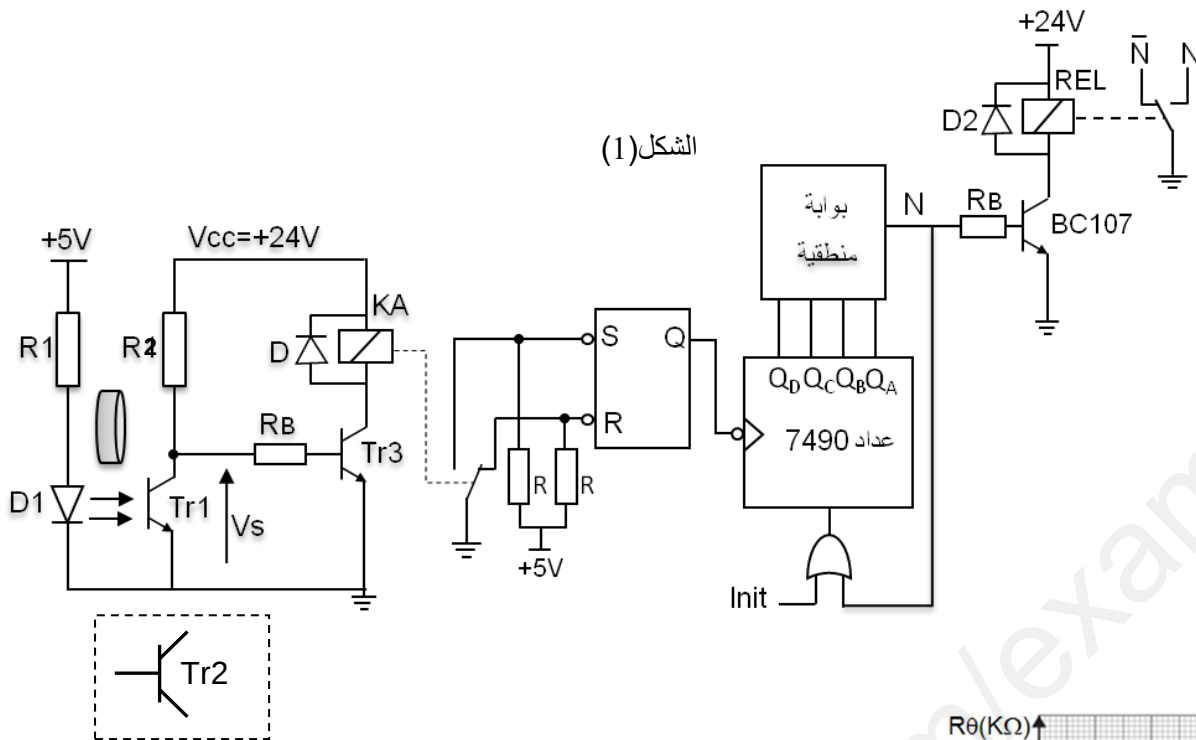
متمن القيادة و التهيئة:



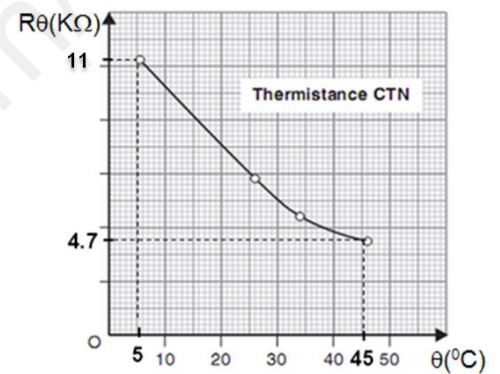
متمن تنسيق الأشغولات:



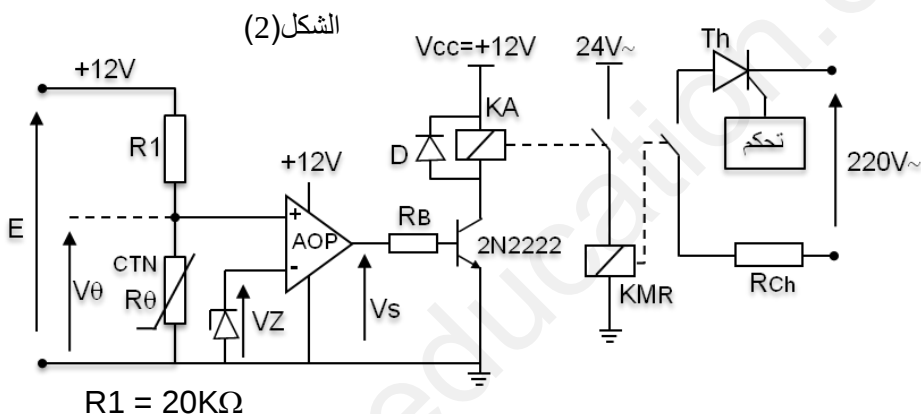
الشكل (1)



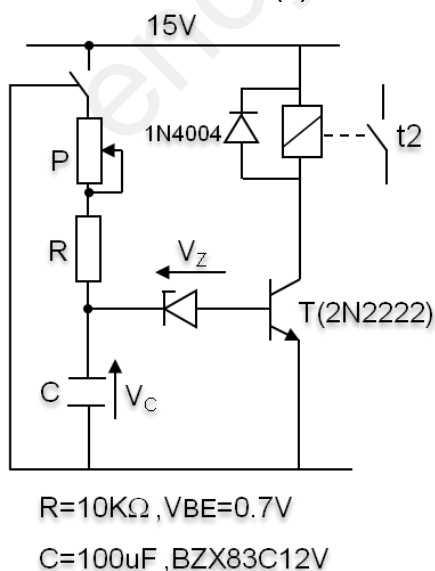
وثائق الصانع:



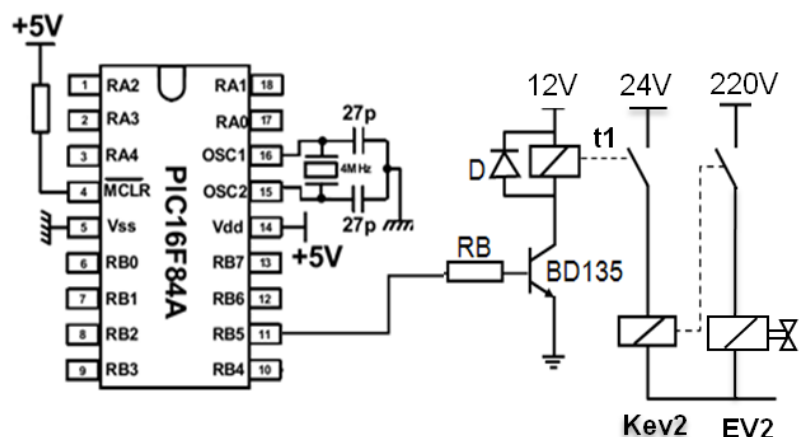
الشكل (2)



الشكل (3)



Device المرجع	Zener Voltage		
	Vz(v)		Iz(v)
	Min	Max	mA
BZXC85C3V3	3.1	3.5	80
BZXC85C5V1	4.8	5.4	45
BZXC85C6V2	5.8	6.6	35
BZXC85C8V2	7.7	8.7	25
BZXC85C12	11.4	12.7	20



العمل المطلوب:

- س1: أكمل مخطط النشاط A0 على ورقة الإجابة ص10/8.
- س2: أنشئ متمعن (Grafcet) من وجهة نظر جزء التحكم للاشغولة 5 (اشغولة دفع البسكويت الجاهز).
- س3: مستعينا بجدول الاختيارات التكنولوجية أكمل متمعن تنسيق الاشغولات على ورقة الإجابة ص10/8.
- س4: لخلل ما تعطلت مضخة الشكولاتة ماذا يحدث؟
- س5: اكتب على شكل جدول معادلات التنشيط والتخميل والأفعال لمتمعن الاشغولة 2 (ملا خزان الشكولاتة والتسخين).
- س6: أكمل رسم دائرة المعقب الهوائي ودائرة المنفذات المتصدرة لمتمعن الاشغولة 2 على ورقة الإجابة ص10/9.
- س7: لماذا استعملنا ملتقط سيعي (f) وآخر حثي (e) في المناولة الهيكلية .

• دائرة عد البسكويت (الشكل1):

- س8: أكمل رسم المخطط المنطقي لدائرة العداد 7490 على ورقة الإجابة ص10/9 .
- س9: أكمل الجدول على ورقة الإجابة ص10/9.
- س10: نستبدل المقحل Tr1 في الخلية الكهروضوئية بمقحل Tr2 هل يشتعل العداد ؟ علل.

• دائرة التحكم في مقاومة التسخين (الشكل2):

- س11: اذكر اسم ودور الدارة LM741 (AOP).
- س12: باستعمال قاسم التوتر ومستعينا بوثائق الصانع احسب قيم التوتر V_{θ} عند درجة حرارة $\theta = 45^{\circ}\text{C}$ و $\theta = 5^{\circ}\text{C}$
- س13: حسب وثائق الصانع ماهي قيمة التوتر المرجعي المناسب لصمام زينر حتى يعمل المقحل T (2N2222) في التبديل.
- نستعمل المقداح لضبط توتر تغذية مقاومة التسخين R_{ch} .
- س14: احسب القيمة المتوسطة للتيار I_{Rmoy} الذي يعبر مقاومة التسخين $R_{ch} = 100\Omega$ من اجل زاوية قذح $\alpha = 60^{\circ}$.

• دائرة المؤجلة بالخلية RC (الشكل3):

- للحصول على التأجيل t_2 المستعمل في اشغولة التقديم والضخ والتبريد نستعمل التركيب (الشكل3).
- س15: احسب قيمة المقاومة P للحصول على مدة التأجيل t_2 المطلوبة.
- س16: نستبدل صمام زينر ذو المرجع BZX12V بأخر ذو مرجع BZX3V3 هل تزيد مدة التأجيل t_2 أم تقل؟ علل.
- نريد تجسيد الاشغولة 4 (التقديم والضخ والتبريد) في التكنولوجيا المبرمجة باستعمال المبرمج الآلي (API).
- س17: عين حسب الاشغولة عنوان المدخل (Input) والمخرج (Output) للمبرمج الآلي.
- ارسم المتمعن من وجهة نظر المبرمج الآلي (API).

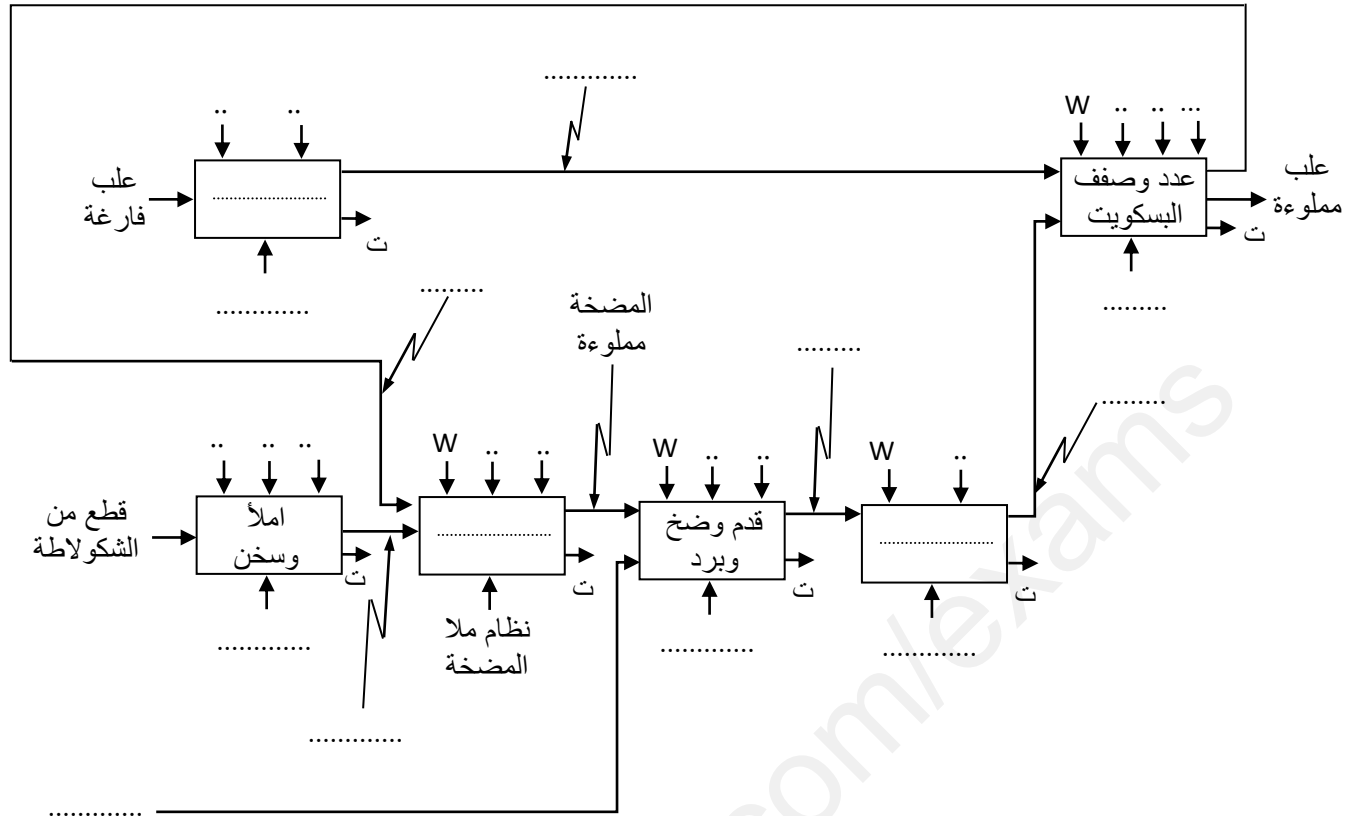
• ضبط درجة حرارة التسخين (الشكل4):

- يتم التحكم في كمية ملا مضخة بالشكولاتة (زمن t_1) بالدائرة (الشكل4).
- س18: ما نوع المذبذب المستعمل في الميكرومراقب .
- س19: اتمم البرنامج الخاص بأشغولة ملا المضخة بالشكولاتة.

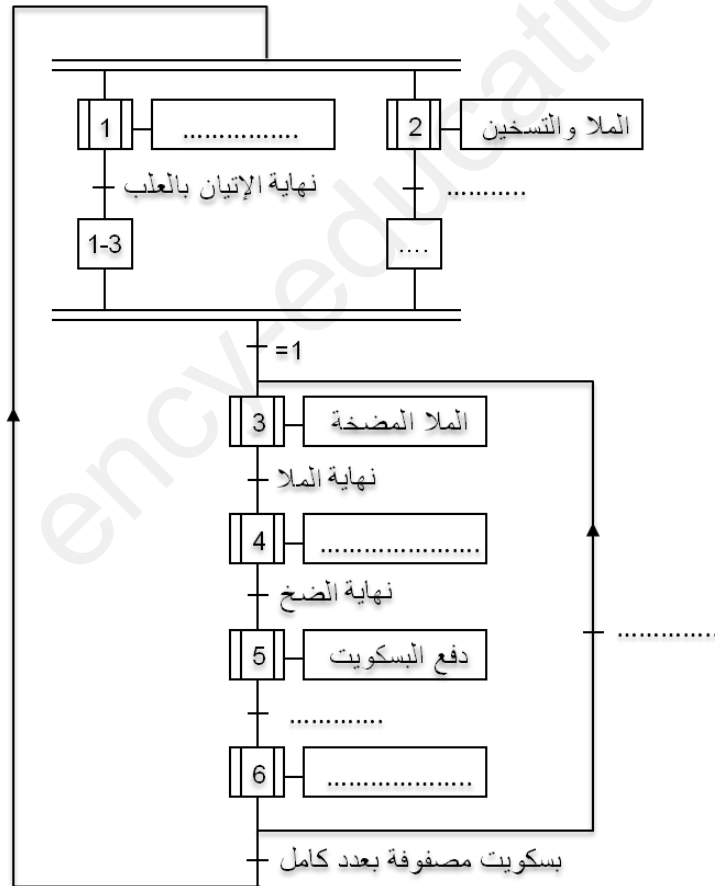
• دراسة محول شبكة التغذية:

- خصائص محول شبكة التغذية أحادي الطور الخاص بالمنفذات المتصدرة 100VA , 220V/24V , 50Hz.
- س20: احسب قيمة التيار الثانوي الاسمي I_{2n} .
- س21: يغذي هذا المحول حمولة حثية بمعامل استطاعة 0.80 وبتيار I_{2n} .
- س22: احسب الهبوط التوتر الثانوي ΔU_2 إذا علمت أن $R_s = 0.12\Omega$ و $X_s = 0.5\Omega$.
- س23: احسب التوتر الثانوي U_2 ونسبة التحويل m_0 إذا كان $U_{20} = 26.2V$.
- س24: احسب Z_s ومقاومة اللف الثانوي R_2 إذا كانت $R_1 = 2.3\Omega$.

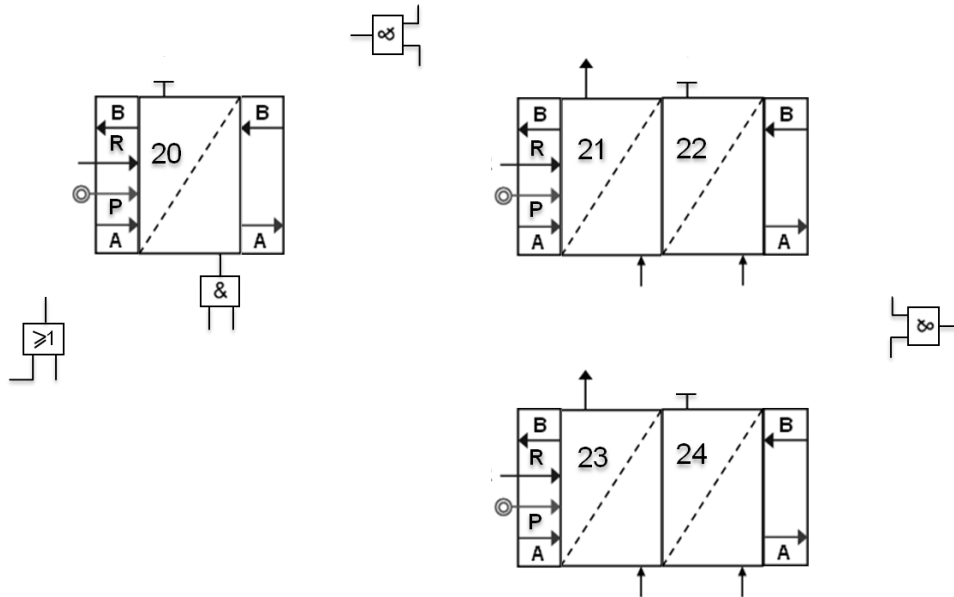
ج1) مخطط النشاط AO:



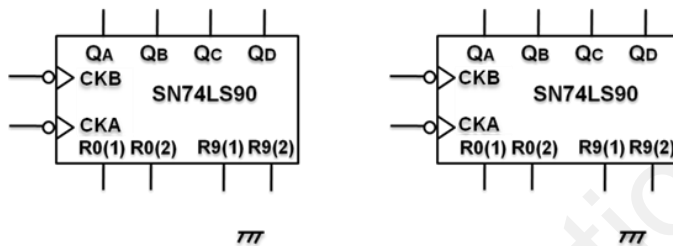
ج3) متمن تنسيق الاشغولات:



ج6 (دارة المعقب الهوائي:



ج8 (المخطط المنطقي لدارة العداد 7490:



ج9 (الجدول:

Q	R	S	المرحل KA	المقل Tr3	Vs	المقل Tr1	
							غياب البسكويت
							حضور البسكويت

ج19 (البرنامج الخاص بأشغولة ملا المضخة بالشكولاطة:

```

افتح الكهروصمام EV2 ( اشغولة ملا المضخة بالشكولاطة ) ( اجعل RB5=1 ) ; PORTB, RB5 .....
CALL ..... ; tempo نداء برنامج جزئي
BCF PORTB, RB5 ; .....
tempo MOVLW ..... ; اشحن السجل w بالقيمة FF
..... tempo ; tempo انقل محتوى السجل w في السجل
boucle DECFSZ tempo, 1 ; .....
GOTO ..... ; boucle اذهب إلى الحلقة

```

□ ليكن بيان أنماط التشغيل والتوقف (GEMMA) :

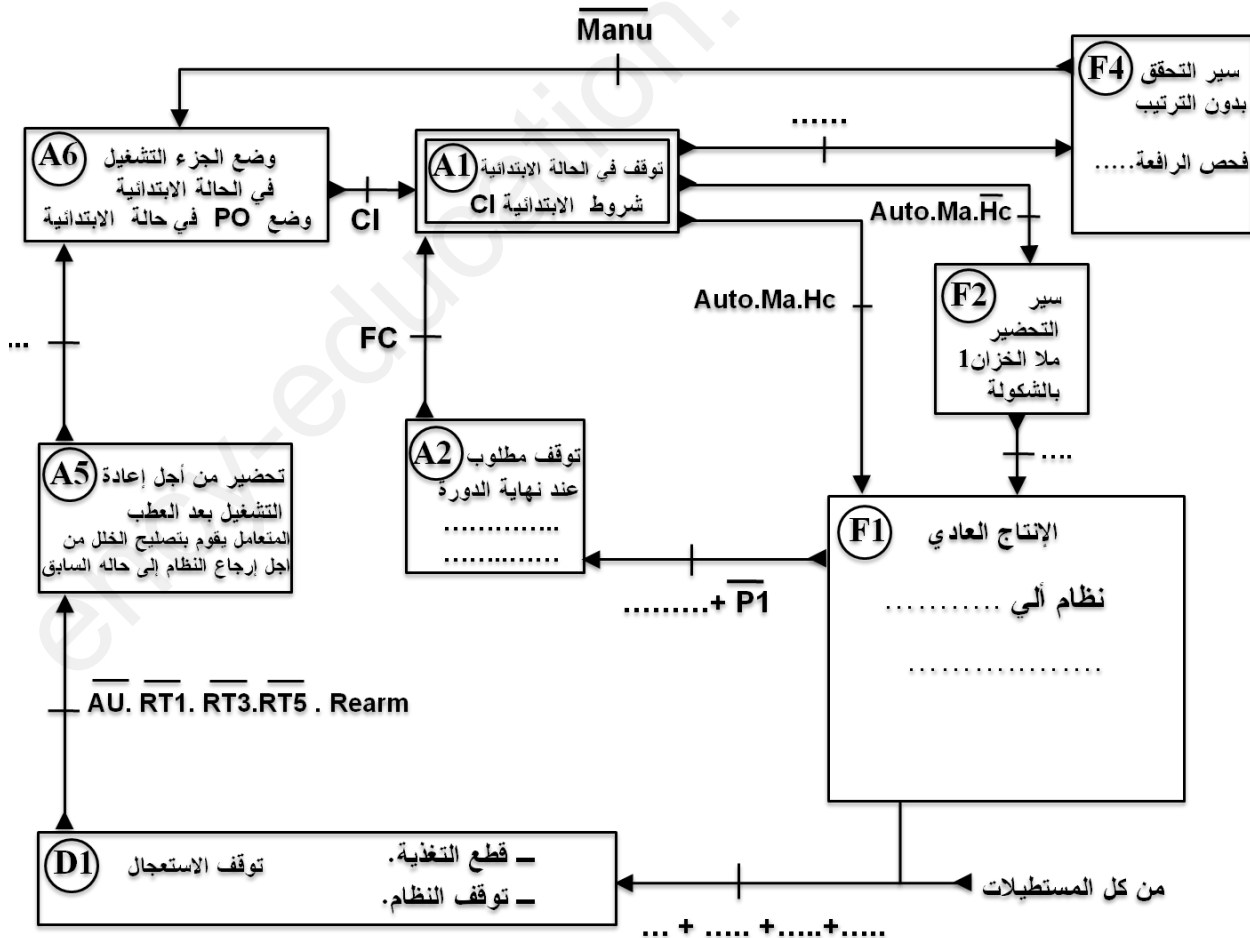
أنماط التشغيل والتوقف :

- كعمل تحضير ي يتم ملا الخزان 1 بقطع الشكولاتة حيث يتم الكشف عنها بواسطة ملتقط Hc.
- بعد اختيار نمط التشغيل الآلي (Auto) بواسطة المبدلة "Auto/C/C" والتي تسمح باختيار نمط التشغيل وفق الاحتياج يضغط العامل على زر التشغيل Dcy حيث تنطلق دورة تشغيل الإنتاج العادي.
- في حالة نفاذ الشكولاتة يضغط المتعامل على الزر الإيقاف Arrêt حيث يكمل النظام دورته ثم يتوقف.
- من حين إلى آخر يتفقد المتعامل عملية نزول البسكويت في مكانها وذلك باستعمال مبدلة "Auto/Manu" وذلك بوضع المبدل في وضعية "Manu" ويتحقق من وضعية الرافعة K.

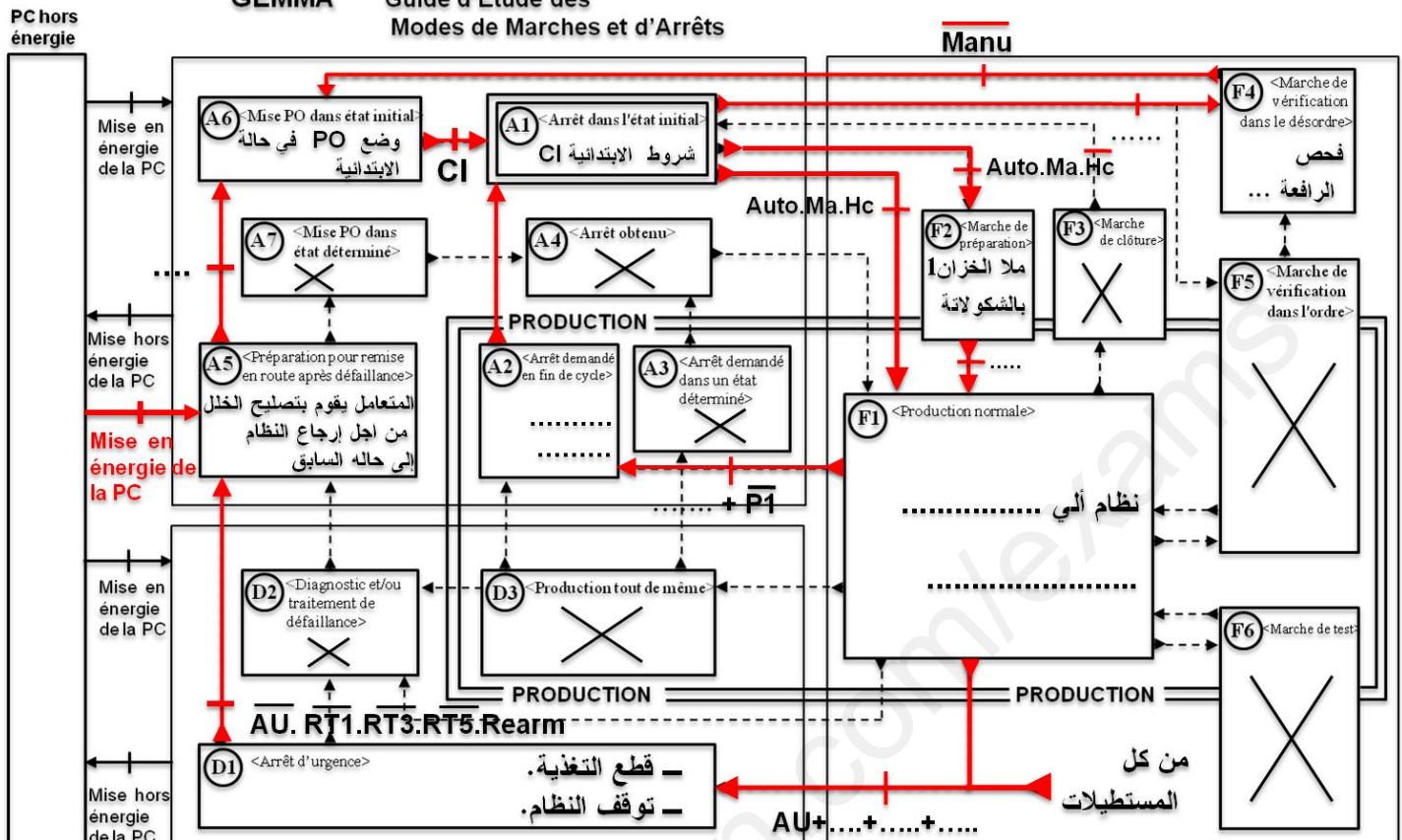
○ التوقف الاستعجالي:

- عند وجود خلل ما فوق الحمولة للمحرك M1 , يتدخل المرحل الحراري RT1 من اجل قطع التغذية عن المحرك M1 وإيقافه.
- إذا رأى المتعامل أي خطر على النظام الآلي يتم الضغط على الزر "AU" مما يؤدي إلى الإيقاف الاستعجالي للنظام بكامله.
- بعد رفع الضغط على زر الإيقاف الاستعجالي تتم عملية التصليح، وتسليح المرحل الحراري RT , الضغط على الزر "Init" يضع جزء المنفذ في الحالة الابتدائية.

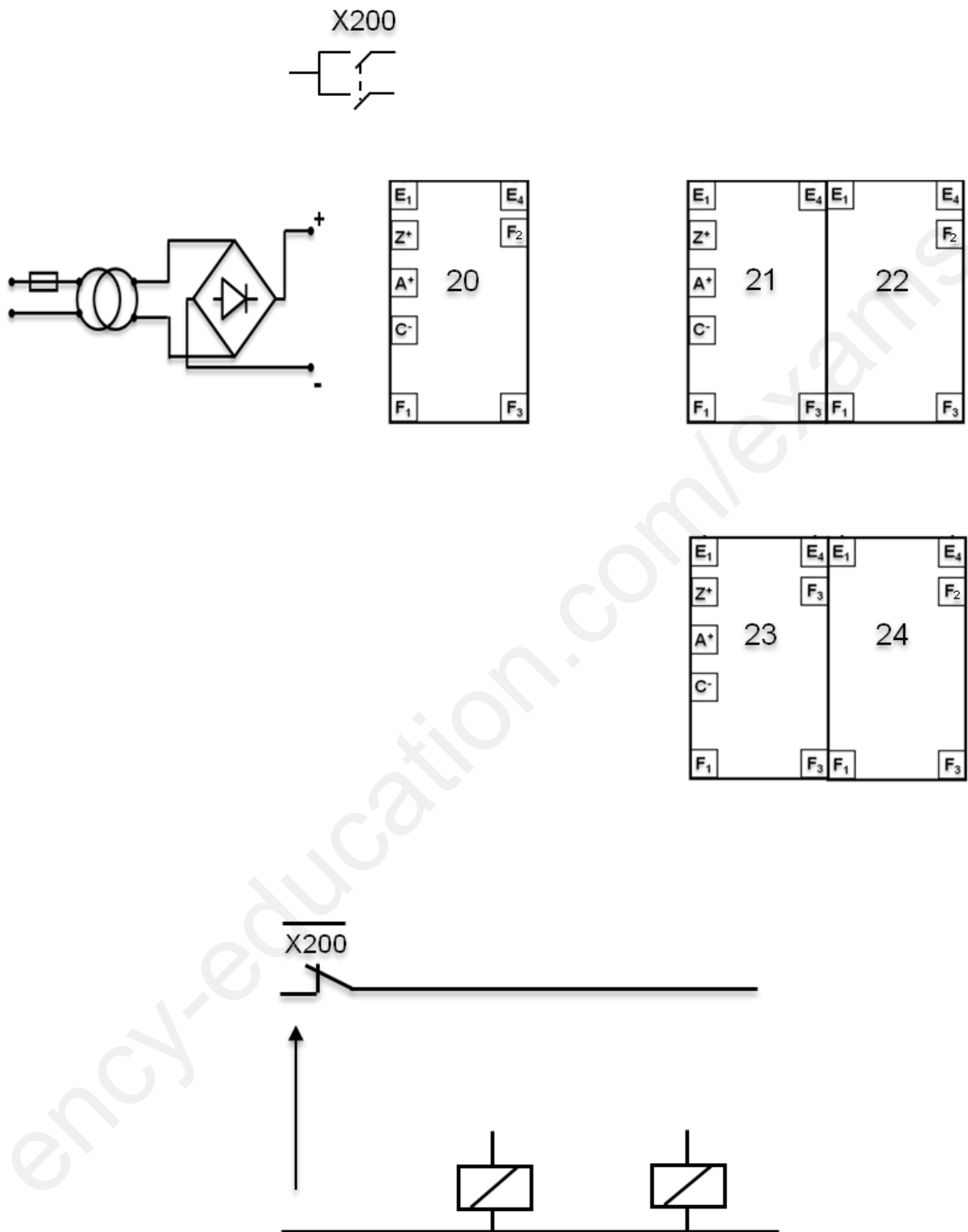
ج7: دليل أساليب التشغيل والتوقف GEMMA .



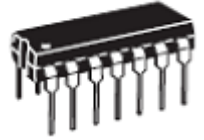
GEMMA Guide d'Etude des
Modes de Marches et d'Arrêts



لمن أراد استبدال المعقب الهوائي بالكهربائي.



اختبار الفصل الثاني في مادة الهندسة الكهربائية



الموضوع: نظام آلي لتعبئة دلاء بمركز العصائر

■ دفتر الشروط:

1. هدف التآلية: تهدف تآلية النظام إلى رفع مردودية الإنتاج وضمان الجودة و تنافسية المنتج في الوسط التجاري.

2. وصف التشغيل:

■ المواد الأولية: الماء – مركز عصير – معطر – دلاء – سدادات.

■ وصف الكيفية:

يتم ضخ الماء من الخزان السفلي و عند امتلاء الخزان العلوي للماء يتوقف محرك المضخة بملتقط الضغط P، تنطلق في آن واحد عملية تفريغ المواد (الماء – مركز عصير – المعطر)، ثم تبدأ عملية المزج و التسخين، وبعد تجهيز العصير المركز تنطلق عملية ملء دلاء بسعة 5L، ثم تغلق الدلاء المملوءة و يتم اخلائها.

■ وصف أشغولة التفريغ:

تتم عملية التفريغ بتنفيذ العمليات الآتية في آن واحد:

- فتح الكهروصمام EV₁ مدة 20S.
- فتح الكهروصمام EV₂ مدة 10S.
- فتح الكهروصمام EV₃ مدة 10S.

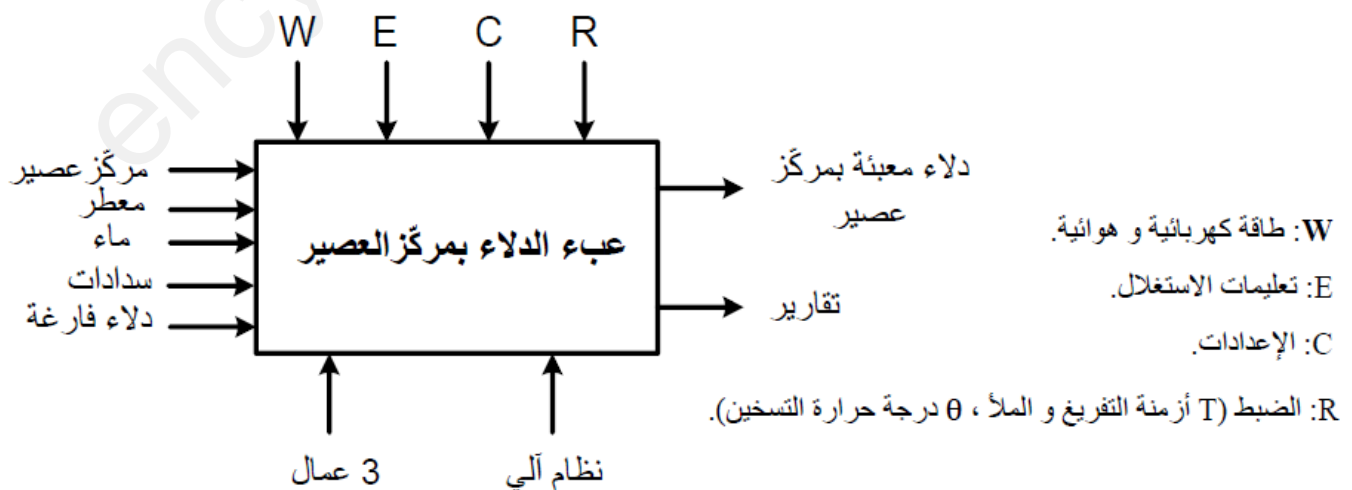
و تنتهي عملية التفريغ.

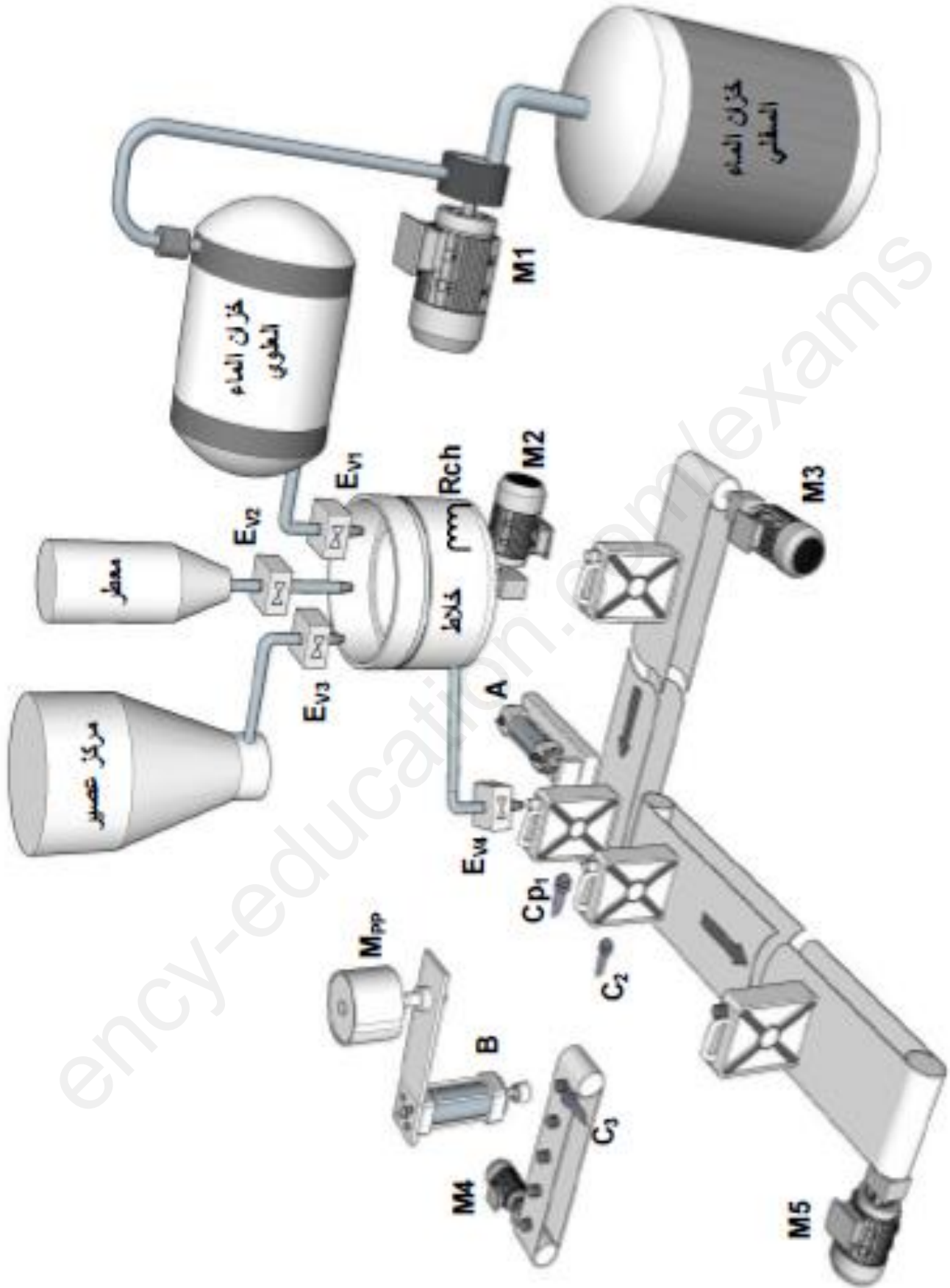
3. الاستغلال: عامل مختص للقيادة و المراقبة و الصيانة و عاملان غير مختصان لوضع الدلاء الفارغة وإخلاء الدلاء المملوءة.

الأمّن: حسب المقاييس المعمول بها دوليا.

4. التحليل الوظيفي:

1-5- الوظيفة الشاملة:

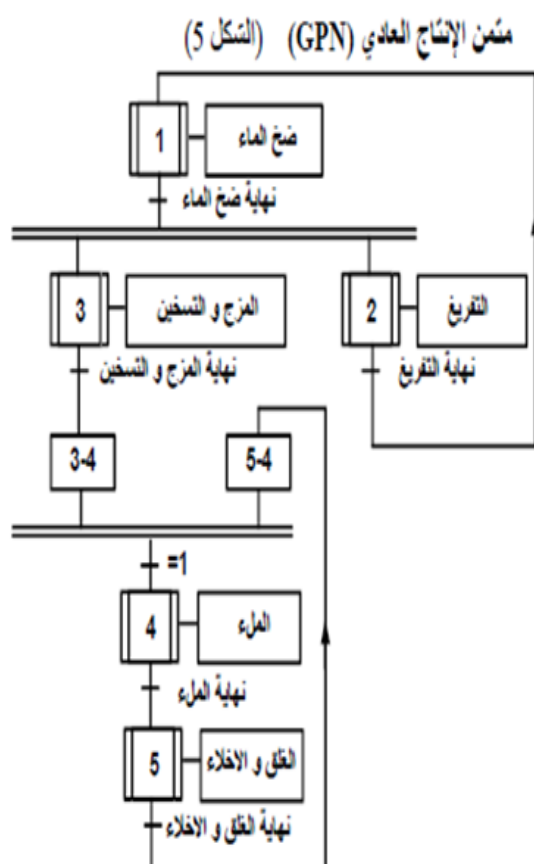




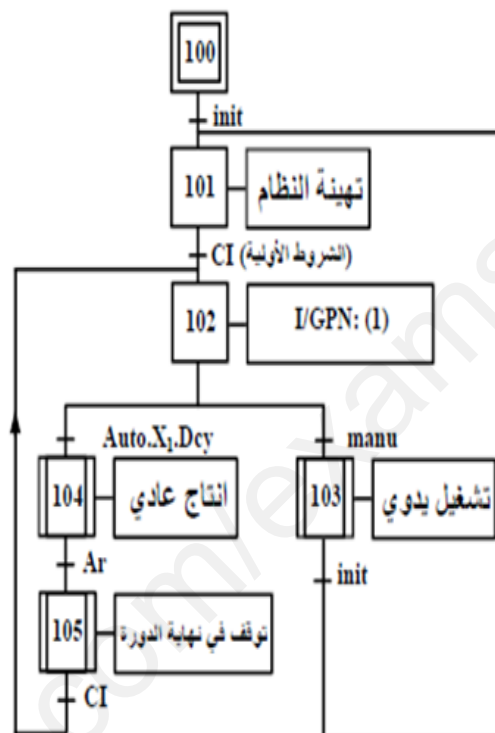
6. جدول الاختيارات التكنولوجية للمنظمات ، المنظمات المتصدرة و الملنقطات:

الاشغولة	المنظمات	المنظمات المتصدرة	الملنقطات
ضخ الماء	M ₁ محرك لا تزامني 3~ 230/400V ، 50HZ إقلاع مباشر اتجاه واحد للدوران لتشغيل المضخة.	KM ₁ ملامس كهرومغناطيسي 24V~	P ملنقط ضغط لمراقبة عملية ضخ الماء.
التفريغ	EV ₃ ، EV ₂ ، EV ₁ كهروصمامات ~ 220V.	KEV ₃ - KEV ₂ ، KEV ₁ الكهروصمامات EV ₃ ، EV ₂ ، EV ₁ 24V~	t ₀ =20S زمن فتح EV ₁ . t ₁ =10S زمن فتح EV ₂ . t ₂ =10S زمن فتح EV ₃ .
المزج و التسخين	M ₂ محرك لا تزامني 3~ 230/400V ، 50HZ إقلاع مباشر اتجاه واحد للدوران لتدوير المازج. R _{ch} =10Ω مقاومة التسخين.	KM ₂ ملامس كهرومغناطيسي 24V~ للتحكم في M ₂ .	t ₃ =20S زمن المزج. θ=70°C درجة حرارة المزيج.
الملء	M ₃ محرك لا تزامني 3~ 230/400V ، 50HZ إقلاع نجمي متلتي اتجاه واحد للدوران لتدوير بساط إحضار الدلاء الفارغة. EV ₄ كهروصمام ~ 220V.	KM ₃ ملامس كهرومغناطيسي 24V~ للتحكم في M ₃ . KM _γ ملامس كهرومغناطيسي 24V~ للإقران النجمي ل M ₃ . KM _Δ ملامس كهرومغناطيسي 24V~ للإقران المتلتي ل M ₃ . KEV ₄ ، ملامس الكهروصمام EV ₄ 24V~	Cp ₁ ملنقط ضوئي لكشف حضور الدلو الفارغ. t ₄ =20S زمن فتح EV ₄ .
الغلق و الاخلاء	A دافعة مزدوجة المفعول لدفع الدلاء المملوءة. M ₄ , M ₅ محركات لا تزامنية 3~ 230/400V ، 50HZ إقلاع مباشر اتجاه واحد للدوران M _{p/p} محرك خطوة خطوة لإحضار السدادات. V مصاصة هوائية لمسك السداة. B دافعة مزدوجة المفعول 6bars لحمل السداة و الغلق.	(dA ⁺ ، dA ⁻) موزع كهروهوائي 24V~ للتحكم في A. KM ₄ , KM ₅ , ملامسات كهرومغناطيسية 24V~ للتحكم. مكرو مراقب PIC16F84A للتحكم في Mp/p (dB ⁺ ، dB ⁻) موزع كهروهوائي 24V~ للتحكم في B.	a ₁ ، a ₀ ملنقطا نهاية الشوط للدافعة A. b ₁ ، b ₀ ملنقطا نهاية الشوط للدافعة B. C ₂ ملنقط سعوي لكشف الدلو المملوء في مركز الغلق. C ₃ ملنقط سعوي لكشف السداة في مركز الغلق.

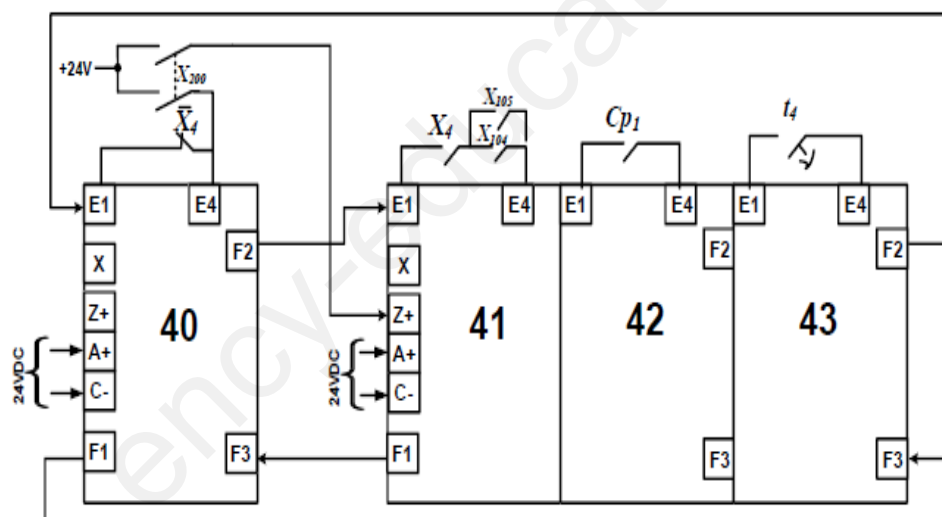
شبكة التغذية 230/400V, 50HZ



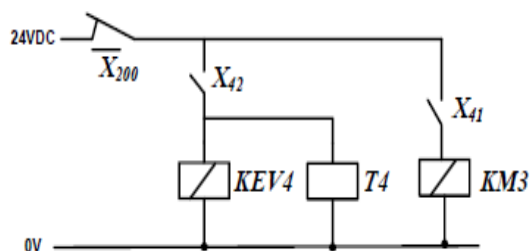
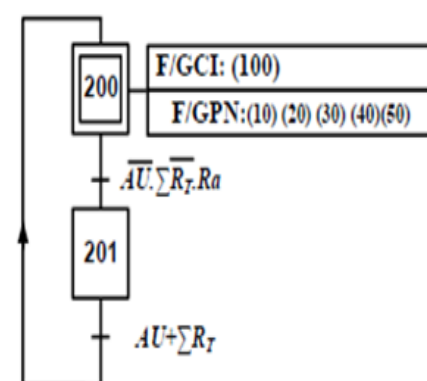
متن القيادة التهيئة (GCI) (الشكل 3)



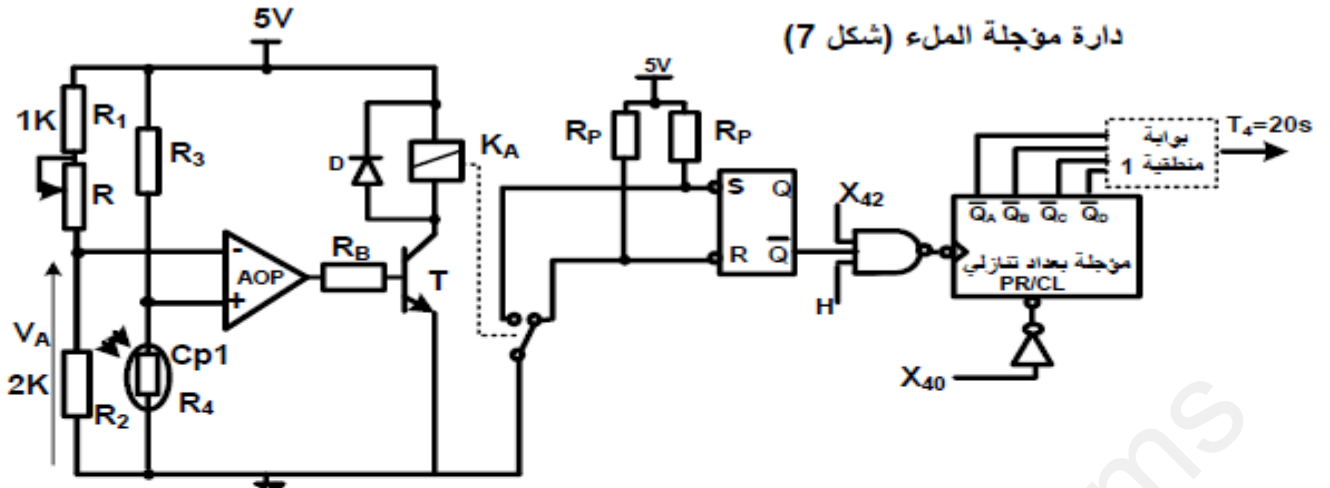
المعقب الكهربائي لأشغلة 4 (الملء)



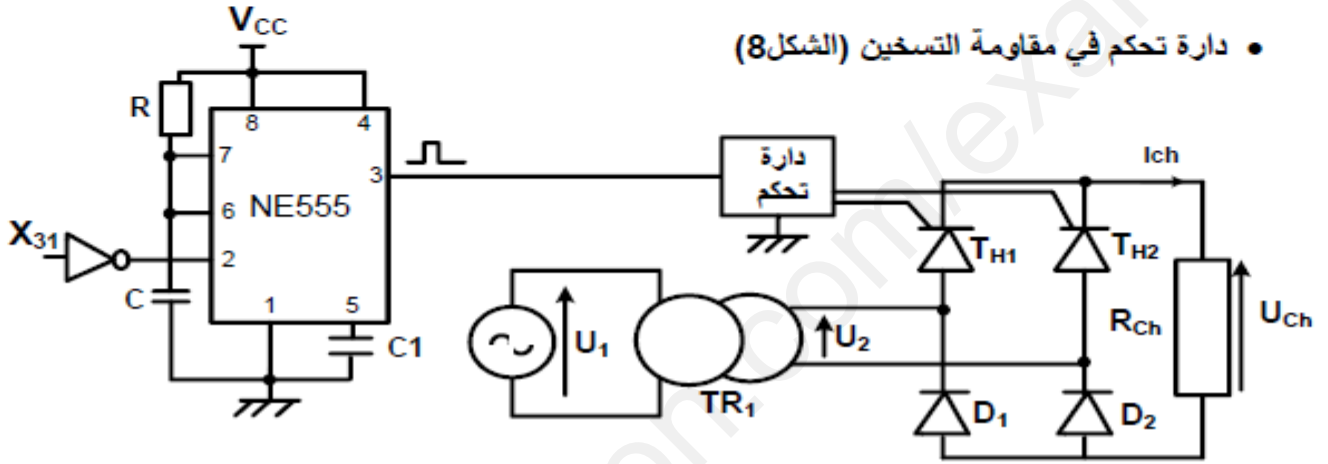
متن الأمن (GS) (الشكل 2)



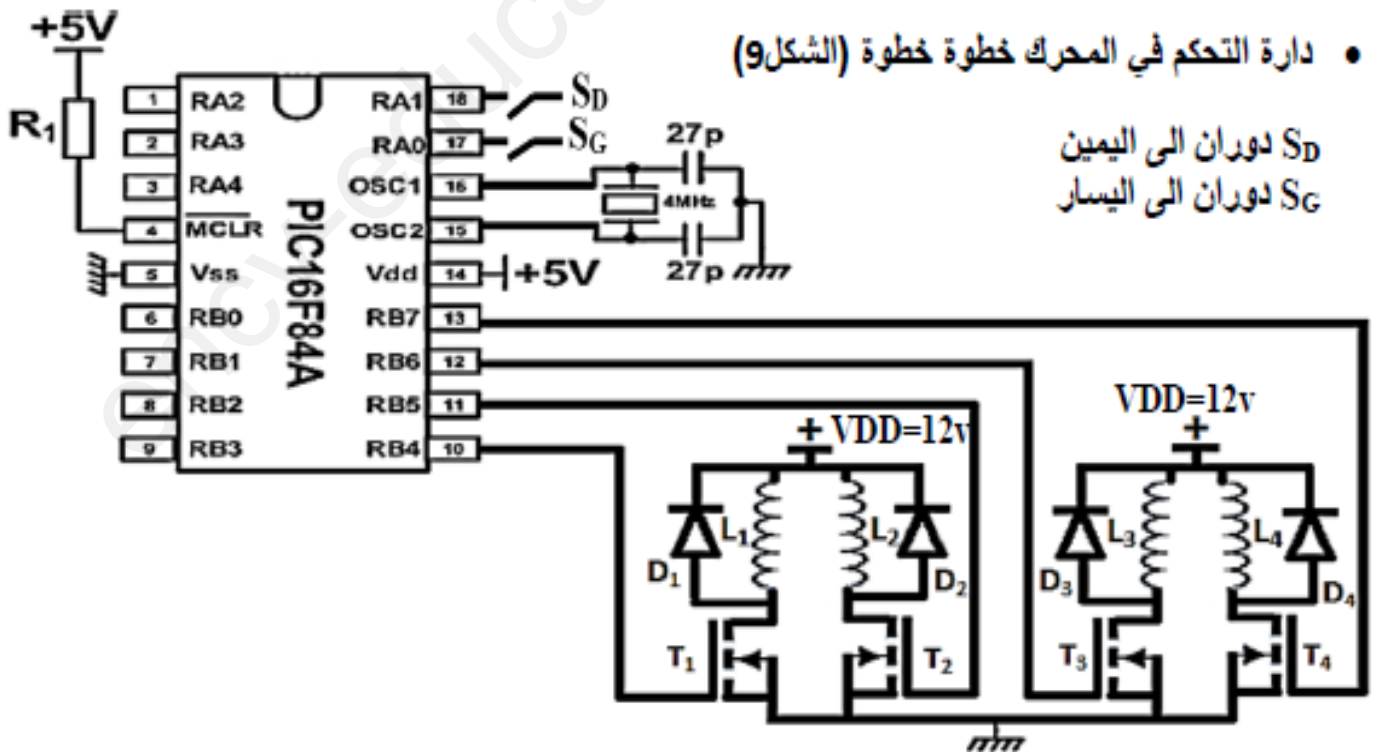
دائرة موجلة الملء (شكل 7)



• دائرة تحكم في مقاومة التسخين (الشكل 8)



• دائرة التحكم في المحرك خطوة خطوة (الشكل 9)



S_D دوران الى اليمين
 S_G دوران الى اليسار

- الجدول 1: من وثيقة الصانع للمحركات التزامنية ثلاثية الطور نوع (LSES) توتر $U=400V$

Type (مرجع)	Puissance nominale	Vitesse nominale	Couple nominale	Intensité nominale
	Pu(kw)	N(tr/mn)	Cu(Nm)	In(A)
LSES 80 LG	0.9	1437	5.98	2.1
LSES 90 LU	1.8	1442	12.4	3.8
LSES 132	9	1462	58.9	17.4

- الجدول 2: جدول اختبارات المحول TR_1 (230/24V):

الاختبارات (القياسات)	$U_1(V)$	$I_1(A)$	$P_1(W)$	$U_2(V)$	$I_2(A)$	$P_2(W)$
الاختبار 1	230	0.05	5	25.5	0	0
الاختبار 2	230	0.8	90	23	3.5	77
الاختبار 3	23	0.4	8	0	3.5	0

- الجدول 3: جدول خصائص المقادير (Tyrists):

TYPE	$I_{AV}(A)$ القيمة المتوسطة لتيار المقدح	$V_{TM}(V)$ توتر القدح من أجل $V_G=0V$	$V_{DRM}(V)$ التوتر العكسي الأقصى للمقدح	$I_{GT}(mA)$ تيار قدح البوابة
BT150	2.5	1.8	800	15
BT169W	0.5	1.5	200	0.2

- الجدول 4: جدول زمن التأجيل (ms) في المخرج 3 للدائرة NE555 من أجل قيم R و C :

$R(K\Omega)$ $C(nF)$	10	18	33	68	100
22	0.24ms	0.44ms	0.8ms	1.64ms	2.42ms
47	0.52ms	0.93ms	1.7ms	3.51ms	5.16ms
68	0.75ms	1.34ms	2.47ms	5.08ms	7.47ms
100	1.1ms	1.98ms	3.63ms	7.47ms	11ms

العمل المطلوب

- س1) أكمل مخطط النشاط A0 على وثيقة الإجابة 2/1 .
 س2) أنشئ ممتن الأشغولة 2 (التفريغ) من وجهة نظر جزء التحكم وفقا لدفتر الشروط.
 س3) أنشئ ممتن الأشغولة 4 من وجهة نظر جزء التحكم وفقا للمعقب الكهربائي ودائرة المخارج .

■ دارة مراقبة التسخين الشكل 8

- س4) اختر قيمة المقاومة R والمكثفة C التي تعطي تأجيل 5,08ms معتمدا على الجدول 4 .
 من أجل $R_{ch}=10\Omega$ و $U_{2max}=24\sqrt{2}$ زاوية قدح قدرها $\alpha = \frac{\pi}{2}$: أحسب مايلي :
 س5) القيمة المتوسطة للتيار المار في الحمولة I_{chmoy} .
 س6) القيمة المتوسطة للتيار المار في مقداح ، زاوية التمرير β ، زمن التمرير t_β .
 س7) التوتر العكسي الاعظمي الذي يتحملة كل مقداح .
 س8) اختر نوع المقداح المناسب للتحكم في R_{ch} مع تبرير الإجابة معتمدا على الجدول 3 .
 س9) أكمل على وثيقة الإجابة 2/1 رسم المخطط الزمني للتوتر بين طرفي الحمولة .
 س10) أكمل ملء محتوى السجلات TRISA، TRISB، PORTA، PORTB على وثيقة الإجابة 2/1 .
 س11) أكمل برنامج تهيئة المنافذ للمكرو مراقب على وثيقة الإجابة 2/2 .

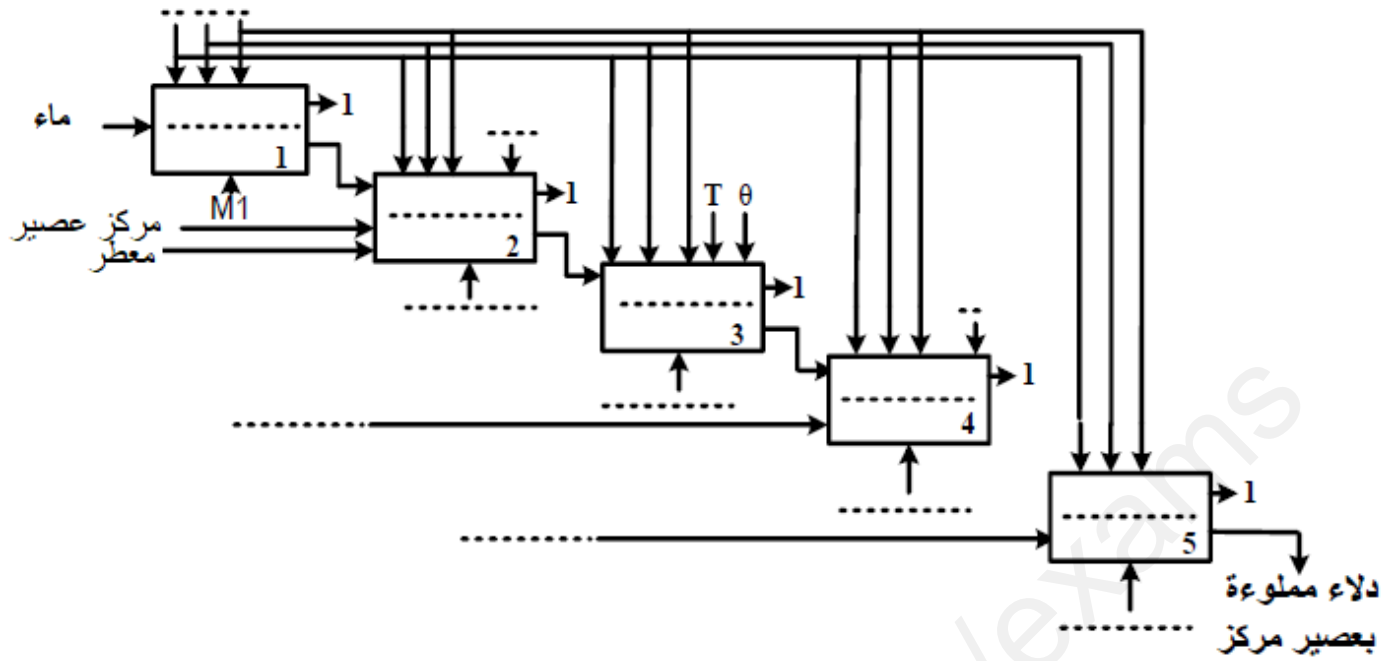
■ محرك تدوير بساط الإخلاء: (البساط يحتاج استطاعة ميكانيكية 900 w وسرعة دوران 1437tr/mn).

- س12) حدد مرجع المحرك المناسب معتمدا على الجدول 1 .
 - من أجل الخصائص الاسمية للمحرك المختار و $\cos\phi=0,76$
 س13) أحسب عدد أقطاب المحرك 2P - الانزلاق g .
 س14) الاستطاعة الممتصة P_a - مجموع الضياعات $\sum P$ - المردود η .
 س15) أكمل رسم دارة الاستطاعة للمحرك M1 على وثيقة الإجابة 2/2 .

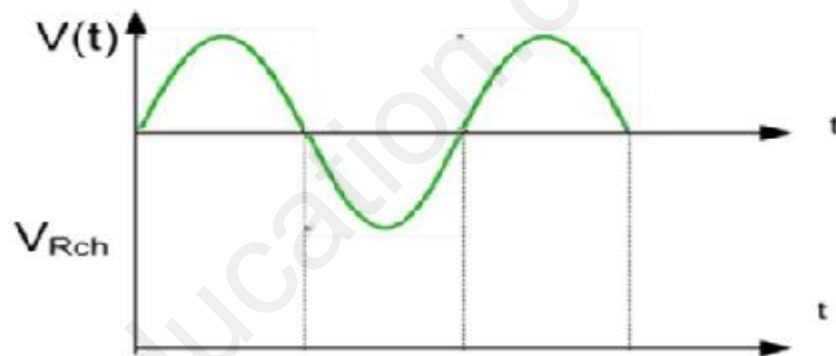
■ خط التغذية بالتيار المتناوب ثلاثي الأطوار:

- س16) أكمل ملء جدول الاستطاعات على وثيقة الإجابة 2/2 .
 ■ المحول أحادي الطور لتغذية جسر مقاومة التسخين: الشكل 8 .
 س17) حدد نوع كل من (الاختبار 1- الاختبار 2- الاختبار 3) للمحول معتمدا على الجدول 2 .
 س18) أحسب مردود المحول و الهبوط في التوتر ΔU_2 .

ج1. مخطط نشاط A0:



ج9: رسم المخطط الزمني للتوتر بين طرفي الحمولة



ج10. محتوى السجلات :PORTB ، PORTA ، TRISB ، TRISA

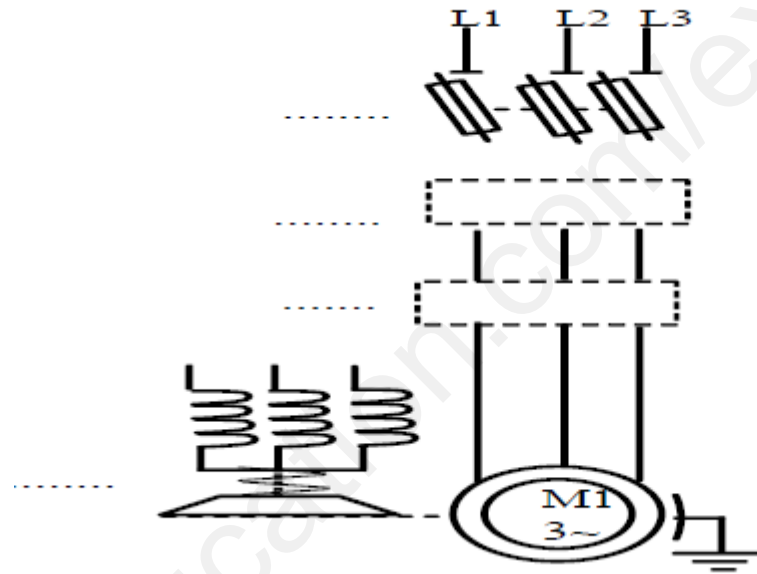
TRISA	-	-	-	0	0	0		
PORTA	-	-	-	RA4	RA3	RA2	RA1	RA0
	-	-	-	S	S	S		
TRISB					1	1	1	1
PORTB	RB7	RB6	RB5	RB4	RB3	RB2	RB1	RB0
					E	E	E	E

وثيقة الإجابة 2/2 (تعاد مع ورقة الإجابة)

ج11. برنامج تهيئة منافذ المكرو مراقب:

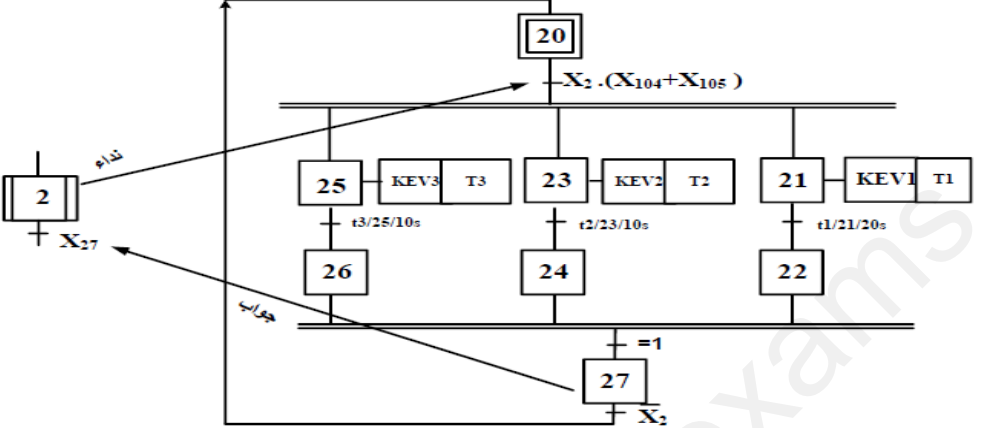
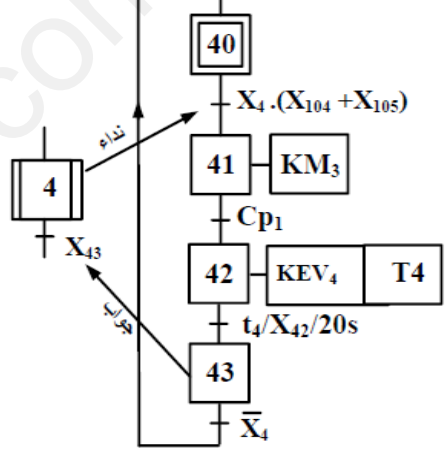
```
BSF    STATUS,RP0    ; .....
MOVLW  B'00000011'   ; .....
MOVWF  .....         ; إ شحن محتوى السجل W في السجل TRISA
.....         ; إ شحن السجل W بالقيمة الثنائية 00001111
.....         ; إ شحن محتوى السجل W في السجل TRISB
..... STATUS, RP0    ; الرجوع إلى البنك 0
```

ج15: دارة الاستطاعة للمحرك M1:

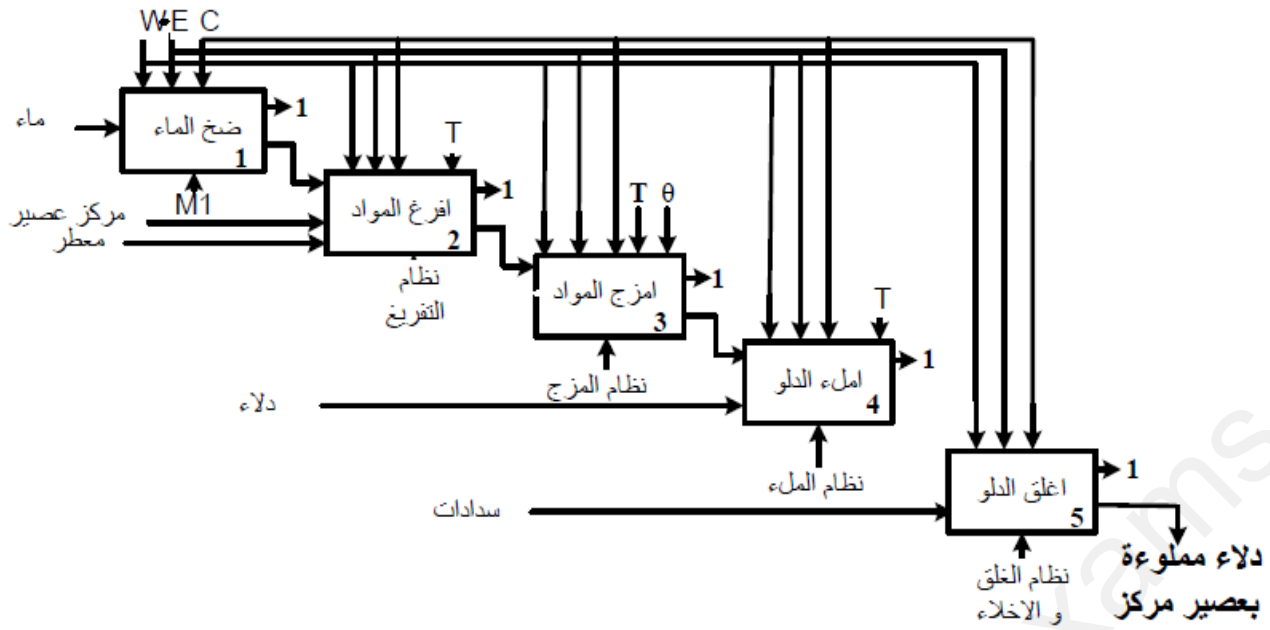


ج16 . جدول الاستطاعات:

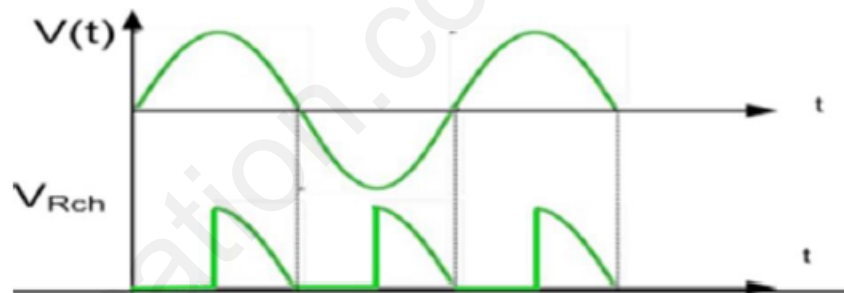
الحالة	$\cos\phi$	P(KW)	Q(KVAR)	S(KVA)	I(A)
قبل وضع بطاريات المكثفات	0,86	20		$S = \sqrt{P^2 + Q^2}$	
النتيجة					
بعد وضع بطاريات المكثفات	0,92	20			
النتيجة			8,51		

العلامة		عناصر الإجابة (نظام آلي لتعبئة دلاء بمركز العصائر)
مجموع	مجزأة	
1.5	0,1 X 15	ج1) مخطط النشاط A0 (وثيقة الإجابة 2/1)
2	كل مرحلة $8 \times 0,1$ كل فعل $0,1 \times 3$ كل استقبالية $0,1 \times 5$ المرحلة X_2 + استقبالية + نداء وجواب $4 \times 0,1$	ج2) ممتن أشغولة التفريغ 
1.5	مراحل استقباليات $0,1 \times 9$ + أفعال $0,1 \times 3$ + نداء + جواب + أشغولة واستقبالية $0,1 \times 3$	ج3) ممتن الأشغولة 4 "الملء" 
0,5	0,25 x2	ج4) إختيار R و C للحصول على تأجيل 11ms : نختار القيمة الأقرب في الجدول 5,08ms نجد $C = 68nF$ ، $R = 68K\Omega$
0,5	العلاقة 0,25 التطبيق العددي 0,25	من أجل زاوية قدح قدرها $\alpha = \frac{\pi}{2}$: ج5) - حساب القيمة المتوسطة للتيار المار في الحمولة: $\bar{I}_{ch moy} = \frac{V_{eff} \sqrt{2}}{\pi \cdot R_{ch}} (1 + \cos \alpha) = \frac{24 \sqrt{2}}{\pi \cdot 10} = 1,08A$ ج6) - حساب المتوسط للتيار المار في مقذاح: $\bar{I}_{th moy} = \frac{\bar{I}_{ch moy}}{2} = 0,54 A$ ج7) - التوتر العكسي الأعظمي الذي يتحملة كل مقذاح: $V_{th IN} = V_{max} = 24 \sqrt{2} V = 33,94 V$ ج8) نوع المقذاح المناسب : BT150 . التعليل: $I_{AV} = 2,5 A > I_{ch moy} = 0,54$ و $V_R = 24 \sqrt{2} V < V_{DRM} = 800V$ ج9) على وثيقة الإجابة 2/1

1.5	0.25×6	ج10) تكملة سجلات المكرومراقب (وثيقة الإجابة 3/3):
2	0.25 x8	ج11) تكملة برنامج تهيئة المنافذ للمكرومراقب (وثيقة الإجابة 2/2):
0,5	1 x 0,5	ج12) مرجع المحرك المناسب: LSES 80 LG
1	2x0,25 تطبيق +2x0,25	ج13) حساب 2P: إذن عدد الاقطاب 4 $P = \frac{f \times 60}{n_s} = \frac{50 \times 60}{1500} = 2$ - حساب g: $g = \frac{n_s - n}{n_s} = \frac{1500 - 1437}{1500} = 0,04 = 4\%$
1.50	العلاقة 3x0,25 تطبيق +3x0,25	ج14) - حساب Pa: $P_a = \sqrt{3} U I \cos \varphi = 1,73 \times 400 \times 2,1 \times 0,76 = 1104W$ - حساب $\sum P$: $\sum P = P_a - P_U = 1104 - 900 = 204 W$ - حساب η : $\eta = \frac{P_U}{P_a} = \frac{900}{1104} = 0,81 = 81\%$
0.75	3 ×0.25	ج15) تكملة دائرة الاستطاعة : (وثيقة الإجابة 2/2)
1	لكل سطر 0.25	ج16) تكملة جدول الاستطاعات: (وثيقة الإجابة 2/2)
0.75	0.25×3	ج17) تحديد اختبارات المحول: الاختبار 1: اختبار الفراغ. الاختبار 2: اختبار الحمولة. الاختبار 3: اختبار القصر.
2	2×0.5 2×0.5	ج18) حساب مردود المحول: $\eta = \frac{P_2}{P_1} = \frac{77}{90} = 85,5\%$ الهبوط في التوتر: $\Delta U_2 = U_{20} - U_2 = 25,5 - 23 = 2,5V$



ج9. رسم المخطط الزمني



ج10. محتوى السجلات TRISA ، TRISB ، PORTA ، PORTB

TRISA	-	-	-	0	0	0	1	1
PORTA	-	-	-	RA4	RA3	RA2	RA1	RA0
	-	-	-	S	S	S	E	E
TRISB	0	0	0	0	1	1	1	1
PORTB	RB7	RB6	RB5	RB4	RB3	RB2	RB1	RB0
	S	S	S	S	E	E	E	E

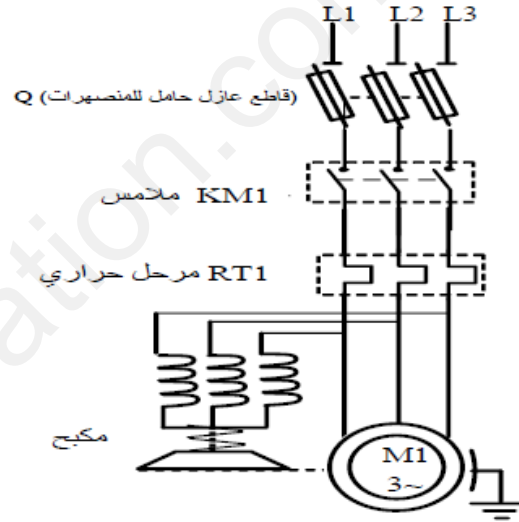
1: مدخل
0: مخرج
E: مدخل
S: مخرج

وثيقة الإجابة 2 / 2

ج11. برنامج تهيئة منافذ المكرو مراقب:

```
BSF    STATUS,RP0    ; .....اختيار البتك 1
MOVLW  B'00000011'   ; .....إشحن محتوى السجل W بالقيمة الثنائية 00000011
MOVWF  TRISA          ; .....إشحن محتوى السجل W في السجل TRISA
MOVLW  B'00001111'   ; .....إشحن السجل W بالقيمة الثنائية 00001111
MOVWF  TRISB          ; .....إشحن محتوى السجل W في السجل TRISB
BCF    STATUS,RP0    ; .....الرجوع إلى البتك 0
```

ج15. رسم دائرة الاستطاعة للمحرك M1



ج16. جدول الاستطاعات:

الحالة	$\cos\phi$	P(KW)	Q(KVAR)	S(KVA)	I(A)
قبل وضع بطاريات المكثفات	0,86	20	11,8	23,2	33,5
بعد وضع بطاريات المكثفات	0,92	20	8,51	21,7	31,3

﴿ بعد التحية والسلام ﴾

بفضل الله وعونه تم هذا العمل المتواضع من طرف فريق لأساتذة من:

♥ دائرة بوسعادة ولاية المسيلة ♥

♥ وولاية قسنطينة ♥



نتمنى ان يكون هذا العمل سنداً لطلابنا الأعزاء في تحضير شهادة البكالوريا 2023/2022
كما نتمنى ان يكون مرجعاً لزملائنا الأساتذة الكرام في بناء إختباراتهم



ولا ننسى من علّمونا، المغفور له بإذن الله الأستاذ "محروق رابح" المدعو "celec" ♥

من ♥ ولاية أم البواقي ♥ وندعوا له بالمغفرة أمين يا رب العالمين ♥

♥ وجعل الله هذا العمل صدقة جارية له ♥ أمين يا رب العالمين ♥



بالتوفيق للجميع وعطلة سعيدة





الموضوع: نظام آلي للقولبة



يحتوي الموضوع على 20 صفحة.

- ملف العرض من الصفحة 20/01 إلى الصفحة 20/10.
- العمل المطلوب من الصفحة 20/11 إلى الصفحة 20/14.
- وثائق الإجابة الصفحات 20/15، 20/16، 20/17، 20/18، 20/19، 20/20.

دفتري الشروط:

1. الهدف من التآلية: يهدف النظام الآلي الإنتاجي إلى تشكيل قوالب حلوى من البلاستيك تستعمل في المجال الصناعي الغذائي وذلك بصفة آلية مستمرة، منتظمة وتوضيبيها في صناديق جاهزة للتسويق، مع مراعاة شروط الجودة.

وصف التشغيل: بعد العمل التحضيري من ملء للخران بحبيبات البلاستيك (granulés de plastique) الذي

يكشف عنها الملقط cp1 وإحضار صندوق فارغ الذي يكشف عنها الملقط p، إضافة إلى أنبوب الحقن فارغ.

ينطلق النظام الإنتاجي الآلي في العمل مباشرة بعد الضغط على زر بداية الدورة Dcy وفق العمليات التالية:

• الأشغولة 1: غلق قالب التشكيل وتفرغ حبيبات البلاستيك.

• الأشغولة 2: تسخين حبيبات البلاستيك ودوران البرغي.

• الأشغولة 3: حقن عجينة البلاستيك في قالب التشكيل (القولبة).

• الأشغولة 4: تبريد قالب التشكيل ثم فتحه.

• الأشغولة 5: إجلاء صندوق القوالب البلاستيكية الجاهز.

- توضيحات حول تشغيل الأشغولة 2: تبدأ هذه العملية بواسطة تسخين حبيبات البلاستيك حتى درجة

حرارة مضبوطة ($\theta = 100^{\circ}\text{C}$)، بعدها يدور المحرك M_1 مدة زمنية $t_1 = 20\text{S}$ وتنتهي الأشغولة.

- توضيحات حول تشغيل الأشغولة 3: تتم عملية (القولبة) بواسطة خروج ذراع الرافعة C مع دوران

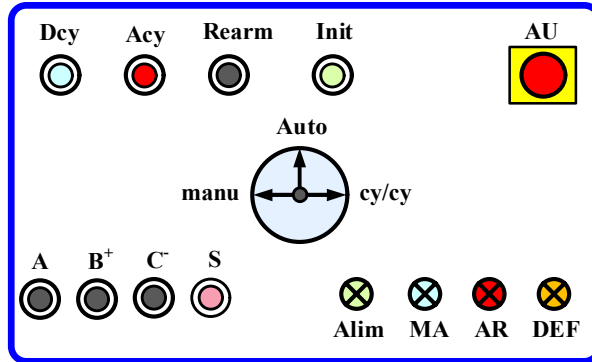
المحرك M_1 لضخ عجينة البلاستيك في قالب التشكيل حتى نهاية المادة الموجودة في أنبوب الحقن

(tube d'injection)، ليتوقف بعدها المحرك M_1 عن الدوران مع دخول ذراع الرافعة C

وتنتهي الأشغولة.

2. الاستغلال: تشغيل النظام الآلي يستوجب وجود عاملين إثنين (02):

- تقني متخصص: للصيانة الدورية، المراقبة والتهيئة، البرمجة بواسطة API، القيادة والأمن من خلال لوحة التحكم التالية:



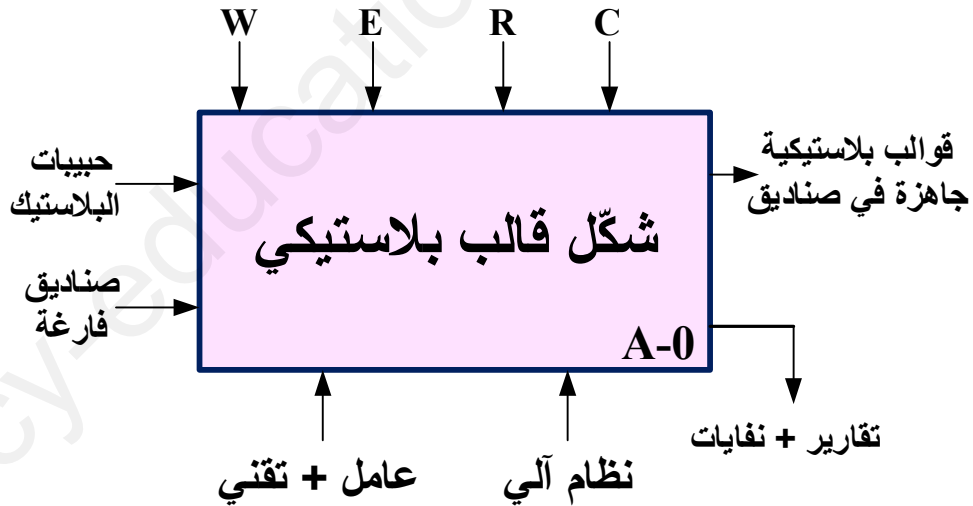
- عامل دون تخصص: ملء الخزان بحبيبات البلاستيك، وضع صناديق فارغة وإجلاء الصناديق الجاهزة.

3. الأمن: حسب القوانين في النظام الدولي (SI) لضمان الأمن الصناعي.

4. الجاهزية: يجب على النظام الآلي الإنتاجي أن لا يتوقف أكثر من 30min في اليوم الواحد.

5. التحليل الوظيفي:

1.6 الوظيفة الشاملة: مخطط النشاط (A-0)



W : الطاقة (Work ≡ Energie) : w_p : طاقة هوائية : w_e : طاقة كهربائية

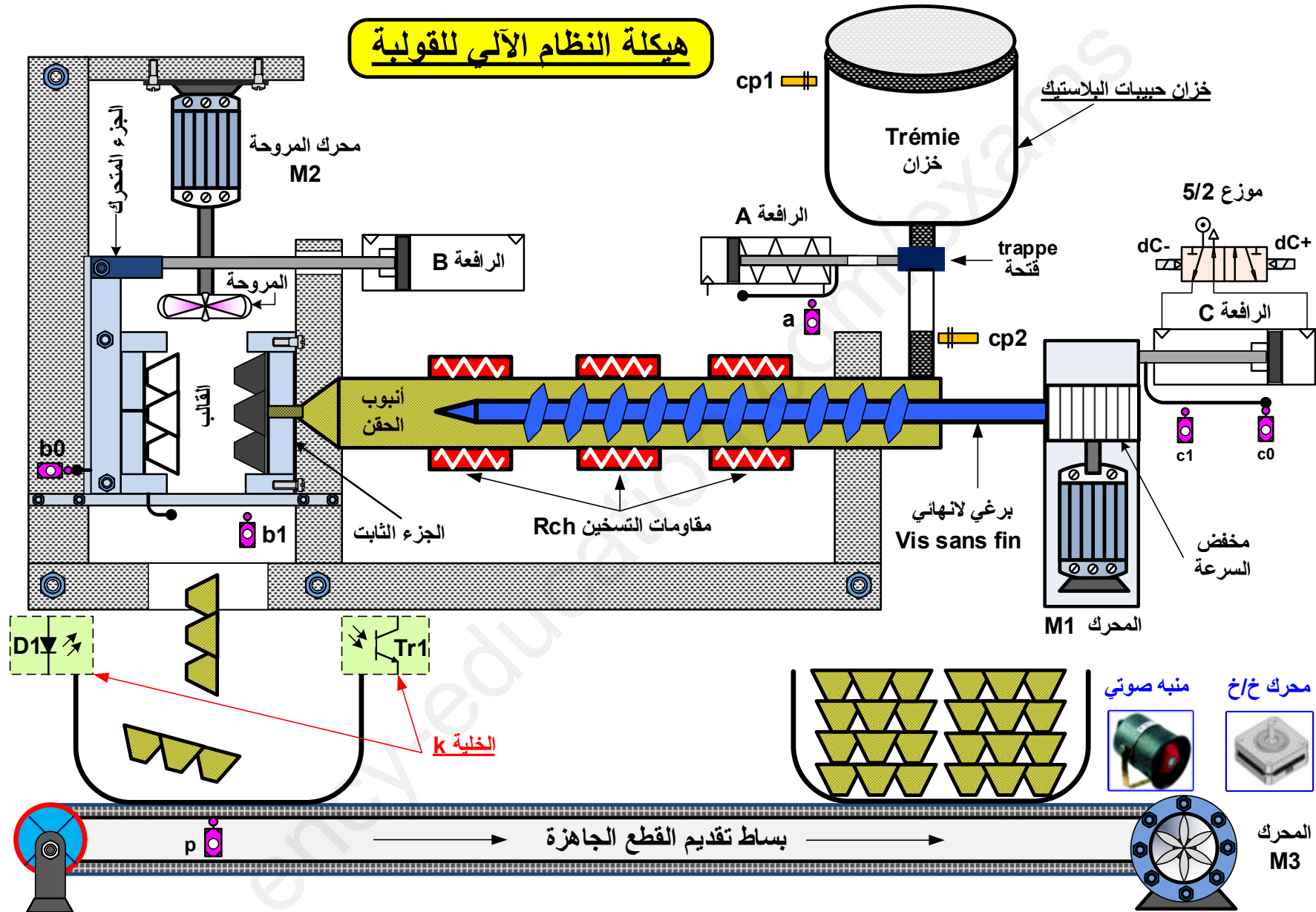
E : تعليمات الاستغلال (Consignes d'exploitation)

التحكم في تشغيل النظام الآلي: Dcy – Acy – manu – auto – cy/cy –

R : التزامات الضبط (Consignes de réglage)

مراقبة درجة الحرارة 0°C – عدّ القوالب البلاستيكية الجاهزة T₁, T₂, T₃ – N مؤجلات – كمية حبيبات

C : الإعدادات Configuration : التشغيل متحكم فيه بواسطة آلي مبرمج صناعي API.



7. جدول الاختيارات التكنولوجية للمنفذات، المنفذات المتصدرة والملتقطات:

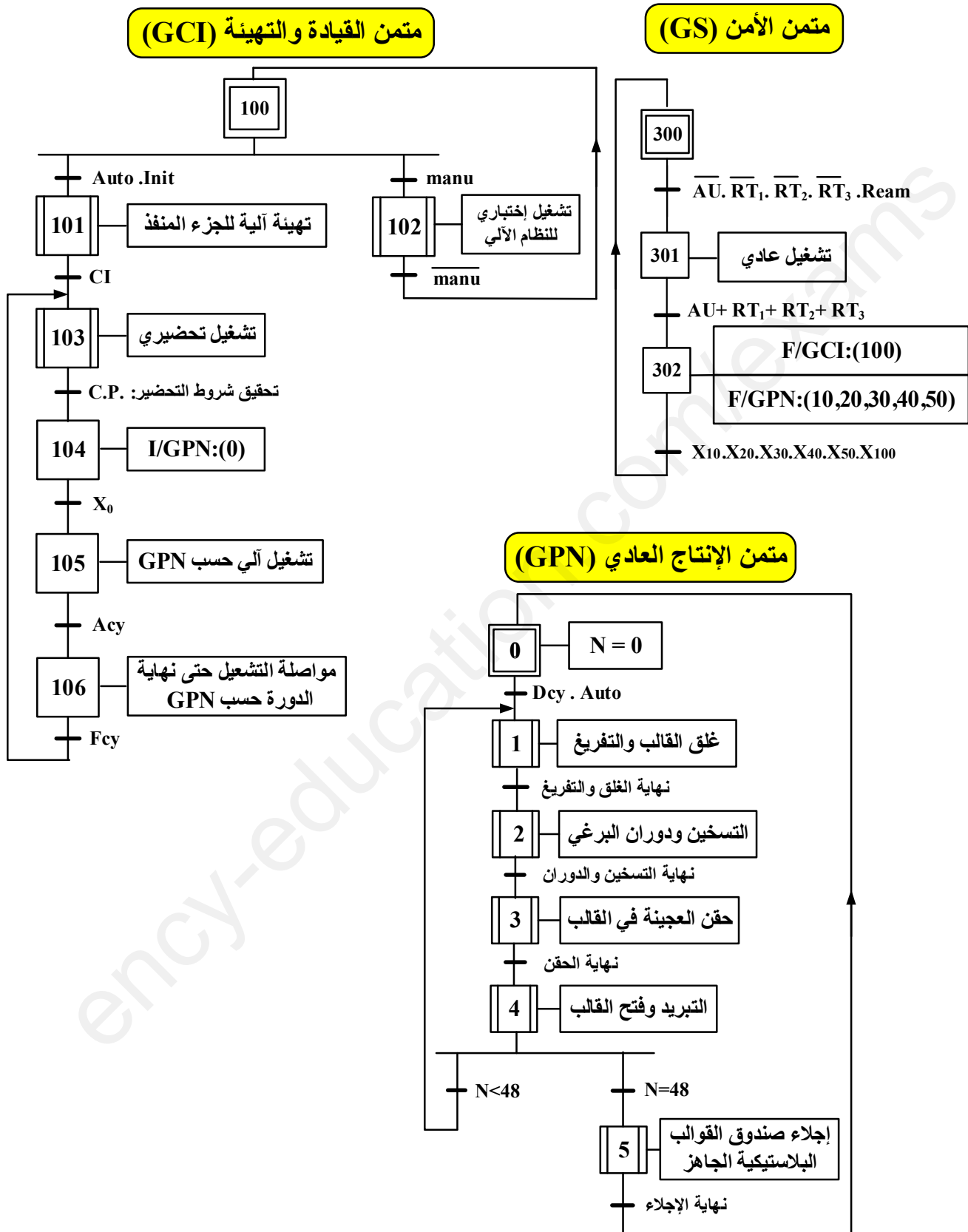
إجراء صندوق القوالب البلاستيكية الجاهز	تبريد قالب التشكيل ثم فتحه	حقن عجينة البلاستيك في قالب التشكيل (القولبة)	تسخين حبيبات البلاستيك ودوران البرغي	غلق قالب التشكيل وتفريغ حبيبات البلاستيك	
M ₃ : محرك لا تزامني ~3 إتجاه واحد للدوران إقلاع Δ - Y	B: رافعة مزدوجة المفعول M ₂ : محرك لا تزامني ~3	C: رافعة مزدوجة المفعول M ₁ : محرك لا تزامني ~3	M ₁ : محرك لا تزامني ~3 إتجاه واحد للدوران R _{CH} : مقاومات التسخين	B: رافعة مزدوجة المفعول A: رافعة بسيطة المفعول	المنفذات
KM _Y KM _Δ KM ملاسمات كهربائية ~ 48v للتحكم في المحرك T ₃ : مؤقتة	dB ⁺ : خروج ذراع الرافعة KM ₂ : ملاسم كهربائي ~ 24v للتحكم في المحرك T ₂ : مؤقتة	KM ₁ : ملاسم كهربائي ~ 24v للتحكم في المحرك dC: موزع 5/2 ثنائي الاستقرار تحكم كهربائي ~ 24v dC ⁺ : خروج ذراع الرافعة dC ⁻ : دخول ذراع الرافعة	KM ₁ : ملاسم كهربائي ~ 24v للتحكم في المحرك KR: ملاسم إستطاعة كهرومغناطيسي للتحكم في مقاومات R _{CH} T ₁ : مؤقتة	dB: موزع 5/2 ثنائي الإستقرارتحكم كهربائي ~ 24v dB ⁻ : دخول ذراع الرافعة dA: موزع 3/2 ثنائي الإستقرارتحكم كهربائي ~ 24v dA: خروج ذراع الرافعة	المنفذات المتصدرة
t ₃ = 10 s	b ₀ : ملتقط نهاية الشوط t ₂ = 10 s	c ₁ , c ₀ : ملتقطات نهاية الشوط	t ₁ = 20 s θ = 100°C: ملتقط حراري	a, b ₁ : ملتقطا نهاية الشوط cp ₂ : يكشف عن كمية حبيبات البلاستيك	الملتقطات

القيادة والأمن:

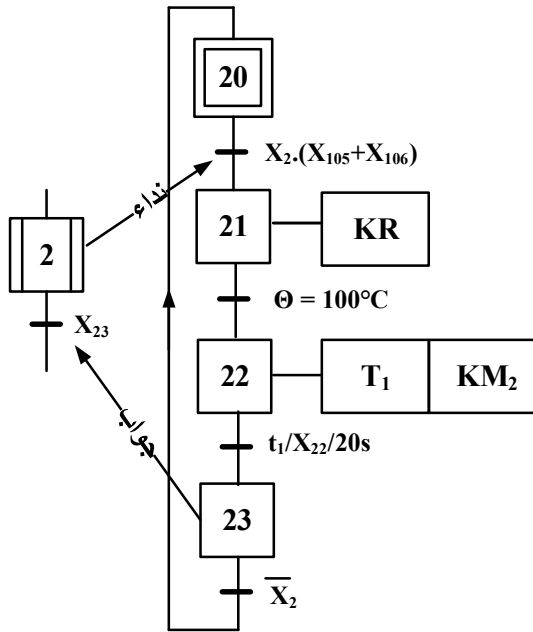
، Init ، Dey ، cy/cy ، AU ، S: ضاغطة التشغيل اليدوي بترتيب ، A, B⁺, C⁺ ، manu ، Acy ، Auto ، Ream

RT₁, RT₂, RT₃ مرحلات حرارية ، RAZ: إرجاع العداد إلى الصفر N=0.

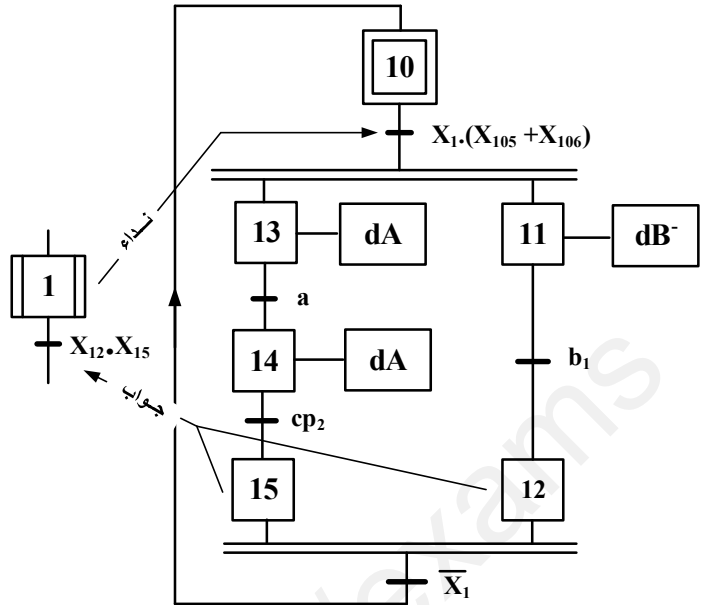
شبكة التغذية: 230/400V~ - 50Hz



متن الأشغولة 2 (GT2)



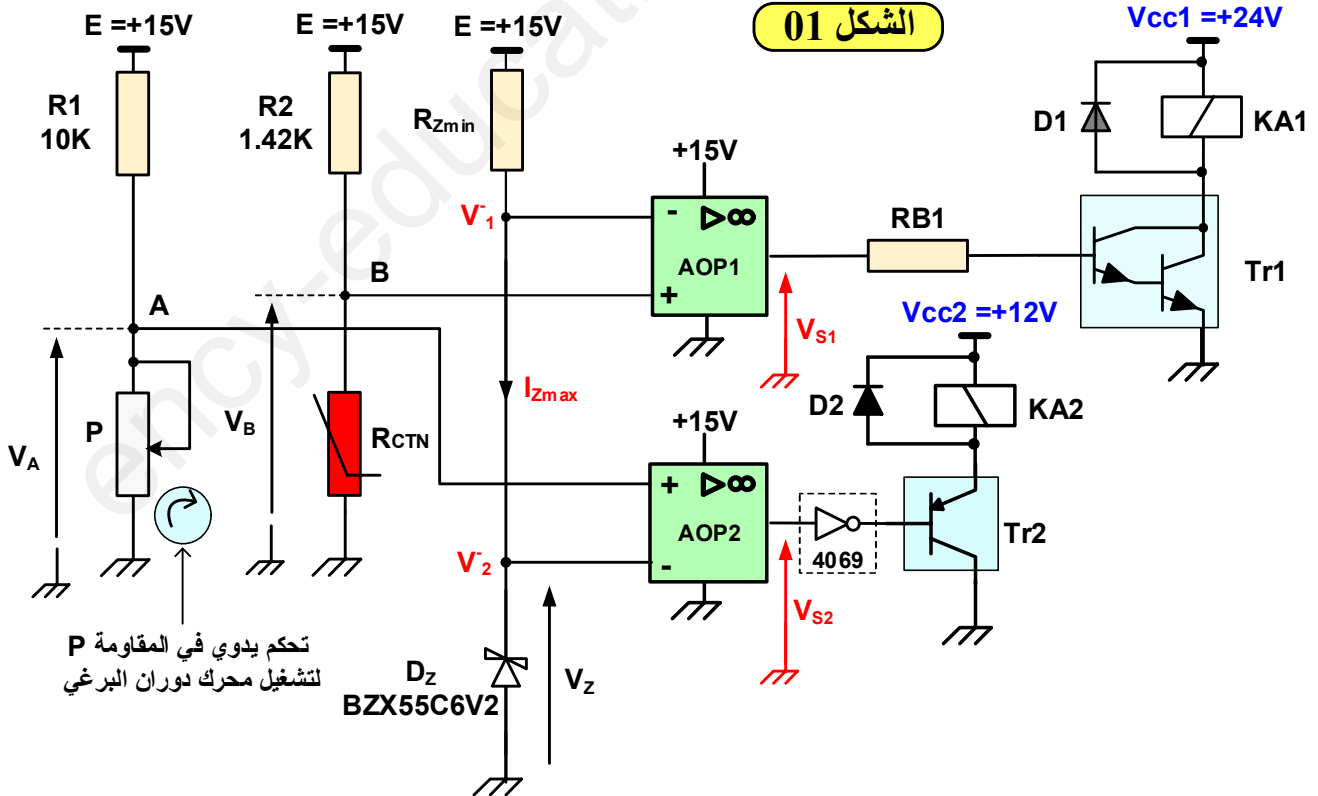
متن الأشغولة 1 (GT1)



9. إنجازات تكنولوجية: (التحليل المادي)

1.10. الشكل 01: دارة مراقبة درجة الحرارة داخل أنبوب الحقن.

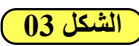
الشكل 01



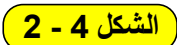
الشكل 02:



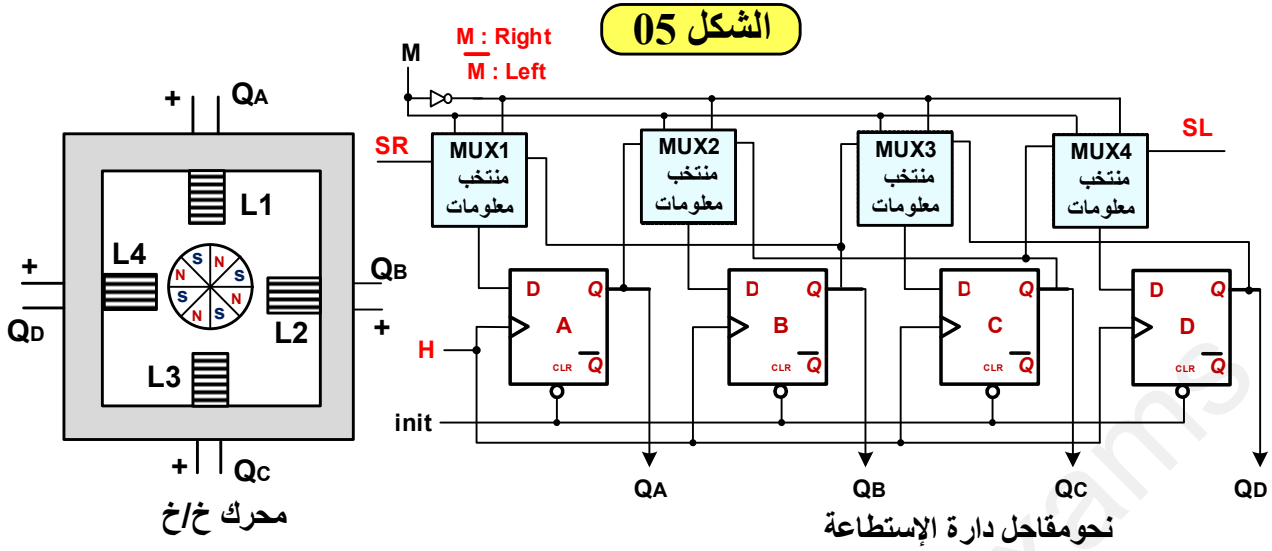
الشكل 03:



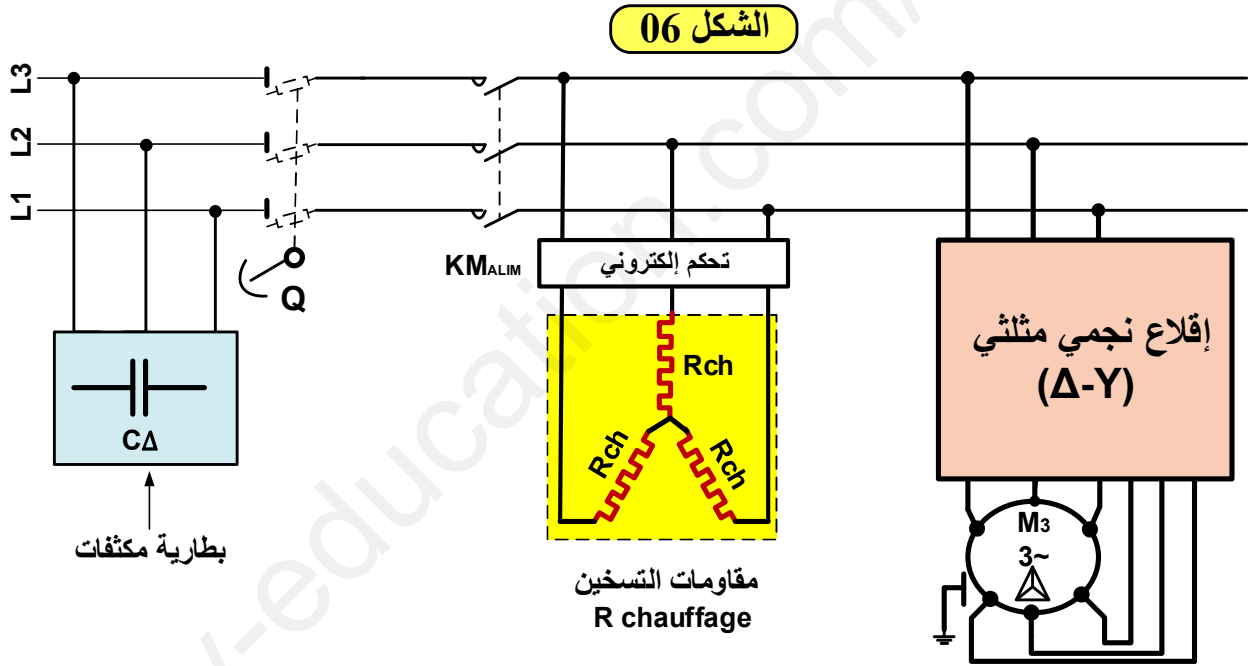
الشكل 04:



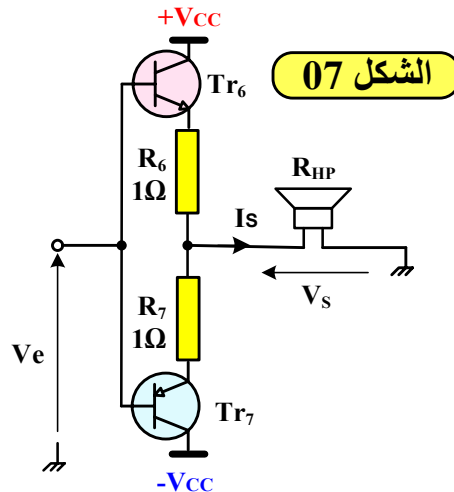
5.10. الشكل 05: التحكم في المحرك خ/خ بواسطة سجل إزاحة ثنائي الإتجاه.



6.10. الشكل 06: شبكة التغذية 230/400V~ - 50Hz



7.10. الشكل 07: مضخم الإستطاعة صنف B



جدول 01: خصائص المقاحل (Transistors)

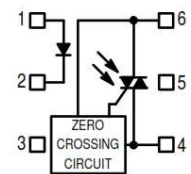
2N2222 NPN	$V_{CEmax} = 40V$ $V_{CEsat} = 0.3V$	$P_{max} = 500mW$	$I_{Cmax} = 800mA$ $V_{BE} = 0.75V$	$h_{FE} = 100$ $\beta = 100$
MOSFET 4800B	$V_{DS} (V)$	$R_{DS(on)} (\Omega)$	$I_D (A)$	$V_T (V)$
	30v	$V_{GS} = 10v$ 0.0185	9	3
		$V_{GS} = 5v$ 0.035	7	3
DARLINGTON TIP 122	$V_{CEmax} = 100v$	$I_{Cmax} = 5A$	$I_B = 0.1A$	$h_{FE} = 1000$
BD681S	Darlington	$V_{CEmax} = 100 V$	$I_{Cmax} = 4 A$	$V_{BE} = 1.4v$
MCR106	Thyristor	$V_{AKmax} = 600 V$	$I_{max} = 4 A$	$I_g = 200mA$
C122D	Thyristor	$V_{AKmax} = 600 V$	$I_{max} = 5 A$	$I_g = 30mA$
BD 435	NPN	$P_{MAX} = 36 w$	$I_{Cmax} = 4A$	$V_{CEmax} = 32v$
BD 436	PNP	$P_{MAX} = 36 w$	$I_{Cmax} = 4A$	$V_{CEmax} = 32v$
BC107	NPN	$P_{MAX} = 300 mw$	$I_{Cmax} = 200 mA$	$V_{CEmax} = 45v$
BC177	PNP	$P_{MAX} = 300 mw$	$I_{Cmax} = 200 mA$	$V_{CEmax} = 45v$

جدول 02: خصائص الترياك-الضوئي (OPTO-TRIAC)

MAXIMUM RATINGS ($T_A = 25^\circ C$ unless otherwise noted)

Rating	Symbol	Value	Unit
INFRARED EMITTING DIODE			
Reverse Voltage	V_R	6	Volts
Forward Current — Continuous	I_F	60	mA
Total Power Dissipation @ $T_A = 25^\circ C$ Negligible Power in Output Driver Derate above $25^\circ C$	P_D	120	mW
		1.41	mW/ $^\circ C$
OUTPUT DRIVER			
Off-State Output Terminal Voltage	V_{DRM}	400	Volts
Peak Repetitive Surge Current ($PW = 100 \mu s$, 120 pps)	I_{TSM}	1	A
Total Power Dissipation @ $T_A = 25^\circ C$ Derate above $25^\circ C$	P_D	150	mW
		1.76	mW/ $^\circ C$

COUPLER SCHEMATIC



1. ANODE
 2. CATHODE
 3. NC
 4. MAIN TERMINAL
 5. SUBSTRATE
 6. MAIN TERMINAL
- DO NOT CONNECT

جدول 03: خصائص الترياك (TRIAC)

المرجع	التيار الأعظمي I_{max}	التوتر الأعظمي V_{max}	تيار القدح الإطارات 1، 2 و 3	تيار القدح الإطار 4	تيار الإبقاء
TIC206	4 A	600 V	0.9 mA	2.4 mA	1.5 mA
BTA08-600	8 A	600 V	50 mA	100 mA	50 mA
TIC226	8 A	600 V	2 mA	20 mA	5 mA
BTA41-700	40 A	700 V	100 mA	150 mA	100 mA

جدول 04: خصائص المرحلات الكهرومغناطيسية (Relais Électromagnétiques)

توتر التغذية	التيار الأقصى للتماس	مقاومة الوشيعية	الإستطاعة الإسمية
12VDC	10A	360 Ω	450mW
24VDC	10A	600 Ω	900mW
6 VDC	10A	51 Ω	900mW
48 VDC	10A	2.560 Ω	900mW

الدارة المندمجة 74LS76 (من وثائق الصانع)

ENTREES					SORTIES	
CLEAR	PRESET	CLOCK	J	K	Q	$\bar{Q}$
0	1	X	X	X	0	1
1	0	X	X	X	1	0
0	0	X	X	X	1	1
1	1	$\downarrow$	0	0	Q0	$\bar{Q}0$
1	1	$\downarrow$	1	0	1	0
1	1	$\downarrow$	0	1	0	1
1	1	$\downarrow$	1	1	TOGGLE	
1	1	1	X	X	Q0	$\bar{Q}0$
1	1	0	X	X	Q0	$\bar{Q}0$

Fig. 56. - Table de vérité de chaque bascule JK du circuit intégré 74LS76.

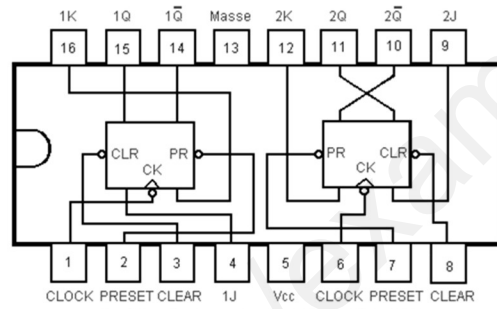


Fig. 55. - Brochage du circuit intégré 74LS76.

الدارة المندمجة 74LS90 (من وثائق الصانع)

SYMBOLE

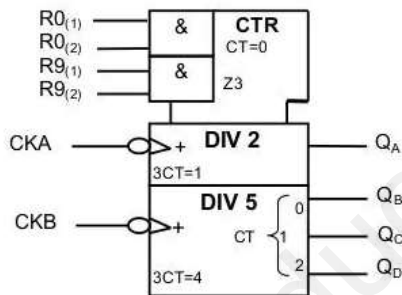
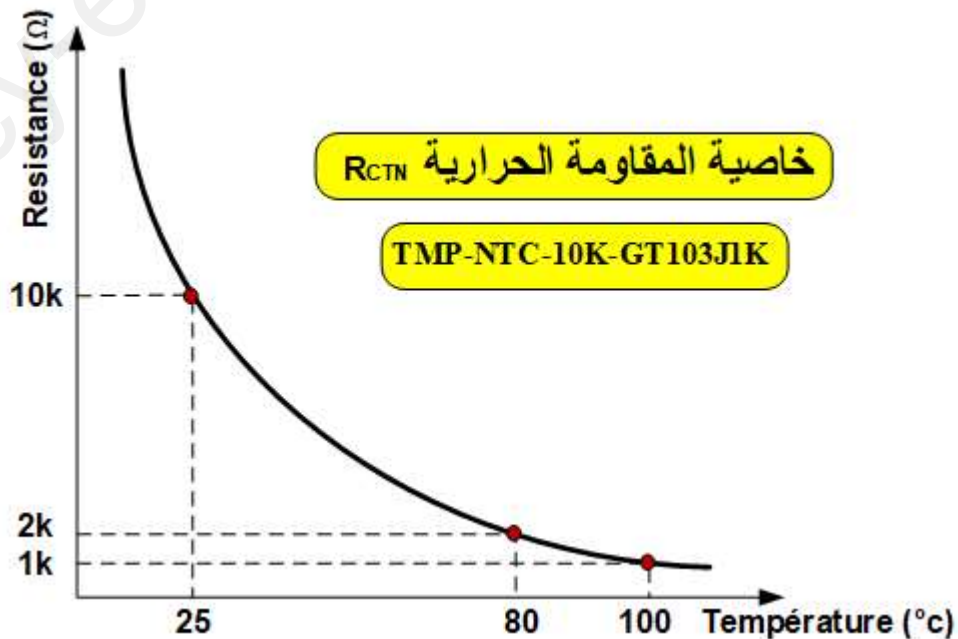


TABLE DE FONCTIONNEMENT

R0(1)	R0(2)	R9(1)	R9(2)	Q _D	Q _C	Q _B	Q _A
1	1	0	X	0	0	0	0
1	1	X	0	0	0	0	0
X	X	1	1	1	0	0	1
X	0	X	0	Compte			
0	X	0	X	Compte			
0	X	X	0	Compte			
X	0	0	X	Compte			



العمل المطلوب

I. التحليل الوظيفي:

س1: أكمل ملء التحليل الوظيفي التنازلي (النشاط A0) على وثيقة الإجابة 1 الصفحة 20/15.

II. التحليل الزمني:

س2: في متمع الإنتاج العادي GPN، ماهي قابلية الإنتقال (شرط الإنتقال) لتحقيق الشرطين التاليين:

- نهاية الغلق والتفريغ - نهاية التسخين والدوران

س3: في متمع القيادة والتهئية GCI، أكتب المعدلة المنطقية لتحقيق شروط التحضير: C.P.؟

س4: في متمع الأمن GS تحقق من أن الشرط: $AU + RT1 + RT2 + RT3 = \overline{AU} \cdot \overline{RT1} \cdot \overline{RT2} \cdot \overline{RT3}$

س5: فسّر كل من التعيينات التالية: F/ GPN:(10,20,30,40,50) و I/GPN:(0) ؟

س6: أنشئ التدرج بين المتامن الثلاثة التالية: GS , GCI , GPN ؟

س7: متى يتحقق الشرط Fcy في متمع القيادة والتهئية GCI ؟

• دراسة لوحة التحكم: الصفحة 20/2.

س8: أكمل ملء الجدول 1: دور العناصر الأساسية للوحة التحكم على وثيقة الإجابة 1 الصفحة 20/15.

س9: أنشئ متمع الأشغولة 3 "حقن العجينة في قالب التسخين" من وجهة نظر جزء التحكم PC؟

س10: أكمل ملء الجدول 2: معادلات التنشيط، التخميل والمخارج للأشغولة 2 "تسخين حبيبات البلاستيك ودوران

البرغي" على وثيقة الإجابة 2 الصفحة 20/16.

س11: أكمل ربط دائرة المعقب الكهربائي ودائرة التحكم في المنفذات المتصدرة للأشغولة 2 "تسخين حبيبات البلاستيك

ودوران البرغي" مع على وثيقة الإجابة 2 الصفحة 20/16.

س12: أكمل ملء الجدول 3: معادلات التنشيط، التخميل والمخارج للأشغولة 1 "غلق قالب التسخين وتفرغ حبيبات

البلاستيك" على وثيقة الإجابة 2 الصفحة 20/16.

س13: أكمل ربط دائرة المعقب الهوائي للأشغولة 2 "غلق قالب التسخين وتفرغ حبيبات البلاستيك" على

وثيقة الإجابة 3 الصفحة 20/17.

III. التحليل المادي:

• دائرة مراقبة درجة الحرارة داخل أنبوب الحقن: الشكل 01 الصفحة 20/6.

س14: أكتب العبارة الحرفية لعلاقتي التوترين V_A بدلالة كل من (R_1, P, E) و V_B بدلالة كل من (R_{CTN}, R_2, E) ؟

- مستعينا بخاصية المقاومة R_{CTN} ذات المرجع **TMP-NTC-10K-GT103J1K**

على وثيقة الملاحق صفحة 20/10.

س15: إستنتج قيمة المقاومة R_{CTN} الموافقة لدرجتي الحرارة على التوالي: $\theta = 100^\circ C$ و $\theta = 80^\circ C$.

س16: أكمل ملء الجدول 4: تشغيل دائرة مراقبة درجة الحرارة داخل أنبوب الحقن على وثيقة الإجابة 3 الصفحة 20/17.

- نريد التحكم في تشغيل محرك دوران البرغي يدويا بواسطة المقاومة المتغيرة P

س17: أكمل ملء الجدول 5: تشغيل محرك دوران البرغي لأنبوب الحقن على وثيقة الإجابة 3 الصفحة 20/17.

س18: أوجد القيمة الدنيا للمقاومة R_{Zmin} لحماية ثنائي زينر Dz. (مرجع Dz : BZX55C6V2 – 500mW ; 6.2V)

س19: ما نوع كل من المقهلين Tr_1 و Tr_2 ؟ ثم اختر مقحل المناسب لكل منها الجدول 01 من الملحق الصفحة 20/9؟

• دائرة الكشف وعدّ القوالب البلاستيكية المشكّلة بسعة 48 قالب: الشكل 02 الصفحة 20/7

س20: أكمل ملء جدول 6: تشغيل دائرة الكشف وعدّ القوالب البلاستيكية المشكّلة على وثيقة الإجابة 4 الصفحة 20/18.

س21: أكمل ربط التصميم المنطقي لدائرة العداد بالدارات SN74LS90 لعدّ 48 قالب بلاستيكي مُشكّل على

وثيقة الإجابة 4 الصفحة 20/18.

س22: أكتب المعادلة المنطقية للمدخل R وللمخرج N؟

س23: عند نهاية العدّ، أحسب التيار Id المار في وشيعة المرحل KA4 وماذا يمثل هذا التيار؟

س24: أحسب الإستطاعة المُبدّدة P_d من طرف المقحل MOSFET 4800B؟

• دائرة إشارة الساعة H بالدائرة المندمجة NE555 والمؤجلات T1 و T2: الشكل 03 الصفحة 20/7

س25: أكتب العبارة الحرفية النهائية للدور T لإشارة الساعة H؟

س26: أحسب قيمة المعامل α للمقاومة المتغيرة P الموافقة للنسبة الدورية $\delta=0.8$ ؟

س27: إستنتج قيمة الدور الجديد T_0 لإشارة الساعة H الموافقة للنسبة الدورية السابقة؟

س28: ماهي سعة العداد التنازلي N بالدارات SN74LS76 لتحقيق زمن تأجيل $t_1=20S$ ؟

س29: ماهي البوابة المنطقية الموافقة لنهاية عدّ العداد التنازلي لتحقيق القيمة المنطقية $t_1=1$ في المخرجها؟

س30: أكتب المعادلة المنطقية للمخرج S للبوابة NAND بدلالة $(Q_A, Q_B, Q_C, Q_D, X_{41})$.

س31: أكمل ربط التصميم المنطقي لدائرة العداد التنازلي على وثيقة الإجابة 4 الصفحة 20/18.

س32: أكتب العبارة الحرفية لزمن التأجيل t_{2min} بدلالة كل من: C_2 و R_2 ؟

• دائرة التحكم في إستطاعة مقاومة التسخين R_{ch} : الشكل 04 الصفحة 20/7.

- دراسة الميكرومراقب PIC 16F84A

س33: أكمل كتابة برنامج تهيئة المداخل والمخارج على وثيقة الإجابة 5 الصفحة 20/19.

س34: إملاً محتوى سجلات الإتجاه TRISA ، TRISB على وثيقة الإجابة 5 الصفحة 20/19.

- دراسة مقاومة التسخين R_{ch} (الشكل 4-1) الصفحة 20/7

س35: احسب شدة التيار I_{F0} المار في ثنائي الترياك الضوئي MOC3041؟

س36: احسب شدة التيار I_{chmax} المار في مقاومة التسخين R_{ch} والتوتر العكسي الأعظمي V_{Rmax} بين طرفي

الترياك BTA08-600 : في الحالتين التاليتين: الحالة الأولى $RA0 = 1$ ، الحالة الثانية : $RA0 = 0$

- دراسة مقاومة التسخين R_{ch} (الشكل 4-2) الصفحة 20/7.

س37: احسب الإستطاعة الفعالة P_{ch} المقدمة من طرف مقاومة التسخين R_{ch} لزاوية قدح $(\alpha = \frac{\pi}{2})$ ؟

علما أن: $U_{ch} = 162.63 V$; $R_{ch} = 53 \Omega$

س38: ما الفرق بين التركيب (الشكل 4-1) والتركيب (الشكل 4-2) الصفحة 20/7؟

• التحكم في المحرك خ/خ بواسطة سجل الإزاحة ثنائي الاتجاه: الشكل 05 الصفحة 20/8

- تتم عملية توضيب الصناديق ووضع ملصقات المنتج بواسطة محرك خ/خ. (التوضيب خارج الدراسة)

س39: ما نوع المحرك خ/خ؟ أحسب عدد الخطوات في الدورة Np/tr إذا كان: $K1 = K2 = 1$.

- نريد تعويض دائرة منتخب المعلومات MUX1 بدارة منطقية ذات المعادلة المنطقية التالية:

$$DA = SR \cdot M + Q_B \cdot \bar{M}$$

س40: أكمل ربط التصميم المنطقي للمعادلة المنطقية السابقة على وثيقة الإجابة 5 الصفحة 20/19.

• دراسة المحرك M_3 : محرك لا تزامني ثلاثي الطور ذو قفص

- الخصائص الإسمية للمحرك M_3 في الجدول التالي:

معامل الإستطاعة: $\cos\phi = 0.86$	الإستطاعة الإسمية: $P_u = 15kW$	السرعة الإسمية: $n = 2760 \text{ tr/mn}$
المردود: $\eta = 86 \%$	عدد الأقطاب: 2	توتر التغذية: $400V / 690V / 50Hz$

- الدراسة في التشغيل الإسمي:

س41: بين نوع الإقران المناسب لوشائع ساكن المحرك؟ مع التعليل.

✓ أحسب كل من:

س42: سرعة التزامن n_s ؟

س43: الإستطاعة الكهربائية الممتصة P_a من طرف للمحرك؟

س44: الضياعات الكلية P_{total} ؟

س45: تيار الخط الإسمي I_N ؟ ثم إستنتج التيار الإسمي المار في ملف واحد للمحرك J_N ؟ وماذا يمثل هذا التيار؟

س46: إذا كان العزم الميكانيكي $T_m = 52.51N.m$ ، إستنتج العزم الكهرومغناطيسي T_m ؟ ثم أحسب العزم المفيد T_u ؟

✓ أعلن مهندس المصنع أن الإقلاع المباشر لهذا المحرك يتطلب تيار إقلاع I_d يصل إلى 8 مرات التيار الإسمي

I_N بالعلاقة التالية: $(I_d = 8 I_N)$.

س47: أحسب تيار الإقلاع I_d ؟ ثم إستنتج التيار الإسمي J_d المار في ملف واحد للمحرك؟

- دائرة الإستطاعة للمحرك M_3 إقلاع $\Delta - Y$ ومقاومات التسخين R_{ch} : الشكل 06 الصفحة 20/8

س48: أذكر نوع الإقران للشكل A وللشكل B للمحرك M_3 على وثيقة الإجابة 5 الصفحة 20/19.

س49: أوجد العلاقة بين التيارات I_Y و I_A على وثيقة الإجابة 6 الصفحة 20/20.

س50: ما دور بطارية المكثفات C_A ؟ ثم إستنتج قيمة C_A إذا كانت $C_Y = 100 \mu F$

(قيمة مكثفة البطارية في الإقران النجمي C_Y)

- دراسة إقلاع المحرك M_3 :

إقتراح التقني للمصنع أن يكون الإقلاع غير مباشر أي (إقلاع خلال شوتين).

س51: ساعد التقني في إقتراح نوع الإقلاع الجديد؟

س52: أكمل ربط المداخل I والمخارج O مع الآلي المبرمج الصناعي API لإقلاع المقترح للمحرك M3 على وثيقة الإجابة 6 الصفحة 20/20.

• دراسة المحول أحادي الطور لتغذية المنفذات المتصدرة:

لتغذية المنفذات المتصدرة في دارة التحكم للآلي المبرمج الصناعي API تم إستعمال دارة المحول الذي يحمل الخصائص التالية: $230V / 48V / 50Hz$. أجريت عليه التجارب التالية:

- التجربة 1: تمّ قياس المقادير التالية: $P_{10} = 8.2W$ ، $U_{20} = 48V$ ، $U_1 = 230V$

س53: أحسب نسبة التحويل m_0 ؟ وماذا تمثّل P_{10} ؟

- التجربة 2: تمّ قياس المقادير التالية: $I_{1CC} = 0.86A$ ، $I_{2N} = I_{2CC}$ ، $U_{1CC} = 8.3V$

س54: أحسب شدة تيار الثانوي في حالة القصر I_{2CC} ؟

س55: أحسب الممانعة الكلية المرجعة إلى الثانوي Z_s ؟

- التجربة 3: تشغيل في حالة الحمولة الإسمية:

المحول يُغذي حمولة Z_{ch} عبارة عن دارة RL تسلسلية ذات ممانعتها $Z_{ch} = 10.6 \Omega$ ويعامل الإستطاعة: $\cos\phi_2 = 0.89$
= تمّ قياس P_1 بواسطة جهاز الواطمتر: $P_1 = 180W$ ، وقياس I_2 بواسطة جهاز الأميرمتر:
 $I_2 = 4.13A$. أحسب ما يلي:

س56: التوتر في الثانوي U_2 في حالة الحمولة؟ ثم إستنتج ΔU_2 ؟

س57: ذاتية الحمولة L ، إذا كانت المقاومة الداخلية للحمولة $R = 9.3\Omega$ ؟

س58: الإستطاعة الفعّالة P_2 المستهلكة من طرف الحمولة؟

س59: الضياع بمعول جول P_j للمحول؟

س60: المردود الإسمي للمحول η ؟ هل يُمثّل المردود الأعظمي η_{max} ؟ مع التبرير؟

• دراسة مضخم الإستطاعة صنف B: الشكل 07 الصفحة 20/8.

عند نهاية عملية ملء الصندوق بالقطع المشكّلة يرن جرس لتنبيه العامل بعملية الإجلاء وتوجيه الصندوق نحو عملية توضيبيه ووضع ملصقات المنتج. يتحكم في الجرس مضخم إستطاعة صنف B له الخصائص:

مقاومة الحمولة: $R_{HP} = 8\Omega$ ، تيار الحمولة: $I_s = 2A$ ، توتر التغذية: $-V_{CC} = -24V$ ، $+V_{CC} = +24V$

- أحسب ما يلي:

س61: الإستطاعة (المتصلة) المقدمة من طرف التغذية P_a ؟

س62: الإستطاعة (المفيدة) المقدمة من طرف الحمولة P_u ؟

س63: مردود المضخم η ؟

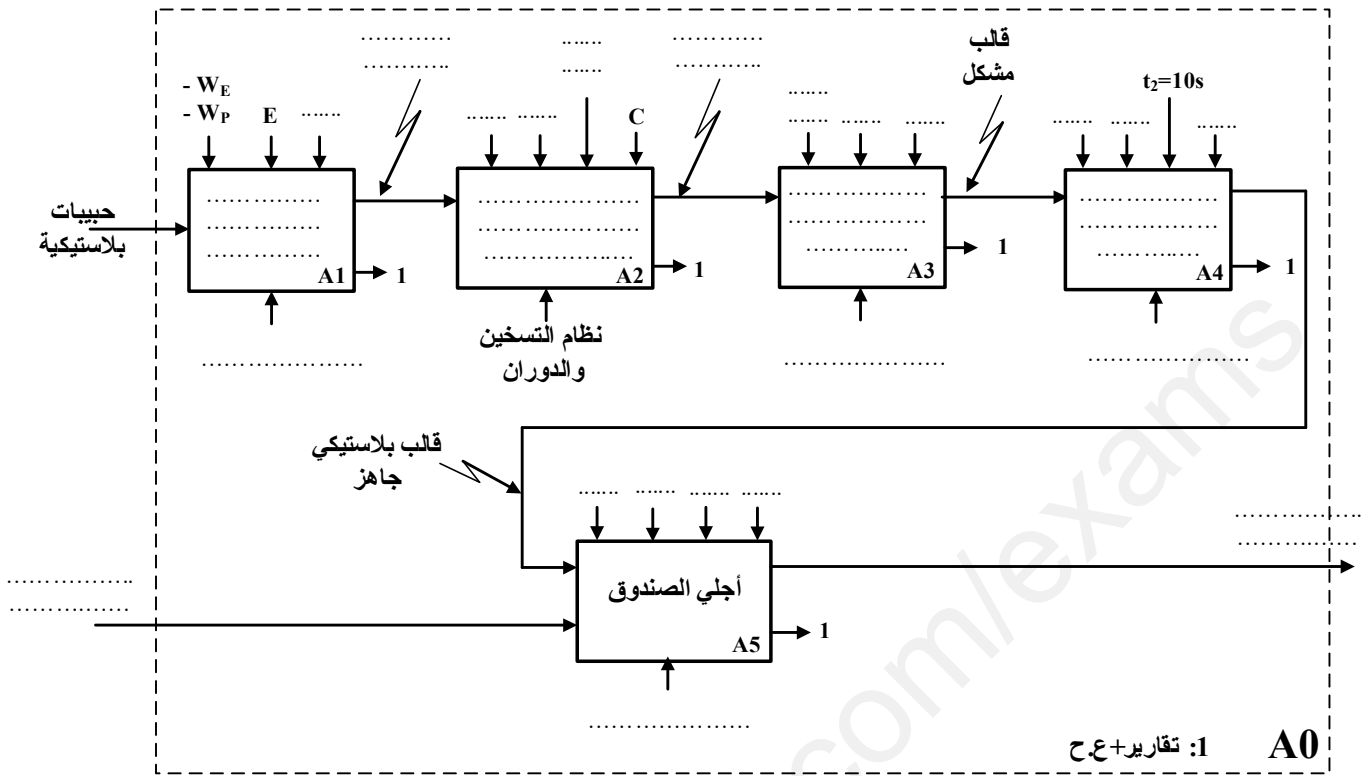
س64: توتر الحمولة الأعظمي V_{Smax} للمردود الأعظمي η_{max} ؟ ثم إستنتج I_{Smax} لهذا المردود؟

س65: الإستطاعة المبدّدة P_d (الضائعة) من طرف المققلين؟

س66: إختار نوع المققلين Tr6 و Tr7 لهذا التركيب من الجدول 01 من الملحق الصفحة 20/9؟ مع التعليل؟

الاسم واللقب: وثيقة الإجابة 1: (تعاد مع أوراق الإجابة)

ج1: التحليل الوظيفي التنازلي الإنتاج العادي (GPN): (النشاط البياني A0)



ج8: الجدول 1: دور العناصر الأساسية للوحة التحكم

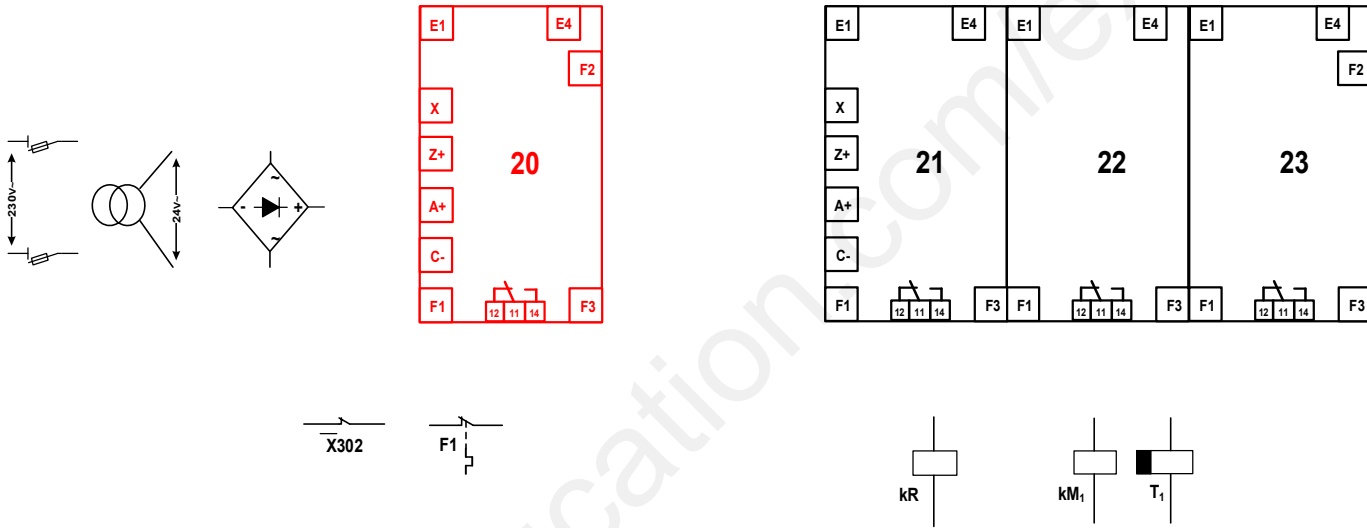
دور العناصر الأساسية للوحة التحكم	العناصر الأساسية للوحة التحكم	
	manu	مبدلة
	Auto	
	cy/cy	
	Dcy	أزرار
	Acy	
	Rearm	
	Init	
	AU	

الاسم واللقب: وثيقة الإجابة 2: (تعاد مع أوراق الإجابة)

ج10: الجدول 2: معادلات التنشيط، التخميل والأفعال للأشغولة 2 " تسخين حبيبات البلاستيك ودوران البرغي "

المرحلة	التنشيط	التخميل	الأفعال
20			
21			
22			
23			

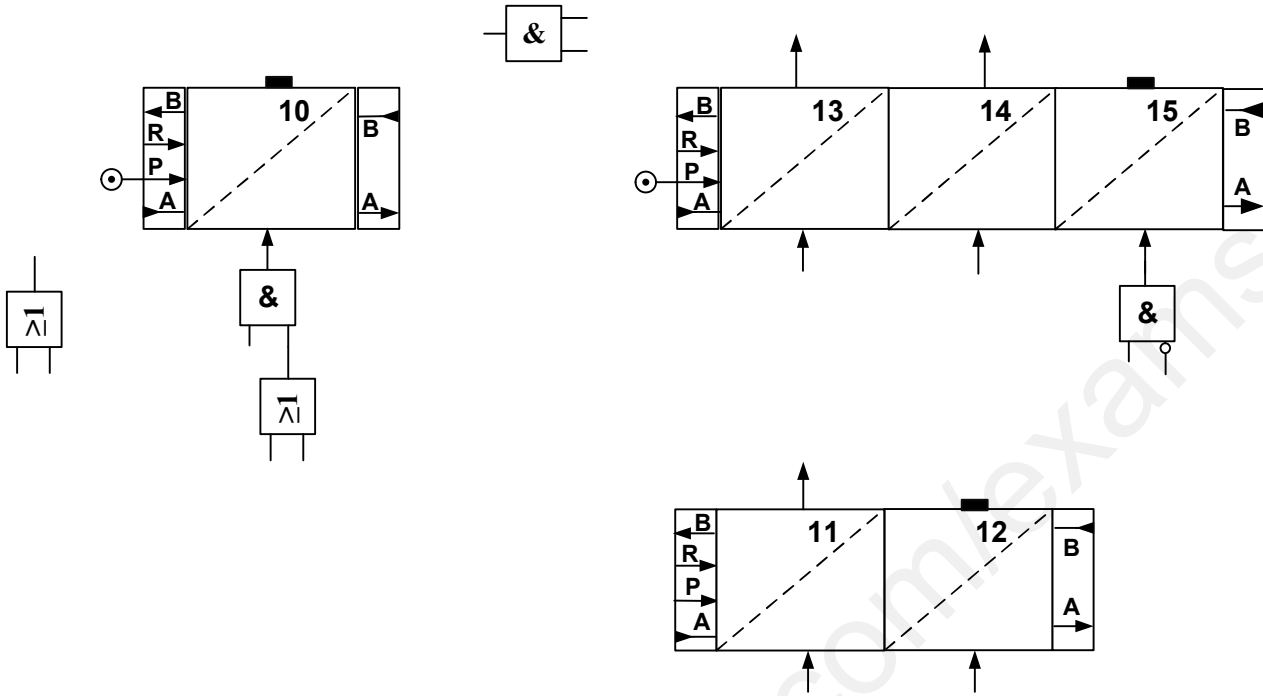
ج11: المعقب الكهربائي للأشغولة 2 " تسخين حبيبات البلاستيك ودوران البرغي "



ج12: الجدول 3: معادلات التنشيط، التخميل والأفعال للأشغولة 1 " غلق قالب التشكيل وتفرغ حبيبات البلاستيك "

المرحلة	التنشيط	التخميل	الأفعال
10			
11			
12			
13			
14			
15			

الاسم واللقب: وثيقة الإجابة 3: (تعاد مع أوراق الإجابة)
ج13: المعقب الهوائي للأشغولة 1 " غلق قالب التشكيل وتفرغ حبيبات البلاستيك "



ج16: الجدول 4: تشغيل دارة مراقبة درجة الحرارة

حالة KA ₁	حالة Tr ₁	قيمة V _{S1}	قيمة V ₋₁	قيمة V _B	حالة المخارج درجة الحرارة
					$\theta = 80^{\circ}\text{C}$
					$\theta = 100^{\circ}\text{C}$

ج17: الجدول 5: تشغيل محرك دوران البرغي

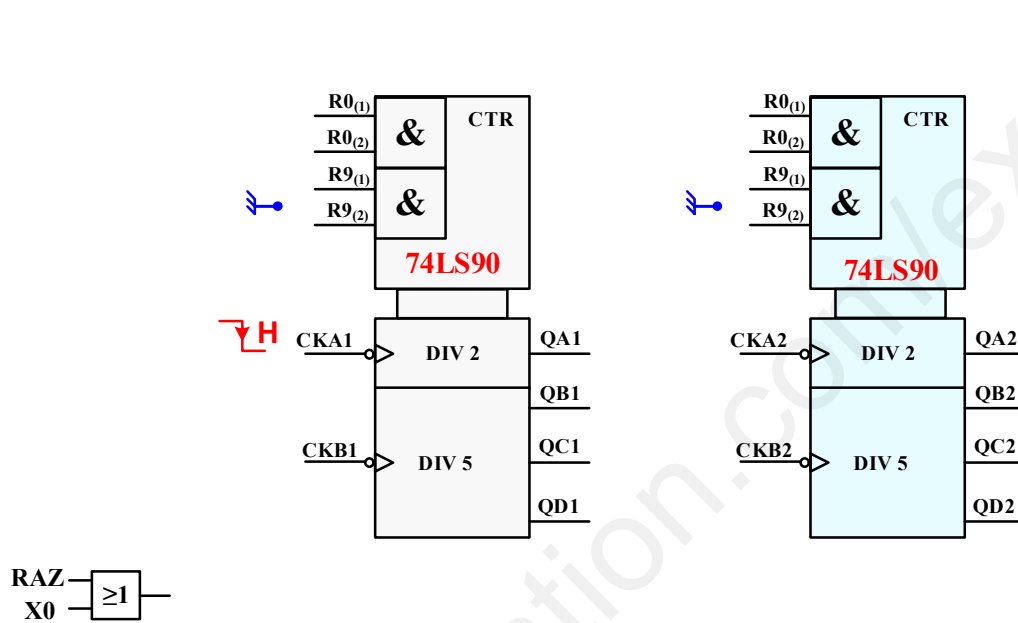
حالة KA ₂	حالة Tr ₂	قيمة V _{S2}	قيمة V ₋₂	قيمة V _A	حالة المخارج قيمة المقاومة
					$P = 10\text{K}\Omega$
					$P = 5\text{K}\Omega$

الاسم واللقب: وثيقة الإجابة 4: (تعاد مع أوراق الإجابة)

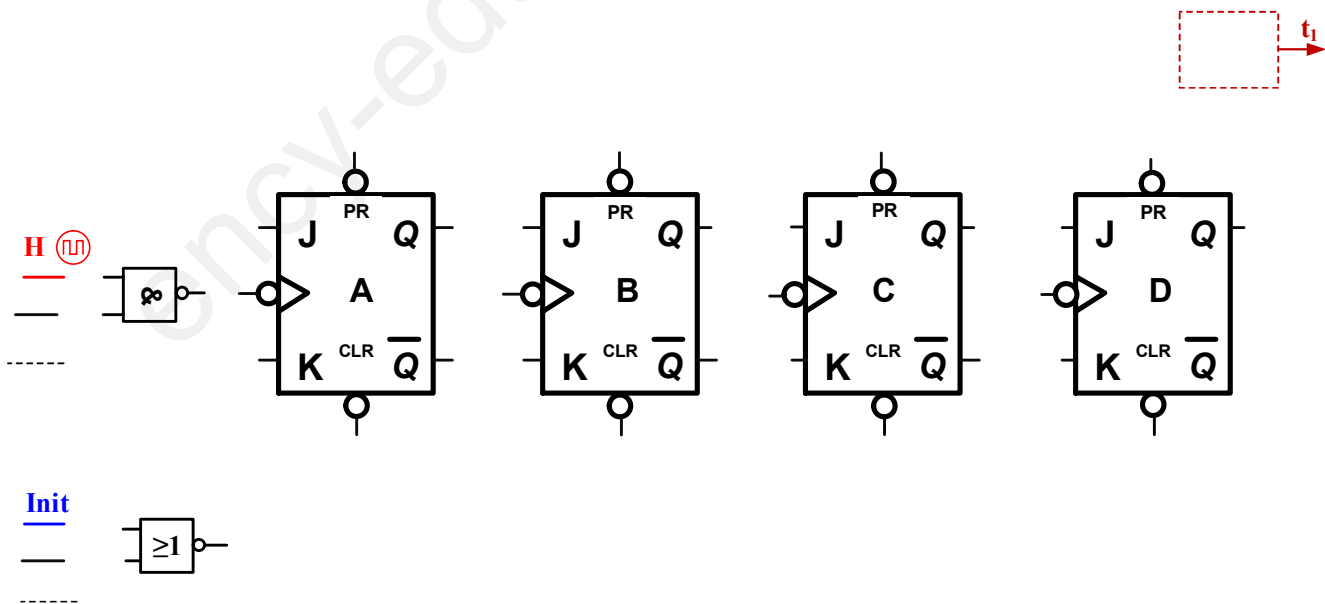
ج20: جدول 6: تشغيل دارة الكشف وعدّ القوالب

العناصر الحزمة	حالة المقفل Tr ₁	حالة المقفل Tr ₂	حالة المقفل Tr ₃	حالة المرحل KA ₃	حالة R	حالة S ₁ و S ₂	المخرج Q	حالة العداد (يعدّ أو لا يعدّ)
حضور القالب								
غياب القالب								

ج21: التصميم المنطقي لدارة العداد بالدارات SN74LS90 لعدّ 48 قالب



ج31: التصميم المنطقي لدارة العداد التنازلي N لتحقيق زمن تأجيل $t_1=20S$

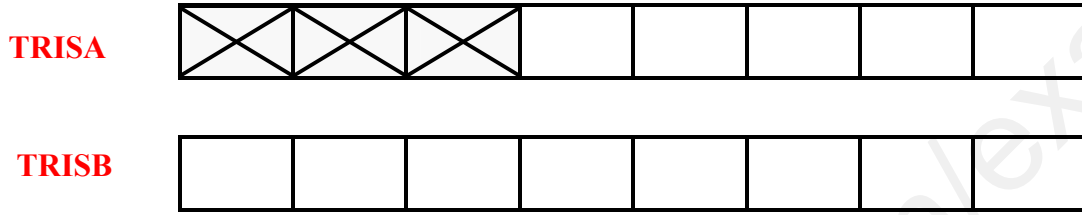


الاسم واللقب: وثيقة الإجابة 5: (تعداد مع أوراق الإجابة)

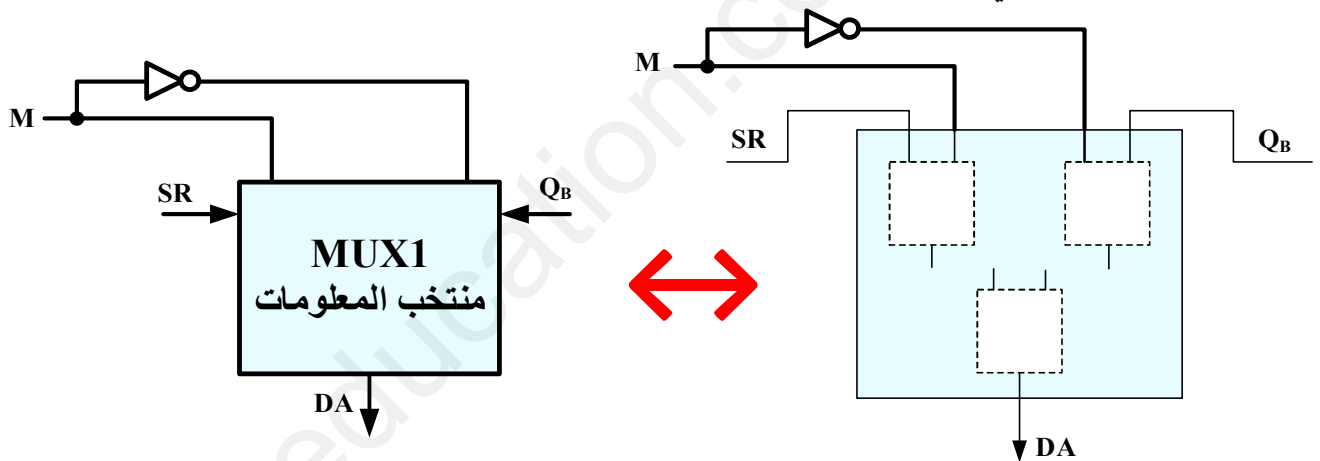
ج33: كتابة برنامج تهيئة المداخل والمخارج

```
start bsf STATUS, RP0 ; .....
      movlw 0x02      ; .....
      movwf TRISA      ; .....
      movlw 0x0F      ; .....
      movwf TRISB      ; .....
      bcf STATUS, 5    ; .....
```

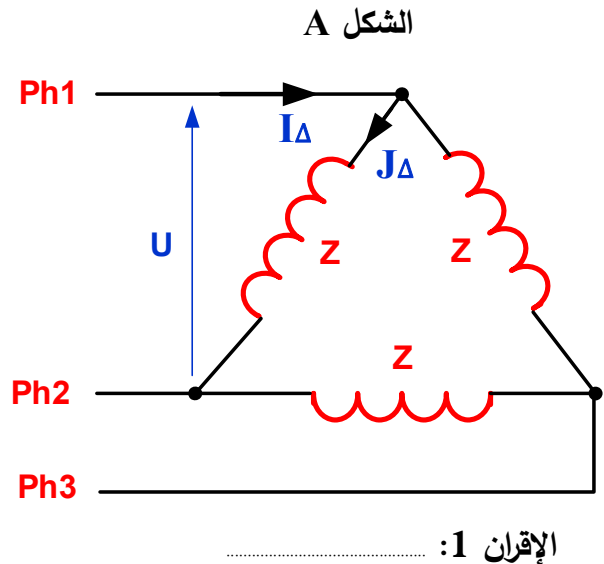
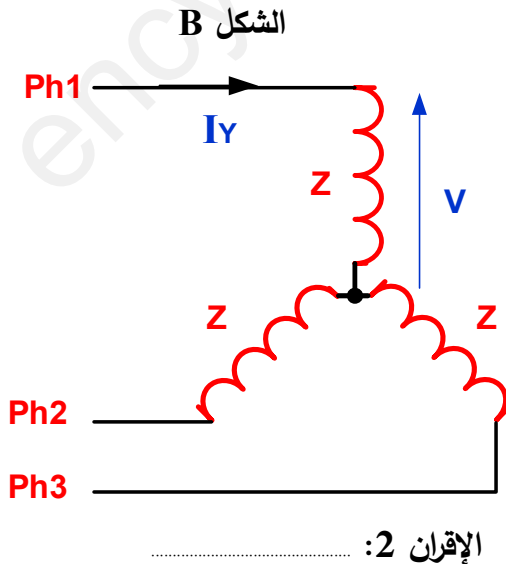
ج34: محتوى سجلات الإتجاه



ج40: ربط التصميم المنطقي للمعادلة المنطقية



ج48: دراسة الإقران (نجمي - مثلثي) للمحرك M3

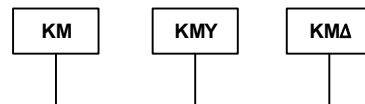
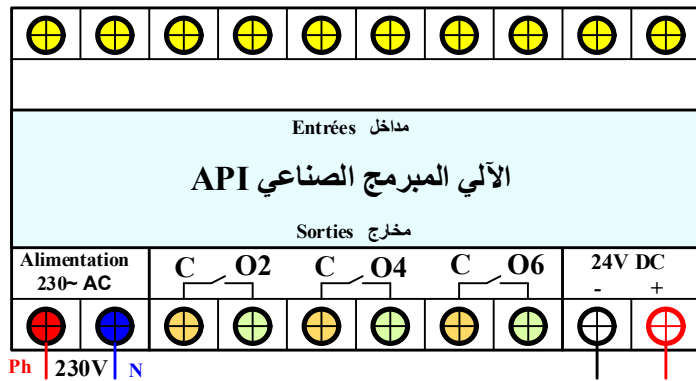
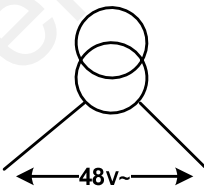
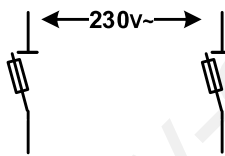


الاسم واللقب: وثيقة الإجابة 6: (تعاد مع أوراق الإجابة)

ج49: العلاقة بين التيارات I_A و I_Y

ج53: ربط المداخل والمخارج مع الآلي المبرمج الصناعي لإقلاع للمحرك M_3

جدول التعيينات			
المخارج		المداخل	
KM	O2	S1	I3
KMY	O4	S2	IA
KMA	O6		



II. التحليل الزمني:

ج2: قابلية الانتقال (شرط الانتقال) لتحقيق الشرطين التاليين:

- نهاية الغلق والتفريغ: X_{12}, X_{15}

- نهاية التسخين والدوران: X_{23}

ج3: كتابة المعادلة المنطقية لتحقيق شروط التحضير: C.P.

$$C.P. = cp1.p$$

ج4: التحقق من أن الشرط:

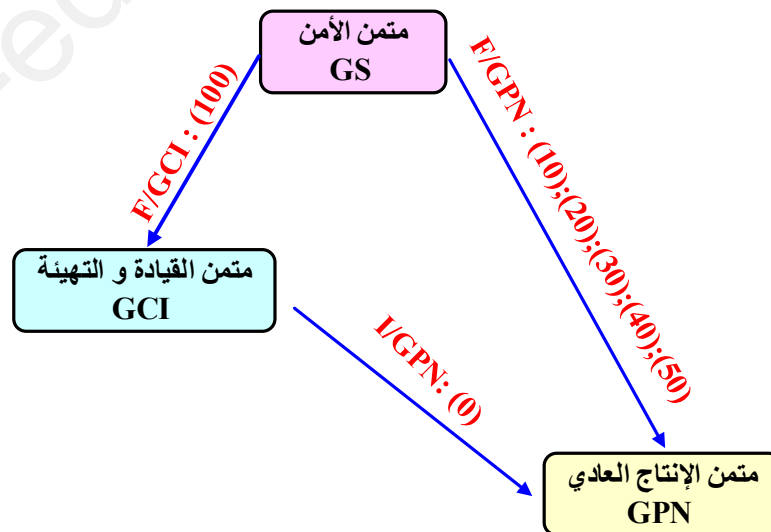
$$\overline{AU} . \overline{RT1} . \overline{RT2} . \overline{RT3} = \overline{AU} + \overline{RT1} + \overline{RT2} + \overline{RT3} = AU + RT1 + RT2 + RT3$$

ج5: تفسير التعيينات التالية:

F/ GPN:(10,20,30,40,50) : أمر إرغام صادر من متمن الأمن (GS) نحو متمن الأشغولات (GT1) ، (GT2) ، (GT3) ، (GT4) و (GT5) بتنشيط مراحلها الابتدائية على الترتيب 10،20،30،40 و 50 و تحميل باقي مراحلها. يبقى الأمر ساري المفعول إلى غاية زوال الخل.

I/ GPN:(0) : أمر تهيئة صادر من متمن القيادة و التهيئة (GCI) نحو متمن الإنتاج العادي (GPN) بتهيئة مرحلته الابتدائية (0) ويزول بعد تنفيذه.

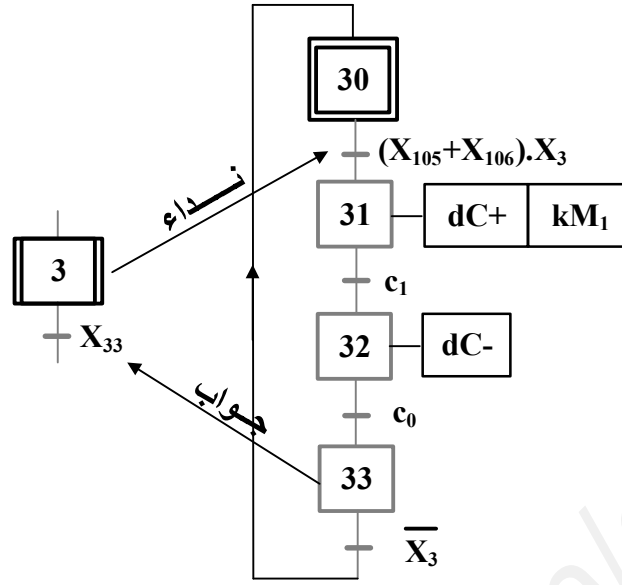
ج6: إنشاء التدرج بين المتمن الثلاثة التالية: GS , GCI , GPN



ج7: يتحقق الشرط Fcy في متمن القيادة و التهيئة GCI بعد نهاية عملية الإجلاء في متمن الإنتاج العادي (GPN).

ج9: إنشاء متمعن الأشغولة 3 "حقن العجينة في قالب التسخين" من وجهة نظر جزء التحكم PC

الأشغولة 3 (GT3): القولية



III. التحليل المادي:

■ دارة مراقبة درجة الحرارة داخل أنبوب الحقن:

ج14: كتابة العبارة الحرفية لعلاقتي التوتيرين:

- V_A بدلالة كل من (R_1, P, E)

$$V_A = \frac{P}{P+R_1} \cdot E$$

- V_B بدلالة كل من (R_{CTN}, R_2, E)

$$V_B = \frac{R_{CTN}}{R_{CTN}+R_2} \cdot E$$

◀ مستعينا بخاصية المقاومة R_{CTN} نستنتج:

$$\theta = 80^\circ\text{C} \rightarrow R_{CTN} = 2\text{k}\Omega$$

$$\theta = 100^\circ\text{C} \rightarrow R_{CTN} = 1\text{k}\Omega$$

◀ التحكم في تشغيل محرك دوران البرغي يدويا بواسطة المقاومة المتغيرة P

ج18: حساب القيمة الدنيا للمقاومة R_{Zmin} لحماية ثنائي زينر D_Z .

$$P = V_Z \cdot I_{Zmax} \Rightarrow I_{Zmax} = \frac{P}{V_Z} = \frac{500}{6.2} = 80.64\text{mA}$$

$$E = R_{Zmin} \cdot I_{Zmin} + V_Z \Rightarrow R_{Zmin} = \frac{E-V_Z}{I_{Zmin}} = \frac{15-6.2}{80.64} = 109.12\Omega$$

ج19: نوع المقحل Tr_1 : مقحل إستطاعة دارلنقطنون (Darlington) مرجعه BD681S

نوع المقحل Tr_2 : مقحل ثنائي القطب يعمل في التبديل PNP مرجعه BC177

■ دائرة الكشف وعدّ القوالب البلاستيكية المشكلة بسعة 48 قالب

ج22: كتابة المعادلة المنطقية

- للمدخل R: $R = RAZ + X_0$

- وللمخرج N: $N = Q_{C1} \cdot Q_{D2}$

ج23: حساب التيار I_D المار في وشيعة المرحل KA4 عند نهاية العدّ:

$$V_{DD} = (R_{KA4} + R_{DSON})I_D \Rightarrow I_D = \frac{V_{CC}}{R_{KA4} + R_{DSON}} = \frac{24}{600 + 0.035} = 39.99 \approx 40mA$$

يمثل تيار المصرف (Drain) للمقحل Tr_4

ج24: حساب الإستطاعة المُبدّدة P_d من طرف المقحل MOSFET 4800B

$$P_D = R_{DSON} \cdot I_D^2 = 0.035 \times (39.99 \times 10^{-3})^2 = 55.97\mu W \approx 56\mu W$$

■ دائرة إشارة الساعة H بالدائرة المندمجة NE555 والمؤجلات T1 و T2:

ج25: كتابة العبارة الحرفية النهائية للدور T لإشارة الساعة H

$$T = t_H + t_L = 0.7C(2R_1 + \alpha P) + 0.7C(R_1 + (\alpha - 1)P)$$

$$T = 0.7C(3R_1 + P)$$

ج26: حساب قيمة المعامل α للمقاومة المتغيرة P الموافقة للنسبة الدورية $\delta=0.8$

$$\delta = \frac{t_H}{T} = \frac{0.7C(2R_1 + \alpha P)}{0.7C(3R_1 + P)} = 0.8 = \frac{2R_1 + \alpha P}{3R_1 + P} \Rightarrow 0.8(3R_1 + P) = 2R_1 + \alpha P$$

$$\alpha = \frac{0.4R_1 + 0.8P}{P} = \frac{0.4 \times 4.5 + 0.8 \times 15}{15} = 0.92$$

ج27: إستنتاج قيمة الدور الجديد T_0 لإشارة الساعة H الموافقة للنسبة الدورية السابقة

$$T_0 = T = 0.7C(3R_1 + P) = 0.7 \times 100 \times 10^{-6}(3 \times 4.5 \times 10^3 + 15 \times 10^3)$$

$$T_0 = 1.995s \approx 2s$$

ج28: سعة العداد التنازلي N بالدارات SN74LS76 لتحقيق زمن تأجيل $t_1=20S$

$$N = \frac{t_1}{T_0} = \frac{20}{2} = 10$$

ج29: البوابة المنطقية الموافقة لنهاية عدّ العداد التنازلي لتحقيق القيمة المنطقية $t_1=1$ في مخرجها هي NOR

ج30: كتابة المعادلة المنطقية للمخرج S للبوابة NAND بدلالة $(Q_A, Q_B, Q_C, Q_D, X_{41})$.

$$S = \overline{t_1 \cdot X_{41}} = \overline{(Q_A + Q_B + Q_C + Q_D) \cdot X_{41}}$$

$$S = Q_A + Q_B + Q_C + Q_D + \bar{X}_{41}$$

ج32: كتابة العبارة الحرفية لزمن التأجيل t_{2min} بدلالة كل من: C_2 و R_2

$$t_{2min} = R_2 \cdot C_2 \cdot \ln 3$$

■ دارة التحكم في إستطاعة مقاومة التسخين R_{ch} :

◀ دراسة مقاومة التسخين R_{ch} :

ج35: حساب شدة التيار I_{F0} المار في ثنائي الترياك الضوئي MOC3041

◀ حساب V_F :

$$P_D = V_F \cdot I_F \Rightarrow V_F = \frac{P_D}{I_F} = \frac{120}{60} = 2V$$

$$V_{RA0} = R_P \cdot I_{F0} + V_F \Rightarrow I_{F0} = \frac{V_{RA0} - V_F}{R_P} = \frac{5-2}{100} = 30mA$$

ج36: حساب شدة التيار I_{chmax} المار في مقاومة التسخين R_{ch} والتوتر العكسي الأعظمي V_{Rmax} بين طرفي

الترياك BTA08-600 :

◀ الحالة الأولى : $RA0 = 1$

$$P = V_{ch} \cdot I_{ch} \Rightarrow I_{ch} = \frac{P}{V_{ch}} = \frac{1000}{230} = 4.34A$$

$$I_{chmax} = I_{ch} \cdot \sqrt{2} \Rightarrow I_{ch} = 4.34 \times \sqrt{2} = 6.14A$$

$$V_{Rmax} = 0V$$

◀ الحالة الثانية : $RA0 = 0$

$$I_{chmax} = 0A$$

$$V_{Rmax} = V_{ch} \cdot \sqrt{2} = 230 \times \sqrt{2} = 325.26V$$

ج37: حساب الإستطاعة الفعالة P_{ch} المقدمة من طرف مقاومة التسخين R_{ch} لزاوية قدح $(\alpha = \frac{\pi}{2})$

علما أن: $U_{ch} = 162.63 V$; $R_{ch} = 53 \Omega$

$$P_{ch} = \frac{U_{ch}^2}{R_{ch}} = \frac{162.63^2}{53} = 499.02W$$

ج38: الفرق بين التركيب (الشكل 4-1) والتركيب (الشكل 4-2):

المقارنة	
الشكل 4-1	الشكل 4-2
- تركيب مقداحين "رأس لعقب" - نستعمل مقداحين، التحكم من الزنادين بزاوية قدح متغيرة للحصول على استطاعة متغيرة (من 0 إلى 1000W) - يستعمل للتحكم في حمولات ذات استطاعة كبيرة	- تركيب بترياك - التحكم من زناد واحد - كي يعمل الترياك في نظام التبديل يضاف للتركيب الترياك الضوئي للحصول على إستطاعة عظمى أو لا شيء (من 0 أو 1000W) - يستعمل للتحكم في حمولات ذات استطاعة متوسطة

■ التحكم في المحرك خ/خ بواسطة سجل الإزاحة ثنائي الإتجاه:

ج39:

- نوع المحرك خ/خ: **المحرك خ/خ بمغناطيس دائم أحادي القطبي**
- حساب عدد الخطوات في الدورة $N_{p/tr}$ إذا كان: $K_1 = K_2 = 1$.
- نمط التغذية k_1 : من أجل محرك خ/خ أحادي القطبية **$k_1=1$**
- نمط التحكم k_2 : من أجل تشغيل بخطوة كاملة (بمزدوجة أعظمية) **$k_2=1$**
- عدد أطوار الساكن m : **4**
- عدد أقطاب الدّوار $2p$: **$2P=8$**

$$N_{p/tr} = m \cdot p \cdot K_1 \cdot K_2 = 4 \times 4 \times 1 \times 1$$

$$N_{p/tr} = 16 \text{ p/tr}$$

■ دراسة المحرك M_3 : محرك لا تزامني ثلاثي الطور ذو قفص

◀ الدراسة في التشغيل الإسمي:

ج41: نوع الإقران المناسب لوشائع ساكن المحرك: **مثلي لأن الف الواحد يتحمل توتر تغذية قدره $\sim 400V$.**

ج42: حساب سرعة التزامن n_s

$$n_s = \frac{f \times 60}{p} = \frac{50 \times 60}{1} = \mathbf{3000 \text{ tr/min}}$$

ج43: حساب الإستطاعة الكهربائية الممتصة P_a من طرف للمحرك

$$\eta = \frac{P_u}{P_a} \Rightarrow P_a = \frac{P_u}{\eta} = \frac{15}{0.86} = \mathbf{17.44 \text{ kW}}$$

ج44: حساب الضياعات الكلية p_{total}

$$p_{total} = P_a - P_u = 17.44 - 15 = \mathbf{2.44 \text{ kW}}$$

ج45:

- حساب تيار الخط الإسمي I_N

$$P_a = \sqrt{3} \cdot U \cdot I_N \cdot \cos \varphi \Rightarrow I_N = \frac{P_a}{\sqrt{3} \cdot U \cdot \cos \varphi} = \frac{17.44 \times 10^3}{\sqrt{3} \times 400 \times 0.86} = \mathbf{29.27A}$$

- إستنتاج التيار الإسمي المار في ملف واحد للمحرك J_N

$$J_N = \frac{I_N}{\sqrt{3}} = \frac{29.27}{\sqrt{3}} = \mathbf{16.89A}$$

- J_N يمثل تيار الطور

ج46:

- إستنتاج العزم الكهرومغناطيسي T_{em}

$$T_{em} = T_m = \mathbf{52.51 \text{ N.m}}$$

- حساب العزم المفيد T_u

$$P_u = \frac{T_u \cdot \Omega}{60} \Rightarrow T_u = \frac{P_u \times 60}{2\pi \cdot n} = \frac{15 \times 10^3 \times 60}{2 \times \pi \times 2760} = \mathbf{51.89 \text{ N.m}}$$

ج47:

- حساب تيار الإقلاع I_D

$$I_D = 8I_N = 8 \times 29.27 = \mathbf{234.16A}$$

- إستنتاج التيار الإسمي J_D المار في ملف واحد للمحرك

$$J_D = \frac{I_D}{\sqrt{3}} = \frac{234.16}{\sqrt{3}} = \mathbf{135.19A}$$

◀ دائرة الإستطاعة للمحرك M_3 إقلاع $\Delta - Y$ ومقاومات التسخين R_{ch} :ج50: دور بطارية المكثفات C_A : هو رفع من قيمة معامل الإستطاعة $\cos\Phi$ - إستنتاج قيمة C_A إذا كانت $C_Y = 100 \mu F$

$$C_A = \frac{C_Y}{3} = \frac{100}{3} = \mathbf{33.33\mu F}$$

◀ دراسة إقلاع المحرك M_3 :ج51: نوع الإقلاع الجديد: هو النجمي - المثلثي ($\Delta - Y$)

■ دراسة المحول أحادي الطور لتغذية المنفذات المتصدرة:

ج53: حساب نسبة التحويل m_0

$$m_0 = \frac{U_{20}}{U_1} = \frac{48}{230} = \mathbf{0.208}$$

- تمثّل P_{10} : الضياع في الحديدج54: حساب شدة تيار الثانوي في حالة القصر I_{2CC}

$$m_0 = \frac{I_{1CC}}{I_{2CC}} \Rightarrow I_{2CC} = \frac{I_{1CC}}{m_0} = \frac{0.86}{0.208} = \mathbf{4.13A}$$

ج55: حساب الممانعة الكلية المرجعة إلى الثانوي Z_s

$$Z_s = m_0 \frac{U_{1CC}}{I_{2CC}} = 0.208 \times \frac{8.3}{4.13} = \mathbf{0.418\Omega}$$

ج56: حساب التوتر في الثانوي U_2 في حالة الحمولة

$$U_2 = Z_{ch} \cdot I_2 = 10.6 \times 4.13 = \mathbf{43.77V}$$

- إستنتاج ΔU_2

$$\Delta U_2 = U_{20} - U_2 = 48 - 43.77 = \mathbf{4.23V}$$

ج57: حساب ذاتية الحمولة L

$$Z_{ch}^2 = \sqrt{R^2 + X^2} \Rightarrow X = \sqrt{Z_{ch}^2 - R^2} = \sqrt{(10.6)^2 - (9.3)^2} = \mathbf{5.08\Omega}$$

$$X = L\omega = 2\pi fL \Rightarrow L = \frac{X}{2\pi f} = \frac{5.08}{100\pi} = \mathbf{16.17 mH}$$

ج58: حساب الإستطاعة الفعالة P_2 المستهلكة من طرف الحمولة

$$P_2 = U_2 \cdot I_2 \cdot \cos \varphi_2 = 43.77 \times 4.13 \times 0.89 = \mathbf{160.88W}$$

ج59: حساب الضياع بمعدل جول P_j للمحول

$$P_1 = P_2 + P_j + P_f \Rightarrow P_j = P_1 - (P_2 + P_f) = 180 - (160.88 + 8.2) = \mathbf{10.92W}$$

ج60: حساب المردود الإسمي للمحول η

$$\eta = \frac{P_2}{P_1} = \frac{160.88}{180} = \mathbf{0.8937}$$

- لا يُمثل المردود الأعظمي $\eta_{\max}$ لأن $P_f \neq P_j$

■ دراسة مضخم الإستطاعة صنف B:

ج61: حساب الإستطاعة (الممتصة) المقدمة من طرف التغذية P_a

$$P_a = \frac{2.V_{CC}.V_{smax}}{\pi.R_{HP}} = \frac{2.V_{CC}.R_{HP}.I_{smax}}{\pi.R_{HP}} = \frac{2.V_{CC}.I_{smax}}{\pi} = \frac{2.V_{CC}.I_s.\sqrt{2}}{\pi} = \frac{2 \times 24 \times 2 \times \sqrt{2}}{\pi} = \mathbf{43.21W}$$

ج62: حساب الإستطاعة (المفيدة) المقدمة من طرف الحمولة P_u

$$P_u = \frac{V_{smax}^2}{2R_{HP}} = \frac{(R_{HP})^2.(I_{smax})^2}{2R_{HP}} = \frac{R_{HP}.(I_{smax})^2}{2} = \frac{R_{HP}.(I_s.\sqrt{2})^2}{2} = \frac{8.(2.\sqrt{2})^2}{2} = \mathbf{32W}$$

ج63: حساب مردود المضخم η

$$\eta = \frac{P_u}{P_a} = \frac{32}{43.21} = \mathbf{0.7405 \text{ soit } 74.05\%}$$

ج64: حساب توتر الحمولة الأعظمي V_{smax} للمردود الأعظمي $\eta_{\max}$

$$\eta_{\max} = \frac{\pi}{4} = \frac{P_u}{P_a} = \frac{\frac{V_{smax}^2}{2R_{HP}}}{\frac{2.V_{CC}.V_{smax}}{\pi.R_{HP}}} \Rightarrow V_{smax} = V_{CC} = \mathbf{24V}$$

- إستنتاج I_{smax} لهذا المردود

$$V_{smax} = R_{HP}.I_{smax} \Rightarrow I_{smax} = \frac{V_{smax}}{R_{HP}} = \frac{V_{CC}}{R_{HP}} = \frac{24}{8} = \mathbf{3A}$$

ج65: إستنتاج الإستطاعة المبددة P_d (الضائعة) في المقايل.

$$P_d = P_a - P_u = 43.12 - 32 = \mathbf{11.12W}$$

ج66: إختيار نوع المقحلين Tr6 و Tr7 لهذا التركيب

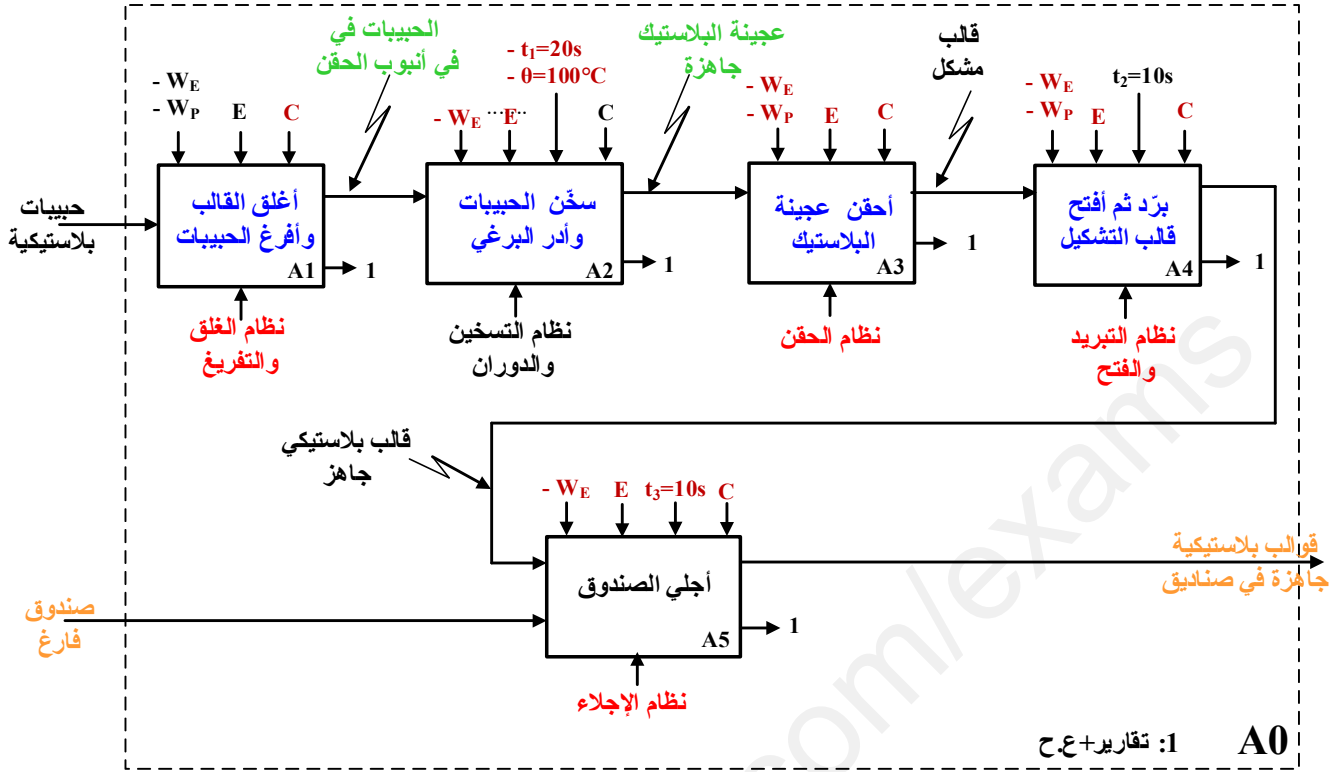
Tr6: مقحل استطاعة مرجعه **BD 435**

Tr7: مقحل استطاعة مرجعه **BD 436**

التعليق: $I_{smax} = 3A < I_{Cmax} = 4A$

وثيقة الإجابة 1:

ج1: التحليل الوظيفي التنازلي الإنتاج العادي (GPN): (النشاط البياني A0)



ج8: الجدول 1: دور العناصر الأساسية للوحة التحكم

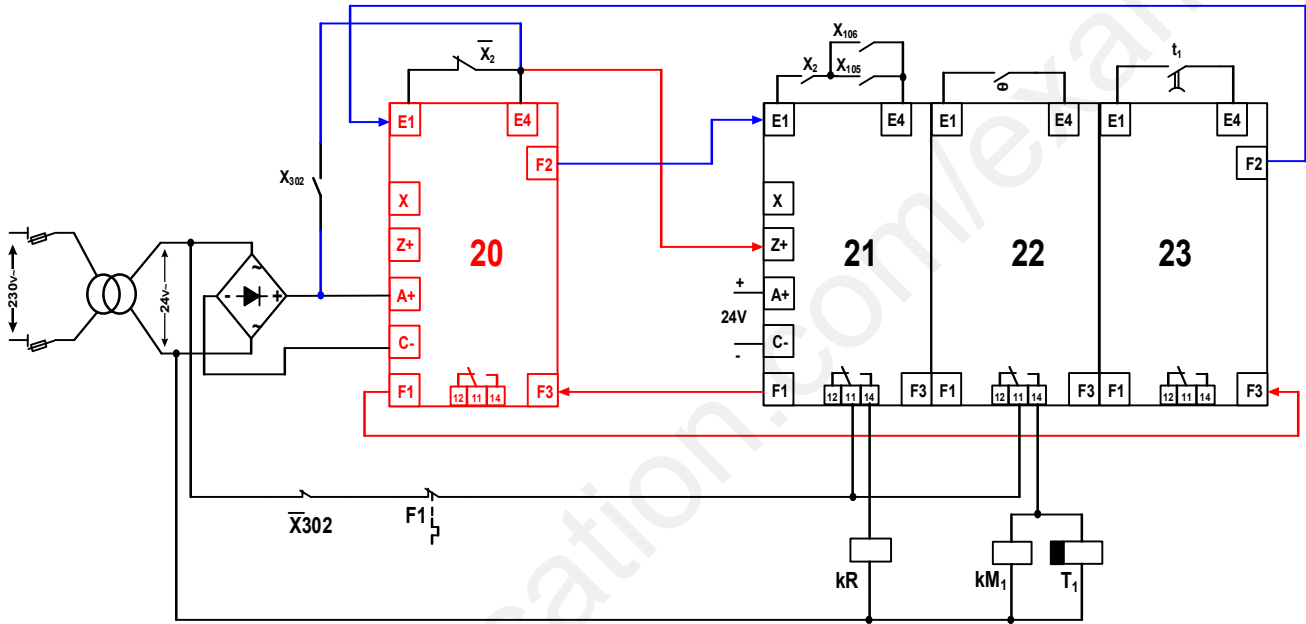
العناصر الأساسية للوحة التحكم	دور العناصر الأساسية للوحة التحكم
manu	التشغيل اليدوي
Auto	التشغيل الآلي
cy/cy	التشغيل دورة بدورة
Dcy	إنطلاق أو بداية الدورة
Acy	طلب التوقف عند نهاية الدورة
Rearm	إعادة تسليح أجهزة الحماية
Init	تهيئة النظام
AU	التوقف الاستعجالي

وثيقة الإجابة 2:

ج10: الجدول 2: معادلات التنشيط، التخميل والأفعال للأشغولة 2 " تسخين حبيبات البلاستيك ودوران البرغي "

المرحلة	التنشيط	التخميل	الأفعال
20	$X_{23} \cdot \bar{X}_2 + X_{302}$	X_{21}	/
21	$X_{20} \cdot X_1 (X_{105} + X_{106})$	$X_{22} + X_{302}$	KR
22	$X_{21} \cdot \theta$	$X_{23} + X_{302}$	T_1 / kM_2
23	$X_{22} \cdot t_1$	$X_{20} + X_{302}$	/

ج11: المعقب الكهربائي للأشغولة 2 " تسخين حبيبات البلاستيك ودوران البرغي "

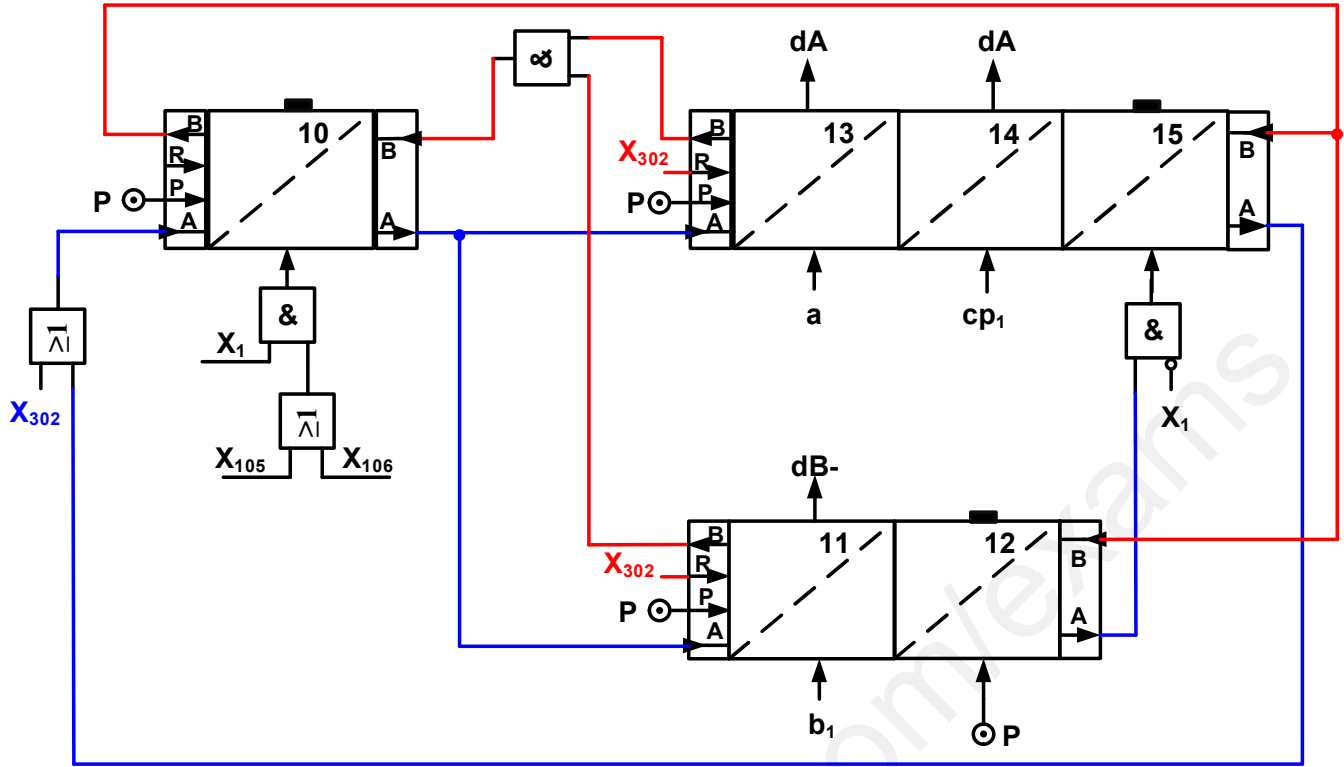


ج12: الجدول 3: معادلات التنشيط، التخميل والأفعال للأشغولة 1 " غلق قالب التشكيل وتفرغ حبيبات البلاستيك "

المرحلة	التنشيط	التخميل	الأفعال
10	$X_{12} \cdot X_{15} \cdot \bar{X}_1 + X_{302}$	$X_{11} \cdot X_{13}$	/
11	$X_{10} \cdot X_1 \cdot (X_{105} + X_{106})$	$X_{12} + X_{302}$	dB-
12	$X_{11} \cdot b_1$	$X_{10} + X_{302}$	dA
13	$X_{10} \cdot X_1 \cdot (X_{105} + X_{106})$	$X_{14} + X_{302}$	dA
14	$X_{13} \cdot a$	$X_{15} + X_{302}$	/
15	$X_{14} \cdot cp_2$	$X_{10} + X_{302}$	/

وثيقة الإجابة 3:

ج13: المعقب الهوائي للأشغولة 1 " غلق قالب التشكيل وتفرغ حبيبات البلاستيك "



ج16: الجدول 4: تشغيل دارة مراقبة درجة الحرارة

حالة KA ₁	حالة Tr ₁	قيمة V _{S1}	قيمة V ₁	قيمة V _B	حالة المخارج درجة الحرارة
محرّض	مشبّع	15V	6.2V	8.77V	$\theta = 80^{\circ}\text{C}$
غير محرّض	محصور	0V	6.2V	6.19V	$\theta = 100^{\circ}\text{C}$

ج17: الجدول 5: تشغيل محرك دوران البرغي

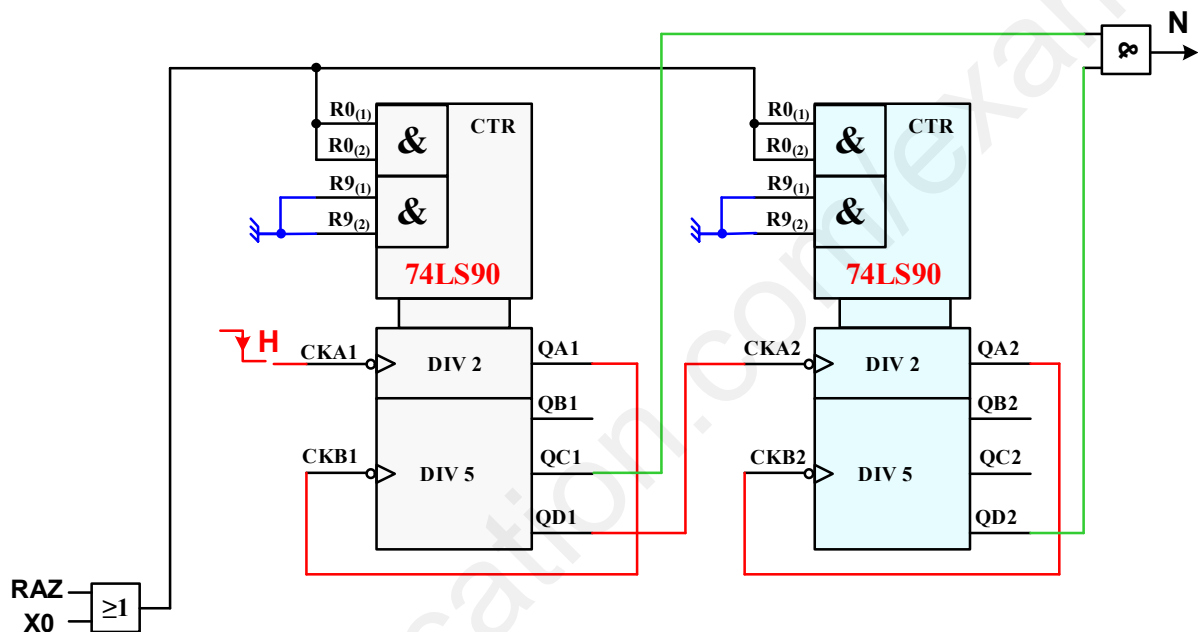
حالة KA ₂	حالة Tr ₂	قيمة V _{S2}	قيمة V ₂	قيمة V _A	حالة المخارج قيمة المقاومة
غير محرّض	محصور	15V	6.2V	7.5V	$P = 10\text{K}\Omega$
محرّض	مشبّع	0V	6.2V	5V	$P = 5\text{K}\Omega$

وثيقة الإجابة 4:

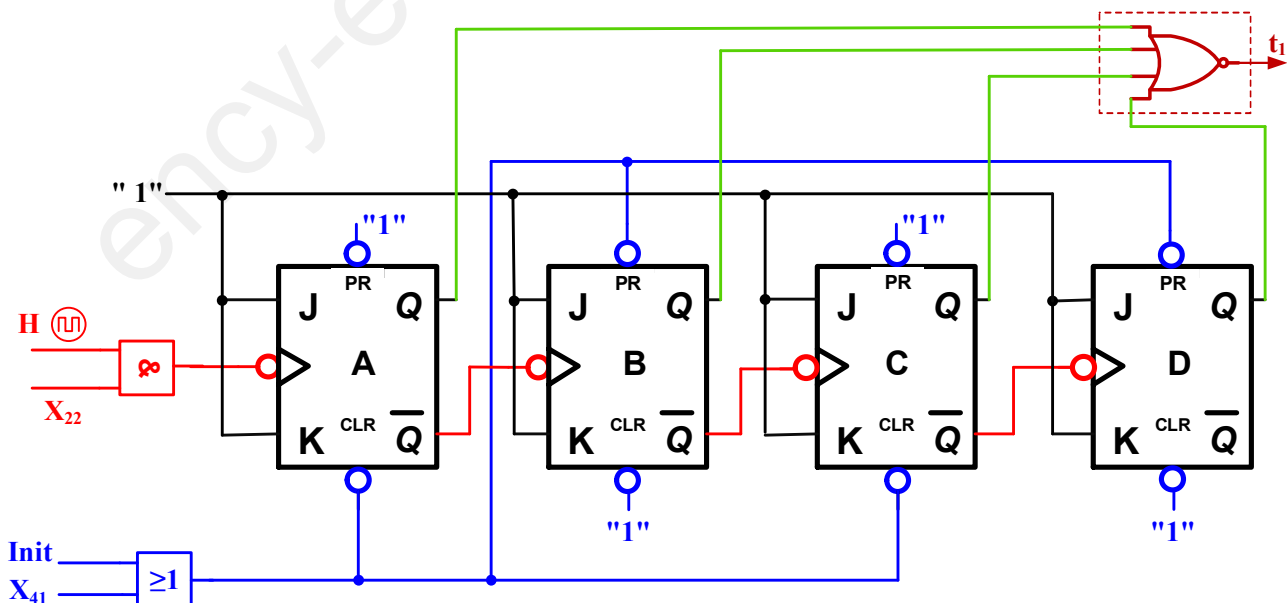
ج20: جدول 6: تشغيل دارة الكشف وعدّ القوالب

العناصر الحزمة	حالة المقحل Tr ₁	حالة المقحل Tr ₂	حالة المقحل Tr ₃	حالة المرحل KA ₃	حالة R	حالة S ₁ و S ₂	المخرج Q	حالة العداد (يعدّ أو لا يعدّ)
حضور القالب	محصور	محصور	مشبّع	محرّض	1	0	1	يعدّ
غياب القالب	مشبّع	مشبّع	محصور	غير محرّض	0	1	0	لا يعدّ

ج21: التصميم المنطقي لدارة العداد بالدارات SN74LS90 لعدّ 48 قالب



ج31: التصميم المنطقي لدارة العداد التنازلي N لتحقيق زمن تأجيل $t_1=20S$



البداية إختار الصفحة 1 start bsf STATUS, RP0 ;

إشحن سجل العمل W بالقيمة سداسي عشر 0x02 mowlw 0x02 ;

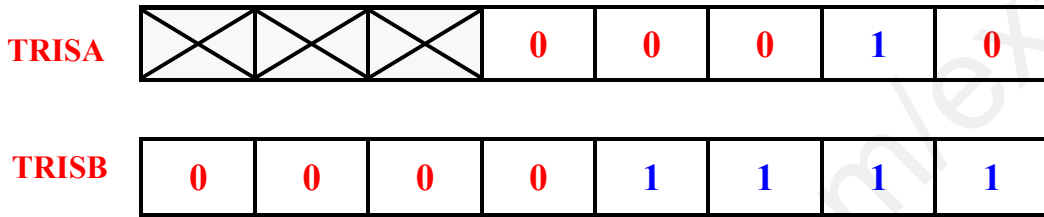
حوّل محتوى سجل العمل W إلى محتوى سجل TRISA movwf TRISA ;

إشحن سجل العمل W بالقيمة سداسي عشر 0x0F mowlw 0x0F ;

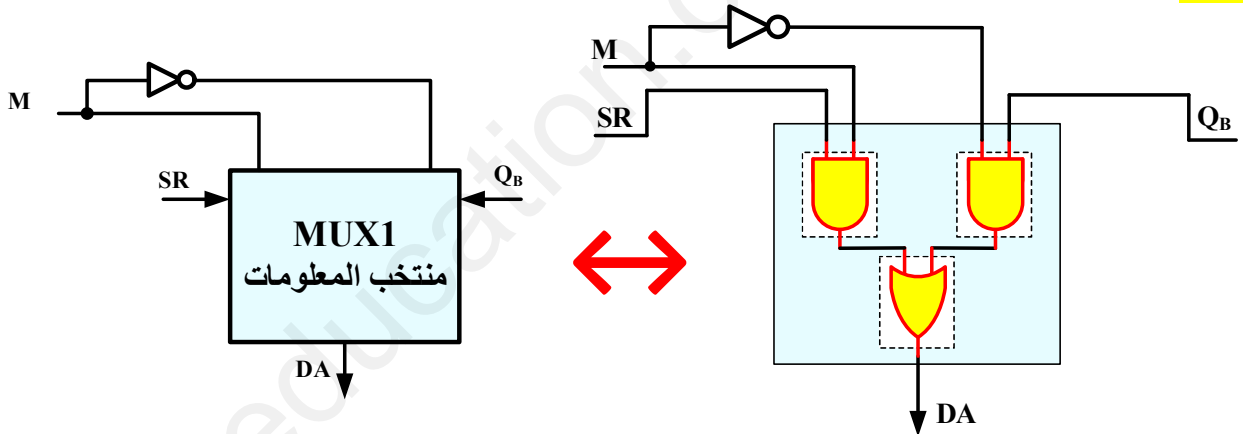
حوّل محتوى سجل العمل W إلى محتوى سجل TRISB movwf TRISB ;

إختار الصفحة 0 bcf STATUS, 5 ;

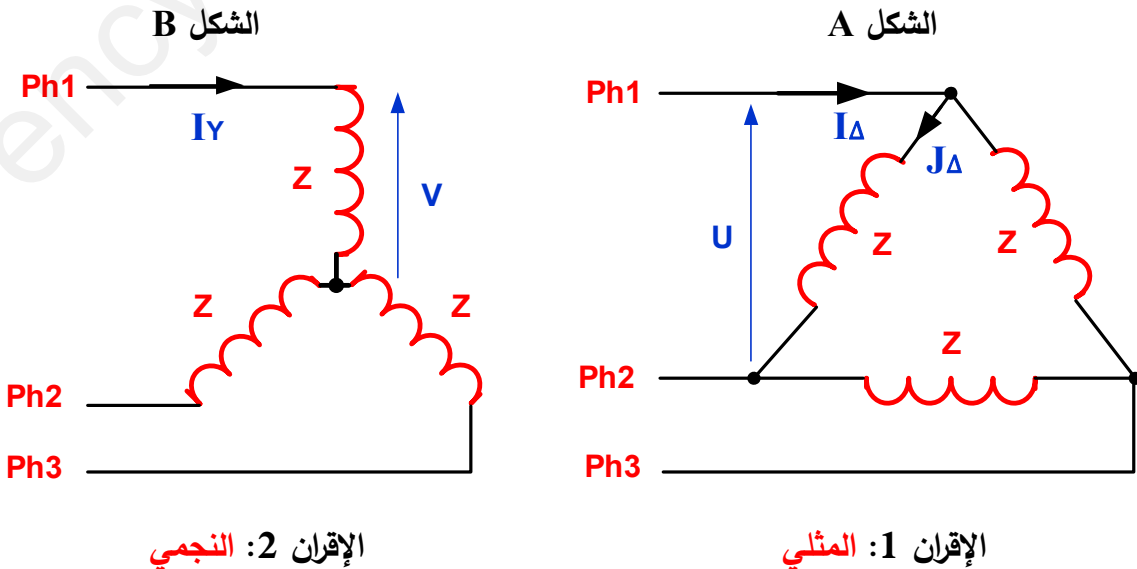
ج34: محتوى سجلات الإتجاه



ج40: ربط التصميم المنطقي للمعادلة المنطقية



ج48: دراسة الإقران (نجمي - مثلثي) للمحرك M3



ج49: العلاقة بين التيارات I_A و I_Y

◀ من الشكل A:

$$U = Z \cdot J_{\Delta} = Z \cdot \frac{I_{\Delta}}{\sqrt{3}} \dots \dots \dots (1)$$

◀ من الشكل B:

$$V = \frac{U}{\sqrt{3}} = Z \cdot I_Y \Rightarrow U = Z \cdot I_Y \cdot \sqrt{3} \dots \dots \dots (2)$$

$$(1) = (2) \Leftrightarrow Z \cdot \frac{I_{\Delta}}{\sqrt{3}} = Z \cdot I_Y \cdot \sqrt{3} \Rightarrow I_{\Delta} = 3 \cdot I_Y$$

ج53: ربط المداخل والمخارج مع الآلي المبرمج الصناعي لإقلاع للمحرك M_3

جدول التعيينات			
المخارج		المداخل	
KM	O2	S1	I3
KMY	O4	S2	IA
KMA	O6		

